

Datenstrukturen & Algorithmen

Peppo Brambilla
Universität Bern
Frühling 2018

Graphenalgorithmen

Maximaler Fluss

- Einleitung
- Flussnetzwerke
- Ford-Fulkerson Methode
- Maximales bipartites Matching

Einleitung

- Gerichtete Graphen zur Modellierung von Flussnetzwerken
- Modell: Material fließt durch **Röhrensystem** von **Quelle** zu **Senke**
 - Quelle produziert konstantes Materialvolumen pro Zeit
 - Senke konsumiert konstantes Volumen pro Zeit
 - «Fluss» in Röhre ist Volumen pro Zeit, das verschoben wird
- Beispiele
 - Flüssigkeit durch Röhren
 - Teile auf Fließbändern
 - Strom in elektrischen Netzwerken
 - Information in Kommunikationsnetzwerken

Flussnetzwerke

- Modellierung mit gerichteten Graphen
- **Kante:** «Röhre»
 - Gewisse maximale Kapazität von Einheiten pro Zeit, die fließen können
- **Knoten:** Verbindungspunkte
 - Material darf sich nicht «stauen»
 - «Fluss hinein» muss gleich «Fluss hinaus» sein
- **Problem des maximalen Fluss**
 - Grösstmöglicher Fluss von Quelle zu Senke, so dass keine maximale Kapazität irgendeiner Kante verletzt wird

Graphenalgorithmen

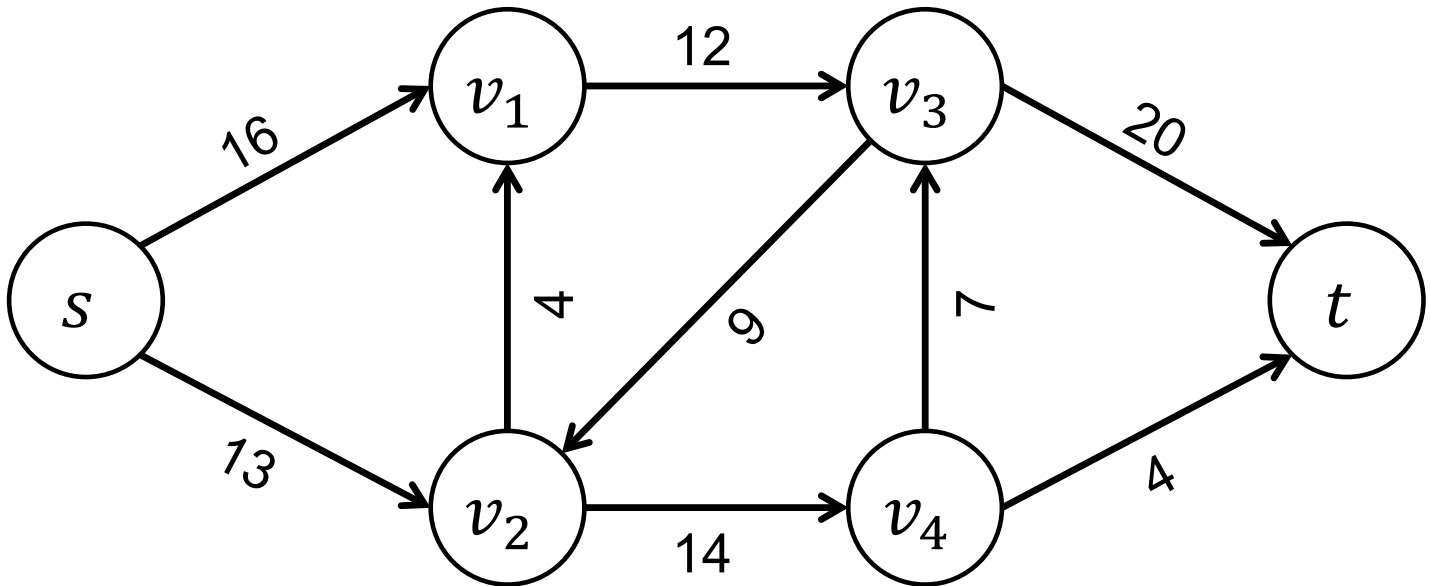
Maximaler Fluss

- Einleitung
- Flussnetzwerke
- Ford-Fulkerson Methode
- Maximales bipartites Matching

