

# UPAIR 增强版

使 用 说 明 书

# UPAIR



深圳极天创新有限公司

V1.5

## 目录

产品概述	
简介	2页
功能亮点	2页
飞行器	3页
飞行器概述	3页
各部件名称	3页
飞行器参数	3页
自动返航	4页
飞行数据	5页
螺旋桨	5页
智能电池	6页
遥控器	7页
遥控器概述	7页
遥控器参数	7页
飞行模式	7页
遥控器操作	8页
遥控器合规版本	10页
云台相机	11页
相机概述	11页
云台概述	12页
APP	13页
界面介绍	13页
基本设置	14页
航迹规划功能	15页
跟随功能	16页
罗盘校准功能	16页
飞行注意事项	18页
飞行环境要求	18页
飞行前检查	18页
友情提示	18页
基础飞行	18页
常见故障解决(FAQ)	19页
快速入门指南	20页
感谢信	24页

## 产品概述

### 简介

UPair ONE 增强版由飞行器, 遥控器, 云台相机以及配套使用的UPair app 组成. 飞控系统集成于飞行器机身内, 一体式云台位于机身下部, 用户可通过安装于移动设备上的, Upair app 控制相机, 高清数字图传模块位于机身腹部, 用于高清图像传输。

### 功能亮点

**Upair one**增强版配备微畸变广角相机和高精度防抖云台以及最高1600 万像素图像传感器。 **UPair one**可拍摄最高1600 万像素JPEG 格式的照片. 在视频拍摄方面, **UPair one**可拍摄每秒 25 帧的4k高清录像.

采用独特的U型上反角设计, 使机身更有强度。使用的飞控系统, 配合全新的智能电机驱动器, 提供了安全的飞行体验。返航功能可使飞行器失去遥控信号或电量不足时即启动自动返航飞回返航点并自动降落。 **UPair One**增强版采用高清图传模块, 可通过Upair app 在移动设备上实时显示高清画面, 可在 800 米稳定传输实时图像以及上下行数据(在实验环境下测试距离)。

**UPair one**配备高能量密度智能电池和高效率的动力系统, 最大平飞速度14m/s, 最大续航时间约为20分钟。

\*飞行时间为实验环境下测试可实现的最大时间, 仅供参考。

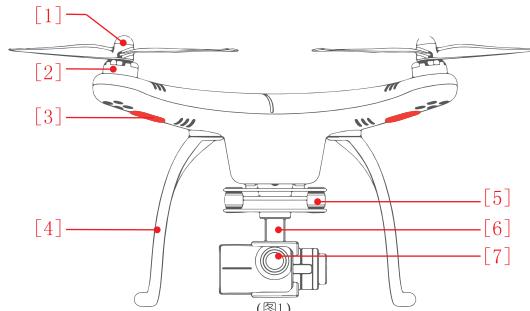
## 飞行器

本章介绍飞行器的系统组成，以及各功能特点。

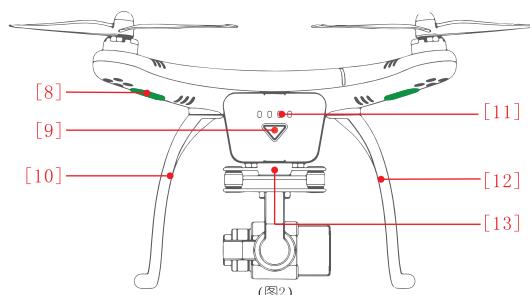
### 飞行器概述

UPair one 飞行器主要由飞控、图传系统、定位系统、动力系统、以及电池组成。本章节将详细介绍飞行器上各个部件的功能。

### 飞行器各部件名称



- [1]螺旋桨
- [2]电机
- [3]红色LED飞行指示灯(机头)
- [4]脚架
- [5]减震装置
- [6]云台
- [7]相机



- [8]绿色LED飞行指示灯(机尾)
- [9]智能电池电源键
- [10]遥控天线(内置)
- [11]电源电量指示灯
- [12]图传天线(内置)
- [13]云台

\*飞行器指示灯：红色LED飞行指示灯为机头方向，绿色LED飞行指示灯为机尾方向。

### 飞行器参数

重量 (含电池云台相机)	1350g	最大垂直速度	4.5m/s
高度 (含起落架)	220mm	最大可倾斜角度	45°
飞行器轴距	355mm	最大水平移动速度	14m/s
螺旋桨	9450	可悬停精度 (可安全飞行状态)	垂直50cm; 水平50cm
电机	2212		
滞空时间	满载 (1350g) 19分钟; 空机 (1085g) 25分钟		

