



Maratona**Cln**

Seletiva 2020

Backtracking & Complete Search

Binary Search

Divide and Conquer

Aula 2

Backtracking & Complete Search

Complete Search



- Estratégia geral para resolução de problemas, trata de gerar todas as possíveis soluções e destas encontrar a resposta buscada;
- Ao primeiro momento já vemos que esta solução não é viável para muitos problemas, e de fato ela só é utilizada em subproblemas com espaço de soluções pequeno ou quando o problema original não possui outra solução mesmo;

Mas pra que falar sobre isso?

Complete search tricks

Avaliar todos os subconjuntos de um conjunto de **n** elementos.

```
1 // recursive
2 int n = 20;
3 vector<int> subset;
4
5 void search(int i) {
6     if(k == n) {
7         get(subset);
8     } else {
9         search(k + 1);
10        subset.push_back(k);
11        search(k + 1);
12        subset.pop_back();
13    }
14 }
15
```

```
1 // iterative
2 int n = 20;
3 vector<int> subset;
4
5 for(int mask = 0; mask < (1 << n); mask++) {
6     vector<int> subset;
7     for(int j = 0; j < n; j++) {
8         if((mask >> j) & 1) {
9             subset.push_back(j);
10        }
11    }
12    get(subset);
13 }
14
```

Complete search tricks



Maratona CIn

Para cada subconjunto avaliar todos os subconjuntos de um conjunto de n elementos em $O(3^n)$

```
1  for(int mask = 0; mask < (1 << n); mask++) {
2      |   for(int submask = mask; submask > 0; submask = (submask - 1) & mask) {
3          |       // evaluate here for each submask of mask
4          |   }
5      }
```

Complete search tricks

Avaliar todos as permutações de um vetor com n elementos em $O(n!)$

```
1  vector<int> v(n);
2  // fill vector...
3  // v needs to be sorted
4  do {
5      |  get(v);
6  } while(next_permutation(v.begin(), v.end()));
7
```

Meet in the middle



Ideia geral:

- Dividir o espaço de busca em duas (ou mais) partes e fazer busca completa em cada uma delas;
- Juntar as soluções de cada uma das partes para obter a resposta do “problema completo”;

Pontos importantes:

- Esta estratégia é normalmente utilizada quando conseguimos juntar os dois conjuntos de soluções em $O(x)$ ou $O(x \cdot \log(x))$, onde x é o número de soluções;
- Assim conseguimos reduzir a complexidade da busca completa $O(2^n)$ ou $O(n!)$ para algo como $O(n \cdot 2^{(n/2)})$ ou $O((n/2)!)$ que é assintoticamente melhor;

SUMFOUR - 4 values whose sum is 0



Vamos resolver o problema SUMFOUR ([link](#)).

Dadas 4 listas de números de tamanho n cada (A , B , C e D), queremos encontrar quantas quadruplas (i, j, k, l) ($0 \leq i, j, k, l < n$) existem tal que $A[i] + B[j] + C[k] + D[l] == 0$.

Constraints:

- $0 < n \leq 2500$
- $-2^{28} \leq A[i], B[i], C[i], D[i] \leq 2^{28}$

Solução: encontrar todas as somas para os pares (i, j) e todas as somas para os pares (k, l) . Encontra a resposta para o problema contando quantos pares de valores $(v, -v)$ existe tal que v está na primeira solução e $-v$ está na segunda.

SUMFOUR - 4 values whose sum is 0



MaratonaC++

```
5  const int ms = 2.5e4 + 20;
6
7  int a[ms], b[ms], c[ms], d[ms];
8
9  int main() {
10     int n;
11     scanf("%d", &n);
12     for (int i = 0; i < n; i++) {
13         scanf("%d %d %d %d", a + i, b + i, c + i, d + i);
14     }
15
16     vector<int> first, second;
17     for (int i = 0; i < n; i++) {
18         for (int j = 0; j < n; j++) {
19             first.push_back(-(a[i] + b[j]));
20             second.push_back(c[i] + d[j]);
21         }
22     }
23
24     sort(first.begin(), first.end());
25     sort(second.begin(), second.end());
```

```
27     int l = 0, i = 0;
28     long long ans = 0;
29     while (i < first.size()) {
30         while (l < second.size() && first[i] > second[l]) {
31             l++;
32         }
33         if (first[i] != second[l]) { // second[l] > first[i]
34             i++;
35             continue;
36         }
37
38         int r = l;
39         while (r < second.size() && second[r] == second[l]) {
40             r++;
41         }
42
43         do {
44             ans += r - l;
45             i++;
46         } while (i < first.size() && first[i] == first[i-1]);
47         l = r;
48     }
49     cout << ans << endl;
50 }
```

