מבוא לבינה מלאכותית - תרגיל בית 3

מגיש: אלמוג צברי, 312433576.

26/01/2021 <u>תאריך הגשה:</u>

מספר גיליון: 3

2 סעיף

C:\Users\Almog\miniconda3\envs\intro-to-ai-hw3\python.exe 0.9469026548672567 Process finished with exit code 0

איור 1: דיוק עבור קבוצת הבוחן

הטענה נכונה. תחילה נשים לב כי נורמליזציית MinMax היא למעשה הטרנספורמציה הבאה:

$$g\left(v\right) = \frac{v - v_{min}}{v_{max} - v_{min}} = \frac{1}{v_{max} - v_{min}} \cdot v - \frac{v_{min}}{v_{max} - v_{min}}$$

MinMax כאשר $g'\left(v
ight)=rac{1}{v_{max}-v_{min}}>0$ כאשר כאשר הם קבועים הנובעים מסט האימון המתקבל. נגזור ונקבל $v_{max}>0$ כלומר נורמליזציית $g\left(v_{1}
ight)>g\left(v_{2}
ight)$ אם ורק אם $v_{1}>v_{2}$ אם ולפיכך מתקיים כי $v_{1}>v_{2}$ אם ורק אם ורק אם אם ולפיכך מתקיים כי מחשו ולפיכך מתקיים כי אם ורק א

מכאן נשים לב כי אם $threshold = \frac{v_1 + v_2}{2}$ את ערך הסף המתקבל מהערכים אז מתקיים:

$$(threshold)' = \frac{g(v_1) + g(v_2)}{2} = \frac{\frac{v_1 - v_{min}}{v_{max} - v_{min}} + \frac{v_2 - v_{min}}{v_{max} - v_{min}}}{2} = \frac{\frac{v_1 + v_2}{2} - v_{min}}{v_{max} - v_{min}} = \frac{theshold - v_{min}}{v_{max} - v_{min}} = g(threshold)$$

כלומר ערך הסף המתקבל מהערכים שעברו נרמול זהה להפעלת הנרמול על ערך הסף, ולכן מתקיים:

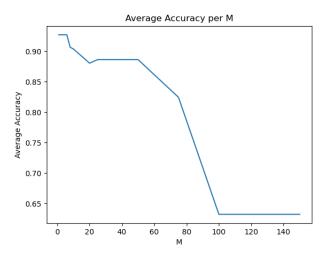
$$v_1 < threshold < v_2 \iff g(v_1) < g(threshold) < g(v_2)$$

^{*} הערה: ניתן אישור פהפתרגל האחראי על התרגיל לחרוג בפעט פ־ 20 שורות

סעיף 1

גיזום של עץ החלטה מאפשר לקבל עץ סיווג קטן יותר, אשר בתקווה יוכל למזער את תופעת ה־ Over - Fitting. מטרתו של גיזום עץ החלטה היא למנוע התאמת יתר של המסווג לדאטה עליו אומן (סט האימון), כלומר תיתכן שגיאה גדולה יותר עבור דאטה זה, אך נוכל לגרום לכך שכל החלטה, אשר מתבצעת בעלים, תסתמך על יותר דאטה ובכך אולי תגרום לדיוק גבוה יותר על **דוגמה חדשה שלא נראתה קודם לכ**ן.

3 סעיף



M איור 2: דיוק ממוצע כתלות בערך של

ניתן לראות שהגרף הנ"ל הינו במגמה יורדת, כלומר באופן כללי ככל ש־ M יותר קטן כך הדיוק הממוצע גבוה יותר. בפרט ניתן לראות כי הדיוק הממוצע המקסימלי מתקבל עבור M=1 והוא M=1 והוא M=1 והוא M=1 והוא מהדיוק הממוצע המקסימלי מתקבל עבור M=1 והוא מכיוון שסט האימון קטן יחסית (כ־ M=1 דוגמאות בלבד) ולכן העץ "קטן מספיק" גם ללא גיזום. ביתר ביכולת ההכללה של המסווג, אולי מכיוון שסט האימון קטן יחסית (כ־ M=1 עבור M=1 שבערך גדול מ־ M=1 לוכן בסופו של דבר נוצר עץ "קטן מדי", ואילו עבור M=1 שבערך קטן מ־ M=1 אין השפעה כי (אולי) כמות הדוגמאות בכל צומת גדולה מ־ M=1 אווה M=1 ולכן העץ שנוצר זהה לעץ שנוצר ללא גיזום.

