Grupo_8_T2P1

November 22, 2020

1 Problema 1

Grupo 8 - Anabela Pereira - A87990 - André Gonçalves - A87942

```
[37]: from z3 import *
  import networkx as nx
  from pyscipopt import Model,quicksum,quickprod
  import random as r
```

1.1 a.

1.1.1 i.

cria_grafo é uma função que cria um grafo ligado em que os nós estão ligados aleatóriamente. Esta função recebe um dicionário com 0..N-1 chaves, que representam os vértices, e faz corresponder a cada chave um número entre 1..d, $d \le N-1$.

Algoritmo: A função tem uma lista, nodos, dos vértices que ainda não estão no grafo. 1. A função escolhe 2 vértices aleatórios v1 e v2 e acrescenta ao grafo os arcos (v1,v2) e (v2,v1). v1 e v2 são retirados de nodos. 2. Inicia-se um ciclo até que nodos = []. 1. Escolhe-se um nodo, v, ao caso de nodos. Existem duas possibilidades: 1. é escolhido ao acaso um vértice v1, se v1 tem um arco de saída disponível são acrescentados aos grafos os vértices (v1,v) e (v,v2) caso contrário é feita a segunda possibelidade;

2. v é acrescentado entre um arco, ou seja, é escolhido um arco, (v1,v2), aleatóriamente. O arco (v1,v2) é removido do grafo e acrescentam-se os arcos (v1,v) e (v,v2). 3. O grafo é ligado e possuí todos os vértices mas ainda é possível acrescentar mais arcos por isso são escolhidos aleatóriamente até que $f=\{\}$ (sempre que f[v]=0, v é removido de f).

```
[38]: def cria_grafo(f):# f é um dicionario que faz corresponder a cada vertice do⊔

→ grafo o numero de nodos que liga de 1 a d

G = nx.DiGraph()

nodos = list(f)

v1 = r.choice(nodos)

nodos.remove(v1)

v2 = r.choice(nodos)

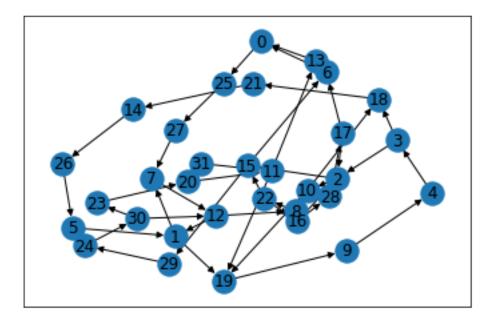
nodos.remove(v2)
```

```
G.add_edge(v1,v2)
G.add_edge(v2,v1)
f[v1]-=1
f[v2] = 1
if f[v1] ==0:
    f.pop(v1)
if f[v2]==0:
    f.pop(v2)
while nodos!=[]:
    v = r.choice(nodos)
    nodos.remove(v)
    v1 = r.choice(list(G.nodes()))
    v2 = r.choice(list(G.nodes()))
    opt = r.choice((True,False))
    if (opt):
        if v1 in f:
            G.add_edge(v1,v)
            G.add_edge(v,v2)
            f[v1]-=1
            if f[v1]==0:
                f.pop(v1)
        else:
            opt = False
    if (not opt):
        v2 = r.choice(list(G.successors(v1)))
        G.remove_edge(v1,v2)
        G.add_edge(v1,v)
        G.add_edge(v,v2)
    f[v]-=1
    if f[v]==0:
        f.pop(v)
while f!={}:
    v = r.choice(list(f))
    v1=v
    while v==v1 or G.has_edge(v,v1):
        v1 = r.choice(list(G.nodes()))
```

```
G.add_edge(v,v1)
    f[v]-=1
    if f[v]==0:
        f.pop(v)

return G
```

{0: 1, 1: 2, 2: 2, 3: 2, 4: 1, 5: 1, 6: 1, 7: 1, 8: 1, 9: 1, 10: 2, 11: 2, 12: 2, 13: 2, 14: 1, 15: 2, 16: 2, 17: 2, 18: 1, 19: 1, 20: 2, 21: 1, 22: 2, 23: 1, 24: 1, 25: 1, 26: 1, 27: 1, 28: 1, 29: 1, 30: 2, 31: 1}



```
[48]: def ligado(G):
    b = True
    for i in G.nodes():
        b = b and nx.has_path(G,0,i)
```

```
return b
assert ligado(G) == True
```

1.2 b.

Seja G um grafo orientado ligado (V, E). Temos um dicionário x para representar as arestas. Temos também um dicionário f que faz corresponder a cada nodo um valor aleatório de 1..d.