SUMFOUR - 4 values whose sum is 0



MaratonaC++

```
3 using namespace std;
4 typedef long long ll;
5
6 const int ms = 2.5e4 + 20;
7
8 int a[ms], b[ms], c[ms], d[ms];
9
10 int main() {
11     int n;
12     scanf("%d", &n);
13     for (int i = 0; i < n; i++) {
14         scanf("%d %d %d %d", a + i, b + i, c + i, d + i);
15     }
16
17     vector<int> first, second;
18     for (int i = 0; i < n; i++) {
19         for (int j = 0; j < n; j++) {
20             first.push_back(-(a[i] + b[j]));
21             second.push_back(c[i] + d[j]);
22         }
23     }
24
25     sort(first.begin(), first.end());
26     sort(second.begin(), second.end());
```

```
28     int l = 0, i = 0;
29     ll ans = 0;
30     while (i < first.size()) {
31         int j = i;
32         while (j < first.size() && first[i] == first[j]) {
33             j++;
34         }
35
36         while (l < second.size() && first[i] > second[l]) {
37             l++;
38         }
39
40         if (first[i] == second[l]) {
41             int r = l;
42             while (r < second.size() && second[r] == second[l]) {
43                 r++;
44             }
45
46             ans += ll(r - l) * (j - i);
47             l = r;
48         }
49
50         i = j;
51     }
52     cout << ans << endl;
53 }
```

Backtracking - Main idea



Maratona CIn

- Começamos com uma “solução vazia” e em cada passo buscamos incrementar (ou não exatamente incrementar) a solução atual;
- É importante considerar todas as possíveis modificações em cada passo;
- Normalmente backtracking é levemente melhor que uma busca completa simples pois pode eliminar soluções claramente piores ou impossíveis;
- Otimizações são importantes e podem fazer muita diferença no tempo de execução;

