

COMPLEXIDADE E COMPUTABILIDADE

Gustavo Carvalho
(ghpc@cin.ufpe.br)

Universidade Federal de Pernambuco
Centro de Informática, 50740-560, Brazil



Agenda

1 Introdução

2 NP-Completo

3 Computabilidade

4 Bibliografia



Introdução

Problemas tratáveis vs. intratáveis

- Tratáveis: se conhece algoritmos de custo polinomial
- Intratáveis: não se conhece algoritmos de custo polinomial

Problemas intratáveis

- Escalonamento de processos
- Gerenciamento de memória (fragmentação)
- Circuito Hamiltoniano
- Caixeiro viajante (TSP)



Introdução

Relembrando...

n	$\log_2 n$	n	$n \log_2 n$	n^2	n^3	2^n	$n!$
10	3.3	10^1	$3.3 \cdot 10^1$	10^2	10^3	10^3	$3.6 \cdot 10^6$
10^2	6.6	10^2	$6.6 \cdot 10^2$	10^4	10^6	$1.3 \cdot 10^{30}$	$9.3 \cdot 10^{157}$
10^3	10	10^3	$1.0 \cdot 10^4$	10^6	10^9		
10^4	13	10^4	$1.3 \cdot 10^5$	10^8	10^{12}		
10^5	17	10^5	$1.7 \cdot 10^6$	10^{10}	10^{15}		
10^6	20	10^6	$2.0 \cdot 10^7$	10^{12}	10^{18}		

1

Considerando: 10^{12} (1 trilhão) operações por segundo

■ 2^{100} operações $\approx 4 \cdot 10^{10}$ anos

¹ Fonte: A. Levitin. Introduction to the Design and Analysis of Algorithms. 2011.

Introdução

Problemas de decisão: solução consiste em **sim** ou **não**

- Seja $G = (V, E)$, $x_1, x_2, \dots, x_k \in V$, $C \in \mathbb{N}$, existe um caminho que passa por todos estes vértices, cujo custo seja no máximo C ?

Se um problema P não for de decisão (e.g., qual o custo do menor caminho passando pelos vértices dados?), existe um **problema de decisão** P' que ajuda a resolver P em tempo igual ao tempo de resolver o problema P' , a menos de um fator polinomial.

Agenda

1 Introdução

2 NP-Completo

3 Computabilidade

4 Bibliografia



NP-Completo

Problemas intratáveis pertencem à classe: **NP-Completo**

- $\text{NP-Completo} = \text{NP} \cap \text{NP-Difícil}$

Classe NP: classe de problemas para os quais existe um algoritmo de custo **polinomial**, porém que não é determinístico (*non-deterministic polynomial time*)

- Inclui os problemas polinomiais

Linguagem de programação não-determinística

- Todos os comandos de uma linguagem de programação tradicional, mais um **salto-nd**
- Os problemas com algoritmos **polinomiais** também pertencem à classe **NP**, só não fazem uso do **salto-nd**



NP-Completo

Algoritmo não-determinístico para um problema de decisão

- **Sim**: existe pelo menos uma maneira de fazer escolhas de execução nos *saltos-nd* de forma que a resposta do algoritmo seja sim
- **Não**: **não existe** maneira de fazer escolhas que levem a uma resposta sim (i.e., todas combinações levam a um não)

Problema **clique**

- Seja $G = (V, E)$ um grafo não-direcionado e sem peso nas arestas e $k \in \mathbb{N}$ tal que $k \leq |V|$, existe um subgrafo completo de G com k vértices?



NP-Completo

Algoritmo: bool clique(Graph G, int k)

```

1  for  $i \leftarrow 0$  to  $n(G) - 1$  do
2     $\text{salto-nd}\{ \text{chosen}[i] \leftarrow \text{true} \mid \text{chosen}[i] \leftarrow \text{false} \};$ 
3  for  $v \leftarrow 0$  to  $n(G) - 1$  do
4    if  $\text{chosen}[v]$  then
5       $\text{cont} \leftarrow 0;$ 
6       $w \leftarrow \text{first}(G, v);$ 
7      while  $w < n(G)$  do
8        if  $\text{chosen}[w]$  then  $\text{cont}++;$ 
9         $w \leftarrow \text{next}(G, v, w);$ 
10     if  $\text{cont} \neq k - 1$  then return false;
11  return true;
```

Custo (com salto-nd): $\Theta(|V|) + \Theta(|V| + |E|) = \Theta(|V|^2)$

Custo (sem salto-nd): $\Theta(2^{|V|}) + \Theta(|V| + |E|) = \Theta(2^{|V|})$

NP-Completo

NP-Difíceis: todos os problemas com complexidade maior ou igual ao problema **SAT** satisfatibilidade

- SAT: seja α uma expressão booleana na forma conjuntiva normal (FCN, ou CNF em inglês – uma conjunção de disjunções)), existe uma valoração das variáveis de α que torna α verdadeira?
- Exemplo: $\alpha = (x \vee y \vee \neg z) \wedge (\neg x \vee y \vee z) \wedge (\neg x \vee \neg y \vee \neg z)$, neste caso a resposta seria **sim** ($x = \text{false}, y = \text{false}, z = \text{false}$)