## 自动返航

upair one 升级版飞行器具备自动返航功能。若起飞前成功记录了返航点，则当遥控器与飞行器之间失去通讯信号时，飞行器将启动自动返回返航点并降落，以防止发意外。它为用户提供了三种不同的返航方式，它们分别为一键返航，低电量自动返航以及信号失联返航。

	GPS	描述
返航点	7 颗	起飞时或飞行过程中，GPS 信号首次达到 7 颗以上时，将记录该点为飞行器当次航程的

### 返航点

\*自动返航过程中，飞行器不可自主躲避障碍物。

\*根据不同地区信号强弱，搜星时间会有所不同。在一个区首次试飞时，搜星时间可能会需要3-5分钟。

\*在自动飞行过程中（自动返航、自动降落、航迹规划、跟随模式等），如果出现危险情况，比如有障碍物，着陆点是水坑等情况下，用户拨动右边的模式开关可切换飞行模式，以获得飞机控制权，以免发生不必要的事故！

### 一键返航：

遥控器智能返航按键或UPair APP中的界面启动，其返航过程与低电量返航一致，通过遥控器上的智能返航按键往前拨，手柄可重新获得控制权。

### 智能低电量返航：

智能飞行电池电量过低时，没有足够的电量返航，此时用户应尽快降落飞行器，否则飞行器将会直接坠落，导致飞行器损坏或者引发其他危险，返航过程中可向前（远离身体的方向）拨一键返航推杆取消返航。低电量返航在同一飞行过程中仅出现一次。

### 信号失联返航：

当GPS信号良好，指南针正常工作。且飞行器成功自动返航点后，如无线信号（遥控器信号）中断超过3秒，飞控系统将接管飞行器控制权，控制飞行器飞回最近记录的返航点。如果在返航过程中，无线信号恢复正常，返航过程仍会继续，但用户可以通过遥控器控制飞行航向。

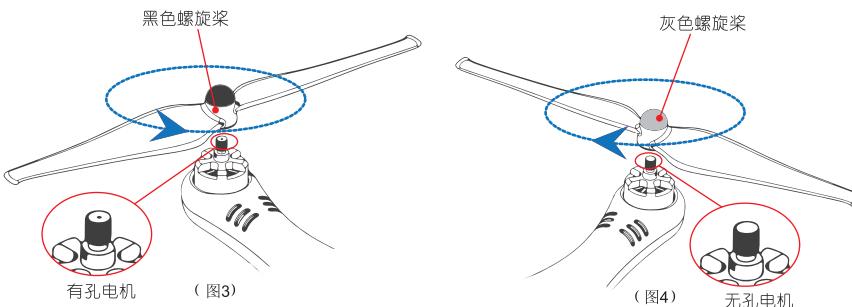
## 飞行数据

UPair one 飞控具备飞行记录功能，飞行器开启电源以后的所有飞行相关数据都将存放于飞控系统中。

## 螺旋桨

UPair one 增强版使用 9450 螺旋桨，桨帽颜色分为黑色和银色两种，分别代表不同的旋转方向。

- 1、安装方法：准备两只银色桨和两只黑色桨，将黑色桨帽的螺旋桨逆时针安装到有凹槽的电机上；将银色桨帽的螺旋桨顺时针安装到无凹槽的电机上。安装时一只手握住电机，另一只手拧紧螺旋桨。安装时均沿锁紧方向拧紧螺旋桨。
- 2、拆卸方法：一只手握住电机，另一只手抓住螺旋桨沿解锁方向左边旋转，即可拆卸螺旋桨。



\*请确保黑色和银色的螺旋桨安装位置正确。若安装错误飞行器不能正常飞行。务必手动拧紧螺旋桨，确保螺旋桨安装牢固。否则可能发安全事故。由于桨叶较薄，请小心操作，以防意外划伤。