Flussnetzwerke

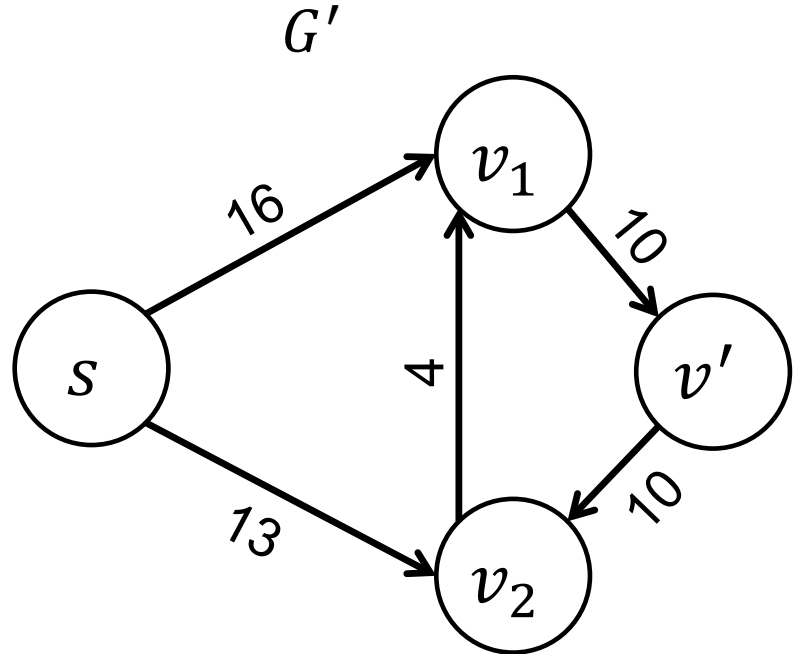
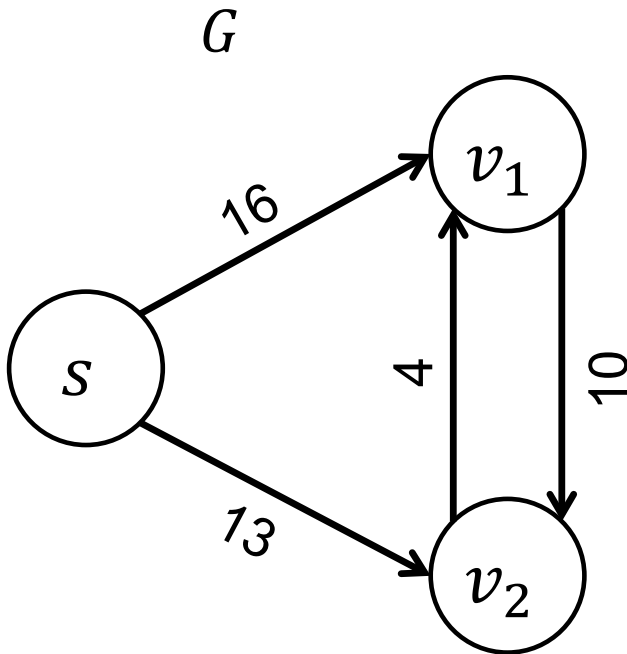
- Gerichteter Graph $G = (V, E)$
 - $(u, v) \in E \rightarrow (v, u) \notin E$
(keine antiparallelen Kanten)
 - für alle $u \in V$: $(u, u) \notin E$ (keine Schlingen)
- Jede Kante (u, v) hat **Kapazität** $c(u, v) \geq 0$
 - Konvention: $(u, v) \notin E \rightarrow c(u, v) = 0$
- 2 Ausgezeichnete Knoten
 - **Quelle** $s \in V$
 - **Senke** $t \in V$
- Annahme: für jeden Knoten v gibt es einen Pfad $s \rightsquigarrow v \rightsquigarrow t$ von s über v nach t

Flussnetzwerke



Jede Kante (u, v) hat eine Kapazität $c(u, v)$
Nicht eingezeichnete Kanten haben implizit $c(u, v) = 0$

Antiparallele Kanten



Graph mit antiparallelen Kanten (G) kann durch hinzufügen von zusätzlichen Knoten und Kanten zu Flussnetzwerk (G') transformiert werden.

Fluss in Flussnetzwerk

- **Fluss** in Flussnetzwerk $G = (V, E)$: Funktion $f: V \times V \rightarrow \mathbb{R}$, die folgende Bedingungen erfüllt

- **Kapazitätsbedingung**

Für alle $(u, v) \in V \times V$: $0 \leq f(u, v) \leq c(u, v)$

Wenn $(u, v) \notin E$, dann $f(u, v) = 0$

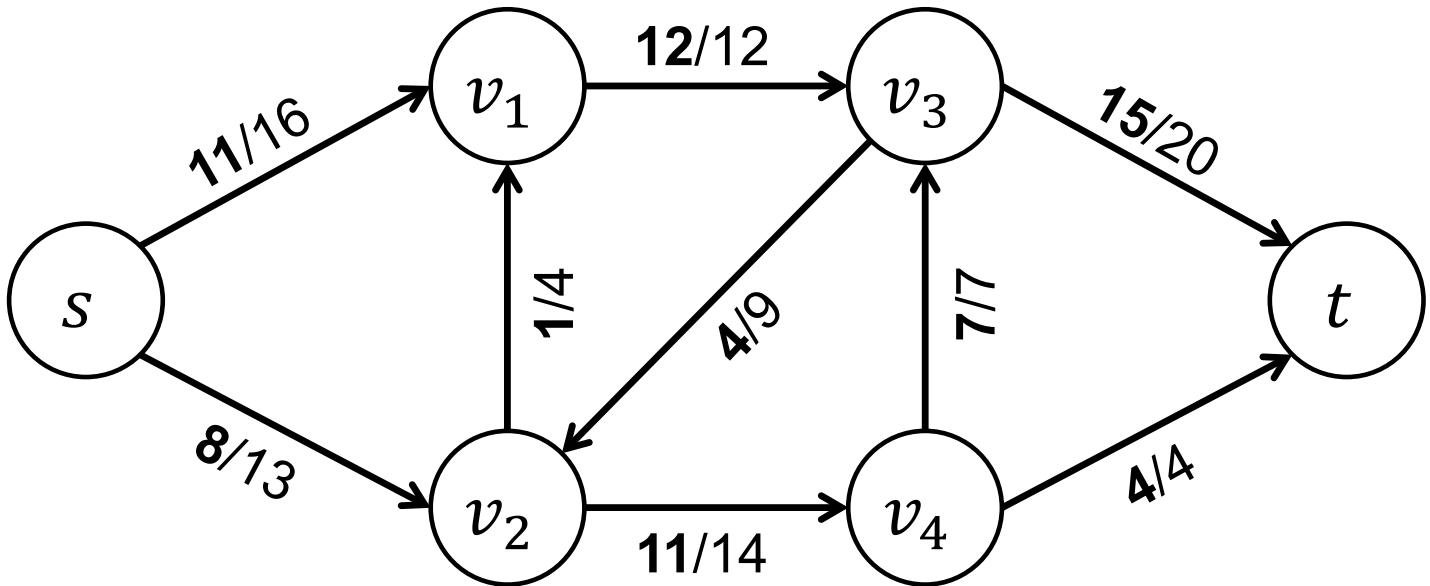
- **Flusserhaltung**

Für alle $u \in V - \{s, t\}$ gilt:

$$\sum_{v \in V} f(v, u) = \sum_{v \in V} f(u, v)$$

«Eingehender Fluss» = «Ausgehender Fluss»

Fluss in Flussnetzwerk



Jede Kante ist annotiert mit
Fluss/Kapazität, d.h. $f(u, v)/c(u, v)$

Wert eines Flusses

- **Wert** $|f|$ des Flusses f ist definiert als

$$|f| = \sum_{v \in V} f(s, v) - \sum_{v \in V} f(v, s)$$

«Fluss aus Quelle s » – «Fluss in Quelle s »

