ARRAYS E LISTAS

Gustavo Carvalho (ghpc@cin.ufpe.br)

Universidade Federal de Pernambuco Centro de Informática, 50740-560, Brazil



Agenda

Estático vs. dinâmico

- Tipos abstratos de dados





Estático vs. dinâmico

Alocação memória: compilação | pilha vs. execução | heap Memória após executar as linhas: 4, 7, 8, 9, 10, 11, 12 e 14

```
int m = 2;
   int fun(int d, int *h) {
   int e = *h;
     return (d * e * m) / 5;
   void main() {
     int a = 1; int *b; int *c; int *d; int **e; int **f;
     b = &a; *b = *b * 10;
     c = malloc(sizeof(int)); *c = *b; d = c;
     e = malloc(sizeof(int*)); *e = malloc(sizeof(int)); **e = *d;
10
     f = malloc(sizeof(int*)); *f = b; **f = *b * **f;
11
     **f = fun(a, b); printf("Valor de a = %d\n", a);
12
     free(c); free(*e); free(e); free(f);
13
     // free(b); free(*f); // errado
14
15
```

Arrays estáticos vs. arrays dinâmicos

Arrays alocados estaticamente vs. alocados dinamicamente

■ Capacidade fixa (não é possível adicionar | remover elementos)

Arrays dinâmicos: uma possível implementação

- Crie um array com capacidade para n elementos
- Inserção provoca um deslocamento para a direita
 - Sem espaço: aumentar (e.g., dobrar) tamanho e copiar dados
- Remoção prova um deslocamento para a esquerda



Arrays estáticos vs. arrays dinâmicos

Arrays alocados estaticamente vs. alocados dinamicamente

■ Capacidade fixa (não é possível adicionar | remover elementos)

Arrays dinâmicos: uma possível implementação

- Crie um array com capacidade para n elementos
- Inserção provoca um deslocamento para a direita
 - Sem espaço: aumentar (e.g., dobrar) tamanho e copiar dados
- Remoção prova um deslocamento para a esquerda

Em Java = Vector, ArrayList

Em C++ = std::vector



Agenda

- Tipos abstratos de dados





Tipo: um conjunto de valores

- lacktriangle bool = { false, true}
- *bvte* = {-128 .. 127}

Tipo simples: seus valores não possuem "subpartes"

Tipo composto: um conjunto de valores compostos

```
typedef struct b2 {
  bool first;
 bool second:
} B2;
```

 \blacksquare B2 = {(false, false), (false, true), (true, false), (true, true)}





Tipo de dados: um tipo e operações associadas

- Uma variável inteira é um elemento do tipo de dados inteiro
- Adição é uma operação associada ao tipo de dados inteiro





Tipo de dados: um tipo e operações associadas

- Uma variável inteira é um elemento do tipo de dados inteiro
- Adição é uma operação associada ao tipo de dados inteiro

Tipo de dados: representação lógica e representação física

- Tipo abstrato de dados (ADT): representação lógica (o quê)
- Estrutura de dados: representação física (como)



Tipo de dados: um tipo e operações associadas

- Uma variável inteira é um elemento do tipo de dados inteiro
- Adição é uma operação associada ao tipo de dados inteiro

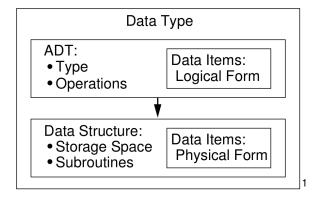
Tipo de dados: representação lógica e representação física

- Tipo abstrato de dados (ADT): representação lógica (o quê)
- Estrutura de dados: representação física (como)

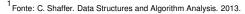
Exemplo:

- ADT: lista com operações de inserir, buscar e remover
- Estrutura de dados: listas baseadas em arrays, listas ligadas
 - Por que duas implementações para uma mesma ADT?











Agenda

1 Estático vs. dinâmico

- 2 Tipos abstratos de dados
- 3 Listas

4 Bibliografia





Lista com *n* elementos: $\langle a_0, a_1, ..., a_{n-1} \rangle$

- Abstração matemática: sequências
- Início da lista, posição corrente (símbolo |) e final da lista;
- Ao inserir 10 em ⟨20,23 | 12,15⟩, obtém-se ⟨20,23 | 10,12,15⟩



Operações:

- void clear(List I);
- void insert(List I, E item);
- void append(List I, E item);
- E remove(List I);
- void moveToStart(List I);
- void moveToEnd(List I);
- void prev(List I);
- void next(List I);
- int length(List I);
- int currPos(List I);
- void moveToPos(List I, int pos);
- E getValue(List I);



Percorrendo uma lista 1:

```
moveToStart(I);
   while currPos(I) < length(I) do
       it \leftarrow getValue(I);
3
       doSomething(it);
4
       next(I);
```





Procurando um elemento na lista:

Algoritmo: boolean find(List I, int k)

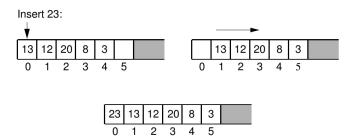
```
moveToStart(I);
while currPos(I) < length(I) do
if k = getValue(I) then
return true;
mext(I);</pre>
```



return false;

Implementação baseada em array

Inserção



2

Remoção: implementação análoga



 $^{^2\}mbox{Fonte:}$ C. Shaffer. Data Structures and Algorithm Analysis. 2013.

