Farklı Model Askeri Araçların Derin Öğrenme Modeli ile Tespiti ve Ayrıştırılması.

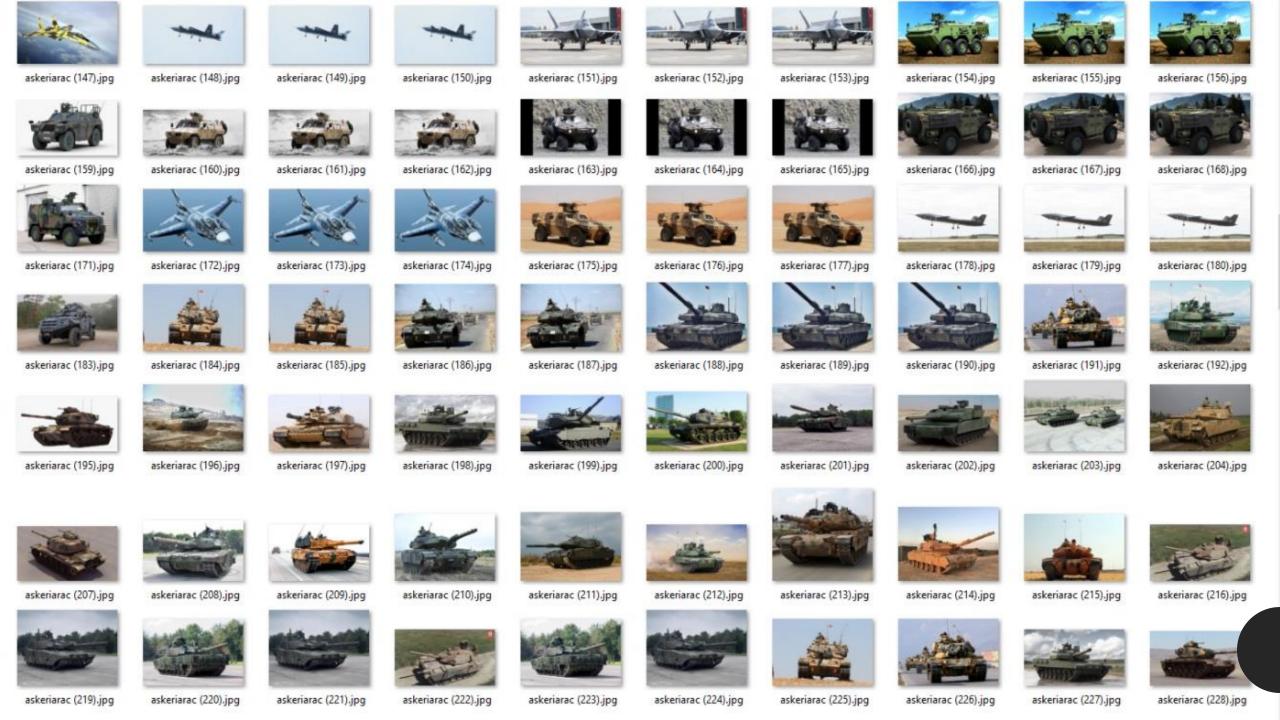
Hazırlayanlar Alper Sargın/Mehmet Akif Altınsoy 201312030/201312050



Başlangıç Olarak

Ekibimizle beraber ilk olarak
 Google, Yandex gibi çeşitli arama
 motorlarından indirmiş olduğumuz
 askeri araç fotoğraflarıyla verisetimizi
 oluşturduk.





Etiket

Fotoğrafları MAKESENSE AI
 (<u>https://www.makesense.ai</u>) sitesinden her fotoğrafa ayrı ayrı etiket attık.





Eğitim

Eğitim

!python train.py --img 640 --batch 16 --epochs 50 --data coco.yaml --weights yolov5s.pt --cache --optimizer Adam --hyp data/hyps/hyp.scratch-med.yaml

Python

2024-05-04 16:56:36.549220: E external/local_xla/xla/stream_executor/cuda/cuda_dnn.cc:9261] Unable to register cuDNN factory: Attempting to register factory for pl 2024-05-04 16:56:36.549276: E external/local_xla/xla/stream_executor/cuda/cuda_fft.cc:607] Unable to register cuFFT factory: Attempting to register factory for pl 2024-05-04 16:56:36.550852: E external/local_xla/xla/stream_executor/cuda/cuda_blas.cc:1515] Unable to register cuBLAS factory: Attempting to register factory for train: weights=yolov5s.pt, cfg=, data=coco.yaml, hyp=data/hyps/hyp.scratch-med.yaml, epochs=50, batch_size=16, imgsz=640, rect=False, resume=False, nosave=False, igithub: up to date with https://github.com/ultralytics/yolov5