- Kann zeigen

$$|f| = \sum_{v \in V} f(v, t) - \sum_{v \in V} f(t, v)$$

- Wert des Beispiel-Flusses: 19

Graphenalgorithmen

Maximaler Fluss

- Einleitung
- Flussnetzwerke
- Ford-Fulkerson Methode
- Maximales bipartites Matching

Ford-Fulkerson Methode

- Löst das Problem des **maximalen Flusses**
 - Gegeben: Graph G , Quelle s , Senke t , Kapazitäten c
 - Gesucht: Fluss f mit **grösstem Wert**
- Basiert auf drei Ideen
 - **Restnetzwerke**
 - **Erweiterungspfade (in Restnetzwerken)**
 - **Schnitte**

Ford-Fulkerson Methode

- Startet mit $f(u, v) = 0$ für alle $u, v \in V$
- Iteration
 - Suche Erweiterungspfad p im Restnetzwerk G_f
 - Erhöhe Wert von f anhand von p
 - Iteriere bis $|f|$ maximal ist,
d.h. bis kein Erweiterungspfad mehr existiert.

FORD-FULKERSON-METHOD(G, s, t)

```
1  initialize flow  $f$  to 0
2  while there exists an augmenting path  $p$  in the residual network  $G_f$ 
3      augment flow  $f$  along  $p$ 
4  return  $f$ 
```

Restnetzwerke

- Gegeben Fluss f in Netzwerk $G = (V, E)$
- **Restkapazität** $c_f(u, v)$ zwischen $u, v \in V$

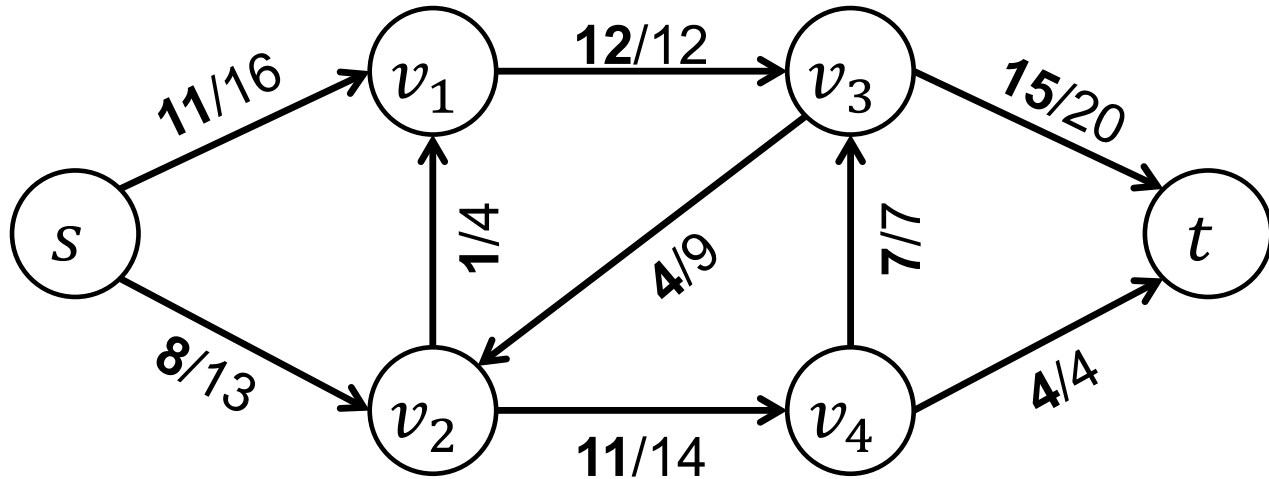
$$c_f(u, v) = \begin{cases} c(u, v) - f(u, v) & \text{falls } (u, v) \in E, \\ f(v, u) & \text{falls } (v, u) \in E, \\ 0 & \text{andernfalls.} \end{cases}$$

- **Restnetzwerk** $G_f = (V, E_f)$

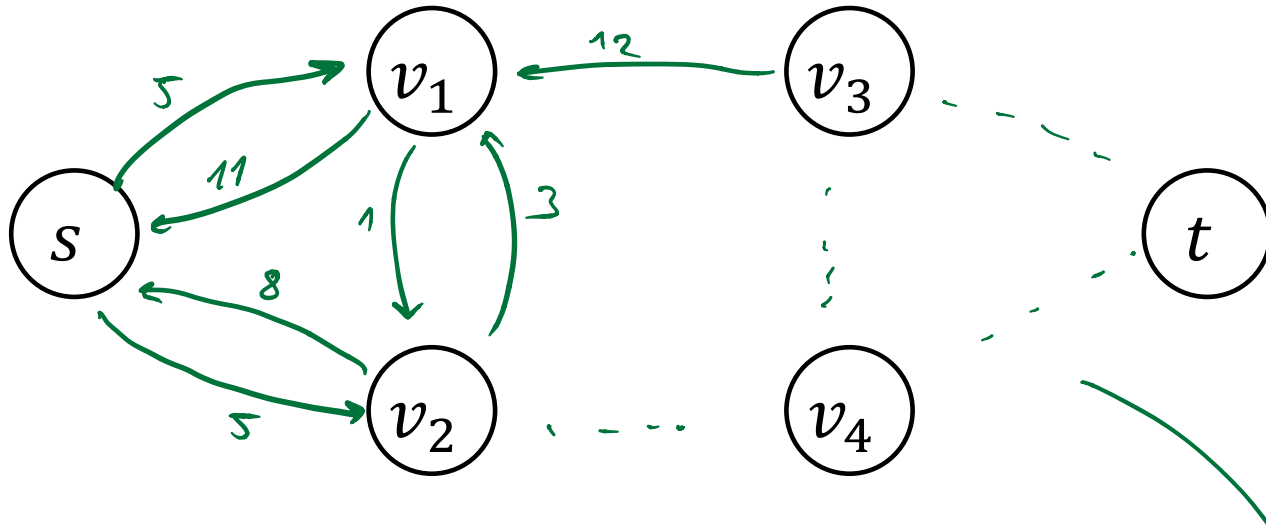
$$E_f = \{ (u, v) \in V \times V : c_f(u, v) > 0 \}$$