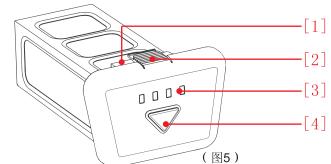
\*请使用追云提供的原装螺旋桨，不可混用不同型号的螺旋桨。

\*螺旋桨为易损耗品，如有需要，请另行购买

\*每次飞行前请检查螺旋桨是否安装正确和紧固。每次飞行前请务必检查各螺旋桨是否完好。如有老化，破损或变形，请更换后再飞行。

\*勿贴近旋转的螺旋桨和电机，以免割伤。

## 电池



- [1] 电池充电接口
- [2] 电池盒卡扣
- [3] 电量指示灯
- [4] 电池开关

## 简介

智能飞行电池是专门设计的一款容量为5400mAh、电压为11.1V、具备有自动充放电管理功能的电池。该款电池采用全新的高能电芯，并使用先进的电池管理系统为飞行器提供充沛电力。智能飞行电池必须使用追云官方提供的专用充电器进行充电。  
\*首次使用智能电池前，请务必将智能电池电量充满。

## 智能电池参数

类型	锂电池	充电时间	1~1.5小时
容量	5400mah	充电环境温度	0°C~40°C
电压	11.1V	放电环境温度	-5°C

## 智能电池基础功能和充电

开启电池：在电池关闭状态下，先短按电源按键一次，间隔0.1s再长按电源按键2秒以上，即可开启电池。电池开启时，电量指示灯（绿色）显示当前电池电量。

关闭电池：在电池开启状态下，先短按电源按键一次，再长按电源按键2秒以上，即可关闭电池。电池关闭后，指示灯熄灭。

查看电量：在电池关闭状态下，短按电池开关一次，可查看当前电量。

### 充电：

- 1、连接充电器到交流电源 (100-240V, 50/60Hz);如果需要，请使用电源转换插头。
- 2、在电池关闭的状态下，连接电池与充电器。
- 3、充电状态下电池电量指示灯将会循环闪烁，并指示当前电量。
- 4、电量指示灯全部熄灭时表示电池已充满。请取下电池和充电器，完成充电。
- 5、飞行结束后电池温度较高，须待电池降至室温再对电池进行充电。
- 6、电池最佳充电温度范围为0°C至40°C，若电芯的温度不在此范围，充电器将禁止充电。

\*在将电池安装或拔出飞行器之前，请保持电池电源处于关闭状态，请勿在电池电源打开状态下插拔电池。

\*智能飞行电池必须使用UPair官方指定的专用充电器进行充电，对于使用非官方提供的充电器进行充电所造成的一切后果，UPair将不予负责。

\*使用充电器时，请勿同时对飞机动力电池和手柄电池充电，即一次仅可充一块电池。

## 遥控器

本章节介绍遥控器的各项功能，包括如何操控遥控器以及各功能键。



## 遥控器概述

UPair one 增强版遥控器工作在 2.4Ghz 频段，该遥控器可直接输出高清航拍图像至移动设备，并且整合了相机操作以及云台操作的功能按键，出厂时遥控器与飞行器内置2.4G遥控接收机已经成功对频。

合规版本：UPair one 遥控器同时符合CE 标准和FCC 标准。

操控模式：遥控器根据操控为美国手。

## 遥控器和实时图传参数

重量	826g	电池电压	11.1V
通道数	10	电池容量	1500mAh
遥控天线频率	2.4GHz	遥控通讯距离	约 1 公里
实时图传频率	5.8GHz	图传通讯距离	约 800 米

## 飞行模式

定点: 使用GPS模块以实现飞行器精确悬停。

定高: 不使用GPS模块，使用气压定高系统，使飞机在固定高度上悬停。

无头模式: 飞机会记录起飞时机头的朝向，打开此功能后，无论机头转向哪里，和起飞时机头朝向一致的那里就是机头。

## 遥控器操作

### 开启与关闭

UPAIR ONE 升级版遥控器与1500mAh 的可拆卸充电电池配合使用，按以下步骤开启遥控器：

1. 可在APP上查看当前遥控器电量，若电量不足请给遥控器充电。
2. 在遥控器背面，把三段开关往右拨动即可开启遥控器。
3. 遥控器“哔哔哔”表示电量不足，建议充满电后再使用。
4. 使用完毕后，把三段开关往左拨动即可关闭遥控器。
5. 在启动飞机之前，先确认启动遥控器，若先启动了飞机后再启动遥控器会出现信号接收问题。