YOLOV5 🚀 v7.0-306-gb599ae42 Python-3.10.12 torch-2.2.1+cu121 CUDA:0 (Tesla T4, 15102MiB)

hyperparameters: lr0=0.01, lrf=0.1, momentum=0.937, weight_decay=0.0005, warmup_epochs=3.0, warmup_momentum=0.8, warmup_bias_lr=0.1, box=0.05, cls=0.3, cls_pw=1.0_Comet: run 'pip install comet ml' to automatically track and visualize YOLOV5 of runs in Comet

TensorBoard: Start with 'tensorboard --logdir runs/train', view at <u>http://localhost:6006/</u>

Dataset not found ⚠, missing paths ['/content/yolov5/yolov5/datasets/coco/val2017.txt']

 $Downloading \ \underline{https://github.com/ultralytics/yolov5/releases/download/v1.0/coco2017labels.zip } \ to \ /content/yolov5/yolov5/datasets/coco2017labels.zip...$

100% 46.4M/46.4M [00:00<00:00, 260MB/s]

Unzipping /content/yolov5/yolov5/datasets/coco2017labels.zip...

 $Downloading \ \underline{http://images.cocodataset.org/zips/train2017.zip} \ to \ /content/yolov5/yolov5/datasets/coco/images/train2017.zip...$

Downloading http://images.cocodataset.org/zips/val2017.zip to /content/yolov5/yolov5/datasets/coco/images/val2017.zip...

Downloading http://images.cocodataset.org/zips/test2017.zip to /content/yolov5/yolov5/datasets/coco/images/test2017.zip...

 Daha sonra etiketlediğimiz bu fotoğrafları YOLOV5 formatında indirip Google Colab ortamında yanda gösterilen kodlar ile eğittik. !python train.py: Bu komut, Python'un train.py betiğini çalıştırmak için terminalde çalıştırılıyor.



--img 640: Eğitim için kullanılacak görüntülerin boyutunu belirtir. Burada 640x640 piksel boyutunda jörüntüler kullanılacak demektir.



--batch 16: Eğitim sırasında kullanılacak mini toplam boyutunu belirtir. Bu durumda, her bir eğitim adımında 16 görüntü işlenecek demektir.



--weights yolov5s.pt: Eğitimde kullanılacak model ağırlıklarının başlangıç noktasını belirtir. Bu durumda, 'yolov5s.pt' dosyasından ağırlıklar kullanılacak demektir.



--data coco.yaml: Eğitim için kullanılacak veri setinin konumunu belirtir. Burada 'coco.yaml' dosyasından veri seti bilgileri alınacak.



--epochs 50: Eğitim için kaç epoch (bir epoch, eğitim verilerinin tamamının model tarafından bir kez geçirildiği zamandır) kullanılacağını belirtir. Bu durumda, model toplamda 50 epoch eğitilecek demektir.



--cache: Veri kümesinin bellekte önbelleğe alınmasını sağlar, böylece eğitim daha hızlı gerçekleşebilir.



--optimizer Adam: Eğitimde kullanılacak optimizasyon algoritmasını belirtir. Bu durumda, Adam optimizasyon algoritması kullanılacak demektir.



--hyp data/hyps/hyp.scratchmed.yaml: Hipotez dosyasının konumunu belirtir. Bu dosya, eğitimde kullanılacak hiperparametrelerin tanımlarını içerir.