- Menge der Kanten, die Restkapazität haben, d.h. wo Kapazität erhöht oder verringert werden kann.
- Kann antiparallele Kanten haben

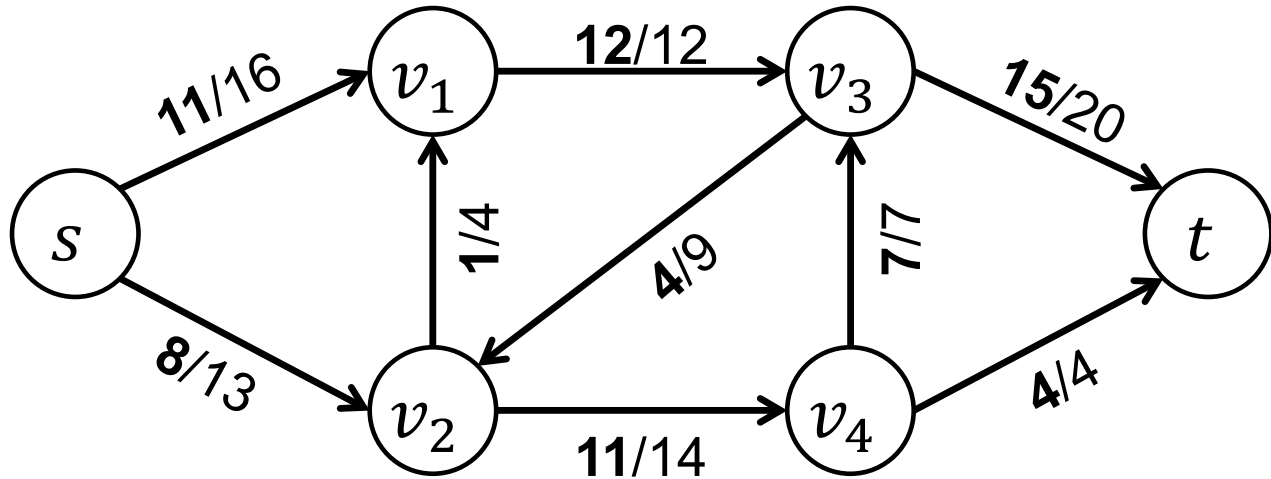
Restnetzwerke



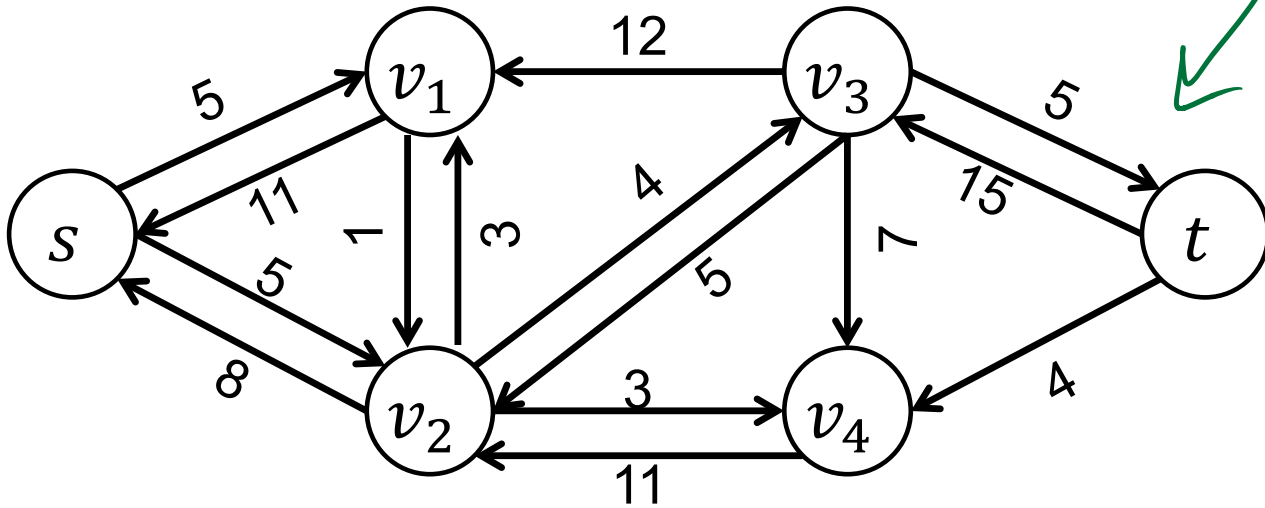
G_f



Restnetzwerke



G_f



Fluss im Restnetzwerk

- $G_f = (V, E_f)$ hat bis auf antiparallele Kanten die gleichen Eigenschaften wie Flussnetzwerk
- Können Fluss f' auf G_f definieren, der Definition eines Flusses bezüglich den Kapazitäten c_f im Netzwerk G_f genügt.
 - $f': V \times V \rightarrow \mathbb{R}$
 - f' erfüllt Kapazitätsbedingung
 - f' erfüllt Flusserhaltung

Erhöhung eines Flusses

- Gegeben Fluss f in G und Fluss f' in G_f
- Erhöhung $f \uparrow f'$ von f um f' ist
$$(f \uparrow f')(u, v) = \begin{cases} f(u, v) + f'(u, v) - f'(v, u) & \text{falls } (u, v) \in E, \\ 0 & \text{sonst} \end{cases}$$
- Lemma: Gegeben
 - Flussnetzwerk G , Fluss f in G
 - Restnetzwerk G_f , Fluss f' in G_f
 - Dann definiert $f \uparrow f'$ einen Fluss in G mit Wert
$$|f \uparrow f'| = |f| + |f'|$$

