





# Реализация моделей машинного обучения для задачи обнаружения мошеннических операций

Выпускная квалификационная работа бакалавра

Выполнил: студент группы ИС-142

Григорьев Юрий

**Руководитель**: ст. преп. Кафедры ВС Крамаренко Константин Евгеньевич

#### Постановка задачи





• Цель: Реализовать и сравнить разные модели машинного обучения для задачи выявления мошеннических операций

#### • Задачи:

- Изучить известные решения и метрики для оценки
- Решить проблему дисбаланса классов в наборе данных
- Реализовать и протестировать подходящие модели
- По наиболее важным метрикам сравнить полученные модели, определить самые точные и быстро обучаемые
- Оценить интерпретируемость изученных моделей

#### Описание датасета

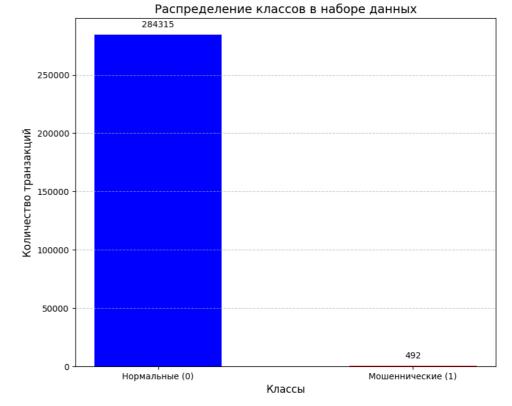




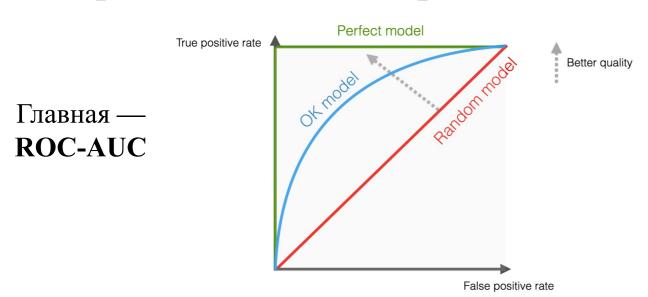
• Credit Card Fraud Detection Dataset — реальные данные европейского банка об операциях за 2 дня в сентябре 2013. 31 признак: **Time** (секунды от начала временного периода), **Amount** (сумма транзакции в денежных ед.), **Class** (0 — обычная операция, 1 — мошенническая), **V1-V28** (анонимизированные признаки), полученные с помощью метода главных компонент (*PCA*).

V1-V28 могли включать в себя номер счета, местоположение, персональную информацию, кредитный рейтинг, тип операции (например, снятие наличных, внутрибанковский перевод, покупка в магазине).

Необходима предобработка — балансировка признаков с помощью SMOTE (oversampling) и масштабирование (scaling).



#### Выбранные метрики



- 0 пропускаем слишком много положительного класса, ложно классифицируем слишком много отрицательного;
- 0.5 случайное предсказание;
- 1 идеально классифицируем, не даем ложноположительных результатов

Не зависит от порогового значения, как F1-score.

#### Дополнительная — Recall (полнота)

Отражает, какую долю положительного класса мы нашли. Не учитывает ложные срабатывания на нормальных транзакциях. Лучше пометить «лишние» транзакции мошенническими и проверить оператору вручную, чем пропустить истинные мошеннические.



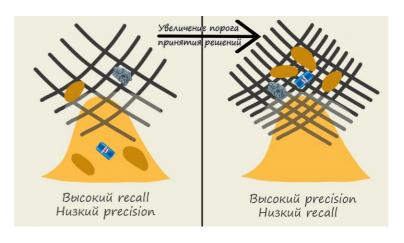


## Почему другие метрики не так полезны для этой задачи?

**Accuracy** — Высокая, даже если предсказать все операции как немошеннические (99.83%)

Precision — Показывает точность среди положительного класса (названные мошенническими и действительно являющиеся)

F1-score — Гармоническое среднее между Precision и Recall, зависит от выбранного порога классификации — если Precision и Recall изменятся, F1 тоже. ROC-AUC же оценивает модель независимо от порога