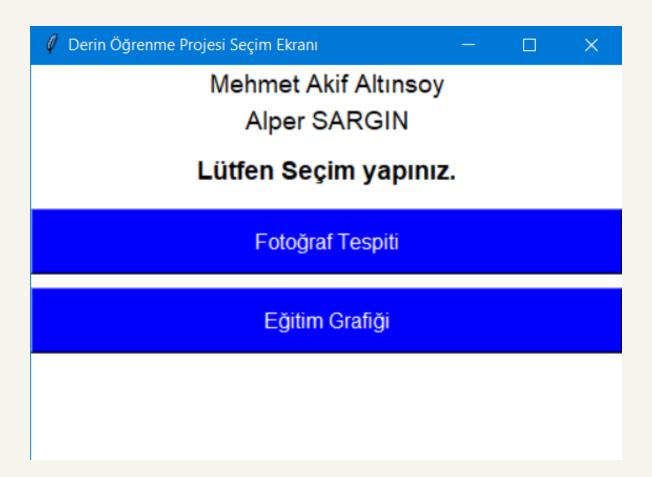
• Eğitimin sonunda best.pt ağırlık dosyamızı aldık ve ilk testi gerçekleştirdik.

```
🥏 main.py > ધ SecimEkrani
                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                        THE THE PARTY OF T
                class SecimEkrani:
                        def __init__(self, master):
                                 self.master.title("Derin Öğrenme Projesi Seçim Ekranı")
                                 self.master.geometry("450x300")
                                self.master.configure(background="white")
                                 tk.Label(self.master, text="Mehmet Akif Altunsoy", bg="white", fg="black", font=("Arial", 14)).pack()
                                tk.Label(self.master, text="Alper SARGIN", bg="white", fg="black", font=("Arial", 14)).pack()
                                tk.Label(self.master, text="Lütfen Seçim yapınız.", bg="white", fg="black", font=("Arial", 14, "bold")).pack(pady=10)
                                 tk.Button(self.master, text="Fotograf Tespiti", bg="blue", fg="white", height=2, width=50, font=("Arial", 12), command=self.handle_veriseti).pack(pady=5)
                                tk.Button(self.master, text="Eğitim Grafiği", bg="blue", fg="white", height=2, width=50, font=("Arial", 12), command=self.handle grafik).pack(pady=5)
                        def handle veriseti(self):
                                 self.master.destroy()
                                Veriseti(self.restart)
    22
                        def handle grafik(self):
                                 self.master.destroy()
                                Grafik(self.restart)
                        def restart(self):
                                 self.master = tk.Tk()
                                 self.__init__(self.master)
                                 self.master.mainloop()
                                                                                                                                                                                                                                                                                                       PROBLEMS
                          OUTPUT
                                             DEBUG CONSOLE
                                                                              TERMINAL
                                                                                                    PORTS
                                                                                                                     SEARCH ERROR
   (venv) PS C:\Users\SARGIN\Desktop\derinogr kod> cd .\yolov5\
   (venv) PS C:\Users\SARGIN\Desktop\derinogr kod\yolov5> python detect.py
• detect: weights=yolov5s.pt, source=data\images, data=data\coco128.yaml, imgsz=[640, 640], conf thres=0.25, iou thres=0.45, max det=1000, device=, view img=False, save txt=False,
     save csv=False, save conf=False, save crop=False, nosave=False, classes=None, agnostic nms=False, augment=False, visualize=False, update=False, project=runs\detect, name=exp, e
   xist ok=False, line thickness=3, hide labels=False, hide conf=False, half=False, dnn=False, vid stride=1
   YOLOV5 v7.0-313-g712de55a Python-3.10.11 torch-2.3.0+cpu CPU
```

Fusing layers...
Model summary: 157 layers, 7018216 parameters, 0 gradients, 15.8 GFLOPs
image 1/1 C:\Users\SARGIN\Desktop\derinogr_kod\Test\1.jpg: 384x640 1 SAVAS UCAG, 127.5ms
Speed: 1.0ms pre-process, 127.5ms inference, 1.0ms NMS per image at shape (1, 3, 640, 640)
Results saved to runs\detect\exp

(venv) PS C:\Users\SARGIN\Desktop\derinogr kod\yolov5>

Arayüz(TKinter)



```
🥏 veriseti.py > ધ ImageViewer > 🌣 _init_
       class ImageViewer(tk.Tk):
           def show next image(self):
               if self.image_files:
                   self.current index = (self.current index + 1) % len(self.image files)
                   self.show image()
           def on closing(self):
               self.destroy()
               self.callback()
       def Veriseti(callback):
           folder_path = "C:/Users/SARGIN/Desktop/derinogr_kod/yolov5/runs/detect/exp"
           app = ImageViewer(folder path, callback)
           app.mainloop()
                                                                                                                                           powershell - yolov5 A + v III iii ··· ^ X
 PROBLEMS
            OUTPUT
                     DEBUG CONSOLE
                                     TERMINAL
                                               PORTS
                                                       SEARCH ERROR
 (venv) PS C:\Users\SARGIN\Desktop\derinogr kod> cd .\yolov5\
 (venv) PS C:\Users\SARGIN\Desktop\derinogr kod\yolov5> python detect.py
• detect: weights=yolov5s.pt, source=data\images, data=data\coco128.yaml, imgsz=[640, 640], conf thres=0.25, iou thres=0.45, max det=1000, device=, view img=False, save txt=False,
  save csv=False, save conf=False, save crop=False, nosave=False, classes=None, agnostic nms=False, augment=False, visualize=False, update=False, project=runs\detect, name=exp, e
 xist ok=False, line thickness=3, hide labels=False, hide conf=False, half=False, dnn=False, vid stride=1
 YOLOV5 v7.0-313-g712de55a Python-3.10.11 torch-2.3.0+cpu CPU
 Fusing layers...
 Model summary: 157 layers, 7018216 parameters, 0 gradients, 15.8 GFLOPs
 image 1/1 C:\Users\SARGIN\Desktop\derinogr kod\Test\1.jpg: 384x640 1 SAVAS UCAG, 127.5ms
 Speed: 1.0ms pre-process, 127.5ms inference, 1.0ms NMS per image at shape (1, 3, 640, 640)
 Results saved to runs\detect\exp
venv) PS C:\Users\SARGIN\Desktop\derinogr kod\yolov5> |
```