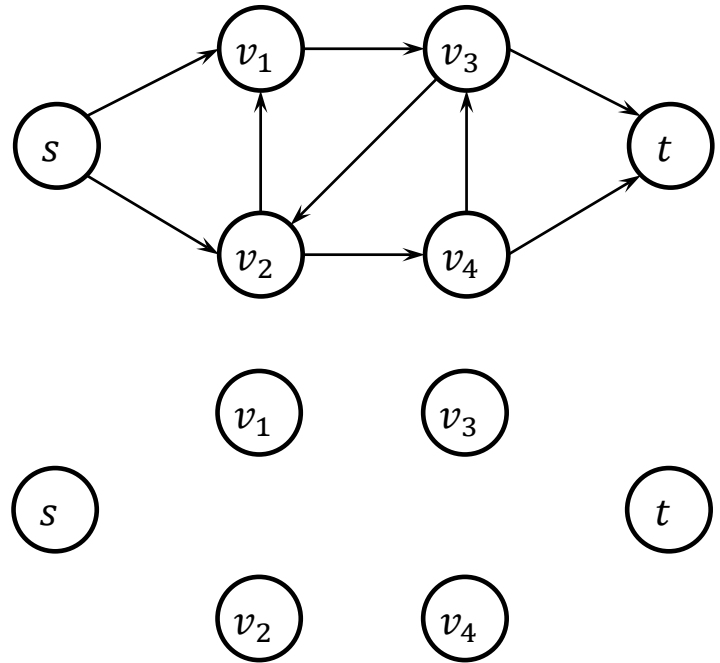
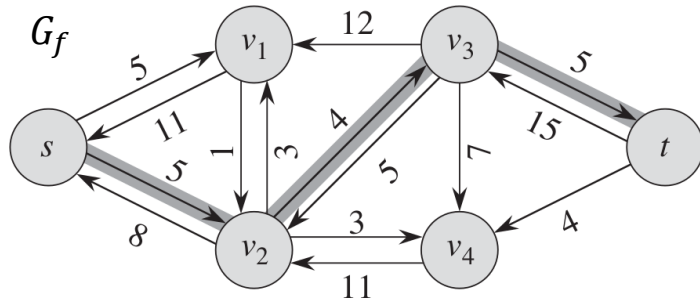
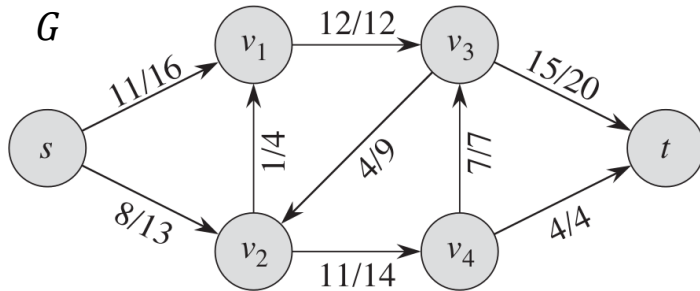
Erweiterungspfad

- Ein einfacher Pfad $s \rightsquigarrow t$ in G_f
 - Erlaubt mehr Fluss entlang jeder Kante
 - Eine Folge von Röhren von Quelle zu Senke, durch die mehr Material fließen kann
- Wieviel mehr Fluss möglich entlang Pfad p ?
- Restkapazität des Pfades p
$$c_f(p) = \min\{c_f(u, v) : (u, v) \text{ ist in } p\}$$

= «maximaler Zusatzfluss durch Pfad p in G_f »
- Im Beispiel: $p = (s, v_2, v_3, t)$ $c_f(p) = 4$

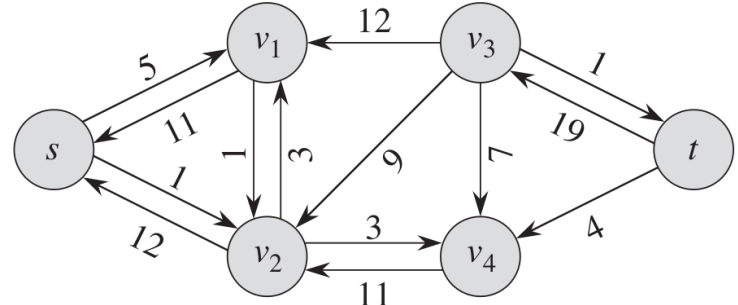
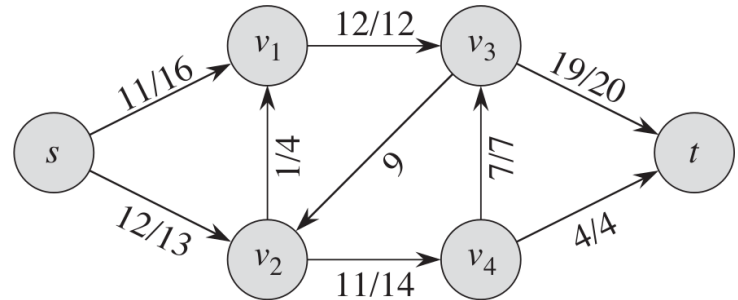
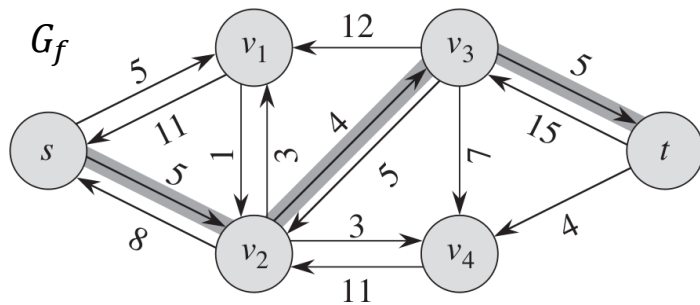
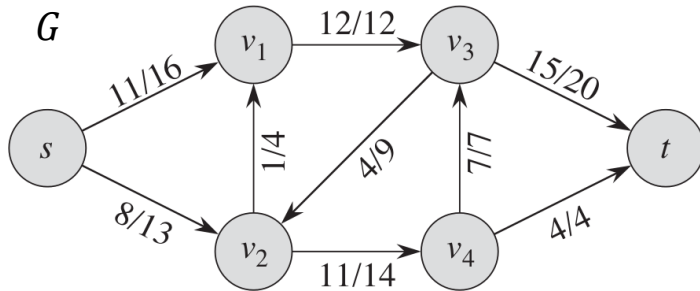
Erweiterungspfad