4 סעיף

0.9469026548672567 כפי שניתן לראות בסעיף הקודם, הערך של M הנותן דיוק מקסימלי הינוM=1, כלומר ללא גיזום כלל, ולכן הדיוק ישאר M הנותן דיוק מקסימלי הינו כפי שהיה מקודם.

סעיף 1

עבור הרצת אלגוריתם ID3 עם גיזום מוקדם ועם פונקציית ההפסד המוזכרת בשאלה ערך ה־M=1 המתקבל הינו M=1 כלומר ללא גיזום. עבור הרצת אימון המודל עם ערך ה־M=1 שנמצא על כל סט האימון, השגיאה המתקבלת על סט הבוחן הינה M=1 שנמצא על כל סט האימון, השגיאה המתקבלת על סט הבוחן הינה M=1 שנמצא על כל סט האימון, השגיאה המתקבלת על סט הבוחן הינה M=1

2 סעיף

באלגוריתם ה־1D3 בכל פעם שפונקציית מציאת המאפיין נקראת המאפיין הנבחר הוא זה שממקסם את תוספת המידע (Information Gain). באלגוריתם ה־1D3 מכיוון שאנו רוצים למזער באופן ספציפי את פונקציית ה־1D3 הנתונה, נציע את השינוי הבא לפונקציית בחירת המאפיין אשר תעזור לשפר את ערך ה־1D3 עבור המסווג כולו:

במקום להחזיר את המאפיין שממקסם את תוספת המידע $^{-}$ נשמור רשימה של מועמדים אשר לבסוף נבחר אחד מהם בצורה חכמה על סמך פונקציית ה $^{-}$ בו מסתכלים על "חלון" של מועמדים. נסביר כיצד הפונקציה תפעל:

נסמן ב־ Candidates אנו שומרים את מספר המאפיין, ערך הסף ותוספת מספר ב־ Candidates אנו שומרים את רשימת המועמדים, כאשר לכל הסף ותוספת מספר המידע שהצליח להשיג, כלומר:

$$candidate = (FeatureID, Threshold, IG)$$

כמו כן, נסמן ב־ את תוספת המידע של המועמד בעל תוספת המידע של המועמד ברשימת המועמדים כרגע. כמו כן, נסמן ב־ IG_{max} בכל שלב בריצת הפונקציה כאשר נמצא מועמד (FeatureID, Threshold, IG) נבצע את כל מה שצריך מבין הבאים:

- $.IG_{max}$ אז נעדכן את $IG_{max} < IG$ אם •
- . נוסיף אותו לרשימת המועמדים $\left| \frac{IG}{IG_{max}} 1 \right| < \epsilon$ אם מתקיים •

:כמו כן, אם ביצענו עידכון ל־ ו IG_{max} אז נבצע את ביצענו כמו

לכל $\left| \frac{candidate.IG}{IG_{max}} - 1 \right| < \epsilon$ נבדוק האם מתקיים: $candidate \in Candidates$ אם כן, נשאיר את המועמד ברשימת המועמדים, אחרת נפיר אותו מהרשימה. נשים לב שבכך אנו למעשה שומרים את כל המועמדים שתוספת המידע שהצליחו להשיג "רחוקה" מ־ IG_{max} בלכל היותר ϵ אחוז:

$$\left|\frac{candidate.IG}{IG_{max}} - 1\right| < \epsilon \iff 1 - \epsilon < \frac{candidate.IG}{IG_{max}} < 1 + \epsilon \iff IG_{max} \cdot (1 - \epsilon) < candidate.IG < IG_{max} \cdot (1 + \epsilon)$$

לבסוף, לאחר שעברנו על כל המאפיינים וערכי ה־ Threshold שלהם וכעת שיש בידינו רשימה של מועמדים בעלי תוספת המידע המקסימלית עד כדי $\mathfrak z$, נפעל באופן הבא:

- (Feature ID, Threshold, IG) נבצע: לכל מועמד
- נפריד בין הדוגמאות בסט האימון שעבורם ערך המאפיין גדול שווה לסף ולאלו שעבורם ערך המאפיין קטן מערך הסף.
 - . עבורם את הי $^{-}$ לכל אחת מתתי הקבוצות הנ"ל נבחר את הסיווג על סמך הרוב (Majority) ונחשב את הי
 - . לבסוף נסכום את ה־Loss עבור שתי תתי הקבוצות הנ"ל באופן ממושקל על פי גודל תת הקבוצה.
 - לבסוף, נבחר את המאפיין וערך הסף של המועמד אשר ממזער את השגיאה הממושקלת הנ"ל.