#### Тестовый стенд





Разработка и тестирование производились на ПК со следующими характеристиками:

- GPU: NVIDIA GeForce RTX 3060 (12 ГБ GDDR6 VRAM, 1882 МГц)
- CPU: 11th Gen Intel Core i5-11400F (2.6 ГГц в базовом реж.)
- RAM: 16 ГБ (2666 МГц, два канала)



#### ПО:

- Windows 11 версии 10.0.26100
- Python 3.13.2, включая библиотеки scikit-learn, pytorch, numpy, matplotlib, pandas и imbalanced-learn
- Драйвер NVIDIA версии 572.42 от 13.02.2025

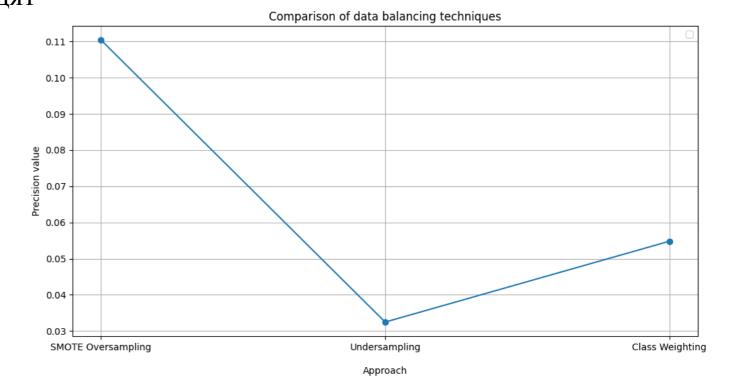
#### Балансировка данных





Лучшим подходом балансировки данных после тестирования оказался **SMOTE** (oversampling). По сравнению с **Undersampling** (уменьшение мажоритарного класса) и **Перевзвешиванием** (присвоение миноритарному классу большего веса в функции потерь) в рамках ограниченного времени результаты метрики Precision (точность) с его использованием превосходят

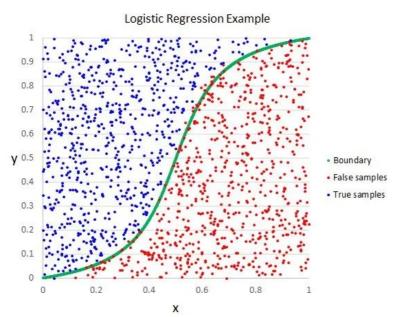
конкурентные подходы более чем в 2 раза.



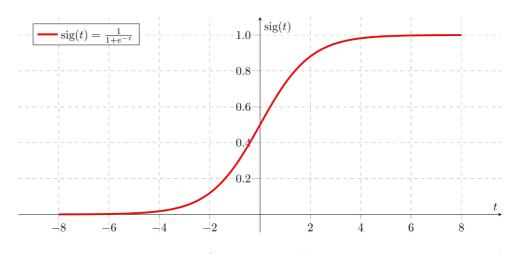








Пример работы модели для задачи бинарной классификации



Логистическая функция (сигмоидная кривая)

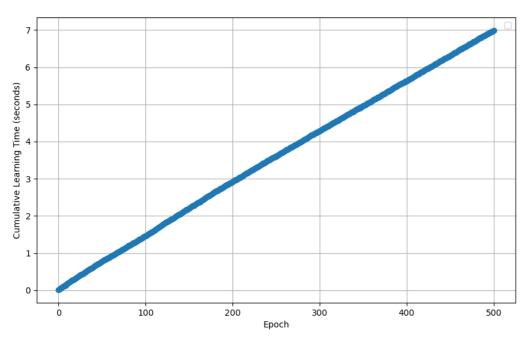
Классический метод бинарной классификации, оценивает вероятность принадлежности класса с использованием логистической функции.

Цель — оптимизировать параметры модели (веса) для минимизации функции потерь. Просто реализуема, легко интерпретируема. Предполагает линейную разделимость классов, что ограничивает эффективность при наличии сложных нелинейных зависимостей в данных.







