

Le 11-2-2019.

Vecteurs coordonnés

Référence d'une droite:

(d) est une droite de vecteur directeur \vec{u} ($\vec{u} \neq \vec{0}$), et soit O un point sur (d). Le couple (O, \vec{u}) est appelé la référence de (d) et O est l'origine.

R-K: Soit M un point sur (d)
alors $\vec{OM} = K \cdot \vec{u}$; alors $\vec{OM}(K)$
et par suite $\pi(K)$

Exemple: Placer sur un axe de référence (O, \vec{u})
les points A, B et C t.q. $A(2)$; $\vec{OB}(-3)$
et $\vec{AC}(7)$

ona:

$$\vec{AC} = 7\vec{u}$$

$$x_C - x_A = 7$$

$$x_C = 7 + 2 = 9$$

$$\vec{AB} = (x_B - x_A)\vec{u}$$

Abcisse de milieu d'un segment:

Soit I milieu de [AB]

$$\text{alors } x_I = \frac{x_A + x_B}{2}$$

Mesure algébrique d'un vecteur :

$$\vec{AB} = \overline{AB} \cdot \vec{u} \quad \text{où } \overline{AB} \text{ est la mesure algébrique de } \vec{AB}$$

Noté que : \overline{AB} est un réel

$$\text{et } \overline{AB} = x_B - x_A$$

$$\text{tandis que } AB = |x_B - x_A|$$

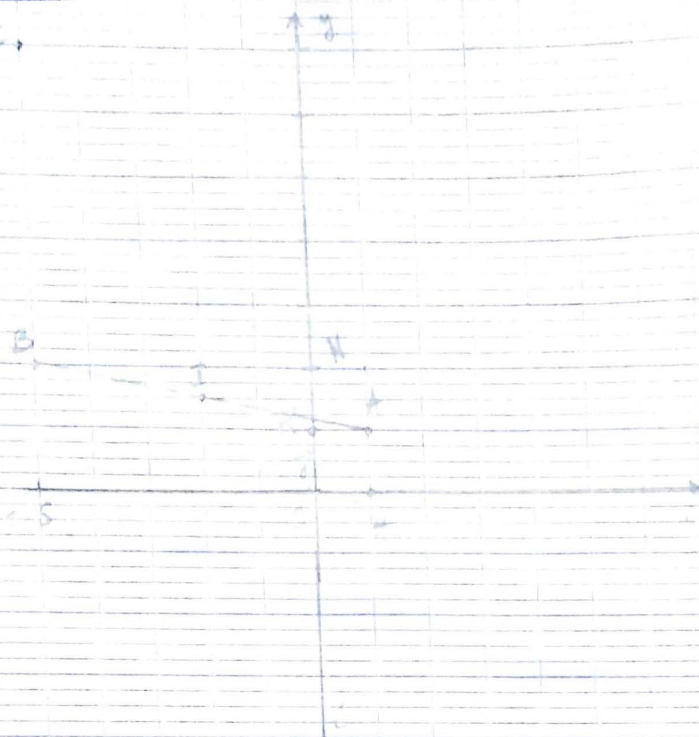
R. K :

$$\text{Si } \vec{AB} = K \vec{CD}$$

$$\text{alors } \overline{AB} = K \overline{CD}$$

Activité:

C.



$$1) \vec{OA} = \vec{OH} + \vec{HA} = \vec{OH} + \vec{OK} = \vec{i} + \vec{j}$$

(on considère \vec{OA}) $\vec{OB} = \vec{OS} + \vec{OK} = -5\vec{OH} + 2\vec{OK} = -5\vec{i} + 2\vec{j}$

$$2) \vec{AB} = \vec{AO} + \vec{OB} = -\vec{OA} + \vec{OB} = -\vec{i} - \vec{j} + 5\vec{i} + 2\vec{j} = -6\vec{i} + \vec{j}$$

$$3) \vec{AB}(-6; 1) \quad \vec{AB}(x_B - x_A; y_B - y_A) \\ \vec{AB} = (x_B - x_A)\vec{i} + (y_B - y_A)\vec{j} = -6\vec{i} + \vec{j}$$

4) Milieu de $[AB]$

$$a) \vec{OI} = \frac{\vec{OA} + \vec{OB}}{2}$$

$$b) = \frac{\vec{i} + \vec{j} - 5\vec{i} + 2\vec{j}}{2} = \frac{(-5+1)\vec{i}}{2} + \frac{(1+2)\vec{j}}{2} = -2\vec{i} + \frac{3}{2}\vec{j}$$

$$I\left(2; \frac{3}{2}\right)$$

Définition:

l'ensemble $\{\vec{i}; \vec{j}\}$ formés de 2 vecteurs non colinéaires.
 \vec{i} et \vec{j} est appelé base du plan. Un point O et une base $\{\vec{i}; \vec{j}\}$ constituent un repère du plan noté $(O; \vec{i}; \vec{j})$.