בכך למעשה אנו מבטיחים כי המאפיינים וערך הסף שנבחר יקיימו את הבאים:

- .. תוספת המידע המתקבלת עבורם היא לכל היותר רחוקה ב־ ϵ אחוז מתוספת המידע המקסימלית האפשרית.
- של אחד, LookAhead של ההנחה של ההנחה ברישת ה־ ϵ המאפיין שנבחר ממזער את פונקציית ה־LookAhead של אחד, מבין המאפיינים שעומדים בדרישת ה- ϵ המאפיין שנבחר ממזער את פונקציית ה- ϵ המאפיין הם עלים).

3 סעיף

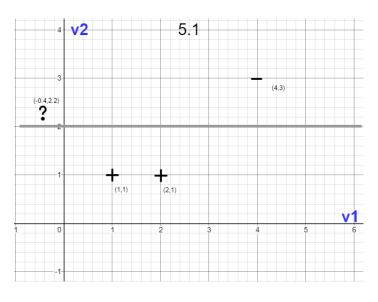
נשים לב שבאלגוריתם זה ϵ הינו פרמטר אותו נצטרך לכוונן. את הכיוונון נעשה על ידי הגרלה של ערכים שונים (קטנים יחסית) והרצת ϵ לכל אחד מהם.

 ϵ אחר ביצוע הפעולה הנ"ל השגיאה המתקבלת עבור סט האימון ועבור ה־ ϵ הטוב ביותר היא: 0.001769911504424779

הבהרות לסעיפים הבאים:

- מסווגי המטרה מסומנים באפור.
 - 0 סיווג " " מתאים לערך \bullet
 - .1 סיווג " + " מתאים לערך •

סעיף א



איור 3: סט אימון ומסווג מטרה

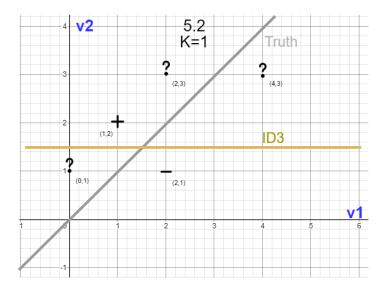
.ID3 מסווג המטרה מסומן באפור ומתלכד עם המסווג הנוצר מ־

נשים לב כי מקסום תוספת המידע מתקבל עבור v_1 עם v_2 או עבור v_2 עם עם v_1 עם עבור עבור מקסום תוספת המידע מתקבל עבור עבור v_1 עם אינדקס גדול יותר. לפיכך המסווג יהיה: v_2 כי יש לו (למאפיין) אינדקס גדול יותר. לפיכך המסווג יהיה:

$$h_{truth}(x_i) = h_{ID3}(x_i) = \begin{cases} 1 & v_{2,i} < 2\\ 0 & 2 \le v_{2,i} \end{cases}$$

כמו כן, ניתן לראות כי הדגימה "?" מסט הבוחן הממוקמת ב־(-0.4, 2.2) אמורה להיות שלילית שכן היא מעל הישר המפריד, ומתקיים:

- . עבור K=1 הדגימה הקרובה ביותר היא (1,1) שסימנה חיובי ולכן תסווג כחיובית שגיאת סיווג. •
- עבור K=2 הדגימות הקרובות ביותר הן (1,1) ור (1,1) שסימנן חיובי ולכן הדגימות הקרובות ביותר הן
- . עבור K=3 הדגימות הקרובות ביותר הן כל סט האימון, כאשר רובו מסומן חיובי, ולכן תסווג כחיובית שגיאת סיווג. \bullet



ID3 איור 4: סט אימון, מסווג מטרה ומסווג מ־

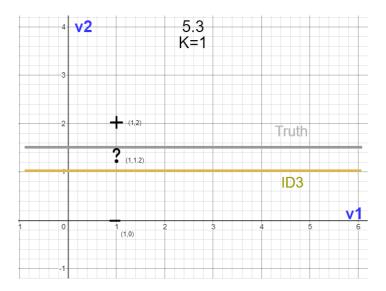
ים: בקו אפור המקיים: (Ground Truth) בקו אפור לניתן לראות את מסווג המטרה (K=1

$$h_{truth}(x_i) = \begin{cases} 1 & v_{1,i} < v_{2,i} \\ 0 & v_{2,i} \le v_{1,i} \end{cases}$$