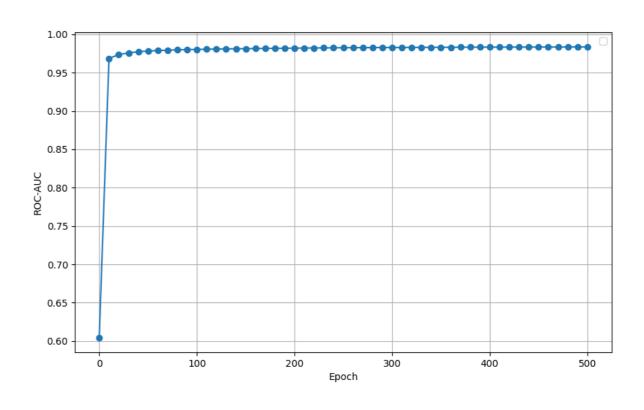


Время обучения линейно зависит от количества эпох обучения

Результат ROC-AUC: 0.9848

Recall: 0.9046 (низкий)

F1-score: 0.9422

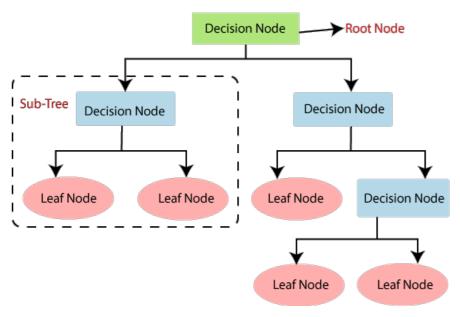


Линейная природа модели ограничивает ее способность улавливать сложные зависимости, однако обеспечивает высокую интерпретируемость и скорость обучения.

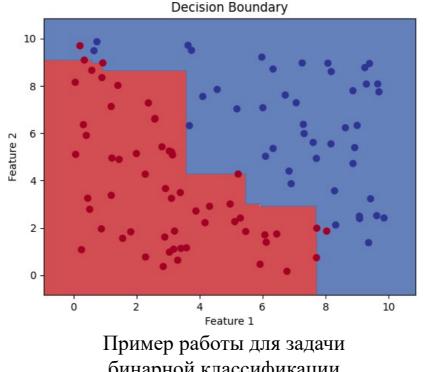








Структура дерева решений



бинарной классификации

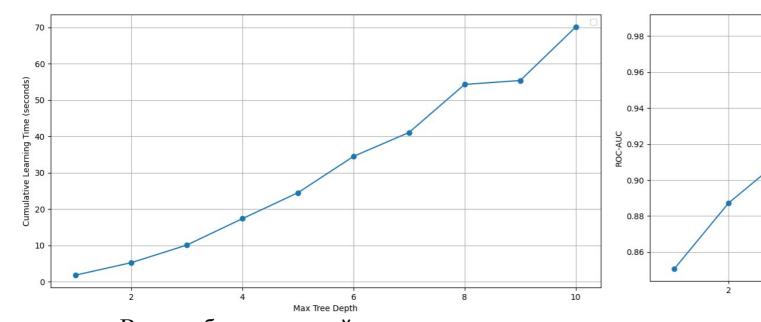
Каждый внутренний узел соответствует проверке значения определенного признака, ветви возможным исходам этой проверки, а листья — предсказанным классам. Позволяет легко оценить вклад каждого признака.

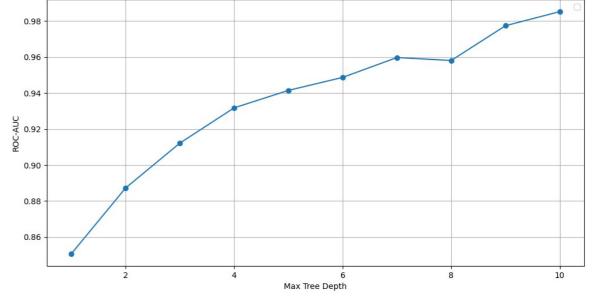
Склонен к переобучению, особенно при отсутствии ограничений на глубину, что снижает обобщающую способность на новых данных. Нестабильно к шуму: небольшие изменения в обучающей выборке могут существенно изменить структуру.