Erhöhung des Flusses entlang $p = (s, v_2, v_3, t)$ um 4



Erweiterungspfad

Erhöhung des Flusses entlang $p = (s, v_2, v_3, t)$ um 4



Kein Erweiterungspfad mehr!
Behauptung: Fluss ist maximal

Erweiterungspfad

- Lemma

- Sei G ein Flussnetzwerk, f ein Fluss in G und p ein Erweiterungspfad in G_f

- Definiere $f_p: V \times V \rightarrow \mathbb{R}$ mit

$$f_p(u, v) = \begin{cases} c_f(p) & \text{falls } (u, v) \text{ zu } p \text{ gehört,} \\ 0 & \text{sonst.} \end{cases}$$

- Dann ist f_p ein Fluss in G_f mit Wert $|f_p| = c_f(p) > 0$

- Korollar

- Definiere f_p wie oben

- Dann ist $f \uparrow f_p$ ein Fluss in G mit Wert

$$|f \uparrow f_p| = |f| + |f_p| > |f|$$

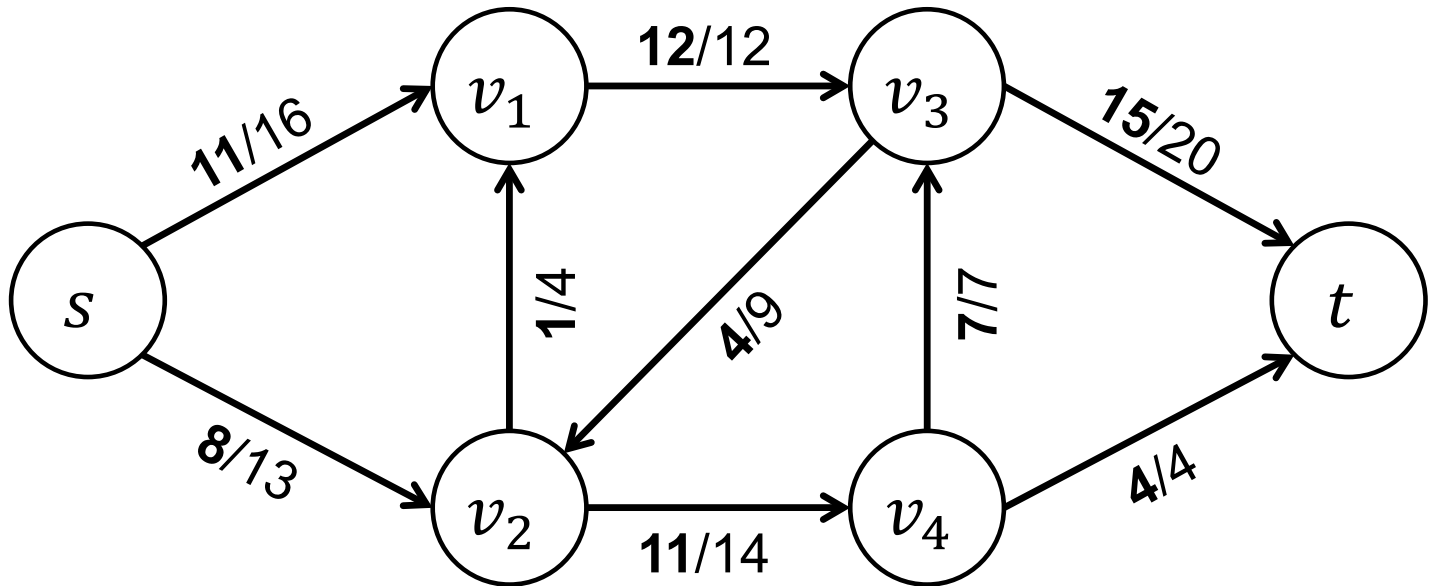
Schnitte

- Vorgehen um maximalen Fluss zu finden:
 - Suche Erweiterungspfad p in G_f
 - Erhöhe f entlang p
 - Fertig, wenn kein Erweiterungspfad mehr in G_f existiert
- Behauptung: Fluss f ist maximal, wenn kein Erweiterungspfad in G_f existiert
- Zeigen Behauptung mithilfe von Schnitten

Schnitte

- **Schnitt** (S, T) eines Flussnetzwerks $G = (V, E)$ ist **Partitionierung** von V in S und $T = V - S$, so dass Quelle $s \in S$ und Senke $t \in T$
- **Nettofluss** $f(S, T)$ über Schnitt (S, T)
$$f(S, T) := \sum_{u \in S} \sum_{v \in T} f(u, v) - \sum_{u \in S} \sum_{v \in T} f(v, u)$$
- **Kapazität** $c(S, T)$ des Schnittes (S, T)
$$c(S, T) := \sum_{u \in S} \sum_{v \in T} c(u, v)$$
- **Minimaler Schnitt** ist Schnitt mit minimaler **Kapazität** über alle Schnitte von G

Schnitte



Schnitte

- Beispiel: Schnitt $S = \{s, v_1, v_2\}$, $T = \{v_3, v_4, t\}$

$$\begin{aligned} f(S, T) &= f(v_1, v_3) + f(v_2, v_4) - f(v_3, v_2) \\ &= 12 + 11 - 4 \\ &= 19 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} c(S, T) &= c(v_1, v_3) + c(v_2, v_4) \\ &= 12 + 14 \\ &= 26 \end{aligned}$$

- Beachte Unterschied zwischen Nettofluss und Kapazität
 - Nettofluss: subtrahiert Fluss von T nach S
 - Kapazität: ignoriert Kapazitäten von T nach S

Schnitte

- Beispiel: Schnitt $S = \{s, v_1, v_2, v_3\}$, $T = \{v_4, t\}$

$$\begin{aligned} f(S, T) &= f(v_2, v_4) + f(v_3, t) - f(v_4, v_3) \\ &= 11 + 15 - 7 \\ &= 19 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} c(S, T) &= c(v_2, v_4) + c(v_3, t) \\ &= 14 + 20 \\ &= 34 \end{aligned}$$

- Gleicher Nettofluss wie vorher, aber höhere Kapazität

Schnitte

- **Lemma**

Für jeden Schnitt (S, T) gilt: $f(S, T) = |f|$,
d.h. «Wert des Flusses» =
«Nettofluss über Schnitt»

- **Korollar**

«Wert eines beliebigen Flusses» \leq
«Kapazität eines beliebigen Schnitts»

- **Folgerung:**

«Maximaler Fluss» \leq
«Kapazität des minimalen Schnitts»

Max-flow min-cut Theorem

- Theorem:

Sei f ein Fluss in einem Flussnetzwerk G ,
dann sind folgende Bedingungen äquivalent

1. f ist maximaler Fluss in G .
2. G_f enthält keine Erweiterungspfade.
3. $|f| = c(S, T)$ für einen Schnitt (S, T) von G .