Propriétés:

Si le plan est rapporté à un repère $(O; \vec{i}; \vec{j})$, à tout point M du plan correspond un couple unique $(x; y)$ de réels tel que
 $\vec{OM} = x\vec{i} + y\vec{j}$.

- Conséquence: $\vec{AB} = (x_B - x_A)\vec{i} + (y_B - y_A)\vec{j}$.
- Démonstration: $\vec{AB} = \vec{AO} + \vec{OB}$
 $= -\vec{OA} + \vec{OB} = -(x_A\vec{i} - y_A\vec{j}) + (x_B\vec{i} - y_B\vec{j})$
 $= -x_A\vec{i} - y_A\vec{j} + x_B\vec{i} - y_B\vec{j}$
 $= \vec{i}(x_B - x_A) + \vec{j}(y_B - y_A)$.

Propriétés: Soit $\vec{u}(x; y)$ et $\vec{v}(x'; y')$

1) $\vec{u} = \vec{v}$ alors $x = x'$ et $y = y'$.

2) $\vec{u} + \vec{v}(x+x'; y+y')$

3) $x\vec{u}(x\alpha; \alpha y)$ ou $\alpha \in \mathbb{R}$.

Ex P. 163:

b) $\vec{OA} = 3\vec{i} - \vec{j}$ alors $A(3; -1)$

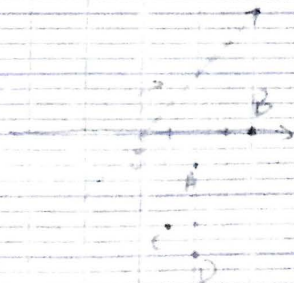
$\vec{AB} = \vec{i} + \vec{j}$ \bullet $x_B - x_A = 1 \rightarrow x_B = 4$

$y_B - y_A = 1 \rightarrow y_B = 0$

$\vec{AC} = \vec{i} - 2\vec{j}$ $x_C - x_A = 1 \rightarrow x_C = 4$

$y_C - y_A = -2 \rightarrow y_C = -3$

$x_P = 6$
 $y_P = -4$



Changement du repère par translation des axes

Considère le repère $(O; \vec{i}; \vec{j})$

et soit $M(x, y)$ et $O'(x', y')$

on remarque : $\vec{OM} = x\vec{i} + y\vec{j}$ et $\vec{OO'} = x'\vec{i} + y'\vec{j}$.

Maintenant on considère un nouveau repère $(O'; \vec{i}'; \vec{j}')$

Soit $M(x; y)$

$$\text{alors } \vec{O'M} = \vec{OO'} + \vec{O'M} = \vec{OM} - \vec{OO'}$$

$$\begin{cases} x_M = x_M - x_{O'} \\ y_M = y_M - y_{O'} \end{cases}$$

Centre de gravité d'un triangle ABC

Soit G le centre de gravité de $\triangle ABC$.

$$\vec{GA} + \vec{GB} + \vec{GC} = \vec{0}$$

$$3\vec{GO} + \vec{OA} + \vec{OB} + \vec{OC} = \vec{0}$$

$$\vec{OG} = \frac{\vec{OA} + \vec{OB} + \vec{OC}}{3}$$

$$\text{alors } x_G = \frac{x_A + x_B + x_C}{3}$$

$$y_G = \frac{y_A + y_B + y_C}{3}$$

Milieu d'un segment:

Soit I milieu de $[AB]$

$$\vec{OI} = \frac{1}{2} (\vec{OA} + \vec{OB}) = \frac{\vec{OA} + \vec{OB}}{2}$$

$$\text{alors } \begin{cases} x_I = \frac{x_A + x_B}{2} \\ y_I = \frac{y_A + y_B}{2} \end{cases}$$