

UPaIR PLUS

Manual de Instrucciones

UPaIR



Índice

Introducción

Características Principales

Controlador

Parámetro del Controlador Remoto y FPV a Tiempo Real.....3

Modo de Vuelo.....3

Usar el Controlador.....4

Cargar la Batería RC.....4

Controlar la cámara.....4

Controlar la aeronave.....4

Regreso Inteligente al Punto de Inicio.....6

Conectar con Dispositivo Móvil.....6

Enlazar el controlador UPair y la aeronave.....6

Emparejar Código MAC para UPair One Plus.....6

Aeronave

Diagrama de la aeronave.....7

Parámetros de la aeronave.....7

Auto Regreso al Punto de Inicio (RTH).....8

Auto Regreso Una Tecla.....8

Auto Regreso por Bajo Voltaje.....8

Auto regreso por peligro.....8

Datos de Vuelo.....8

Propulsores.....9

Batería Inteligente.....9

Cámara y Cardán

Perfil de la Cámara.....11

Perfil del Cardán.....12

Aplicación

Pantalla Principal de la aplicación.....13

Planificación de Ruta de Vuelo.....15

Modo Seguirme.....16

Calibración de la Brújula.....17

Precauciones Antes/Durante el Vuelo

Requisitos de Entorno de Vuelo.....18

Lista de Comprobaciones Pre-Vuelo.....18

Diagnóstico de averías (preguntas frecuentes).....19

Guía de Inicio Rápido.....20

Gracias.....24

Introducción

Upair One Plus incluye una aeronave inteligente, un controlador compatible, una cámara cardán integral, y es compatible con la aplicación UPair one para teléfonos móviles. El componente de transmisión de imágenes digitales, diseñado para general imágenes en HD, se encuentra dentro del fuselaje.

Características Principales

- Cámara cardán:**
Viene con una lente de cámara sin distorsión y un cardán preciso, que puede grabar en 4K a 25 FPS, y sacar imágenes de 16 megapíxeles.
- Vista General del Diseño:**
Diseño en U anédrico para una grabación más estable y mejor acceso a señal GPS. El sistema de control de bloqueo integrado estabiliza la aeronave durante el vuelo. Los modelos de transmisión de Imagen digital en HD ofrecen imágenes y vídeo nítidos. La función de auto-regreso se activa cuando hay poca batería, a 10.6V o cuando se pierde la señal.
- Batería inteligente:**
Cuenta con un sistema de gestión de energía avanzado, auto equilibrio de carga y descarga, que soporta alrededor de 20 minutos de tiempo de vuelo.

Controlador

Esta sección describe el controlador remoto y cómo manejarlo.



El controlador remoto de UPair one plus trabaja en 2.4Ghz, exporta imágenes en HD al teléfono móvil, con una tecla de función que controla la cámara y el cardán. El controlador ya está emparejado de fábrica con los receptores integrados de 2.4G de la aeronave.

Versión de Conformidad: El controlador UPair one plus cumple con los estándares CE y FCC.

Modo de control: El control remoto está basado en el modo americano por defecto.

Parámetro del Controlador Remoto y el FPV a Tiempo Real

Peso	826g	Voltaje de la Batería	11,1V
Canales	10	Capacidad de la Batería	1500mAh
Frecuencia de Controlador de Antena	2,4GHz	Rango de Comunicación de RC	Aprox. 1 km
Frecuencia FPV	5,8GHz	Rango de Comunicación de FPV	Aprox. 800m

Modo de Vuelo

Mantener altitud: la aeronave usa un barómetro para mantener la altitud actual. (El dron no debe despegar en este modo)

Mantener posición: Funciona bajo señal GPS, se necesita una fuerte señal GPS cuando se opera en este modo, planeando de forma precisa. (Se recomienda despegar en este modo)

Modo sin cabezal: La aeronave puede cabecear, ascender, descender, rotar, inclinarse, etc. por medio de los botones correspondientes en el controlador según hacia dónde mire el morro, el usuario puede volarlo libremente.

Usar el controlador:

Encender y apagar:
El controlador tiene una batería de 1500mAh, se desengancha para cargar:

1. Empujando el botón con tres rejillas hacia la derecha para abrir el controlador.
2. Empujando el botón con tres rejillas hacia la izquierda para cerrar el controlador.

* comprobar nivel de batería en la aplicación y cargarlo cuando tiene poco voltaje.
 * si escucha un tono significa que tiene poca batería y necesita recargarse.
 * encender primero el controlador, luego la aeronave, de lo contrario puede que haya mala señal.



Cargar la Batería RC:

Usar solo el cargador oficial de UPair, el paquete incluye un cargador para la batería de la aeronave y para el controlador. No cargue ambos a la vez.

1. Cargue la batería del controlador remoto conectándola al enchufe correspondiente.
2. Cuando el indicador de la batería se vuelve rojo, significa que la carga está en proceso, cuando se vuelve verde, significa que la batería está completamente cargada. Si los indicadores del cargador parpadean en rojo o en verde, muestra que no hay contacto entre el cargador y la batería.
3. Desconectar la batería del controlador cuando esté cargada completamente.

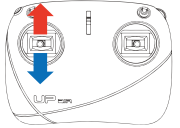
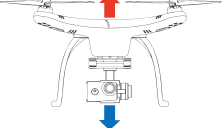
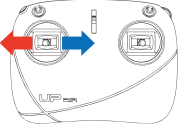
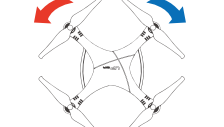
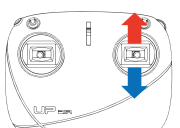
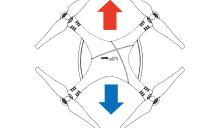
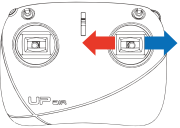
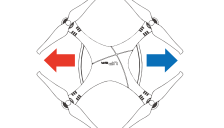
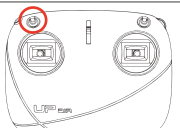


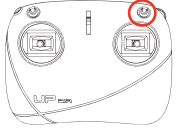



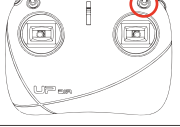



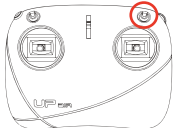



Controlar la cámara:

Pulsando el botón de grabar a la izquierda del controlador, puede tomar fotos o vídeos, girar el cardán y ajustar el ángulo de la cámara.