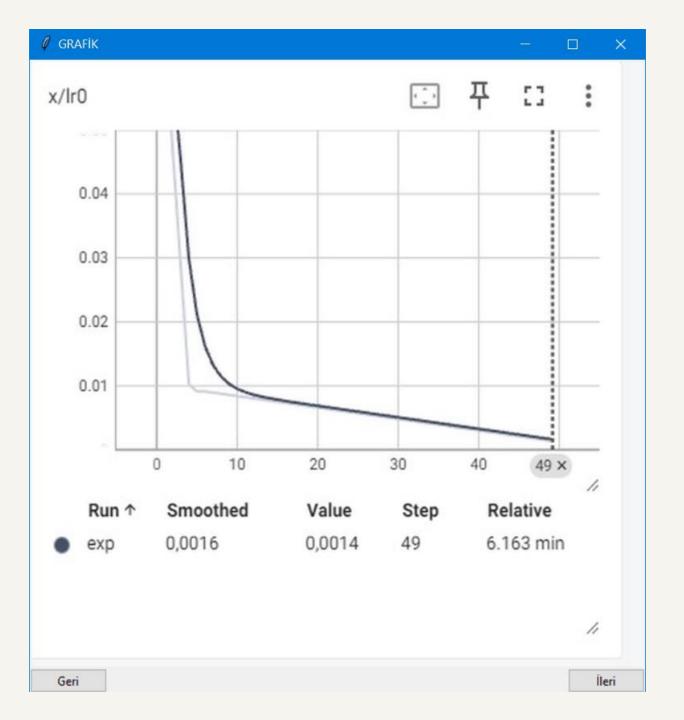
Fotoğraf Tespit



```
🥏 Grafik.py > ધ Grafik > 🗘 _init_
       class Grafik:
           class ResimGosterici:
               def __init__(self, root, resim_listesi):
                   self.resim_etiketi = ttk.Label(self.root)
                   self.resim etiketi.pack()
                   self.geri_buton = ttk.Button(self.root, text="<< Geri", command=self.onceki_resim)</pre>
                   self.geri buton.pack(side=tk.LEFT)
                   self.ileri_buton = ttk.Button(self.root, text="İleri >>", command=self.sonraki_resim)
                   self.ileri buton.pack(side=tk.RIGHT)
                   self.resim referanslari = []
                   self.resmi_goster(self.gecerli_indeks)
               def resmi goster(self, indeks):
                   resim_yolu = self.resim_listesi[indeks]
                   if os.path.exists(resim yolu):
                       image = Image.open(resim_yolu)
                       image = image.resize((600, 600), Image.LANCZOS)
                       self.photo = ImageTk.PhotoImage(image)
                       self.resim_etiketi.config(image=self.photo)
                       self.resim_referanslari.append(self.photo) # Referans1 sakla
                   else:
                       self.resim_etiketi.config(text=f"Resim bulunamadı: {resim_yolu}")
                                                                                                                                             powershell - yolov5 A + v III iii ··· ^ X
 PROBLEMS
            OUTPUT
                     DEBUG CONSOLE
                                     TERMINAL
                                               PORTS
                                                       SEARCH ERROR
 (venv) PS C:\Users\SARGIN\Desktop\derinogr kod> cd .\yolov5\
 (venv) PS C:\Users\SARGIN\Desktop\derinogr kod\yolov5> python detect.py
• detect: weights=yolov5s.pt, source=data\images, data=data\coco128.yaml, imgsz=[640, 640], conf thres=0.25, iou thres=0.45, max det=1000, device=, view img=False, save txt=False,
  save csv=False, save conf=False, save crop=False, nosave=False, classes=None, agnostic nms=False, augment=False, visualize=False, update=False, project=runs\detect, name=exp, e
 xist_ok=False, line_thickness=3, hide_labels=False, hide_conf=False, half=False, dnn=False, vid stride=1
 YOLOV5 v7.0-313-g712de55a Python-3.10.11 torch-2.3.0+cpu CPU
 Fusing layers...
 Model summary: 157 layers, 7018216 parameters, 0 gradients, 15.8 GFLOPs
 image 1/1 C:\Users\SARGIN\Desktop\derinogr_kod\Test\1.jpg: 384x640 1 SAVAS UCAG, 127.5ms
 Speed: 1.0ms pre-process, 127.5ms inference, 1.0ms NMS per image at shape (1, 3, 640, 640)
 Results saved to runs\detect\exp
```

(venv) PS C:\Users\SARGIN\Desktop\derinogr kod\yolov5>

Learning Rate



DEMO