### 遥控器充电：

通过UPair官方配备的充电器进行充电，充电器为双头两用的充电器，既可以给飞机智能电池充电，也可以给遥控器电池充电，请勿同时对遥控器与智能飞行电池进行充电。找到充电器上与遥控器电池对应的充电口，进行连接，即可充电。

## 控制相机

用户可通过遥控器上的“拍照按键”，“录影按键”，操控相机。

### [1] 拍照按键

按下该按键可以拍摄单张照片。

### [2] 录影按键

按下录影按键开始录影，再次按下该按键停止录影。

### [3] 云台俯仰控制拨轮

控制拨轮可控制相机的俯仰拍摄角度。

## 操控飞行器

遥控器出厂时操控模式为美国手，本手册以美国手为例说明遥控器的操控方式。

遥控器 (美国手)	飞行器/开关	定高/定点/简单模式
		左边摇杆往上推即为飞机向上爬升 左边摇杆往下拉即为飞机往下降落
		左边摇杆往左推即为飞机左旋转 左边摇杆往右推即为飞机右旋转 飞行器最大旋转角速度为200° /s
		右边摇杆往上推即为飞机向前飞行 右边摇杆往下拉即为飞机向后飞行
		右边摇杆往左推即为飞机向左飞行 右边摇杆往右推即为飞机向右飞行 飞行器最大可倾斜角度为30°
遥控器 (美国手)	开关位置	飞行模式
	前L 后T	一键返航模式 将左边的两段拨杆往后拨，则启动了一键返航模式。飞行器会降落到起飞点。
	前L 中- 后T	定高模式 将右边的三段拨杆往前拨，则启动了定高模式。飞行器会在当前高度区域内飞行。
	前L 中- 后T	定点模式 将右边的三段拨杆往中间拨，则启动了定点模式。飞行器会在当前位置范围内飞行。
	前L 中- 后T	无头模式 将右边的三段拨杆往后拨，则启动了无头模式。飞行器可以随意操控飞行。

## 智能返航按键

将左边的两段拨杆往后拨，则启动了一键返航模式。进入返航模式，飞行器将返航至最近记录的返航点。在返航过程中，用户仍然可通过遥控器控制飞行。将左边的两段拨杆往前拨，重新获得控制权。

- 当触发返航机制时，如果飞行器当前飞行高度低于系统设定的返航高度15m，飞行器将先上升15m至返航高度，再飞往返航点，并降落。
- 如果飞行器当前飞行高度高于设定的返航高度15m，飞行器将直接飞往返航点，并降落。

## 连接移动设备

IOS系统：连接wifi即可，WIFI名是UPair\_XXXX，默认密码：12341234。

安卓系统：1、将遥控开机 2、将手机过USB数据线连接到遥控器USB口 3、进入手机设置界面，找到个人热点（根据手机不通，该选项路径不同），勾选打开USB网络共享 4、网络共享成功后便可进入app。

## 遥控器合规版本

遥控器同时符合FCC 以及CE 合规版本.

## 云台相机

本章节介绍相机的技术参数，云台的活动范围以及工作模式。

### 相机概述

UPair One相机采用SonyCMOS影像传感器，CMOS尺寸为1/2.3英寸，分辨率最高可达到1600万有效像素。配备低畸变广角镜头。采用蓝玻璃滤光片，能有效提升画质。

UPair One 2.7K相机可拍摄每秒30帧的1080P高清录像，支持最高1200万像素静态照片拍摄，应用先进的图像处理技术，输出优质的图片。

UPair One4K相机可拍摄每秒25 帧的4K、2K或者每秒30帧的2.7K，以及每秒60帧的1080P高清录像，可以通过“UPair App”设置相机的分辨率，具体参考“UPair APP”相机设置图。

功能项目	参数值	功能项目	参数值
4k 录像分辨率	4K@25FPS	拍照分辨率	16M(4640*3480)
	2.7K@30FPS		12M(4000*3000)
	1080P@60FPS		8M(3264*2448)
2.7k 录像分辨率	2.7K@30FPS	拍照分辨率	16m (3264*1836)
	1080P@60FPS		
供电电压	USB 5V	工作温度	-10~+100 摄氏度
视频格式	MP4/MOV	工作湿度	30%~80%
视频压缩方式	H. 264, 4K2K 为 MJPG	存储温度	-40~+150 摄氏度
图像传感器	1600 万	存储湿度	30%-90%
图片格式	JPG	TVOUT	不需要
工作功耗	2-3W	镜头规格	1/2.3"
HDMI	不需要	镜头视场角	100 度小畸变镜头
U 盘功能	不需要	PC Camera	不需要
显示屏寸	不需要	充电功能	5V 供电
焦距	数字变焦	防抖	数字防抖
摄像时拍照	支持	相机系统升级	TF 卡