Beweis

- (1) \rightarrow (2): Falls G_f Erweiterungspfad p hätte, dann könnten wir Fluss mit Wert $|f| + |f_p| > |f|$ erhalten; Widerspruch zu Annahme (1)
- (3) \rightarrow (1): Korollar $|f| \leq c(S, T)$ für jeden Schnitt.
Darum: $|f| = c(S, T) \rightarrow f$ ist ein maximaler Fluss

Beweis

- (2) \rightarrow (3): Nehmen an, dass G_f keinen Erweiterungspfad hat. Definieren
 - $S = \{v \in V: \text{ existiert Pfad } s \rightarrow v \text{ in } G_f\}$, $T = V - S$
 - t muss in T sein, sonst gibt es Erweiterungspfad
 - Also ist (S, T) ein Schnitt
 - Betrachte $u \in S$, $v \in T$
 - $(u, v) \in E$, dann $f(u, v) = c(u, v)$, sonst wäre $(u, v) \in E_f$ und damit $v \in S$
 - $(v, u) \in E$, dann $f(v, u) = 0$, sonst wäre $c_f(u, v) = f(v, u)$ positiv, d.h. $(u, v) \in E_f$, also $v \in S$
 - $(u, v) \notin E$ und $(v, u) \notin E$, dann $f(u, v) = f(v, u) = 0$
- $$\begin{aligned} f(S, T) &= \sum_{u \in S} \sum_{v \in T} f(u, v) - \sum_{v \in T} \sum_{u \in S} f(v, u) \\ &= \sum_{u \in S} \sum_{v \in T} c(u, v) - \sum_{v \in T} \sum_{u \in S} 0 = c(S, T) \end{aligned}$$
- Mit vorherigem Lemma folgt $|f| = f(S, T) = c(S, T)$

Ford-Fulkerson Algorithmus

FORD-FULKERSON(G, s, t)

```
1  for each edge  $(u, v) \in G.E$ 
2       $(u, v).f = 0$ 
3  while there is a path  $p$  from  $s$  to  $t$  in the residual network  $G_f$ 
4       $c_f(p) = \min\{c_f(u, v) : (u, v) \text{ is in } p\}$ 
5      for each edge  $(u, v)$  in  $p$ 
6          if  $(u, v) \in E$ 
7               $(u, v).f = (u, v).f + c_f(p)$ 
8          else  $(v, u).f = (v, u).f - c_f(p)$ 
```

• Analyse

- Falls ganzzahlige Kapazitäten, dann vergrößert jeder Schritt $|f|$ um ≥ 1
- Falls maximaler Fluss Wert $|f^*|$ hat, dann $\leq |f^*|$ Iterationen
- Komplexität $O(E |f^*|)$

Edmonds-Karp Algorithmus

- Finde erweiternde Pfade mit Breitensuche in Restnetzwerk
- Aufwand $O(VE^2)$
 - Beweis siehe Buch

Graphenalgorithmen

Maximaler Fluss

- Einleitung
- Flussnetzwerke
- Ford-Fulkerson Methode
- **Maximales bipartites Matching**

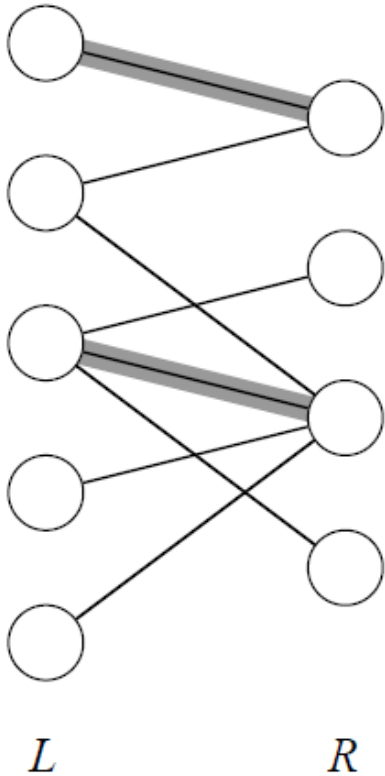
Maximales bipartites Matching

- Eines von vielen Problemen, das gelöst werden kann, indem man es als Flussproblem formuliert
- Ungerichteter Graph $G = (V, E)$ heisst bipartit falls V in $V = L \cup R$ partitioniert werden kann, so dass alle Kanten zwischen L und R sind

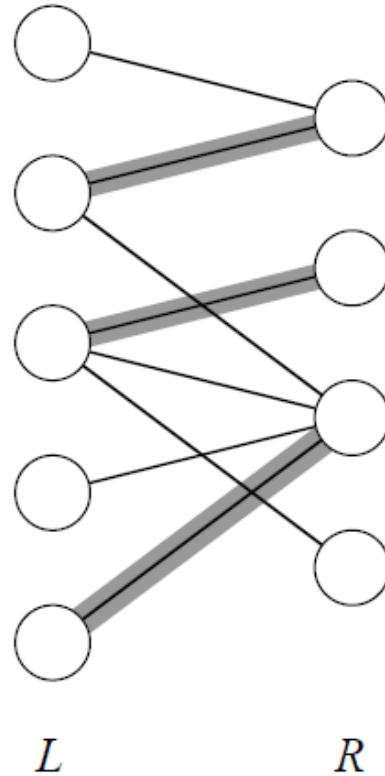
Maximales bipartites Matching

- **Matching:** Eine Teilmenge $M \subseteq E$, so dass für alle $v \in V$, ≤ 1 Kante von M auf v inzident ist
 - Knoten heisst **matched**, falls Kante inzident auf ihn, sonst **unmatched**
- **Maximales Matching:** ein Matching mit grösster Kardinalität
 - M ist maximal falls $|M| \geq |M'|$ für alle M'
- **Problem:** gegeben bipartiter Graph (mit Partitionierung), finde maximales Matching