1. Botón de disparo: pulsar para tomar una foto.
2. Botón de grabación: pulsar para grabar y pulsar de nuevo para detener la grabación.
3. Cabeceo del cardan: girar el cardán para controlar el ángulo de la cámara.

Controlar la aeronave:

Por defecto, la aeronave cuenta con el modo americano. Este manual toma ejemplos de este modo americano para explicar cómo manejarla con el controlador:

Controlador Remoto	Aeronave	Modo Mantener altura/posición/IOC
		<p>Elevar el joystick de la izquierda (flecha roja) para hacer que la aeronave ascienda.</p> <p>Bajar el joystick de la izquierda (flecha azul) para hacer que descienda la aeronave.</p>
		<p>Desplazar el joystick a la izquierda (flecha roja) para rotar la aeronave gire hacia la izquierda.</p> <p>Desplazar el joystick a la derecha (flecha azul) para rotar la nave hacia la derecha.</p> <p>La aeronave tiene una velocidad máxima de rotación angular de 200°/s.</p>
		<p>Elevar el joystick de la derecha (flecha roja) para inclinar la aeronave y que vuele hacia adelante.</p> <p>Bajar el joystick a la derecha (flecha azul) para inclinar la aeronave y que vuele hacia atrás.</p>
		<p>Empujar el joystick a la izquierda (flecha roja) para que la aeronave se incline y vuele hacia la izquierda.</p> <p>Empujar el joystick a la derecha (flecha azul) para que la aeronave se incline y vuele hacia la derecha.</p> <p>La aeronave tiene un ángulo máximo de inclinación de 30°.</p>
Controlador Remoto	Posiciones de Interruptor	Modo de Vuelo
	<p>Frente </p> <p>Atrás </p>	<p>Modo Punto de Inicio</p> <p>Tirar hacia atrás el interruptor (como se ilustra a la izquierda) para que la aeronave entre en Modo Punto de Inicio, luego volará de nuevo al punto de despegue.</p>
	<p>Frente </p> <p>Medio </p> <p>Atrás </p>	<p>Modo Mantener Altitud</p> <p>Empujar el interruptor hacia adelante (como se ilustra a la izquierda) para que la aeronave entre en Modo Mantener Altitud, en la cual la aeronave volará en la altitud actual.</p>
	<p>Frente </p> <p>Medio </p> <p>Atrás </p>	<p>Modo Mantener Posición</p> <p>Ajustar el interruptor en punto medio (como se ilustra a la izquierda) para que la aeronave entre en Modo Mantener Posición, en el cual la aeronave mantiene su posición actual.</p>
	<p>Frente </p> <p>Medio </p> <p>Atrás </p>	<p>Modo IOC</p> <p>Tirar hacia atrás el interruptor (como se ilustra a la izquierda) para que la aeronave entre en Modo IOC, en el cual cabecea, asciende/desciende, rota, se inclina, etc. con los correspondientes botones del controlador remoto, sin importar hacia dónde se dirige el morro, de forma que el usuario puede operarlo libremente.</p>

Regreso Inteligente al Punto de Inicio (consultar en la sección de la aeronave)

Alterne el interruptor izquierdo (interruptor de modo de Vuelo) hacia abajo para encender el Modo Regreso al Punto de Inicio. El usuario aún puede usar el controlador para cambiar la orientación de la aeronave durante el proceso de Regreso Inteligente. Alterne el interruptor izquierdo para retomar el control de la aeronave.

Si la altitud de vuelo actual es menor a los ajustes de fábrica (15m) y se activa el Regreso Inteligente, la aeronave volará hacia arriba primero y luego volverá al punto de inicio. Si la altitud actual de vuelo está por encima de los ajustes de fábrica (15m) y se activa el Regreso Inteligente, la aeronave volverá al punto de inicio directamente.

Conectar con Dispositivo Móvil:

Para sistemas IOS, conecte el Wi-Fi de UPair_XXXX. Contraseña predeterminada: 12341234. Para sistemas Android:

Encienda el controlador:

Conectar el dispositivo móvil al controlador vía cable USB:

Ir a la página de ajustes del teléfono, encuentre el punto de acceso, seleccione compartir red por USB:

(Dependiendo del teléfono, estos pasos cambiarán)

Una vez haya compartido la red, el usuario puede entrar en la aplicación.

Emparejar el controlador UPair y la aeronave:

* Mantener apagado el controlador remoto y la aeronave, retirar los 4 propulsores para su seguridad.

1. Mover el interruptor izquierdo hacia el modo "Regresar al Punto de Inicio".
2. Tirar del acelerador izquierdo hacia abajo y a la derecha, mantenerlo y encender el controlador a la vez, oír un tono cuando el controlador intenta emparejarse con la aeronave.
3. Encender la aeronave, en unos minutos el tono se detendrá, lo cual indica que ha completado el emparejamiento entre el controlador remoto y la aeronave.
4. Mover el interruptor izquierdo al "Modo normal", ahora puede desbloquear los motores.

Enlace de vídeo con las instrucciones: https://www.youtube.com/watch?v=_ic1zNAjBsg

Enlazar el controlador UPair y la aeronave:

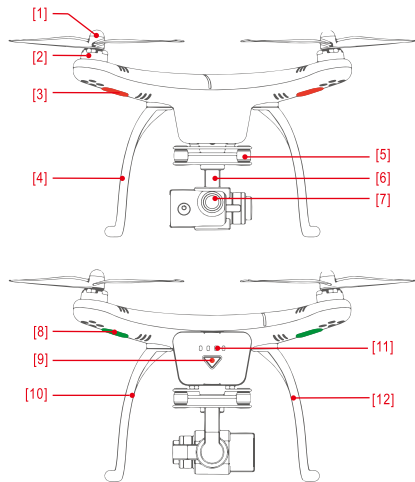
* Mantener la aeronave, el controlador remoto y el teléfono Android encendidos. (Los siguientes pasos son sólo para teléfonos Android ya que iPhone tiene limitaciones MFI.)