### 机SD接口:

UPair One2.7K 支持容量为16GB的MicroTF卡，UPair One4K支持最高容量为 32 GB的Micro TF卡。由于相机要求快速读写高分辨率的视频数据，请使用Class10或UHS -1及以上规格的Micro TF卡，以保证HD 视频正常录制。

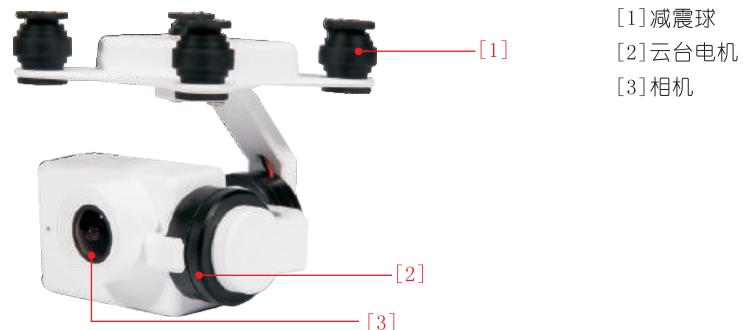
### 云台概述

UPair One云台通过飞行器智能电池供电，是一款二轴稳定云台，用于搭载相机，在飞行时用户可通过遥控器的云台俯仰拨轮动态调整俯仰-10° ~ 90° (pitch)角度。

配备二轴稳定云台，角度抖动量为±0.2°，能拍出平稳的视频及照片。用户可以使用遥控器上的一键拍照，录影功能拍摄。

### 云台参数:

角度控制精度	± 0.2 °	工作电压	11. 1V
可转动范围	俯仰-10 ° ~ 90 °	最大控制转速	俯仰15 ° / s



\*请勿在飞行器电源开启的状态下插入或者拔出TF卡，这可能会导致拍摄数据丢失。

## UPair app主界面

本章节介绍UPair app的四界面的主要功能。

Upair app 专门为UPair飞行相机产品线而设计。用户可以通过点app 来操作UPair One。

上的云台和相机，控制拍照、录影以及设置飞行参数。目前UPair App只能在手机上安装使用。



### 连接APP与相机

进入APP首页，启动WIFI自动连接指定前缀的热点，如果有多个相同前缀的热点，请选择对应的热点。

“进入相机”按钮为灰色，为未激活状态。

当手机与与飞行器成功建立通讯后，“进入相机”按钮显示蓝色，点击激活此按钮。

### 相机界面

可以设置相机的相关参数以及预览UPair One 所拍摄的实时高清视频以及照片。

在“相机”界面，默认背景为相机全景视频，左下角显示实时地图窗口。

上下滑动屏幕空白处可以进入全屏显示模式，仅显示地图，界面如下：



[1]连接状态

[2]H:N/A 显示海拔高度

[3]D:N/A 家的距离 → 离手机的距离。

[4]GPS信号，GPS 状态图标用于显示GPS 信号强弱。

[5]手机电池电量，实时显示当前智能飞行电池剩余电量。

[6]相机拍照按键用于触发相机拍照。单张拍照模式。

[7]录像按键用于开始/录像。按一次该按键开始录影

[8]通用设置按键

[9]返回按键，轻触此键，则返回到首页

[10]跟随模式 当飞行器已经起飞，轻触此键，即可开启跟随模式。

[11]航迹规划功能当飞机为未解锁状态下，该功能可以启用。具体见详细介绍。

[12]地图缩略

[13]一键返航模式(返回到起飞点)

[14]一键起飞模式(当起飞机状态改为起飞时，起飞按钮则变成降落按钮。)当飞机在室内时只有解锁功能，如在室外，飞机会自动悬停到3米高度。

[15]飞行器飞行速度

[16]飞行器上升速度、下降速度

[17]遥控器电压

### 基本设置

点击进入设置界面，左侧分为3个大类，有基本设置、相机设置、遥控器设置，右侧为选中大类的细节参数。



## 相机设置页面



项目	默认值	限制
录制设置	4k / 30fps	4k / 30fps, 2.7K 30fps, 2K 30fps
拍照模式	6M	16M (4608*3456)
		12M (4000*3000)
		8M (3264*2448)