## Дерево решений









Время обучения линейно зависит от максимальной глубины дерева

ROC-AUC логарифмически зависит от максимальной глубины дерева

Результат ROC-AUC: 0.9349

Recall: 0.9235 (лучше)

F1-score: 0.9343

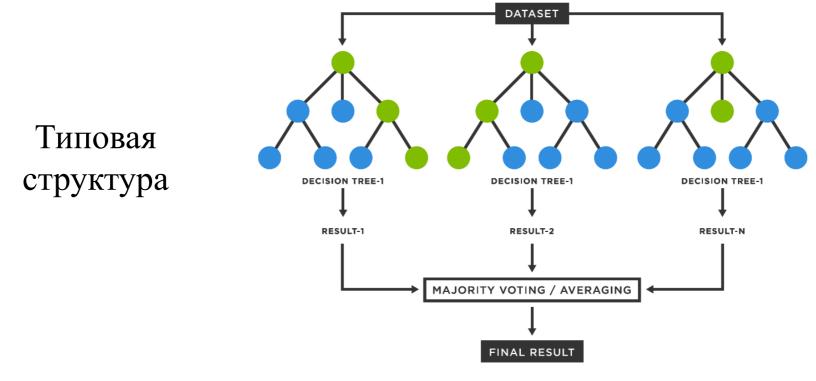
Имеет большое число ложных срабатываний, качество предсказаний сильно зависит от глубины дерева. Склонность к переобучению снижает обобщающую способность.

Нужны ансамбли деревьев









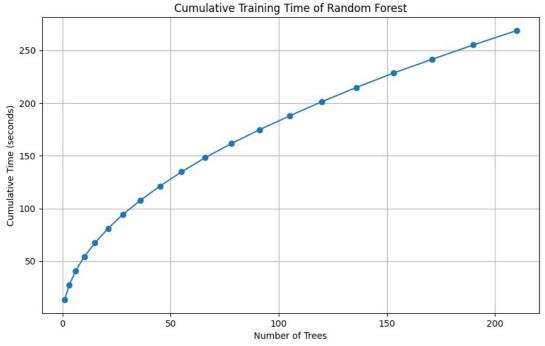
Ансамблевый метод, объединяющий множество деревьев решений. Заключается в усреднении предсказаний независимых деревьев, каждое из которых обучается на случайной подвыборке данных и признаков.

Сочетает технику bootstrap-семплирования (выборки с возвращением) и случайный выбор подмножества признаков на каждом этапе разбиения. Эффективен для задач с шумными или несбалансированными данными.