1. Conectar el controlador remoto y el teléfono Android con el cable de datos USB original, elegir "Modo MTP" en el teléfono, luego ir a Ajustes-Redes-Más-Abrir módem USB. Ya está conectado a la aplicación.
2. Abrir la aplicación UPair—Ajustes—Ajustes del Controlador—Emparejar Código, hacer coincidir el código Mac en su dron con el código en la aplicación, asegúrese de que coinciden.
3. Tras hacer coincidir el código durante 30 segundos, los datos y las fotos se mostrarán en la interfaz de la aplicación. Si falla el emparejamiento, repita los pasos anteriores.

Aeronave

Este capítulo describe la composición de la aeronave, así como sus características.

Diagrama de la aeronave



- 1. Propulsores
- 2. Motores
- 3. Indicador Led Rojo (cabeza de la aeronave)
- 4. Tren de Aterrizaje
- 5. Bola de amortiguación
- 6. Cardán
- 7. Cámara
- 8. Indicador Led Verde (trasero de la aeronave)
- 9. Botón de encendido de batería inteligente
- 10. Antenas del Controlador
- 11. Indicador de Nivel de Batería Inteligente
- 12. Antena de Transmisión de Imagen

* Indicador de la Aeronave: Los indicadores rojos muestran la parte frontal de la aeronave. Los indicadores verdes muestran la cola de la aeronave.

Parámetros de la aeronave

Peso (carga completa)	1350g	Velocidad Vertical Máxima	4,5 m/s
Altura	220mm	Ángulo Máximo de Inclinación	45°
Distancia entre ejes	355mm	Velocidad Horizontal Máxima	14 m/s
Propulsor	9450	Precisión de vuelo horizontal	50 m
Motor	2212	Precisión de vuelo vertical	50 m
Tiempo de vuelo	Carga completa (1350g) 19 mins; aeronave sola (1085g) 25 mins		

Auto Regreso al Punto de Inicio (RTH)

Upair one plus automáticamente registra el punto de inicio antes del vuelo. En caso de pérdida de señal o bajo voltaje (10,6V) durante el vuelo, el auto regreso al punto de inicio se activará para ayudar a la aeronave a volver al punto de inicio. Hay tres formas de auto regreso disponibles: auto regreso con una tecla, auto regreso por bajo voltaje (10.6V), y auto regreso por peligro.

	GPS	Descripción
Punto de Inicio	9	El lugar en que la aeronave despegue se grabará como punto de inicio. Para conseguirlo, el GPS debe tener al menos 9 estrellas. Por tanto, se necesita una buena señal GPS para grabar el punto de inicio, de lo contrario el regreso inteligente no funcionará.

1. Si no sabe si el punto de inicio está registrado, puede seguir los siguientes pasos para asegurarse:
 - a) Puede comprobar con el regreso de una tecla si el estado del modo de vuelo de la pantalla cambia o no. Si cambia, el punto de inicio está registrado. Si no, necesita esperar a que busque la señal, b) si el número de la altitud es '0', puede volar, si no, aún necesita esperar.
2. El sistema de regreso a punto de inicio no soporta el reconocimiento de obstáculos, pero el usuario puede manejar el controlador para evitar los obstáculos.
3. Hay una diferencia temporal en la búsqueda de señales GPS según la localización del usuario. Toma unos 2 minutos buscar la señal la primera vez.
4. Durante el auto vuelo, el auto-regreso, el auto aterrizaje, el planeamiento de ruta, o el modo de seguimiento, etc., el usuario puede cambiar el modo de vuelo entre "mantener altitud", "mantener posición", y "sin cabeza", utilizando el interruptor del controlador para evitar choques contra barreras o caídas al agua, etc.

Auto Regreso Una Tecla

Pulsando el interruptor de una tecla hacia atrás en el controlador o iniciando la aplicación UPair one manualmente para activar el regreso de una tecla, la aeronave volverá; si el usuario quiere retomar el control durante el auto regreso, simplemente empuje el joystick hacia adelante (hacia fuera del cuerpo)

Auto Regreso por Bajo Voltaje

Cuando la batería está muy baja (10. 6V, energía menor al 35%) puede afectar a la seguridad durante el regreso de la aeronave, el usuario debe aterrizar la aeronave tan pronto como sea posible, o podría caerse y dañarse, o podría lesionar a alguien, por lo que el auto regreso se activará automáticamente. Empujar hacia adelante el interruptor de auto regreso, retomará el control de la aeronave. El aviso de auto regreso por bajo voltaje solo aparecerá una vez durante el vuelo.

Auto regreso por peligro

El momento en que la señal se interrumpe (señal de controlador remoto) durante más de tres segundos, el sistema de control de vuelo tomará el control de la aeronave para devolverla al punto de inicio grabado anteriormente. Si la señal de radio se retoma durante el auto regreso, éste continuará, pero el usuario puede retomar el control de nuevo operando el interruptor de auto regreso.

Datos de Vuelo

Una vez se ha encendido la aeronave, el sistema de control de vuelo registra todos los datos con los que opera la aeronave.

Propulsores

Son propulsores 9450. La tapa de los propulsores incluye negro o plateado, cada uno representa una dirección distinta de rotación.

1) Acoplar los propulsores:

Encuentre los motores con orificios, adjunte los propulsores con tapa negra encima y gírelo apretando hacia la izquierda. Adjunte los propulsores con tapa plateada sin orificio y gírelos a la derecha.

2) Desencajar los propulsores:

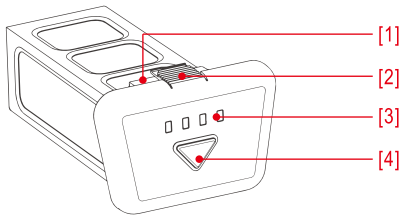
Sostenga el motor con una mano, luego gire el propulsor en la dirección de desbloqueo para desencajarlo.