## 航迹规划功能

在相机界面点击“定点”按钮，进入航迹规划功能。

进入后，地图最大化，第一个点则默认为飞行器所在的点，默认序号为1，执行事件为起飞。此时用户点击地图上任意一个点后，在地图上打上一个点，如下图所示：



当屏幕下方的任务列表排满以后，则可以在下方据需添加，通过上下滑动来预览，用户点击相应的任务点设置按钮，在屏幕中央弹出一个设置菜单，菜单项内容有：1, 任务点序号，2, 到达任务点后停留时间，3, 到达任务点后触发的动作，4, 到该任务点的飞行高度，可点击上方的左右箭头切换任务点设置项，如图所示：



## 跟随功能

用户可通过点击App中的“智能跟随”按钮，启动智能跟随功能。智能跟随成功启动后，飞行器将飞至距离地面10米高的空中，以飞手为目标并保持一定距离进行跟随飞行。

### 注意事项：

- \*跟随功能只能在飞行器起飞后才能进入；
- \*确保飞行器电量充足，启动飞行器飞至离地面3米以上；
- \*该功能是必须打开手机GPS并定位成功；
- \*飞行器暂无避障功能，请注意飞行环境，务必确保飞行器四周没有障碍物，时刻准备在紧急情况下手动控制飞行器；
- \*用户在使用智能跟随模式时，请务必遵守当地的法律法规对隐私权的规定；
- \*退出智能跟随模式后，飞行器将于原地悬停，用户可继续操作飞行器。

## 罗盘校准功能

磁罗盘校准用于校准飞行器的飞行稳定性，校准时把飞行器按照APP界面图片放置，待到图片箭头变蓝把飞行器按照逆时针旋转，校准完这个方向APP会自动跳转下个方向，重复操作至完成整个校准即可。



### 注意事项：

- \*飞行器能正常飞行尽量不要使用磁罗盘校准；
- \*校准时未完成一次校准流程尽量不要提前退出校准；
- \*校准失败可能会导致飞行器无法解锁，请慎用。

各参数的默认值如下表：

项目	参数范围	默认值
任务点停留时间	1-250 秒	30s
任务点期望高度	1-250 米	30m
任务点触发动作	1, 起飞点 2, 降落点 3, 悬停 4, 启动录像 5, 结束录像 6, 拍照	悬停

\*此APP仅供参考，详情请以网站上实时更新的为准。网站是www.g10drone.com.

#### 补充说明：

1. 该功能只能在飞机未解锁情况下进入。
2. 第一个任务点为飞行器当前点，并锁定事件为起飞。
3. 在缩放地图时，任务点所在的经纬度坐标不变。
4. 启动航迹规划后，执行按钮变为停止按钮，用户在此确定后，清除地图上所有点和线，并退出该模式，回到相机界面。
5. 点击实时视频窗口回到相机界面，在点击地图窗口则还原航迹规划界面。

## 飞行注意事项

本章节介绍UPair app的飞行环境要求，飞行前检查，以及友情提示，基础飞行使用本产品之前，请务必仔细阅读本手册并按照手册指示内容进行操作。

### 飞行环境要求：

- 1, 建议在空旷及周围建筑物较少的环境下飞行，避免遥控器信号受到来自通讯基站、地铁站、动车站、飞机场、高压线等影响/干扰；
- 2, 准备飞行时，起飞降落区域请确保半径10米范围内没人，并远离其他不安全因素（如障碍、人群、高压线、树木遮挡、水面等）；
- 3, 请勿在恶劣天气下飞行，如大风（4级以上）、大雪、雨雾天等；

### 飞行前检查：

- 1、请检查各零件是否完好，如有损坏或者配件不齐全，请勿飞行；
- 2、请按照说明书安装螺旋桨，确保螺旋桨安装正确和稳固，避免因螺旋桨安装不正确导致飞行器在飞行中桨叶脱落坠机造成不必要的伤害；
- 3、每次航拍飞行前请检查遥控器和智能电池电量是否充足，确认螺旋桨、电池、相机已安装稳固，Micro-TF卡插在卡槽内；
- 4、起飞前，请务必先打开遥控器，再启动飞行器，着陆时请先关闭飞行器再关闭遥控器；