Implementação baseada em array

Estrutura de dados (List):

Algoritmo: List create_list(int size)

```
1 I.maxSize ← size;
```

- 2 *I.listSize* \leftarrow *I.curr* \leftarrow 0;
- 3 *I.listArray* \leftarrow *new* E[size];
- 4 return /;



Algoritmo: void clear(List I)

```
1 l.listSize \leftarrow l.curr \leftarrow 0;
```

Algoritmo: void insert(List I, E it)

```
if I.listSize \ge I.maxSize then error; i \leftarrow I.listSize; while i > I.curr do

I.I.listArray[i] \leftarrow I.listArray[i-1]; // deslocamento direita i--; I.I.listArray[I.curr] \leftarrow it; I.I.listSize++;
```



Algoritmo: void append(List I, E it)

```
    if I.listSize ≥ I.maxSize then error;
    I.listArray[I.listSize++] ← it;
```

Algoritmo: E remove(List I)

```
1 if l.curr < 0 \lor curr \ge listSize then return NULL;

2 E it \leftarrow l.listArray[l.curr];

3 i \leftarrow l.curr;

4 while i < l.listSize - 1 do

5 | l.listArray[i] \leftarrow l.listArray[i + 1]; // deslocamento esquerda

6 | i++;
```

- 7 I.listSize--;
- 8 return it:



Algoritmo: void moveToStart(List I)

1 *l.curr* \leftarrow 0;

Algoritmo: void moveToEnd(List I)

1 I.curr ← I.listSize;

Algoritmo: void prev(List I)

if $l.curr \neq 0$ then l.curr--;

Algoritmo: void next(List I)

1 if I.curr < I.listSize then curr++;</pre>



21/02/2019

Algoritmo: int length(List I)

1 return /.listSize;

Algoritmo: int currPos(List I)

1 return /.curr;

Algoritmo: void moveToPos(List I, int pos)

- if $pos < 0 \lor pos > I.listSize$ then error;
- 2 *l.curr* \leftarrow *pos*;

Algoritmo: E getValue(List I)

- 1 **if** $l.curr < 0 \lor l.curr \ge l.listSize$ **then** *error*;
- return I.listArray[I.curr];



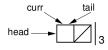
Implementação baseada em array: exercício

- Desenhar a rep. lógica após as linhas 2, 3, 4, 5, 6, 7 e 10
- Desenhar a rep. física após as linhas 2, 3, 4, 5, 6, 7 e 10
- Indicar os valores impressos nas linhas 8, 9 e 11

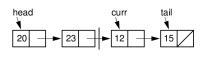
```
I \leftarrow create\_list(5);
    insert(1, 15);
 2
    insert(1, 12);
    insert(1, 23);
    insert(1, 20);
     next(I);
     next(I);
 7
    print(length(I));
    print(currPos(I));
    prev(I);
10
     print(remove(I));
11
```

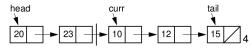


Lista vazia: nó header vs. casos especiais em insert e remove



Cuidado: para onde *curr* aponta





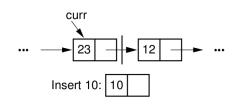
³Fonte: C. Shaffer. Data Structures and Algorithm Analysis. 2013.

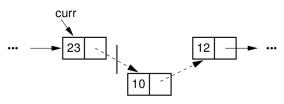




⁴Fonte: C. Shaffer. Data Structures and Algorithm Analysis. 2013.

Implementação baseada em lista ligada: inserção

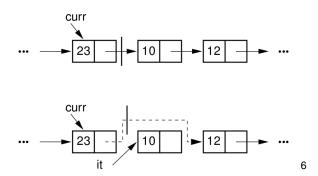








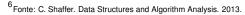
Implementação baseada em lista ligada: remoção



Importante: preocupação com desalocação do nó removido

- Linguagens sem GC: do usuário da estrutura
- Linguagens com GC: do garbage collector





Estrutura de dados (Link):

Algoritmo: Link create_link(E it, Link nextval)

```
n.element \leftarrow it;
```

- 2 n.next ← nextval;
- з return n;

Algoritmo: Link create_link(Link nextval)

```
1 n.next \leftarrow nextval;
```

2 return n;



Estrutura de dados (List):

- 1 Link head;
- 2 Link tail;
- з Link curr;
- 4 int cnt;