Propulsores	Plateado	Negro
Imagen		
Lugar de acople	Acoplar en los motores sin orificio rojo.	Acoplar en los motores con orificio rojo
Leyendas	Bloquear: Girar los propulsores en esta dirección para apretar Desbloquear: Girar los propulsores en esta dirección para aflojar	

- * Asegúrese de que los propulsores negros y plateados se instalan en los motores de la derecha, tenga cuidado al manejar la cuchilla ya que es muy fina.
- * Por favor use propulsores originales UPair del mismo modelo.
- * Los propulsores se consumen fácilmente, si es necesario, compre uno adicional.
- * Asegúrese de que los propulsores están en buenas condiciones y bien acoplados antes de volar. Los propulsores deformados o rotos deben cambiarse, mantener una distancia segura cuando los motores comienzan a girar.

La Batería Inteligente

La batería inteligente está diseñada con una capacidad de 5400mAh, y un voltaje de 12,5V, auto equilibrio de carga y descarga. El sistema avanzado de gestión de la batería provee mucha energía a la aeronave. La batería inteligente solo debe ser cargada con el cargador oficial de UPair.



- [1] Interfaz de carga
- [2] Clip de caja de batería
- [3] Indicador de nivel de batería
- [4] Interruptor de encendido

Parámetros de la Batería Inteligente

Tipo	Batería de litio	Tiempo de carga	1~1,5 horas
Capacidad	5400mAh	Temperatura ambiente de carga	0°C~40°C
Voltaje	12,5 V	Temperatura ambiente de descarga	-10°C~40°C

Funciones Básicas de la Batería Inteligente:

1. Muestra el nivel de energía: el indicador de nivel de la batería muestra el nivel de batería actual.
 2. Encender o apagar la batería: Pulsar el botón de encendido 1 segundo, soltar y luego pulsar y mantener durante 3~5 segundos.
 3. Comprobar el nivel de batería: Si la batería está apagada, realice una pulsación corta sobre el botón de encendido de la batería una vez para comprobar el botón.
 4. Cargar la batería:
 - (1. El cargador de la batería debe estar conectado a la corriente.
 - (2. Conectar la batería al cargador UPair.
 - (3. Los indicadores del nivel de batería muestran el estado de nivel mientras se carga.
 - (4. Cuando está completamente cargada, los indicadores de nivel de la batería se apagarán. Entonces, puede retirar la batería del cargador.
- * La batería se calienta tras cada vuelo por lo que no debe recargarla inmediatamente después.
 - * Por favor, cargue completamente la batería la primera vez. No retire ni coloque la batería cuando el botón de encendido de la batería está activado.
 - * Cargar solo con cargador oficial de UPair, otros cargadores pueden dañar el dron y no se incluyen en el servicio postventa de UPair.

Cámara y Cardán

Esta sección ofrece las especificaciones técnicas de la cámara y explica los modos de operación del cardán.

Perfil de la Cámara

La cámara UPair One Plus tiene un sensor CMOS 1 /2.3 Sony, captura 16 megapíxeles. Puede previsualizar lo que ve la cámara en el dispositivo móvil conectado por medio de la aplicación UPair.

La cámara UPair One Plus 2.7K puede grabar vídeo 2.7k a 30 fotogramas por segundo; captura 12 megapíxeles, y utiliza una tecnología de procesamiento de imagen avanzada para exportar las fotos.

La cámara UPair One Plus 4K puede grabar en 4K a 25 fotogramas por segundo 2.7k a 30 FPS por segundo. La relación de resolución puede configurarse por medio de los ajustes de la aplicación de UPair. Consulte los ajustes de imagen de cámara en la aplicación UPair.

Función	Parámetros	Función	Parámetros
Resolución de vídeo 4K	4K2K@25FPS 2K7@30FPS	Resolución de grabación de imágenes	16M (4608*3456)
Resolución de vídeo 2.7K	2K7@30FPS 1080P@60FPS	Resolución de grabación de imágenes	8M (3264*2448)
Voltaje	USB 5V	Temperatura de trabajo	-10~+100 Celsius
Formato de vídeo	MP4/MOV	Humedad de trabajo	30%~80%
Compresión de vídeo	H.264, 4K2K MJPG	Temperatura de almacenamiento	-40~+150 Celsius
Sensor de imagen	Photos 16 megapixels	Humedad de almacenamiento	30%-90%
Formato de imagen	JPG	TVOUT	No necesario
Consumo de energía	2-3W	Sensores CMOS	1 / 2.3 "
HDMI	No necesario	Ángulo de visión del objetivo	100 grados de objetivo de distorsión pequeña
Función disco U	No necesario	Cámara PC	No necesario
Pantalla de visualización	No necesario	Carga	5V voltaje
Enfoque	zoom digital	Estabilización de imagen	Anti-Vibración Digital
Disparo mientras se graba vídeo	soportado	Actualización sistema de cámara	Tarjeta TF

Ranura de Tarjeta Micro-SD de Cámara

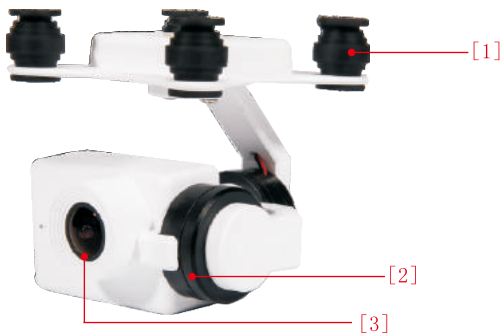
Upair One Plus 2K soporta hasta Tarjeta de 16GB Micro-TF, UPair One Plus 4K soporta tarjeta Micro-TF de hasta 32G. Se recomienda usar tarjetas CLASS 10 o UHS-1 Micro-TF debido a su lectura rápida y velocidad de escritura, permitiendo ahorrar datos de vídeo de alta definición.

Perfil del Cardán

Upair One Plus está alimentado por la batería inteligente de la aeronave, con un cardán de 2 ejes que ofrece una plataforma estable para la cámara acoplada. Use el controlador para el cardán durante el vuelo, el cardán puede inclinar la cámara entre -10~90° (cabeceo). Tiene un cardán de 2 ejes estable. Precisión de control de ángulo ±0.2°, el usuario puede grabar vídeos y fotos estables usando los botones de “disparar”, “grabar” en el controlador remoto.