## Случайный лес



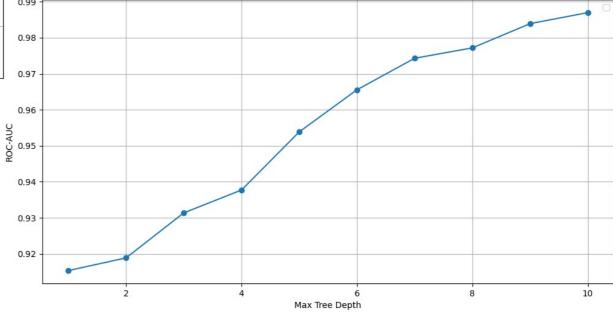




Глубина деревьев влияет на время обучения так же, как для Дерева решений

Результат ROC-AUC: 0.9536

F1-score: 0.9519

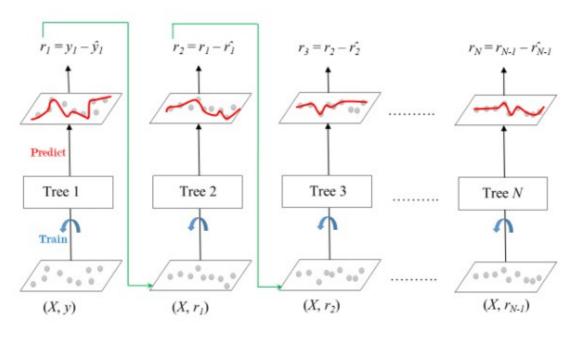


ROC-AUC от глубины деревьев решений

## Градиентный бустинг







Типовая структура

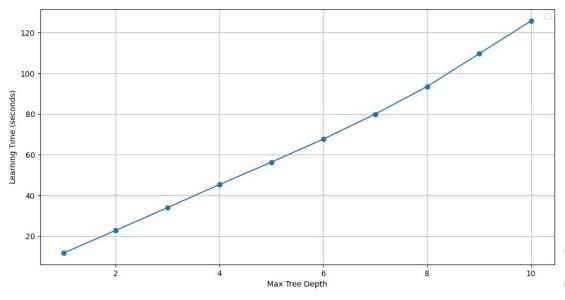
Ансамблевый метод, последовательно объединяющий деревья решений для повышения точности классификации.

В отличие от случайного леса, где деревья обучаются независимо, в градиентном бустинге каждое следующее дерево корректирует ошибки предыдущих, минимизируя функцию потерь.

## Градиентный бустинг







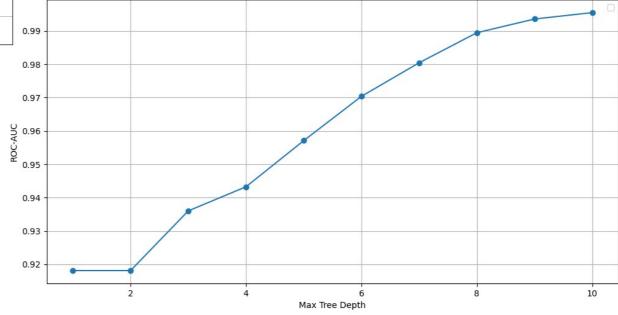
Гибко обучается, имеет высокую точность, но требует значительного времени для обучения

Время обучения линейно зависит от глубины деревьев решений

Результат ROC-AUC: 0.997

Recall: 0.9957

F1-score: 0.9971

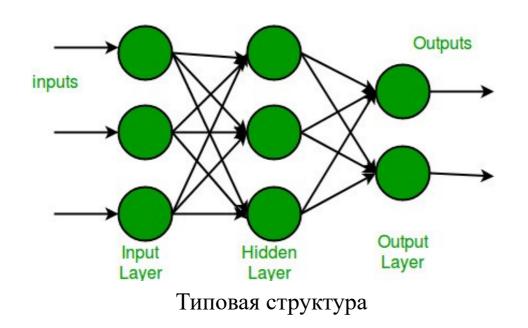


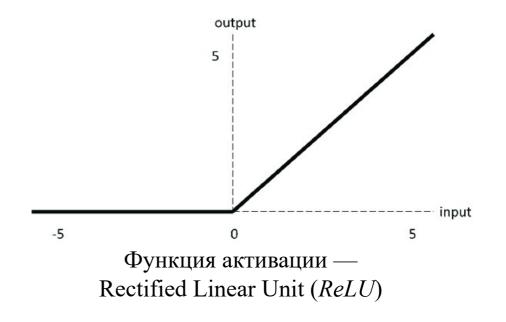
ROC-AUC от глубины деревьев решений











Нейронная сеть прямого распространения.

Подходит для сложных задач с большим объемом параметров и данных, но требует значительных ресурсов и плохо интерпретируется.

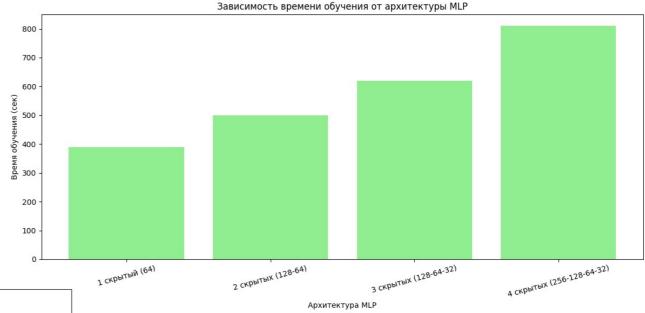
Каждый нейрон выполняет линейное преобразование входных данных с последующим применением нелинейной функции активации, веса корректируются от полученной функции потерь.