// tamanho da lista

Algoritmo: List create_list()

```
1 I.curr \leftarrow I.tail \leftarrow I.head \leftarrow create\_link(NULL); // cria nó header
```

- 2 *I.cnt* \leftarrow 0;
- return /;



Algoritmo: void clear(List I)

```
1 \textit{l.curr} \leftarrow \textit{l.tail} \leftarrow \textit{l.head} \leftarrow \textit{create\_link}(\textit{NULL}); // cria nó header
```

- 2 *l.cnt* \leftarrow 0;
- з return /;

Algoritmo: void insert(List I, E it)

```
1  I.curr.next ← create_link(it, I.curr.next);
```

- if I.tail = I.curr then I.tail \leftarrow I.curr.next;
- з *I.ctn*++;

Algoritmo: void append(List I, E it)

- 1 I.tail.next ← create_link(it, NULL);
- 2 $l.tail \leftarrow l.tail.next;$
- 3 *l.ctn*++;





Algoritmo: E remove(List I)

```
// nada a remover

if I.curr.next = NULL then return NULL;

E it ← I.curr.next.element;
    // removido o último

if I.tail = I.curr.next then I.tail ← I.curr;

I.curr.next ← I.curr.next.next; // removendo da lista

totn--;

return it;
```

Algoritmo: void moveToStart(List I)

1 $l.curr \leftarrow l.head$;



Algoritmo: void moveToEnd(List I)

1 $l.curr \leftarrow l.tail$;

Algoritmo: void prev(List I)

```
// não há anterior
```

- if I.curr = I.head then return;
- 2 Link temp ← I.head;
- **while** $temp.next \neq l.curr$ **do**
- 4 | temp ← temp.next;
- 5 I.curr ← temp;

Algoritmo: void next(List I)

if $l.curr \neq l.tail$ then $l.curr \leftarrow l.curr.next$;





```
Algoritmo: int length(List I)
```

return 1.ctn

Algoritmo: int currPos(List I)

```
Link temp \leftarrow 1.head;
    i \leftarrow 0:
    while l.curr \neq temp do
         temp \leftarrow temp.next;
4
```

```
i++;
5
```

return i;





Algoritmo: void moveToPos(List I, int pos)

```
if pos < 0 ∨ pos > l.ctn then error;
l.curr ← l.head;
i ← 0;
while i < pos do
l.curr ← l.curr.next;
li++;</pre>
```

Algoritmo: E getValue(List I)

- if I.curr.next = NULL then return NULL;
- 2 return curr.next.element;



Implementação baseada em lista ligada: exercício

- Desenhar a rep. lógica após as linhas 2, 3, 4, 5, 6, 7 e 10
- Desenhar a rep. física após as linhas 2, 3, 4, 5, 6, 7 e 10
- Indicar os valores impressos nas linhas 8, 9 e 11

```
I \leftarrow create\_list():
    insert(1, 15);
     insert(1, 12);
     insert(I, 23);
     insert(I, 20);
     next(I);
     next(I);
    print(length(l));
    print(currPos(I));
    prev(I):
10
    print(remove(I));
11
```





Comparação das implementações

Array-based lists

- ± Tamanho máximo predefinido (alternativa: arrays dinâmicos)
- + Não consome espaço com ponteiros (links)
- + Mais rápido para acesso aleatório
- Custo computacional do insert e do remove

Linked lists

- + Sem tamanho predefinido (limite: memória disponível)
- + Só consome espaço para elementos na lista
- - Custo computacional do *prev*, *currPos* e *moveToPos*
- + Custo computacional do insert e do remove



21/02/2019

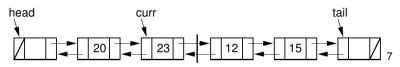
Otimizações para listas ligadas

Gerenciamento de memória (custo new e GC): freelist

- Ao remover: adiciona no início da freelist
- Ao inserir: usa um nó da freelist; se vazia, cria novo nó

Doubly linked lists

- + Melhor custo computacional para prev
- Consome mais memória (armazenar dois links por nó)



Outra variação de listas: listas circulares





Agenda

1 Estático vs. dinâmico

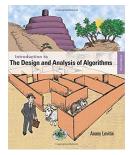
- 2 Tipos abstratos de dados
- 3 Listas

4 Bibliografia





Bibliografia + leitura recomendada



Capítulo 1 (pp. 25–28). Anany Levitin.

Introduction to the Design and Analysis of Algorithms. 3a edição. Pearson. 2011.



Capítulo 1 (pp. 8–12) Capítulo 4 (pp. 93-117) Clifford Shaffer.

Data Structures and Algorithm Analysis. Dover. 2013.



ARRAYS E LISTAS

Gustavo Carvalho (ghpc@cin.ufpe.br)

Universidade Federal de Pernambuco Centro de Informática, 50740-560, Brazil