Parámetro del Cardán

Precisión de Control de Ángulo	±0,2°	Voltaje de Trabajo	11,1V
Rango de rotación	Cabeceo -10°~90°	Velocidad Máxima de Control	Cabeceo 15°/s



[1] Dispositivo anti-vibración
[2] Motor del Cardán
[3] Cámara

* Por favor, elegir tarjeta SD C10.
* Detener grabación antes de apagar la batería del dron. De lo contrario, se dañarán los archivos.

* Por favor, no inserte o retire la tarjeta Micro-SD mientras la batería de la aeronave está encendida para evitar perder los datos grabados.
* Copie los datos registrados cuando la batería de la aeronave está conectada.

Aplicación

Pantalla principal de la aplicación UPair

Esta sección muestra las funciones principales de la aplicación UPair. La aplicación UPair es una aplicación móvil diseñada para la serie de drones UPair One. Use esta aplicación para controlar el cardán, la cámara y otras funciones de la aeronave. Por favor, tenga en cuenta que la aplicación de UPair solo soporta teléfonos móviles.



Conecte su Aeronave, Alcance el Cielo

Pulse en la página de inicio de la aplicación, inicie la auto conexión Wi-Fi con los puntos de acceso prefijados de UPair. Seleccione el punto de acceso correspondiente si hay más de uno. Contraseña: 12341234

* Si el botón de la cámara es gris, indica estado inactivo.

* Si el dispositivo móvil y la aeronave establecen comunicación, el botón de la cámara se muestra en azul: pulsar para activarlo.

Página de Vista de Cámara

La página de la cámara contiene la transmisión en vivo de vídeo HD del dron UPair One. Puede configurar varios parámetros de la cámara desde la Página de la Cámara.

La vista predeterminada de “cámara” es la muestra completa del vídeo, el botón en la esquina izquierda es la ventana mapa a tiempo real.

Deslizar hacia arriba y hacia abajo la página en blanco para ir a la pantalla completa. La pequeña vista del mapa es la siguiente:

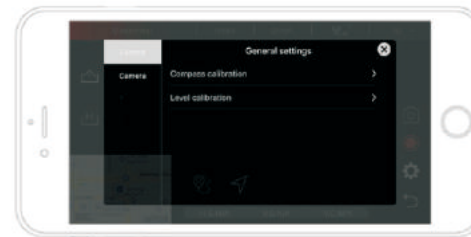


- [1] Estado de conexión
- [2] H:N/A: Muestra la altitud
- [3] D:N/A: Distancia al Punto de Inicio

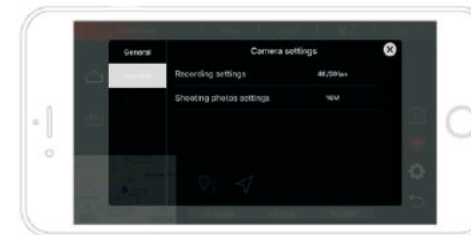
- [4] Este icono muestra la intensidad de las señales GPS. Las barras verdes indican la intensidad GPS adecuada.
- [5] Indicador de Nivel de Batería: Este indicador muestra de forma dinámica el nivel de batería.
- [6] Barra de operación de la cámara: Pulsar para tomar una foto, patrón de un solo disparo.
- [7] Pulsar para grabar: pulsar una vez para grabar vídeo, pulsar de nuevo para detener la grabación.
- [8] Ajustes Generales
- [9] Tecla de retorno: volver a la página de inicio
- [10] Modo Seguirme: Cuando la aeronave ha despegado, púlselo y el modo Seguirme se iniciará.
- [11] Plan de ruta de vuelo: cuando el estado actual de la aeronave está desbloqueado, esta función puede utilizarse. Consulte la introducción detallada.
- [12] Mapa en Miniatura: Pulsar para cambiar de la vista de cámara a la vista del mapa.
- [13] Modo regresar al punto de inicio: Pulsar para volver al punto de inicio registrado.
- [14] Auto despegue: Cuando el modo de vuelo pasa a despegue, el botón anterior de despegue pasa a estado de aterrizaje.
- [15] Velocidad de vuelo.
- [16] Velocidad de ascenso, velocidad de descenso.
- [17] Voltaje de Control Remoto.

Ajustes Básicos:

Ir a los ajustes en la interfaz de la aplicación, muestra la calibración de la brújula, el nivel de calibración y otros parámetros. (Varía según la versión de la aplicación)



Ajustes de la Cámara:



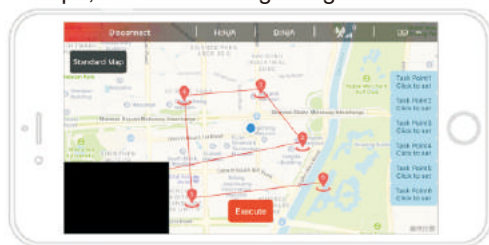
ELEMENTO	Predeterminado	Límites
Ajustes de Cámara	4k/30fps	4k/30fps, 2. 7K30fps
Modo de Disparo	16M	16M (4608*3456)

Planificación de Ruta de Vuelo

Pulsar el icono de localización en la parte inferior de la aplicación para iniciar la Planificación de Ruta de Vuelo.

Muestra la zona de vuelo en el dispositivo móvil y los usuarios pueden seleccionar un punto de salida y luego pulsar otros puntos del mapa para crear una ruta de vuelo que el dron de "UPair" recorrerá automáticamente.