！ 使用充电器时，请勿同时对飞机动力电池和手柄电池充电，即一次仅可充一块电池。

### 友情提示：

- 1、无人机飞行受各国或者各区域航空管制，起飞前，请了解并遵守当地的相关法律法规；
- 2、在飞行器下降的过程中，请保持飞行器平稳运行；在接近地面时请先确保飞行器的悬停状态，确保地面平整后，再让飞行器缓缓降落到铺砖的地面。
- 3、请勿在相关法律或规定限制的禁飞区域飞行（如飞机场等）；
- 4、请勿在使用者精神状态不佳（如酒后、失恋等）时飞行；
- 5、请将飞行器和所有零部件放置在小孩无法接触的地方，如果小孩不小心吞咽零部件应立即送医就诊
- 6、飞行器存放时，请将电池取出，并置于干燥、防潮、防霉、防爆晒以及无电磁干扰的环境下；
- 7、请勿私自对飞行器进行拆装、组合或者改装，造成的一切后果，极天公司不予负责；

### 基础飞行

1. 选择空旷具备飞行条件的场所，将飞机置于平地上，机尾方向面对用户。
2. 按照前述正确的方法安装螺旋桨，安装智能电池。
3. 开启遥控器开关，遥控器自行搜星，然后再开启飞机飞行器智能电池（注意此顺序为正常顺序，颠倒顺序，影响信号接收）

4. 启动电机：当飞行器开机后，先进行高度自检，自检结束后，可执行外八角或内八角掰杆动作，启动电机。
5. 正式飞行，缓慢推动油门摇杆，让飞行器稳步起飞。
6. 当要结束飞行时，将左边油门摇杆拉到最低位置等待10秒钟后再松开摇杆，此时关闭电机。
7. 关闭电机后，先关闭飞行器电器电源开关，然后关闭遥控器开关。

## 常见故障解决 (FAQ)

本章节介绍常见售后简单故障问题和解决方案。

### 1. 为什么遥控器“滴滴滴”作响？

此时可能遥控器处于电量不足的状态，请先给遥控器电池充满电后再使用。

### 2. 飞机电池和遥控器电池充电分别需要多久？

正常情况下，飞机电池充满需要1~1.5小时，遥控器电池充满需要2~3小时。

### 3. 有显示飞行数据但是无图像？

首先确保飞行器智能电池是开启的状态，可以尝试拆下飞行器四个减震球后，云台相机和飞行器的连接是否良好，可断开此连接，重新安装。

### 4. 飞行时间与描述不符？

依照行业惯例，飞行器飞行时间的测试是指在悬停的状态下，飞行器自然耗尽所有电量的时间，与实际操作时的飞行时间有所出入。

\*有问题请联系邮箱：[service@g10dr.com](mailto:service@g10dr.com)

## 快速入门指南

01

### 1、下载UPair App

扫描二维码下载安装

UPair App只支持在手机端使用，暂不支持平板设备。

请登录APP STORE和各大安卓应用市场下载UPair App.

IOS系统：连接wifi即可，WIFI名是UPair\_XXXX，默认密码：12341234。

安卓系统：1、将遥控开机 2、将手机过USB数据线连接到遥控器USB口 3、进入手机设置界面，找到个人热点（根据手机不通，该选项路径不同），勾选打开USB网络共享 4、网络共享成功后便可进入app。

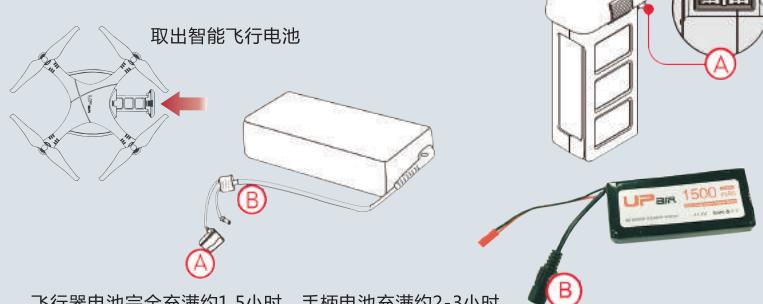
Upair App 要求使用ios8.0及以上系统或Android4.4及以上系统