Backtracking - Main idea



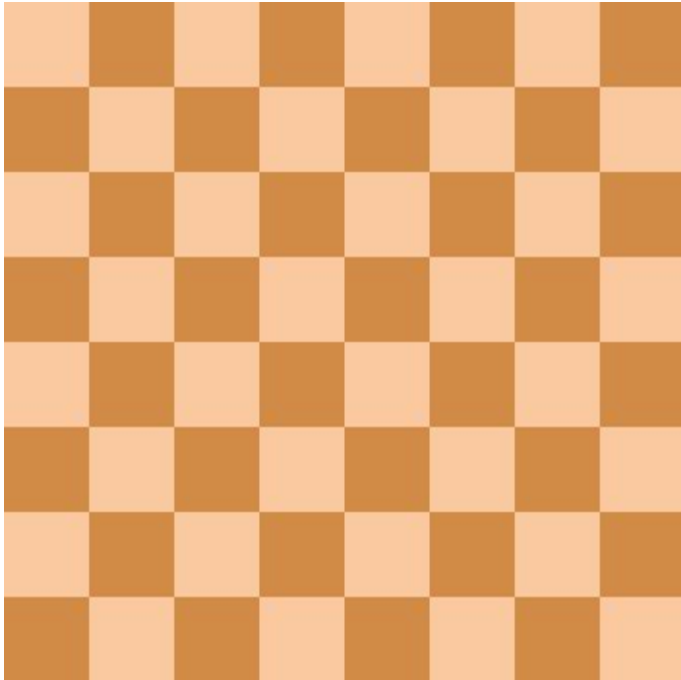
MaratonaCIn

- Estrutura geral para códigos de backtracking;
- Sem as otimizações este código não passa de uma busca completa;
- Normalmente as otimizações são feitas no momento de rejeitar um estado/solução;

```
1 // returns true if found a solution
2 bool backtracking(State state) {
3     if (accept(state)) {
4         output(state);
5         return true;
6     }
7
8     // reject can have optimizations using the data
9     // about previously outputted states
10    if (reject(state)) {
11        return false;
12    }
13
14    bool result = false;
15    for (State nextState : generateStates(state)) {
16        if (backtracking(nextState)) {
17            result = true;
18            // break here if want any solution
19        }
20    }
21    return result;
22 }
```

Backtracking - Well known problems

8 queens problem



Sudoku

5	3	1	2	7	6	8	9	4
6	2	4	1	9	5	2		
	9	8					6	
8				6				3
4			8		3			1
7				2				6
	6					2	8	
			4	1	9			5
				8			7	9

Example



MaratonaCIn

Encontrar todos as configurações de jogos em que **O** ganha no jogo da velha.

```
36 bool backtracking(vector<string> &board, int turn) {
37     if (isWin(board)) {
38         printSolution(board);
39         return true;
40     }
41
42     if (turn == 9 || isLose(board)) {
43         return false;
44     }
45
46     char curPlayer = (turn & 1) ? 'X' : 'O';
47     bool result = false;
48     for (int i = 0; i < 3; i++) {
49         for (int j = 0; j < 3; j++) {
50             if (board[i][j] != ' ') continue;
51             board[i][j] = curPlayer;
52             result = backtracking(board, turn + 1) || result;
53             board[i][j] = ' ';
54         }
55     }
56     return result;
57 }
```

```
20 bool isWin(vector<string> &board) {
21     return find3(board, 'O');
22 }
23
24 bool isLose(vector<string> &board) {
25     return find3(board, 'X');
26 }
27
28 void printSolution(vector<string> &board) {
29     cout << "===== NEW SOLUTION =====\n";
30     for (string &x : board) {
31         cout << x << endl;
32     }
33     cout << "===== \n";
34 }
```

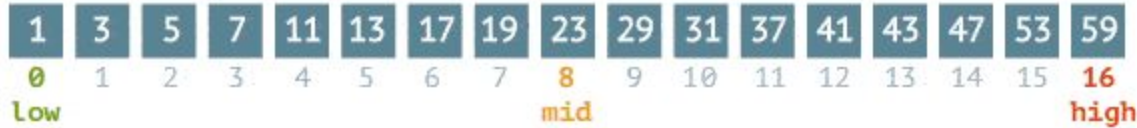
Binary Search

Find elements in a sorted array

Binary search

steps: 0

37



Sequential search

steps: 0

37





Find elements in a sorted array

- A ideia principal da busca binária é em cada iteração cortar pela metade o espaço de busca;
- Assim achamos a resposta com $\log_2(n)$ passos ($n = v.size()$);

```
1  bool findElement(const vector<int> &v, int element) {
2      int low = 0, high = v.size() - 1;
3      while (low < high) {
4          int mid = (low + high) / 2;
5          if (element <= v[low]) {
6              high = mid;
7          } else {
8              low = mid + 1;
9          }
10     }
11     return v[low] == element;
12 }
```



STL functions

- **lower_bound**: primeiro elemento do container que não é menor que um elemento dado;
- **upper_bound**: primeiro elemento do container que é maior que um elemento dado;
- **binary_search**: busca por um elemento no container.
- OBS: utilizar métodos implementados da estruturas de dados, quando disponível. Ex: **map** e **set**

```
14  vector<string> v;  
15  int arr[1000], arr_length = 500;  
16  set<pair<int, int>> st;  
17  
18  lower_bound(v.begin(), v.end(), "lucas"); // returns an iterator  
19  upper_bound(arr, arr + arr_length, 100); // returns a pointer  
20  st.upper_bound(make_pair(1, 2)); // returns an iterator
```

