

بسمه تعالی

دانشکده مهندسی برق و کامپیوتر

دانشگاه صنعتی اصفهان

رباتیک - نیمسال دوم 94-1393

تکلیف اول - تحویل سه شنبه 1393/7/15

1- با استفاده از نرم افزار شبیه ساز Webots یکی از رباتهای متحرک چهارچرخ با مکانیزم آکرمن در آن را در یک محیط برون در قرار دهید و با نوشتن یک برنامه حرکت آنرا کنترل نمایید. دستور حرکتهای از وردی خوانده شده و به ربات داده می شود. همچنین یک ربات انسان نما را نیز با استفاده از دستورهای لازم توانائی گام برداشتن بدهید.

لطفاً به نکات زیر دقت نمایید:

- به تکالیف مشابه و یا دانلود شده هیچ نمره ای تعلق نخواهد گرفت.
- تکالیف فقط تا دو روز بعد از موعد قابل تحویل هستند و به ازای هر روز تأخیر 10٪ از نمره آن کاسته خواهد شد. پس از دو روز نمره ای تعلق نخواهد گرفت.
- به تکالیفی که به نشانی پست الکترونیکی اینجانب ارسال شود نمره ای تعلق نخواهد گرفت.