Ir a la página, maximizar el mapa, el primer punto de función es la localización predeterminada de la aeronave. El número de secuencia es 1, la función es despegar. Pulsar cualquier punto del mapa, muestra la imagen siguiente:



Cuando introduce suficientes puntos de función, puede pulsar el botón de ajuste al final de la lista para ajustar el correspondiente punto de función. En medio de la pantalla, un menú de ajuste se mostrará con los siguientes elementos: 1. Número de puntos de función, 2. Tiempo de permanencia tras alcanzar el punto de función, 3. Acción tras la cual alcanza el punto de función, 4. Altitud de vuelo tras alcanzar el punto de función. Puede pulsar la flecha a derecha e izquierda en la parte superior de la pantalla para ir a los distintos elementos. Consultar la siguiente imagen:

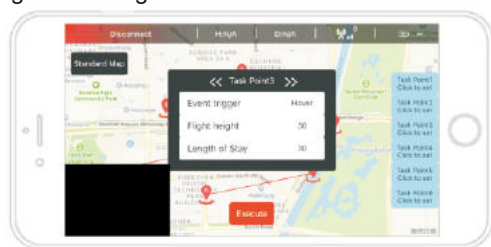


Tabla de Parámetros

Elemento	Rango de Parámetros	Predeterminado
Tiempo de puntos de función	1-250 s	30 s

Altura esperada punto de función	1 -250metros	30 m
Función	1. Punto de partida 2. Punto de aterrizaje 3. Volar 4. Comenzar grabación 5. Finalizar grabacion 6. Grabar imágenes	Volar

La aplicación de UPair es solo indicativa. La aplicación real de UPair puede diferir. Por favor consultar la web oficial:
www.upairdrone.com

Nota:

1. Esta función solo puede introducirse cuando la aeronave está desbloqueada.
2. El primer punto de misión es el punto actual de la aeronave.
3. Cuando se hace escala del mapa, las coordenadas de latitud y longitud del punto de la misión no cambiarán.
4. Tras comenzar la planificación de ruta de vuelo, el botón ejecutar se vuelve botón de detener, tras confirmar, retire todos los puntos del mapa, salga de esta función y vuelva a la vista de cámara.

Modo Seguirme

El usuario puede usar la función "Seguirme" apretando el botón "Seguirme" en la aplicación. Tras iniciar con éxito, la aeronave volará a 10 metros sobre el suelo, establecerá el piloto como objetivo y mantendrá cierta distancia durante el seguimiento.

Nota:

- La función Seguirme solo puede introducirse una vez el dron haya despegado;
- * Asegúrese de que la aeronave tiene suficiente energía y comience a volarla a 3 metros del suelo;
- * Esta función solo puede usarse tras encender el teléfono móvil y el GPS;
- * Por favor tenga en cuenta que el entorno de vuelo ya que el dron no tiene función de evitar obstáculos. Asegúrese de que no hay obstáculos alrededor del dron y esté siempre preparado para controlar la aeronave manualmente en caso de emergencia;
- * Al usar el modo Seguirme, los usuarios deben cumplir con las regulaciones y leyes locales;
- * Tras salir del modo Seguirme, la aeronave volará en sitio y el usuario puede continuar la aeronave.

Calibración de la Brújula



Calibre la brújula antes de cada vuelo.

Los pasos para calibrar a brújula son los siguientes:

1. Retirar los propulsores antes de comenzar la calibración de la brújula y encender la aeronave y RC.
2. Abrir la aplicación UPair—Ajustes—General—Calibrar brújula—Confirmar
3. Sostener la aeronave horizontalmente preparada para cambiar su dirección según las fotos mostradas en la aplicación.
4. Asegúrese de que lo ha colocado en posición correcta (Por favor, tenga en cuenta la dirección de la batería, cámara cardán, tren de aterrizaje, etc.) Luego rotar horizontalmente 360 grados hacia la derecha varias veces hasta que vea una flecha azul en la aplicación, que indica que ha terminado la primera posición de calibración.
5. Continúe con la calibración de otras posiciones siguiendo los mismos pasos anteriores hasta que 6 posiciones estén calibradas.

Si la calibración falla, salga y vuelva a entrar en la aplicación y repita los pasos anteriores.

Vídeo de instrucciones: <https://www.youtube.com/watch?v=jWrcl2-NM1A&t=4s>

<https://youtu.be/GBkUWV1mmAg>

Nota:

- * Se recomienda que la calibración de la brújula sea mínima si el dron funciona bien.
- * Cuando la calibración está en proceso, no salga de la aplicación.
- * Un fallo de calibración provocará que el dron se bloquee.

Precauciones Antes/Durante el Vuelo

Esta sección ofrece los requisitos de la aplicación de UPair sobre el entorno de vuelo, las comprobaciones previas al vuelo y el conocimiento básico de vuelo.

Antes de usar este producto, por favor lea el manual atentamente, vuele el QuadCopter siguiendo estas instrucciones.

Requisitos de Entorno de Vuelo

1. Volar solo en zonas abiertas y evite los obstáculos. Los edificios altos pueden afectar al sistema GPS del dron.
2. Cuando despegue y aterrice, asegúrese de que no hay nadie en un radio de 10 metros, evite las multitudes, las líneas de alto voltaje, los árboles, aeropuertos, estaciones WiFi, torres de transmisión de radio, etc.
3. Por favor, no vuele el quadcopter en malas condiciones meteorológicas como fuertes vientos, nevadas, lluvias o niebla densa.

Lista de Comprobaciones Pre-Vuelo

1. Antes del vuelo, asegúrese de que todas las piezas del dron funcionan correctamente. No ponga a volar el dron si hay piezas defectuosas o faltantes.
2. Monte los propulsores siguiendo el manual, asegúrese de que todos están bien instalados, evite daños si los propulsores se caen del dron durante el vuelo.
3. Compruebe si la batería del control remoto y la batería inteligente de vuelo están completamente cargadas. Asegúrese de que los propulsores, la batería y la cámara están bien instalados y compruebe que la tarjeta Micro-TF está insertada.
4. Cuando el dron despegue, conecte el controlador, luego inicie la aeronave. Cuando aterrice, apague primero la batería de vuelo, luego apague el controlador remoto.

⚠ Cuando usa un cargador, evite cargar la batería del dron y la batería del controlador a la vez, solo cargue una batería a la vez.