SUMFOUR - 4 values whose sum is 0



Sabendo das funções, como modificar a solução de SUMFOUR e deixar mais legível?

```
5  const int ms = 2.5e4 + 20;
6  int a[ms], b[ms], c[ms], d[ms];
7
8  int main() {
9      int n;
10     cin >> n;
11     for (int i = 0; i < n; i++) {
12         scanf("%d %d %d %d", a + i, b + i, c + i, d + i);
13     }
14
15     vector<int> first, second;
16     for (int i = 0; i < n; i++) {
17         for (int j = 0; j < n; j++) {
18             first.push_back(-(a[i] + b[j]));
19             second.push_back(c[i] + d[j]);
20         }
21     }
```

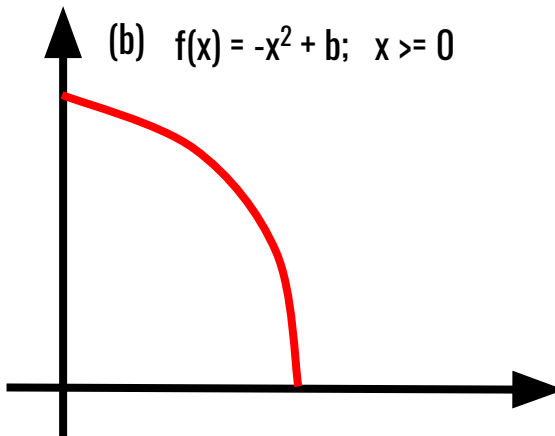
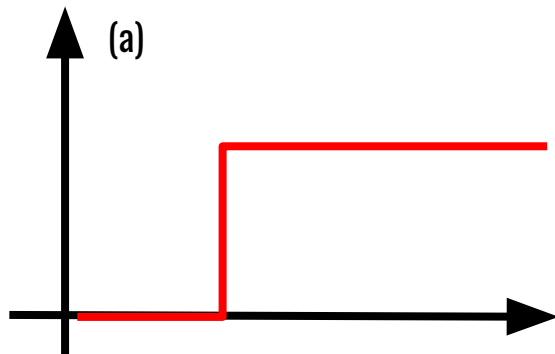
```
22
23     sort(second.begin(), second.end());
24
25     long long ans = 0;
26     for (int v : first) {
27         auto l = lower_bound(second.begin(), second.end(), v);
28         auto r = upper_bound(second.begin(), second.end(), v);
29         ans += r - l;
30     }
31     cout << ans << endl;
32 }
```

Monotonic function



MaratonaCIn

- Uma função é dita monotônica quando é não-decrescente ou não-crescente;
- Podemos encontrar funções que originalmente não são monotônicas mas o trecho que estamos trabalhando é. E.g. o gráfico (b);
- Muitos problemas podem ser abstraídos para uma função monotônica binária, como no gráfico (a);



Binary search on the answer



Ideia geral:

- Buscamos modelar o problema com uma função monotônica (normalmente a binária);
- Fazemos uso desta função para encontrar a resposta por meio de busca binária;

Pontos importantes:

- Normalmente os problemas que são resolvidos com busca binária na resposta buscam o maior/menor elemento que satisfaz alguma propriedade;
- Normalmente a função utilizada não é “*simples*” e é computada fora do código principal da busca;

Fica mais claro com um exemplo :)

Aggressive cows

Vamos resolver o problema problema [Aggressive cows](#) ([link](#)).

Temos que colocar c vacas em estábulos dado um conjunto n estábulos disponíveis. Os estábulos estão em linha reta nas posições $x[i]$ ($0 \leq i < n$) dadas. Como as vacas são muito agressivas, queremos fazer isto de maneira que a menor distância entre duas vacas ($|x[k] - x[j]|$) seja máxima.

Qual a maior possível distância mínima entre duas vacas?

Constraints:

- $2 \leq c \leq n \leq 10^5$

Solução: busca binária na resposta (a maior possível distância mínima entre duas vacas).