Caso exista uma aresta e então $x_e=1$ se não $x_e=0$:

$$\forall e \in E \quad x_e >= 0, x_e <= 1$$

Condições

1. Para todo o edge e se e não pertence aos edges do grafo então $x_e=0$

$$\forall e \notin E \cdot x_e = 0$$

2. O grafo é ligada, ou seja, para qualquer vértice v_1 existe um caminho para qualquer vértice v_2 .

$$\forall v1, v2 \in E \cdot \exists p[v1, v2]$$

Consideremos P o conjunto dos caminhos $P_{v1,v2}$ são os caminhos que existem no grafo de v_1 para v_2 .

$$\forall v1, v2 \in E \cdot \sum_{p \in P[v1, v2]} \prod_{u_1, \dots, u_n \in p} x_{u_i, u_{i+1}} \ge 1$$

Optimização

3. Se existe apenas um caminho $(v_1,...,v_n)$ então as arestas (v_1,v_2) ... (v_{n-1},v_n) pertencem ao grafo.

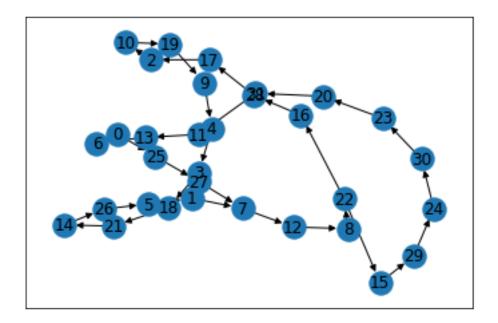
$$\forall p = (v_1, ..., v_n) \in P \cdot |p| = 1 \implies x_{v_1, v_2} = 1...x_{v_{n-1}, v_n} = 1$$

Maximizar o número de vias que é possível remover mantendo o grafo ligado, ou seja, minimizar o número de arestas.

$$\sum_{e \in E} x_e$$

```
[49]: def retirar_caminhos(G):
    model = Model("LC")
    x = {}
```

```
V = range(len(list(G.nodes())))
    E = list(G.edges())
    for e in E:
        x[e] = model.addVar(vtype="I", name=str(e))
        model.addCons(x[e]>=-1)
        model.addCons(1>=x[e])
    P = \{\} \# paths
    for v1 in V:
        for v2 in V:
            if v1!=v2:
                P[v1,v2] = list( nx.all_simple_paths(G,v1,v2))
                # 3
                if len(P[v1,v2])==1:
                    p=P[v1,v2][0]
                    for i in range(len(p)-1):
                         model.addCons(x[(p[i],p[i+1])]==1)
                # 2
                else:
                    model.addCons(quicksum(quickprod(x[(p[i],p[i+1])] for i in_{L}))
 \rightarrowrange(len(p)-1)) for p in P[v1,v2])>=1)
    model.setObjective(quicksum(list(x.values())), "minimize")
    model.hideOutput()
    model.optimize()
    G_res = nx.DiGraph()
    for v1,v2 in x:
        if model.getVal(x[v1,v2]) == 1:
            G_res.add_edge(v1,v2)
    return G_res
G_ = retirar_caminhos(G)
nx.draw_networkx(G_)
```



1.2.1 Outra tentativa

Esta função só funciona quando existe um ciclo que passa por todos os pontos e para um N baixo. Caso exista uma aresta e então $x_e = 1$ se não $x_e = 0$:

$$\forall e \in E \quad x_e >= 0, x_e <= 1$$

Se não existe um caminho v1,v2 então x_{v1,v2}=0

$$\forall e \notin E \cdot x_e = 0$$

1. Para qualquer vértice v existe pelo menos um caminho a passar por v e outro a sair de v.

$$\forall v 1 \in V \cdot \sum_{v2 \in V} x_{v1,v2} \ge 1$$

$$\forall v1 \in V \cdot \sum_{v2 \in V} x_{v2,v1} \ge 1$$

2. Existe um caminho entre todos os vértices. Temos a função partes que calcula P(N).

$$\forall g \in \wp(G) \cdot \sum_{v1 \in g} \sum_{v2 \in g} x_{v1,v2} \le |g| - 1$$

• Minimizar o número de arestas.

```
\sum_{e \in E} x_e
```

```
[36]: def partes (N):
          1=[]
          for i in range(1,2**N):
              y=[]
              k=i
              for j in range(N):
                  y.append(k\%2)
                  k//=2
              1.append(y)
          r=[]
          for i in 1:
              j=[]
              for x,y in zip(i,range(N)):
                   if x==1:
                       j.append(y)
              r.append(j)
          return r
      def retirar_caminhos(G):
          s = Optimize()
          x = \{\}
          V = len(list(G.nodes()))
          E = list(G.edges())
          c = \{\}
          for v1 in range(V):
              for v2 in range(V):
                   x[v1,v2] = Int(str((v1,v2)))
                   s.add(x[v1,v2]>=0)
                   s.add(x[v1,v2] \le 1)
                   if (v1,v2) not in E:
                       s.add(c[v1,v2]==0)
                       s.add(x[v1,v2]==0)
          for v1 in range(V):
              s.add(Sum([x[v1,v2] for v2 in range(V)])>=1)
              s.add(Sum([x[v2,v1] for v2 in range(V)])>=1)
```

```
for i in partes(V):
        if len(i) \ge 2 and len(i) \le V-1:
            s.add(Sum([Sum([x[v1,v2] for v2 in i]) for v1 in i]) <= len(i)-1)
    s.minimize(Sum([x[v1,v2] for v1 in range(V) for v2 in range(V)]))
    G_res = nx.DiGraph()
    if s.check() == sat:
        m =s.model()
        for v1 in range(V):
            for v2 in range(V):
                if m[x[v1,v2]]==1:
                    if (v1,v2) not in E:
                        print("Erro:",v1,v2)
                    G_res.add_edge(v1,v2)
    return G_res
G_ = retirar_caminhos(G)
nx.draw_networkx(G_)
```