NP-Completo

Z3: SMT solver desenvolvido pela Microsoft

z3 Microsoft Research

Is this formula satisfiable?

```
1 (declare-fun x () Bool)
2 (declare-fun y () Bool)
3 (declare-fun z () Bool)
4 (assert (and (and (or (or x y) (not z)) (or (or (not x) y) z)) (or (or (not x) (not y)) (not z))))
5 (check-sat)
6 (get-model)
7 (exit)
```



```
sat
(model
  (define-fun z () Bool
    false)
  (define-fun y () Bool
    false)
  (define-fun x () Bool
    false)
)
```

Comando: `./z3 -smt2 sat-ex`

²Link: <https://rise4fun.com/z3>



NP-Completo

Redução polinomial (RP): é um algoritmo **polinomial** que transforma uma instância de x de um problema P em uma instância y de um problema P' de forma que: $P(x) = \text{sim} \Leftrightarrow P'(y) = \text{sim}$.

- Seja x uma instância de SAT , $RP(x) = y$, onde y é uma instância de P' tal que $SAT(x) = \text{sim} \Leftrightarrow P'(y) = \text{sim}$.
- Se P' tem complexidade C , SAT pode ser resolvido com complexidade $C +$ o custo (polinomial) de RP

NP-Completo

Redução polinomial de SAT à clique

- Seja $\alpha = c_1 \wedge c_2 \wedge \dots \wedge c_m$, construa o grafo $G = (V, E)$, onde
 $V \leftarrow \{v_{i,j}, \text{ onde } i \text{ é a cláusula e } j \text{ é a variável}\}$, e
 $E \leftarrow \{(v_{i,j}, v_{k,l}), \text{ onde } i \neq k \text{ e } v_{i,j} \neq \neg v_{k,l}\}$
 - $|V| < \text{quantidade de símbolos em } \alpha, |E| \leq |V|^2$

Exemplo: $\alpha = (x \vee y \vee \neg z) \wedge (\neg x \vee y \vee z) \wedge (\neg x \vee \neg y \vee \neg z)$

NP-Completo

Se $SAT(\alpha) = \text{sim} \Rightarrow \text{clique}(RP(\alpha), m) = \text{sim}$

- Se $SAT(\alpha) = \text{sim}$, como α está na CNF, há pelo menos um literal em cada cláusula com valor verdadeiro. O subgrafo formado a partir destes literais é um $m - \text{clique}$.

Se $\text{clique}(RP(\alpha), m) = \text{sim} \Rightarrow SAT(\alpha) = \text{sim}$

- Pela definição de RP , cada vértice corresponde a um literal de uma cláusula diferente e as valorações não podem se contradizer. Se $\text{clique}(RP(\alpha), m) = \text{sim}$, então é possível valorar as variáveis correspondentes a estes vértices de forma a tornar α satisfatível.



NP-Completo

Como resolver problemas NP-Completo?

- Backtracking
- Branch and bound
- Algoritmos de aproximação
- Programação dinâmica
- Heurísticas



Agenda

1 Introdução

2 NP-Completo

3 Computabilidade

4 Bibliografia



Computabilidade

Existem problemas **tratáveis** e **intratáveis**

Existem problemas **decidíveis** e **indecidíveis**

- Problema da parada: decidir se um programa termina de executar para uma entrada finita ou se ele nunca terminará de executar.
- Entscheidungsproblem: decidir se uma afirmação em lógica de primeira ordem é universalmente válida.
 - SAT solvers
 - SMT solvers (Z3: sat, unsat e **unknown**)

Existem problemas que não são **computáveis**

- Existem infinitos programas (enumeráveis – \aleph_0)
- Existem infinitas funções matemáticas (não-enumeráveis)
- Nem toda função matemática pode ser computada



Computabilidade

O problema da parada: suponha que exista um algoritmo A :

- $A(P, I) = 1$, se P termina sobre I
- $A(P, I) = 0$, se P não termina sobre I

Seja Q :

- $Q(P)$ termina se $A(P, P) = 0$
- $Q(P)$ não termina se $A(P, P) = 1$

Substituindo Q por P (**contradição!**):

- $Q(Q)$ termina se $A(Q, Q)$ não termina
- $Q(Q)$ não termina se $A(Q, Q)$ termina



Agenda

1 Introdução

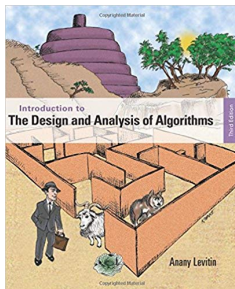
2 NP-Completo

3 Computabilidade

4 Bibliografia



Bibliografia + leitura recomendada



Capítulo 11 (pp. 401–409)

Anany Levitin.

*Introduction to the Design and
Analysis of Algorithms.*

3a edição. Pearson. 2011.

COMPLEXIDADE E COMPUTABILIDADE

Gustavo Carvalho
(ghpc@cin.ufpe.br)

Universidade Federal de Pernambuco
Centro de Informática, 50740-560, Brazil