Recordatorio de Vuelo:

1. El vuelo UAV está restringido en muchos países. Antes de despegar, comprenda y siga las leyes y regulaciones relevantes.
2. Aterrice el dron con suavidad. Cuando esté cerca del suelo, descíndalo lentamente.
3. Por favor, no opere el dron en áreas restringidas o en zonas de exclusión aérea determinadas por leyes y regulaciones, etc.
4. Por favor, no opere la aeronave cuando no esté en plenas facultades (como bajo intoxicación).
5. Por favor, mantenga la aeronave, accesorios y componentes fuera del alcance de los niños. En caso de que un niño ingiera alguna pieza, llévelo inmediatamente a su médico.
6. Si la aeronave va a estar sin uso durante un largo periodo, por favor retire la batería y coloque el dron en un lugar libre de humedad, moho, luz solar directa, y lejos de interferencias electromagnéticas.
7. No desmonte ni trate de manipular el dron. GTEN no es responsable de las consecuencias producidas si el usuario desmonta el dron UPair.

Test de vuelo:

1. Coloque la aeronave en una zona abierta con los indicadores de la batería de cara a usted.
2. Encienda el controlador remoto y su dispositivo móvil, luego encienda la Batería de Vuelo Inteligente.
3. Inicie la aplicación de UPair. Conecte el dispositivo móvil y la aeronave, luego entre en la interfaz de la cámara.
4. Cuando los satélites GPS se bloquean durante más de 9, tire de ambas palancas de mando hacia las esquinas interiores para iniciar los motores.
5. Tire lentamente la palanca izquierda para despegar.
6. Tire hacia abajo lentamente de la palanca para descender. Tras aterrizar, ejecute el comando CSC o sostenga la palanca izquierda a su posición más baja hasta que el motor se detenga.
7. Apague la batería de vuelo inteligente y luego el controlador remoto.

Diagnóstico de averías (preguntas frecuentes):

Esta sección ofrece las soluciones básicas a problemas que pueden ocurrir durante el uso normal.

1. ¿Por qué el controlador remoto emite un tono?
Significa que el control remoto tiene poca batería. Cargue la batería del control remoto antes del uso.
2. ¿Cuánto tiempo necesita cargarse la batería de vuelo y la batería del control remoto?
Normalmente, el tiempo de carga de la batería de vuelo inteligente es 1~1.5 horas. El tiempo de carga de la batería del control remoto es 2~3 horas.
3. ¿Por qué la pantalla FPV se muestra en negro, mientras se muestran datos de vuelo en la pantalla FPV?
Asegúrese de que la batería de vuelo esté encendida. Por favor, trate de retirar las 4 bolas de gomas de amortiguación del cardán de la cámara y compruebe si las conexiones del cardán de la cámara y el dron están sueltas. A continuación, reconéctelas y vuelva a montar el cardán.
4. ¿Por qué el tiempo de vuelo no cumple con la descripción?
En el campo de la industria de los drones, el test de tiempo de vuelo se realiza planeando. El tiempo de vuelo en teoría no es lo mismo que el tiempo real de vuelo.

* Si tiene cualquier pregunta, contacte con nosotros: 1.contact@g10dr.com;
2.001 888-853-2218
3.www.upairdrone.com

Guía de Inicio Rápido**1. Descargue la Aplicación de UPair One**

Buscar la Aplicación de UPair en App Store o Google Play y descargue la aplicación en su dispositivo móvil. La Aplicación UPair One soporta solo dispositivos móviles. No soporta tabletas.

Cómo conectar la aplicación UPair

1. Encender el controlador remoto y la aeronave, esperar 30 segundos.

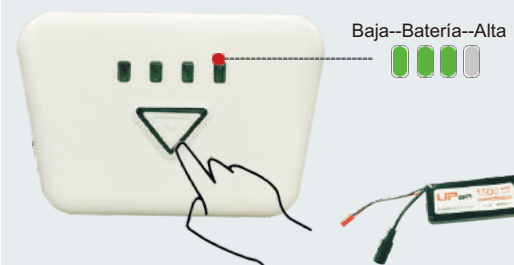
2. Para iPhone:

Abrir Wi-Fi y elegir UPair XXX. Contraseña: 12341234

3. Para teléfonos Android: Conectar su teléfono android y el controlador remoto vía cable USB, luego elegir MTP, elegir Ajustes—REDES—Más—abrir tethering USB (Nota: Las opciones varían según el modelo de dispositivo Android)

La aplicación UPair soporta IOS 8.0 y Android 4.4 o sistemas superiores.

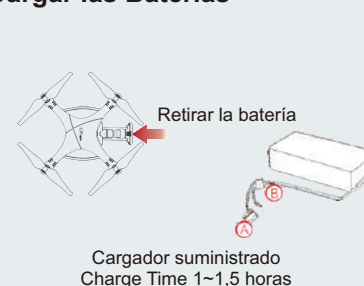
La aplicación UPair soporta IOS 8.0 y Android 4.4 o versiones posteriores.

2. Comprobar niveles de batería

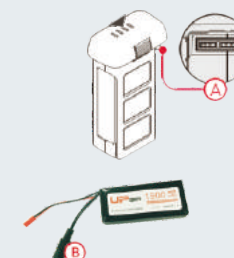
Pulsar una vez para comprobar el nivel de batería.
Pulsar dos veces (pulsación corta y después larga) para encender/apagar



El tono indica que no hay suficiente batería en el control remoto. Por favor, recárguela.

3. Cargar las Baterías

Cargador suministrado
Charge Time 1~1,5 horas



Tiempo de carga: 2~3 horas

4. Preparar el Control Remoto

04



Desplegar



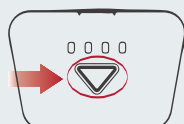
Colocar el dispositivo móvil en la pinza y ajustarlo para que esté seguro en su sitio

5. Preparar el Despegue

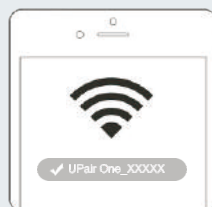
05



Insertar una tarjeta micro SD de alta velocidad de Class 10 (16G o 32G)



Encender el controlador remoto y la aeronave.



Buscar y conectar con el punto de acceso WiFi de UPair

- ★ 30 segundos después de encender el dron, busque y conecte el punto de acceso Wi-Fi de UPair, luego entrar en la aplicación.
- ★ Los teléfonos Android soportan conexión por cable USB o conexión Wi-Fi, iPhone solo soporta Wi-Fi.