02

### 2、检查电量



### 3. 充电



## 4.准备遥控器



04

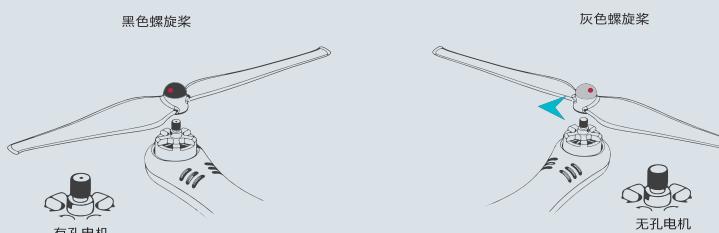
## 5.准备飞行



05

## 安装螺旋桨

1. 把黑色螺旋桨套入有孔的电机轴里，逆时针转进去拧紧。
2. 把灰色螺旋桨套入无孔的电机轴里，顺时针转进去拧紧。



螺旋桨的错误安装方式



螺旋桨的正确安装方式

06

## 6.飞行



## 一键起飞

点击UPair APP自动起飞上升至3米处悬停



## 一键返航

点击可使飞行器自动返回到起飞点



## 跟随模式

飞行器跟随手机飞行  
(手机GPS功能必需正常)  
进入跟随模式后，飞机会悬停在以您为圆心，半径10米的圆周上。跟随高度为15米，并保持相机镜头朝向您的位置。

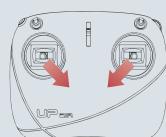


## 航迹规划功能

点击设定航迹,之后无人机将按照航线飞行。

## 手动飞行

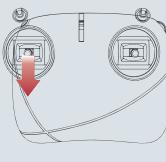
当飞行器开机后 先进行高度自检，自检结束后 可执行内八角解锁操作 待电机启动后松开摇杆，



启动电机/停止掰杆动作



缓慢向上推动油门杆,飞行器起飞



手动降落

缓慢向下拉动油门杆,直至飞行器降落。  
保持油门杆处在最低位置2秒,将会关闭电机。



## 注意飞行高度

请将飞行器的飞行高度  
控制在120米以内



## 在视距范围内飞行

避免飞到高大建筑物及  
影响视线的物体后面



飞行安全认识对于您,周围人  
群与环境的安全非常重要.请  
飞行前仔细阅读操作手册.



## 禁飞区



## 飞行使用注意事项



- 每次航拍飞行前请检查，遥控器和智能电池电量是否充足，确认螺旋桨、电池、相机已安装稳固，Micro-SD卡插在卡槽内；
- 飞行器起飞之前请务必先打开遥控器，再启动飞行器，着陆时请先关闭飞行器再关闭遥控器；
- 请勿在相关法律或规定限制的禁飞区域飞行。



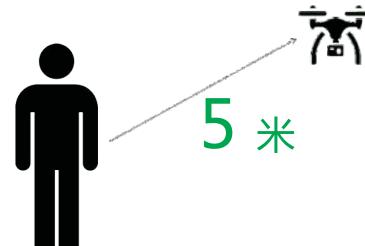
请在GPS搜星达到13颗以上再解锁飞行，否则将无法使用定点与返航功能。（室内无法搜索GPS信号）



- 建议在空旷以及周围建筑物较少的环境下飞行，避免遥控器与通讯基站、WiFi、高压线等设备相互影响/干扰；
- 飞行时，请远离障碍物、人群、高压线、树木遮挡、水面等；



- 请勿在恶劣天气下飞行，如大风（4级以上）、大雪、雨雾天等；



无人机与人请保持  
至少五米距离



30%

在飞行过程中，飞机电量低于30%会触发自动返航。为了您和他人的安全，电量低于30%时请及时返航。

## 感谢信

非常感谢您购买UPair One，请严格遵守本手册要求使用您的产品。

产品及书册的知识产权为深圳极天创新科技有限公司所有，未经书面许可，任何机构和个人不得以任何形式翻版、复制和发布。如引用、刊发、需注明出处为极天创新，且不得对手册进行有悖于原意的引用、删除和修改。

如您使用过程中遇到无法解决的问题，请联系极天创新正式授权代理商或极天客服获取帮助。

说明书会随产品实时更新，请以官方为准，官方网站是：[www.g10drone.com](http://www.g10drone.com)。