Maximales bipartites Matching



Kein maximales Matching



Maximales Matching

Maximales bipartites Matching

- Anwendungsbeispiel: Flugzeuge einer Menge von Routen zuweisen
 - L : Menge von Flugzeugen
 - R : Menge von Routen
 - $(u, v) \in E$ falls Flugzeug u Route v fliegen kann
- Wollen grösstmögliche Anzahl Routen, die von den Flugzeugen geflogen werden können

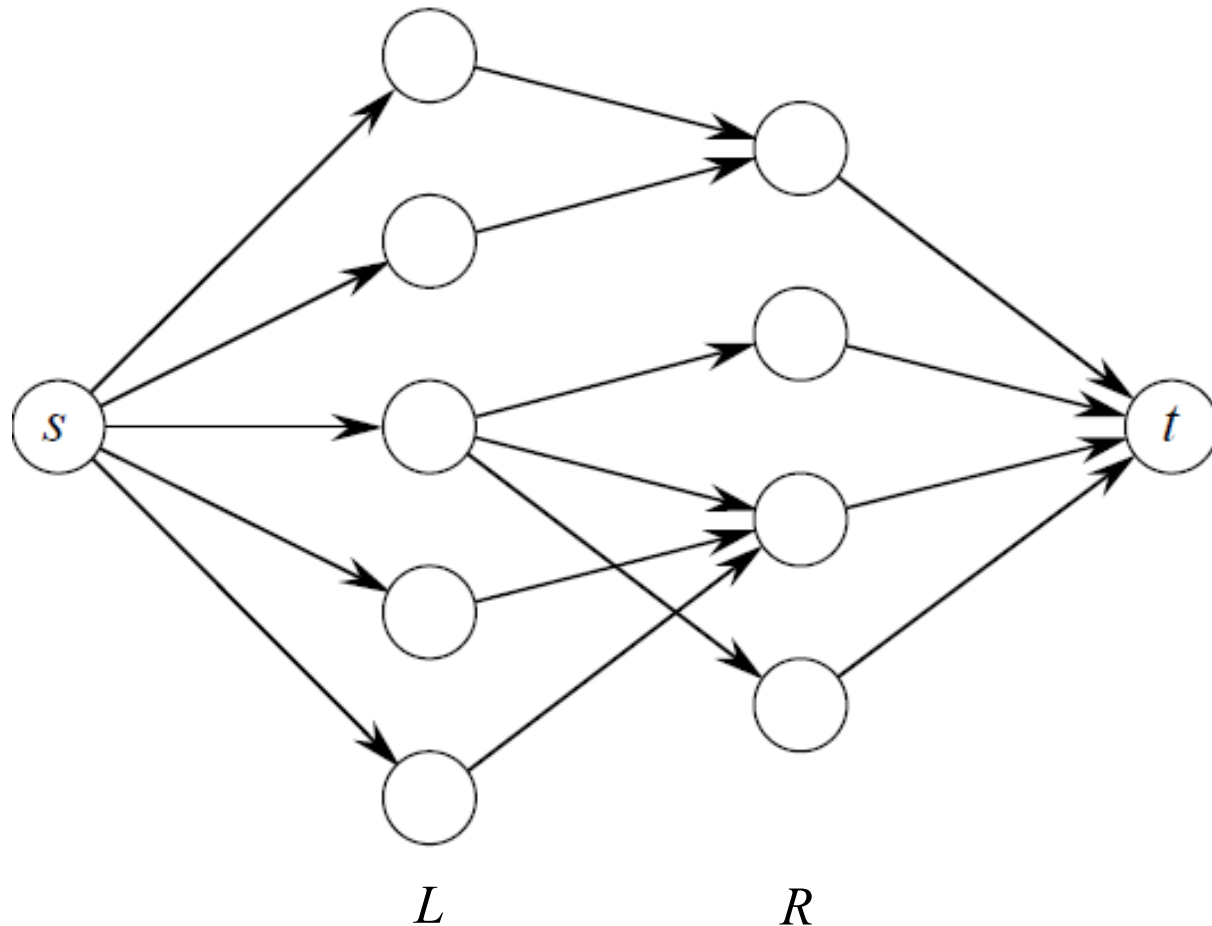
Maximales bipartites Matching

- Gegeben G , definiere Flussnetzwerk

$$G' = (V', E')$$

- Knoten $V' = V \cup \{s, t\}$
- Kanten $E' = \{(s, u): u \in L\}$ // Alle Knoten links Verbindung mit s
 $\cup \{(u, v): u \in L, v \in R, (u, v) \in E\}$
 $\cup \{(v, t): v \in R\}$
- Kapazität $c(u, v) = 1$ für alle $(u, v) \in E'$

Formulierung als Flussproblem



Formulierung als Flussproblem

Lemma

Sei $G = (V, E)$ bipartiter Graph mit $V = L \cup R$,
 $G' = (V', E')$ entsprechendes Flussnetzwerk.

Wenn M Matching in G , dann gibt es Fluss f in
 G' mit Wert $|f| = |M|$.

Wenn f Fluss in G , dann gibt es Matching M in
 G mit Kardinalität $|M| = |f|$.

Finde maximalen Fluss in G'

- Benutze Kanten mit Fluss 1 im Matching
- Beweise siehe Buch

Analyse

- Jeder Knoten in V hat ≥ 1 inzidente Kanten $\rightarrow |E| \geq \frac{|V|}{2} \rightarrow |V| \leq 2|E|$
- Deshalb $|E| \leq |E'| = |E| + |V| \leq 3|E|$
- Deshalb $|E'| = \Theta(E)$
- Wert des maximalen Fluss $O(V)$
- Ford-Fulkerson hat Komplexität $O(E |f^*|) = O(E V)$ wobei $|f^*|$ Kapazität des maximalen Fluss

Anwendung von Max-flow min-cut

- Viele Optimierungsprobleme in der Bildverarbeitung
 - Z.B. Automatische Bildsegmentierung



<http://research.microsoft.com/pubs/67890/siggraph04-grabcut.pdf>

Nächstes Mal

- Repetition