Aggressive cows



MaratonaCIn

```
5  const int ms = 1e5 + 20;
6  int stalls[ms];
7  int n, c;
8
9  ✓ int dist(int next_stall, int last_stall) {
10     | return stalls[next_stall] - stalls[last_stall];
11 }
12
13 ✓ bool can(int min_dist) {
14     | int last_stall = 0;
15
16     ✓ for (int i = 1; i < c; i++) {
17         | int next_stall = last_stall + 1;
18         ✓ while (next_stall < n &&
19             | | | dist(next_stall, last_stall) < min_dist) {
20             | | | next_stall++;
21             | | }
22         ✓ if (next_stall == n) {
23             | return false;
24         }
25
26         last_stall = next_stall;
27     }
28     return true;
29 }
```

```
31 int main() {
32     int t;
33     cin >> t;
34     while (t--) {
35         scanf("%d %d", &n, &c);
36
37         for (int i = 0; i < n; ++i) {
38             | scanf("%d", stalls + i);
39         }
40         sort(stalls, stalls + n);
41
42         int l = 0, r = 1e9;
43         while (l < r) {
44             int m = (r + l + 1) / 2;
45             if (can(m)) {
46                 | l = m;
47             } else {
48                 | r = m - 1;
49             }
50         }
51
52         printf("%d\n", l);
53     }
54     return 0;
55 }
```


Binary search with doubles

- Em alguns casos o espaço de busca da nossa função é “contínuo”;
- Nestes casos as propriedades continuam, mas fazemos iterações até chegar na precisão buscada;
- CUIDADO COM LOOPS INFINITOS;

```
1  double suggestedDoubleBinarySearch(double lo, double hi, int maxIter) {
2      for (int i = 0; i < maxIter; i++) {
3          double mid = (lo + hi) / 2.0;
4          if (binarySearchCheck(mid)) { // generic check here
5              lo = mid;
6          } else {
7              hi = mid;
8          }
9      }
10     return lo;
11 }
```

Divide and Conquer

Main idea



MaratonaCIn

- Dividir o problema original em problemas menores;
- Achar a solução para os problemas menores;
- Utilizar a solução dos problemas menores e algum pré processamento sobre eles para achar a resposta do problema maior;

```
1  T dnq(int left, int right) {
2      if (left == right) {
3          | return unitarySolution(left);
4      }
5
6      int mid = (left + right) / 2;
7
8      // calculate the solution for the left and right subproblem
9      T leftSolution = dnq(left, mid);
10     T rightSolution = dnq(mid + 1, right);
11
12     // compose and use left and right solutions to get the answer for the whole segment
13     return composeSolutions(leftSolution, rightSolution, left, right);
14 }
```

Fast Exponentiation



Maratona CIn

Calcular $b^e \bmod m$ em $O(\log(e))$

```
1 // calculate b ^ e % m
2 ll fexp(ll b, ll e, ll m) {
3     ll res = fexp(b, e / 2, m);
4     res = res * res % m;
5     if (e&1) {
6         res = res * b % m;
7     }
8     return res;
9 }
```



Closest pair of points in a set

Dado um conjunto de pontos (x, y) , desejamos encontrar o par de pontos com distância mínima;

- Vamos representar os pontos com pares de inteiros;
- Assumimos que a distância ao quadrado entre quaisquer dois pontos pode ser representada por um *long long int*;
- $v[]$ é o vetor com o conjunto de pontos, assumimos que estes pontos estão ordenados por x com desempate por y (função de comparação padrão de `std::pair`);

```
3  using namespace std;
4
5  typedef long long ll;
6  typedef pair<int, int> ii;
7
8  const int ms = 1e5 + 20;
9  ii v[ms], aux[ms];
10
11 ll sqr(ll x) {
12     return x * x;
13 }
14
15 ll dist2(ii a, ii b) {
16     ll dx = a.first - b.first;
17     ll dy = a.second - b.second;
18     return sqr(dx) + sqr(dy);
19 }
```