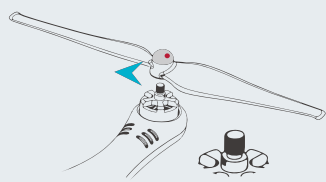
6. Instalar los Propulsores

06

1. Emparejar el propulsor con tuerca negra con el motor que tiene un orificio en el centro, luego ajuste el propulsor enroscando hacia la izquierda.
2. Emparejar el propulsor con tuerca gris con el motor que tiene un orificio en el centro, luego ajuste el propulsor enroscando hacia la derecha.



Motor con orificio



Motor sin orificio

Propulsor
Montaje incorrectoPropulsor
Montaje correcto

7. Despegue manual

07

Visualización de la Aplicación



[1] H: Altitud "0"

[2] D: Distancia de inicio "0"

[3] Señal GPS debe estar sobre 9 satélites

[4] H.S: Velocidad horizontal "0" m/s

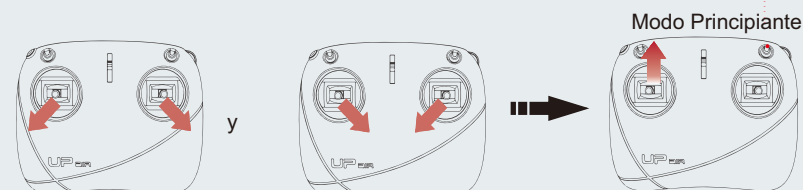
[5] V.S: Velocidad Vertical "0" m/s

[6] V.C: Voltaje del controlador "12.6V"

Puede despegar cuando alcanza las condiciones anteriores (especialmente la altitud debe ser "0", y los satélites sobre "9"). De lo contrario, la aeronave no puede mantener la posición o regresar al punto de inicio. (Las señales GPS no pueden buscarse en interior)

Tras la auto calibración, puede bajar las dos palancas de control dentro de las esquinas para iniciar los motores. Libere las palancas una vez los motores se hayan desbloqueado.

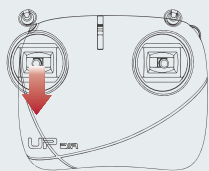
Cuando la aeronave está desbloqueada, primero visualice el proceso de auto examen de altitud de vuelo. Luego puede combinar el comando de la palanca para desbloquear los motores. Deje que el acelerador se eleve lentamente.



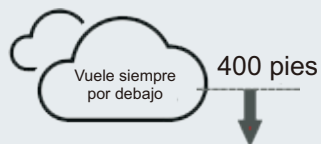
Comando de Combinación de Palancas para iniciar/detener motores

Elevar palanca izquierda (despacio) para despegar

07



Aterrizaje Manual
Bajar la palanca izquierda (espacio) hasta que toque el suelo.
Mantener unos segundos para detener los motores.



MONITORIZA LA ALTITUD
y vuela por debajo de 400 pies (120 metros).



MANTENGA LA LÍNEA DE VISIÓN
y evite volar por detrás de edificios u obstáculos que bloqueen su visión.



Es importante comprender las directrices básicas de vuelo, para su seguridad y la de los que están a su alrededor.

6. Vuelo

08

La aeronave despegará y planeará a una altitud de 10 pies (3 metros).



Auto despegue



Volver al Punto de Inicio
Pulsar para traer la aeronave de vuelta al punto de inicio



Es Seguro Volar (GPS)

Antes de despegar, asegúrese de que la Barra de Estado de la Aeronave en la Aplicación UPair One indica Es Seguro Volar (GPS).
Modo Seguirme: Entre en el modo seguirme, la aeronave planeará en un punto central, con un radio de 10M. La altura predeterminada del modo Seguirme es 15M, la cámara seguirá enfocándole a usted.



Planificar Ruta de Vuelo
Pulsar para planear la ruta de vuelo, a continuación la aeronave volará siguiendo la ruta planeada.



PRECAUCIONES ANTES/DURANTE EL VUELO



- Antes de cada vuelo, asegúrese de que el controlador remoto y la batería inteligente tienen suficiente carga, y compruebe si los propulsores, la batería inteligente, la cámara y la tarjeta Micro-SD están instaladas de forma segura y correcta.
- Tenga en cuenta el proceso correcto de inicio de vuelo, primero encienda el controlador y luego encienda la aeronave. Al aterrizar, es lo contrario: apague primero la aeronave y luego el controlador.
- No está permitido operar la aeronave en zonas restringidas o zonas de exclusión aéreas bajo las regulaciones y/o leyes relevantes.

Desbloquee el vuelo cuando el GPS haya buscado más de 7 satélites, o la aeronave no podrá utilizar las funciones de mantenimiento de posición y de auto regreso al punto de inicio. (Las señales GPS no pueden buscarse en interior)



- Se recomienda operar la aeronave en zonas abiertas lejos de edificios altos, evitando interferencias entre los controladores remotos y estaciones base de telecomunicaciones, Wi-Fi, cables de alta tensión, etc.
- Al realizar un vuelo, por favor mantenga la aeronave lejos de obstáculos, multitudes, árboles, superficies acuáticas, etc.



- No opere la aeronave bajo condiciones meteorológicas adversas como fuertes vientos, nevadas, lluvia, niebla densa, etc.



5 Metros

Se recomienda que la aeronave y sus operarios mantengan una distancia de al menos 5 metros.



30%



El modo Regreso al Punto de Inicio por batería baja se inicia cuando el nivel de batería del dron UPair es inferior al 30%. Por seguridad, aterrice la aeronave si la batería está por debajo del 30%.

Gracias

Gracias por adquirir UPair One. Por favor, siga este manual para usar este producto adecuadamente.

Este producto y el Derecho de Propiedad Intelectual del manual pertenecen a UPair. Sin la autorización de U Pair, ninguna organización o individuo está autorizado para reimprimir, copiar o distribuir cualquier contenido de este manual en ningún formato.

Si tiene alguna pregunta o un problema al usar este producto, por favor contacte con los distribuidores autorizados de UPair o con el servicio de atención al cliente de UPair.

* Este manual se actualiza cada cierto tiempo, para la última versión, por favor entre en: www.upairdrone.com