כמו כן, עבור סט האימון הנ"ל, ישר זה הוא גם המקום הגאומטרי של כל הנקודות שמרחקן זהה משתי הדגימות בסט האימון, ולכן אם דגימה מסוימת מסט הבוחן נמצאת מעל ישר זה, למשל ה־ "?" הנמצא ב־ (2,3), אז היא קרובה יותר ל־ " + " שנמצא ב־ (1,2) ולכן תסווג כחיובית לפי (1-NN) באופן דומה אם היא מתחת לישר זה, למשל ה־ "?" הנמצא ב־ (4,3), אז היא קרובה יותר ל־ " - " שנמצא ב־ (2,1) ולכן תסווג כשלילית לפי (2,1) עוד נציין כי אם היא נמצאת על הישר אז מרחקיה שווים ולכן תסווג כ־ " - " (כי מסתכלים קודם על הדגימה מסט האימון שעבורה (2,1) מקסימלי). מכאן נסיק כי כל דוגמה שתתקבל מסט בוחן כלשהו תסווג נכון על ידי (2,1) מצד שני, עבור סט האימון הנ"ל אלגוריתם ה־ (2,1) יחזיר את המסווג הבא (כל מאפיין יאפשר הפרדה מלאה אך האלגוריתם יבחר את המאפיין עם האינדקס הגדול יותר):

$$h_{ID3}(x_i) = \begin{cases} 1 & 1.5 \le v_{2,i} \\ 0 & v_{2,i} < 1.5 \end{cases}$$

לכן, דוגמה הנמצאת ב־ "?" שממוקם ב־ (0,1) תסווג על ידי העץ כשלילית בעוד שהיא למעשה חיובית.



ID3 איור 5: סט אימון, מסווג מטרה ומסווג מ־

ים: בקו אפור בתמונה הנ"ל ניתן (Ground Truth) בקו את מסווג המטרה הנ"ל ניתן לראות את נבחר K=1

$$h_{truth}\left(x_{i}\right) = \begin{cases} 1 & 1.5 \leq v_{2,i} \\ 0 & Otherwise \end{cases}$$

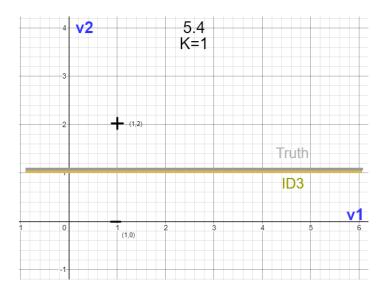
כמו כן, עבור סט האימון הנ"ל נקבל שהמסווג המתקבל מ־ ID3 הינו:

$$h_{ID3}(x_i) = \begin{cases} 1 & 1 \le v_{2,i} \\ 0 & v_{2,i} < 1 \end{cases}$$

כעת, עבור הדגימה מסט הבוחן הנמצאת ב־ "?" הממוקם מסט הבוחן מתקיים:

- . מיווג. " " על ידי h_{ID3} כי " " על ידי בפועל אמורה להיות לברות שהיא ב $1 \leq 1.2 = v_{2,i}$ כי h_{ID3} ידי על ידי " + " " על ידי
- תסווג ב־ " + " על ידי 1-NN כי הדגימה הקרובה מסט האימון היא ה־ " + " הנמצא ב־ 1-NN כי הדגימה הקרובה מסט האימון היא ה־ " " שגיאת סיווג.

סעיף ד



ID3 איור 6: סט אימון, מסווג מטרה ומסווג מ־

נבחר כי מתקיים: כמו כן, בתרשים הנ"ל ניתן לראות כי מתקיים: K=1

$$h_{truth}(x_i) = h_{ID3}(x_i) = \begin{cases} 1 & 1 \le v_{2,i} \\ 0 & v_{2,i} < 1 \end{cases}$$

נשים לב שעבור דגימה מסוימת מסט בוחן כלשהו מתקיים אחד מהבאים:

- והן על ידי " הן ולכן תסווג בי אם היא מקיימת (Ground Truth) אם היא היא היא מעל ישר היא מעל ישר אה אז היא חיובית היא מקיימת ((1,2) היא היא קרובה יותר ל־ " + " שנמצא בי (1,2). אותר ל־ " + " שנמצא בי (1,2).
- והן h_{ID3} ידי היא מקיימת ב־ " הן ולכן תסווג ב־ " הן על ידי (Ground Truth) והיא איימת איימת מתחת לישר היא אי היא שלילית שלילית (Ground Truth) והיא מקיימת על ידי $v_{2,i} < 1$ (כי אז היא קרובה יותר ל־ " " שנמצא ב־ (1,0)).
- והיא מקיימת $v_{2,i}=1$ ולכן תסווג ב־ " הן על ידי (Ground Truth) אם היא נמצאת אווים היא היא חיובית ידי (על הישר הישר אז היא חיובית ווים ולכן נתייחס קודם לדגימה שעבורה על המרחקים שווים וגם v_1 שווים ולכן נתייחס קודם לדגימה שעבורה על מקסימלי וזו דגימה חיובית).

