МИНОБРНАУКИ РОССИИ

Федеральное государственное бюджетное образовательное учреждение высшего образования

«САРАТОВСКИЙ НАЦИОНАЛЬНЫЙ ИССЛЕДОВАТЕЛЬСКИЙ ГОСУДАРСТВЕННЫЙ УНИВЕРСИТЕТ ИМЕНИ Н.Г. ЧЕРНЫШЕВСКОГО»

Кафедра	теоре	тических	ОСНОВ
компьютерно	й	безопасности	И
криптографиі	M		

Расширенный алгоритм Евклида для полиномов над полем Обобщённый алгоритм Евклида для полиномов над целыми числами

ЛАБОРАТОРНАЯ РАБОТА

студента 4 курса 431 группы специальности 10.05.01 Компьютерная безопасность факультета компьютерных наук и информационных технологий Серебрякова Алексея Владимировича

Научный руководитель		
доцент, к. п. н.		А. С. Гераськин
	подпись, дата	

Саратов 2022

XEA-P. Расширенный алгоритм Евклида для полиномов над полем (Extended Euclidean Algorithm for Polynomials over a Field)

```
Вход: p_1(x), p_2(x) \in J[x], p_2(x) \neq 0, m = \deg[p_1(x)] \geqslant \deg[p_2(x)] = n; J— поле.
```

Выход: $p_h(x), f(x), g(x) \in J[x]$, такие, что $\deg[f(x)] < \deg[p_1(x)] - \deg[p_h(x)]$, $\deg[g(x)] < \deg[p_2(x)] - \deg[p_h(x)]$ и $p_h(x) = \gcd[p_1(x), p_2(x)] = p_1(x)g(x) + p_2(x)f(x)$.

173

```
1. [Инициализация] [p_0(x), p_1(x)] := [p_1(x), p_2(x)]; [g_0(x), g_1(x)] := (1, 0); [f_0(x), f_1(x)] := (0, 1).
```

Наибольшие общие делители полиномов над полем

- 2. [Основной цикл] Пока $p_1(x) \neq 0$ выполнять $\{q(x) := \mathbf{PDF}[p_0(x), p_1(x)];$ $[p_0(x), p_1(x)] := [p_1(x), p_0(x) p_1(x)q(x)];$ $[g_0(x), g_1(x)] := [g_1(x), g_0(x) g_1(x)q(x)];$ $[f_0(x), f_1(x)] := [f_1(x), f_0(x) f_1(x)q(x)]\}.$
- 3. [Выход] Вернуть $[p_h(x), g(x), f(x)] := [p_0(x), g_0(x), f_0(x)].$

Анализ времени работы алгоритма **XEA-P**. Ясно, что время работы этого алгоритма доминируется временем выполнения шага 2.

Поскольку мы работаем в поле, первое выполнение алгоритма PDF требует времени O[n(m-n+1)], где $m=\deg[p_1(x)]$, $n=\deg[p_2(x)]$, $m\geqslant n$, и $m-n=\deg[q(x)]$; кроме того, первое выполнение каждого из полиномиальных умножений $p_1(x)q(x)$, $g_1(x)q(x)$ и $f_1(x)q(x)$ также происходит за время O[n(m-n+1)], и оно явно доминирует время выполнения каждого из соответствующих полиномиальных вычитаний. Поэтому время первого выполнения шага 2 равно O[n(m-n+1)], что доминирует и время всех его последующих выполнений (проверьте это).

Итак, мы можем сказать, что в худшем случае каждое выполнение шага 2 происходит за время O[n(m-n+1)], а поскольку может быть не более n выполнений этого шага, мы имеем