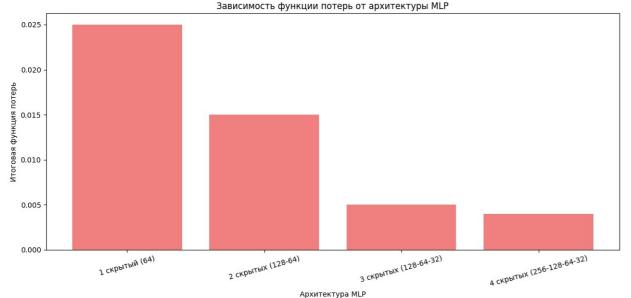
## Многослойный перцептрон





Выбранная архитектура — 3 скрытых слоя (128-64-32 нейрона)

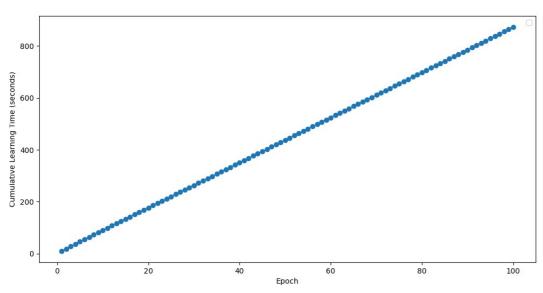




#### Многослойный перцептрон







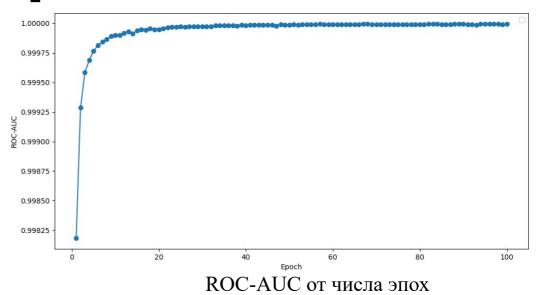
Время обучения линейно зависит от числа пройденных эпох

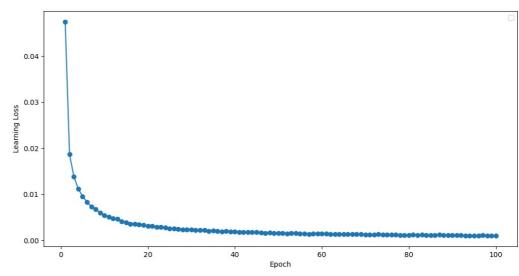
Графики ROC-AUC и функции потерь «отражают» друг друга

Результат ROC-AUC: 0.9998

Recall: 1.00

F1-score: 0.9996





Функция потерь от числа эпох

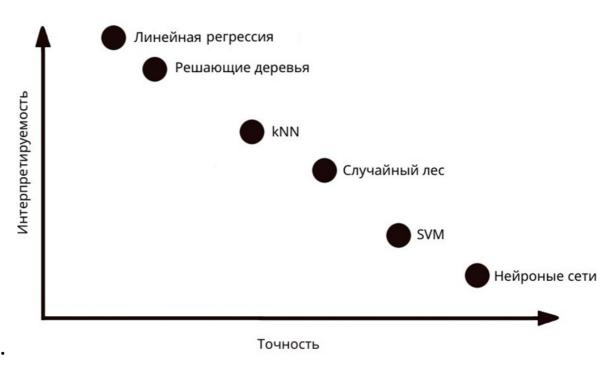
#### Интерпретируемость





#### Методы интерпретации:

• SHAP (Shapley Additive Explanations) — Оценивает вклад каждого признака в предсказание (осн. на Теории Игр), обеспечивает глобальную интерпретацию.