סעיף 1

N,K,p ולשם כך אנו נדרשים למצוא ערכים "טובים" לפרמטרים knn-decision-tree ולשם כך אנו נדרשים למצוא ערכים "טובים" לפרמטרים N,K,p מספר פעמים, כאשר בכל פעם בחרתי את כל הפרמטרים N,K,p באקראי, או מנת למצוא ערכים אלו ביצעתי N,K,p מספר פעמים, כאשר בכל פעם בחרתי את כל הפרמטרים גדולה יחסית ולכן מעבר על הערכים האפשריים בצורת Grid לדעתי פחות מתאימה. תוצאת הדיוק המתקבלת על סט הבוחן הינה N,K,p מוצאת הדיוק המתקבלת על סט הבוחן הינה N,K,p מספר בישר או מעבר על הערכים האפשריים בצורת N,K,p לדעתי פחות מתאימה.

שאלה 7

סעיף 1

נציע את השיפור הבא:

נציג פרמטר חדש של טמפרטורה שיסומן ב־ T אותו נכוונן בהמשך, ונבצע את הסיווג על סמך הועדה של העצים הקרובים ביותר ל־ נציג פרמטר משקל משקל בהתאם למידת הקירבה של הסנטרואיד שלו ל־ x_i ועל סמך T. כלומר בהינתן דגימה x_i מסט הבוחן שלא נראתה קודם לכן נקבע את סיווגה באופן הבא:

$$\hat{y_i} = h\left(x_i\right) = sign\left(\sum_{\mathbf{j} \in \mathbf{k_closest_trees_to_x_i}} w_j \cdot predict\left(\text{tree_j}, x_i\right)\right)$$

:כאשר

$$w_j = \frac{e^{\frac{d(x_i, j)}{T}}}{\sum_{l \in \mathbf{k} \text{ closest trees to x i}} e^{\frac{d(x_i, l)}{T}}}$$

וכאשר:

$$d(x_i, l) = \begin{cases} -m & m < K, \ tree_l \text{ is the 'm' closest to } x_i \text{(starting from 0)} \\ -\infty & Otherwise \end{cases}$$

בכך למעשה נוכל לשקלל את התוצאות של K העצים הקרובים ביותר, כאשר ניתן משקל גדול יותר לעצים שהסנטרואיד שלהם יותר קרוב x_i

עוד נקבל: T>0, עבור עבור עבור עבור מאוד נקבל: אייען כי הטמפרטורה, (נציין כי T>0), שולטת על רמת ה"עדיפות"

$$w_j = \frac{e^{\frac{d(x_i,j)}{T}}}{\sum_{l \in \mathbf{k_closest_trees_to_x_i}} e^{\frac{d(x_i,l)}{T}}} \approx \frac{e^0}{\sum_{l \in \mathbf{k_closest_trees_to_x_i}} e^0} = \frac{1}{K}$$

כלומר עבור T גדול נקבל שהמשקלים זהים - כלומר העץ הקרוב ביותר יקבל עדיפות אפסית אל מול שאר K-1 העצים הקרובים. באופן דומה עבור T קרוב ל- 0 נקבל:

$$w_j = \frac{e^{\frac{d(x_i,j)}{T}}}{\sum_{l \in \texttt{k_closest_trees_to_x_i}} e^{\frac{d(x_i,l)}{T}}} \approx \frac{\mathbb{I}\left[j \text{ is the closest tree to } x_i\right]}{0+\ldots+1+\ldots+0} =$$

$$= \mathbb{I}[j \text{ is the closest tree to } x_i] = \begin{cases} 1 & j \text{ is the closest tree to } x_i \\ 0 & j \text{ is not the closest tree to } x_i \end{cases}$$

.כלומר עבור T קטן מאוד אנו נותנים עדיפות "אינסופית" לעץ הקרוב ביותר כלומר העץ הקרוב ביותר הוא היחיד שמשפיע.

2 סעיף

.Cross-Validation באופן דומה לשאלות הקודמות אידי הצרלת אל אידי הגרלת אל אידי הפרמטרים N,K,p,T בוצע על אידי הארלת הקודמות הפרמטרים הפרמטרים הפרמטרים 0.9911504424778761.