$$t_{XEA-P}[p_1(x), p_2(x)] = O[n^2(m-n+1)].$$

Код программы:

```
import warnings
from sympy.polys.galoistools import gf monic
from sympy.polys.galoistools import gf div
from sympy.polys.galoistools import gf_sub_mul
from sympy.polys.galoistools import gf_mul_ground
from sympy.polys.domains import ZZ
import numpy.core.numeric as NX
from numpy.lib.twodim base import diag
from numpy linalg import eigvals
from numpy.core import (hstack)
from sympy import rem
from sympy import poly
from sympy.abc import x
import numpy as np
from sympy import *
x = symbols('x')
def normalize(poly):
  while poly and poly[-1] == 0:
     poly.pop()
  if poly == []:
     poly.append(0)
def poly divmod(num, den):
  # Create normalized copies of the args
  num = num[:]
  normalize(num)
  den = den[:]
  normalize(den)
  if len(num) >= len(den):
     # Shift den towards right so it's the same degree as num
     shiftlen = len(num) - len(den)
     den = [0] * shiftlen + den
  else:
     return [0], num
  quot = \Pi
  divisor = float(den[-1])
  for i in range(shiftlen + 1):
     # Get the next coefficient of the quotient.
     mult = num[-1] / divisor
     quot = [mult] + quot
     # Subtract mult * den from num, but don't bother if mult == 0
     # Note that when i==0, mult!=0; so quot is automatically normalized.
     if mult != 0:
       d = [mult * u for u in den]
       num = [u - v \text{ for } u, v \text{ in } zip(num, d)]
     num.pop()
     den.pop(0)
  normalize(num)
  return quot, num
def degree(f):
  try:
     return len(f)-1
```

```
except:
     return 0
def copy_list(f):
  new poly = []
  for i in range(len(f)):
     new_poly.append(f[i])
  return new_poly
def lead(f):
  try:
     return f[len(f) - 1]
  except:
     return 0
def check(f):
  new poly = copy list(f)
  if len(new_poly) == 0:
     return 0
  elif new_poly[len(new_poly)-1] == 0:
     new_poly.pop()
     return check(new_poly)
  else:
     return f
def multiply polynomials(f, g):
  new poly = \Pi
  for i in range(len(f) * len(g)):
     new_poly.append(0)
  for i in range(len(f)):
     for j in range(len(g)):
       index = i+j
       new_poly[index] += f[i] * g[j]
  new_poly = check(new_poly)
  return new_poly
def convert int(x):
  return [x]
def polynomial_subtraction(f, g):
  # subtracting g from f
  new_poly = []
  if type(f) == int:
     f = convert_int(f)
  if type(g) == int:
     g = convert int(g)
  if len(f) > len(g):
     for i in range(len(g)):
        new_poly.append(f[i] - g[i])
     for j in range(len(g), len(f)):
       new_poly.append(f[j])
  elif len(f) == len(g):
     for i in range(len(f)):
       new_poly.append(f[i] - g[i])
  else:
     for i in range(len(f)):
       new_poly.append(f[i] - g[i])
     for j in range(len(f), len(g)):
       new_poly.append(-g[j])
  return new_poly
def divide_polynomials(f, g):
  if degree(g) == 0 and g[0] == 0:
```

```
warnings.warn("g cannot be the 0 polynomial")
  q = [0]
  r = f
  while r = 0 and degree(r) >= degree(g):
     ti = []
     t = float(lead(r)) / float(lead(g))
     x = degree(r) - degree(g)
     while degree(q) < x:
        q.append(0)
     while degree(ti) < x:
       ti.append(0)
     if x == 0:
       q.append(0)
       ti.append(0)
     q[x] = t
     ti[x] = t
     r = polynomial subtraction(r, multiply polynomials(ti, g))
     r = check(r)
  return (q, r)
def convert_to_monic(polynomial):
  if lead(polynomial) != 1:
     new poly = []
     for i in range(len(polynomial)):
       new_poly.append(polynomial[i]/lead(polynomial))
     return new_poly
  else:
     return polynomial
def gcd(f, g):
  if degree(g) == 0 and g[0] == 0:
     warnings.warn("g cannot be the 0 polynomial")
  if degree(f) >= degree(g):
     ma = f
     mi = g
  else:
     ma = g
     mi = f
  q, r = divide_polynomials(ma, mi)
  if r == 0:
     return mi
  else:
     r1 = convert to monic(r)
     return gcd(mi, r1)
def gcdex(f, g, p, K):
  if not (f or g):
     return [K.one], [], []
  p0, r0 = gf monic(f, p, K)
  p1, r1 = gf_monic(g, p, K)
  if not f:
     return [], [K.invert(p1, p)], r1
  if not g:
     return [K.invert(p0, p)], [], r0
  s0, s1 = [K.invert(p0, p)], []
```

```
t0, t1 = [], [K.invert(p1, p)]
  while True:
     Q, R = gf_div(r0, r1, p, K)
     if not R:
        break
     (lc, r1), r0 = gf_monic(R, p, K), r1
     inv = K.invert(lc, p)
     s = gf_sub_mul(s0, s1, Q, p, K)
     t = gf_sub_mul(t0, t1, Q, p, K)
     s1, s0 = gf_mul_ground(s, inv, p, K), s1
     t1, t0 = gf mul ground(t, inv, p, K), t1
  return s1, t1, r1
def test(num, den):
  print("%s / %s ->" % (num, den))
  q, r = poly_divmod(num, den)
  print("quot: %s, rem: %s\n" % (q, r))
  return q, r
print("DIV")
num = [1, 5, 10, 10, 5, 1]
den = [1, 2, 1]
test(num, den)
print("DIV")
num = [5, 16, 10, 22, 7, 11, 1, 3]
den = [1, 2, 1, 3]
test(num, den)
print("DIV")
test([1, 0, -1], [1, -1])
print("DIV")
test([1, -2, 1], [1, -1])
print("GCD [1, -2, 1] / [1, -1]")
print(gcd([1, -2, 1], [1, -1]))
f = [1, 7, 6, 6]
g = [1, 1, 2]
print("GCDEX [1, 7, 6, 6] / [1, 1, 2]")
print(gcdex(f, g, 3, ZZ))
```