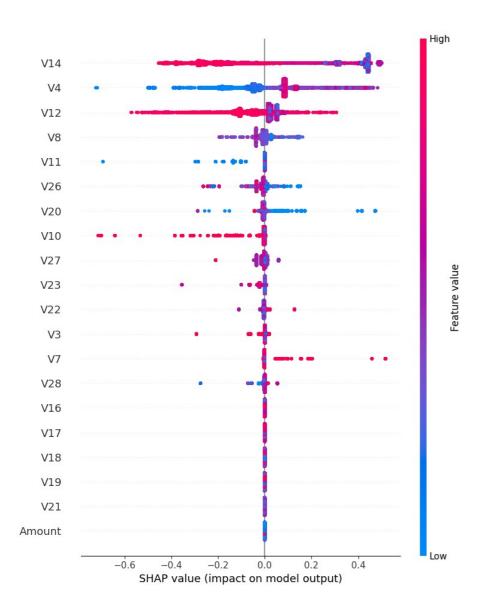


• LIME (Local Interpretable Model-agnostic Explanations) — Объясняет предсказания путем аппроксимации сложной модели некоторой локально интерпретируемой функцией, выявляя ключевые зависимости в признаках для отдельно взятого (локального) примера

### Интерпретируемость

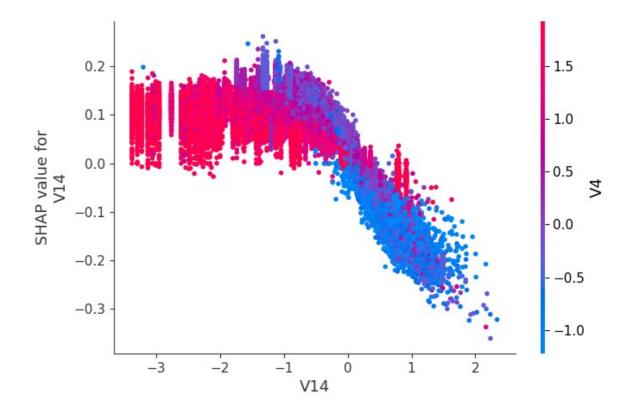






#### **SHAP**

• Дерево решений — зависимость SHAP от признака V14 с наложением признака V4

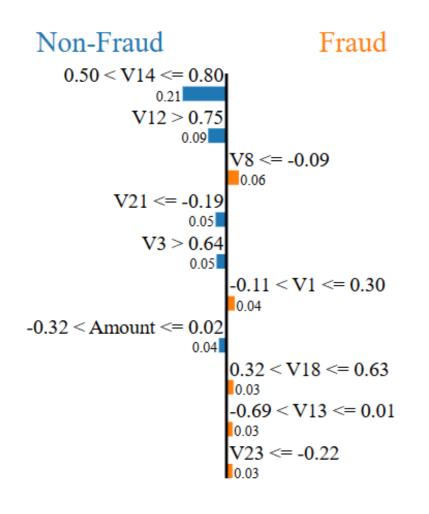


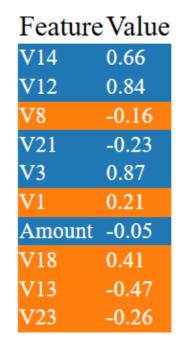






#### LIME для модели Многослойного перцептрона





Признаки с самым большим влиянием в положительную (*оранжевый*) или отрицательную (*синий*) сторону на класс «Fraud» (мошенническая транзакция)

## Заключение





#### Выводы:

- Проведен анализ, реализация и тестирование моделей машинного обучения для конкретного набора данных (задачи)
- Проведено сравнение разных методов балансировки данных для задачи дисбаланса классов, лучшим оказался SMOTE (oversampling), повысив производительность всех моделей
- Самый точный результат продемонстрировали модели Градиентного бустинга (ROC-AUC 0.997) и Многослойного перцептрона (ROC-AUC 0.9998). Последний является также более быстрым и во многих случаях более точным
- Проведен анализ интерпретируемости полученных результатов методами SHAP и LIME, построение обратной цепочки к признакам, которые внесли наибольший вклад в решения отдельных моделей

## Заключение





#### Ограничения и рекомендации:

- Зависимость от конкретного датасета может влиять на «вливание» новых данных в модели и их итоговые показатели в дальнейших исследованиях рекомендуется компоновать несколько датасетов и оценить универсальность изученных моделей
- Синтетические данные от метода SMOTE могут искажать распределение в реальных данных
- Охвачены не самые передовые методы/модели классификации данных, в дальнейших исследованиях рекомендуется рассмотреть современные нейронные сети (сверточные/трансформеры) и ансамбли (модели стекинга/блендинга) для повышения качества классификации





## Спасибо за внимание!