Closest pair of points in a set



MaratonaCIn

Dado um conjunto de pontos (x, y) , desejamos encontrar o par de pontos com distância mínima;

```
21 bool bySecond(ii a, ii b) {
22     | return a.second < b.second;
23 }
24
25 ll closestPair(int l, int r) {
26     | if (r - l < 2) {
27     |     | return 2e18; // inf
28     | }
29
30     int m = (l + r) / 2;
31     ii midPoint = v[m];
32
33     ll d2 = min(closestPair(l, m), closestPair(m, r));
34     // merge two sorted pieces by y
35     copy(v + l, v + r, aux + l);
36     merge(aux + l, aux + m, aux + m, aux + r, v + l, bySecond);
```

```
38 // find points close to midPoint
39 vector<ii> good;
40 for (int i = l; i < r; i++) {
41     | if (sqr(v[i].first - midPoint.first) <= d2) {
42     |     | good.push_back(v[i]);
43     | }
44 }
45
46 // update closest point distance
47 for (int i = 0; i < good.size(); i++) {
48     | // this for runs at most 6 times
49     | for (int j = i + 1; j < good.size(); j++) {
50     |     | if (sqr(good[i].second - good[j].second) > d2) {
51     |     |     | break;
52     |     | }
53     |     | d2 = min(d2, dist2(good[i], good[j]));
54     | }
55 }
56
57 return d2;
58 }
```

Closest pair of points in a set



Dado um conjunto de pontos (x, y) , desejamos encontrar o par de pontos com distância mínima;

```
21 bool bySecond(ii a, ii b) {
22     | return a.second < b.second;
23 }
24
25 // returns the minimum distance between points in [l, r)
26 // and sort(like in mergesort) the interval by y
27 ll closestPair(int l, int r) {
28     | if (r - l < 2) {
29     |     | return 2e18; // inf
30     | }
31
32     int m = (l + r) / 2;
33     ii midPoint = v[m];
34
35     ll d2 = min(closestPair(l, m), closestPair(m, r));
36     // merge two sorted pieces by y
37     copy(v + l, v + r, aux + l);
38     merge(aux + l, aux + m, aux + m, aux + r, v + l, bySecond);
```

```
40 // find points with x close to midPoint.x
41 vector<ii> good;
42 for (int i = l; i < r; i++) {
43     | if (sqr(v[i].first - midPoint.first) <= d2) {
44     |     | good.push_back(v[i]);
45     | }
46 }
47
48 // update closest point distance
49 for (int i = 0; i < good.size(); i++) {
50     // for each i there are at most 6 j's to test
51     for (int j = i + 1; j < good.size(); j++) {
52         | if (sqr(good[i].second - good[j].second) > d2) {
53         |     | break;
54         | }
55         | d2 = min(d2, dist2(good[i], good[j]));
56     }
57 }
58
59 return d2;
60 }
```

Maximum subarray sum problem



Encontra o subarray com maior soma em $O(n * \log(n))$;

OBS: Este problema pode ser resolvido em $O(n)$ utilizando divide and conquer;

```
2  ✓ int composeSolutions(int leftSolution, int rightSolution, int left, int right) {
3      // We computed the best solution contained in the left and right subarray
4      // Now we only need to consider solutions starting in the left part and
5      // ending in the right
6      int mid = (left + right) / 2;
7
8      int maxStartingOnLeft = 0;
9      int maxEndingOnRight = 0;
10
11     int auxSum = 0;
12     ✓ for (int i = mid; i >= l; i--) {
13         auxSum += v[i];
14         maxStartingOnLeft = max(maxStartingOnLeft, auxSum);
15     }
16
17     auxSum = 0;
18     ✓ for (int i = mid + 1; i <= r; i++) {
19         auxSum += v[i];
20         maxEndingOnRight = max(maxEndingOnRight, auxSum);
21     }
22
23     return max(maxStartingOnLeft + maxEndingOnRight, max(leftSolution, rightSolution));
24 }
```

```
26  ✓ int maximumSubarraySum(int left, int right) {
27     ✓ if (left == right) {
28         | return v[left];
29     }
30
31     int mid = (left + right) / 2;
32
33     // calculate the solution for the left and right subproblem
34     int leftSolution = maximumSubarraySum(left, mid);
35     int rightSolution = maximumSubarraySum(mid + 1, right);
36
37     // compose and use left and right solutions to get the answer for the whole segment
38     return composeSolutions(leftSolution, rightSolution, left, right);
39 }
```