МИНОБРНАУКИ РОССИИ

Федеральное государственное бюджетное образовательное учреждение высшего образования

«САРАТОВСКИЙ НАЦИОНАЛЬНЫЙ ИССЛЕДОВАТЕЛЬСКИЙ ГОСУДАРСТВЕННЫЙ УНИВЕРСИТЕТ ИМЕНИ Н.Г. ЧЕРНЫШЕВСКОГО»

Кафедра теоретических основ компьютерной безопасности и криптографии

Лабораторная работа №4. Решение систем нелинейных уравнений

ОТЧЁТ

ПО ДИСЦИПЛИНЕ

«ПРОГРАММНЫЕ СРЕДСТВА РЕШЕНИЯ МАТЕМАТИЧЕСКИХ ЗАДАЧ»

студента 4 курса 431 группы			
специальности 10.05.01 Компьютерная безопасность			
факультета компьютерных наук и информационных технологий			
Серебрякова Алексея Владимировича			
Преподаватель			
доцент		А. С. Гераськин	
	подпись. дата		

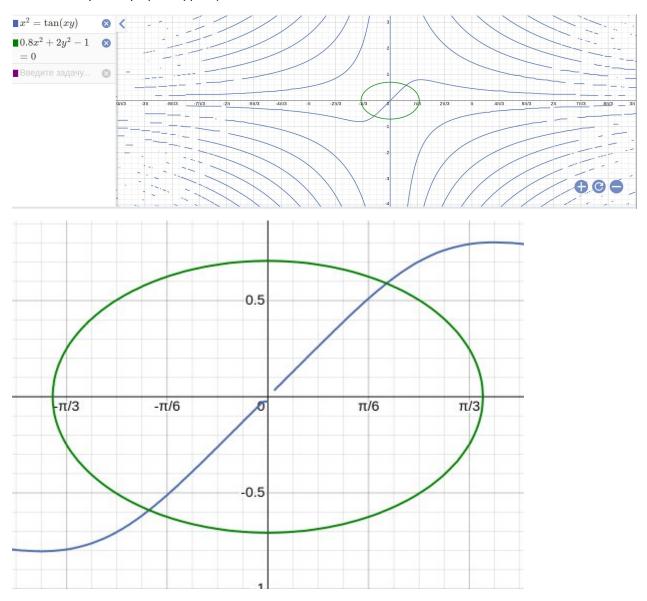
4.2.1. Задание к лабораторной работе

- 1. Локализуйте корни системы уравнений графически.
- 2. Найдите с точностью $\varepsilon = 10^{-6}$ все корни системы нелинейных уравнений, используя методы Ньютона и наискорейшего спуска.

13 Вариант:

$$\begin{cases} \tan(xy) - x^2 = 0\\ 0.8x^2 + 2y^2 - 1 = 0 \end{cases}$$

1. Построим графики функций:



Система имеет 1 корень на отрезке единичной дины $x_1\epsilon$ [-1;0] и $x_2\epsilon$ [-1;0]

2. Построим итерационный процесс Ньютона и найдем с точностью до 6 знаков после запятой корень линейных уравнений методом Ньютона.

$$\bar{x}^{(k+1)} = \bar{x}^{(k)} - [J(\bar{x}^{(k)})]^{-1} \cdot F(\bar{x}^{(k)}).$$

Найдем якобиан J

$$J = \begin{pmatrix} \frac{\partial f_1}{\partial x_1} & \frac{\partial f_1}{\partial x_2} \\ \frac{\partial f_2}{\partial x_1} & \frac{\partial f_2}{\partial x_2} \end{pmatrix}$$

системы

$$\begin{cases} f(x_1, x_2) = \tan(x_1 x_2) - x_1^2 = 0 \\ f(x_1, x_2) = 0.8x_1^2 + 2x_2^2 - 1 = 0 \end{cases}$$

Получим

$$J = \begin{bmatrix} -2x_1 + x_2(\tan(x_1x_2)^2 + 1) & x_1(\tan(x_1x_2)^2 + 1) \\ 1.6x_1 & 4x_2 \end{bmatrix}$$

Выберем начальное приближение

$$\bar{x}^{(0)} = ({-1 \atop 0})$$

Вычислять будем до выполнения условия

$$\left\|\overline{x}^{k} - \overline{x}^{k-1}\right\| \le \varepsilon = 0,000\ 001$$

Найдем значение якобиана в выбранной точке, получим

$$J = \begin{bmatrix} 2 & -1 \\ -1.6 & 0 \end{bmatrix}$$

Обратная матрица к якобиану

$$J^{-1} = \begin{pmatrix} 0 & -0.625 \\ -1 & -1.25 \end{pmatrix}$$

Значение функции F:

$$F = \begin{pmatrix} -1 \\ -0.1999999996 \end{pmatrix}$$

Выполним первую итерацию:

$$\begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0.25 \end{pmatrix} * \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -1.125 \\ -1.25 \end{pmatrix}$$

Внесем вычисления в таблицу:

k	\bar{x}^k	$ \bar{x}^k - \bar{x}^{k-1} $
0	$\begin{pmatrix} -1\\0 \end{pmatrix}$	
1	$\begin{pmatrix} -1.125 \\ -1.25 \end{pmatrix}$	0.125
2	(- 1.862043) - 0.357164)	0.737043
3	(- 1.12374 - 0.476653)	0.738303
4	(-0.78131) -0.55588)	0.34243
5	(- 0.646181) - 0.584017)	0.135129
6	(- 0.618367) - 0.589396)	0.027814
7	(-0.617116) -0.589634)	0.001251
8	(- 0.617113) - 0.589634)	3.e-06
9	(- 0.617113) - 0.589634)	0

3. Построим итерационный процесс метода наискорейшего спуска

$$\begin{pmatrix} x_1^{k+1} \\ x_2^{k+1} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x_1^k \\ x_2^k \end{pmatrix} - \alpha_k \begin{pmatrix} \Phi'_{x_1}(x_1^k, x_2^k) \\ \Phi'_{x_2}(x_1^k, x_2^k) \end{pmatrix}.$$

Построим функцию $\Phi(x_1;x_2)$

$$\Phi(x_1;x_2) = f_1^2(x_1,x_2) + f_2^2(x_1,x_2) = (-x^2 + \tan(x*y))^2 + 4.0*(-0.5 + y^2 + 0.4*x^2)^2$$

$$(-x^2 + \tan{(xy)})^2 + 4\left(\frac{2x^2}{5} + y^2 - \frac{1}{2}\right)^2$$

Найдем частную производную $\Phi_{x_1}^{\prime}(x_1;\!x_2)$

$$\frac{32x\left(\frac{2x^2}{5}+y^2-\frac{1}{2}\right)}{5}+\left(2y\left(\tan^2\left(xy\right)+1\right)-4x\right)\left(-x^2+\tan\left(xy\right)\right)$$

Найдем частную производную $\Phi_{x_2}^{\prime}(x_1;\!x_2)$

$$2x\left(-x^2+ an\left(xy
ight)
ight)\left(an^2\left(xy
ight)+1
ight)+16y\left(rac{2x^2}{5}+y^2-rac{1}{2}
ight)$$

Путем перебора выбираем наилучший шаговый множитель $\alpha=0.13$ который оставим постоянным. На первой итерации получим $\binom{-0.5632}{-0.26}$ и только после 57 итераций получим ответ:

$$\begin{pmatrix} -0.61711843 \\ -0.58963237 \end{pmatrix}$$