# 민형기 신입

남, 1997 (28세)

주소 (10851) 경기 파주시 송화로



 
 ☆ 학력
 □ 전공
 ☆ 경력
 ※ 희망연봉
 ☆ 포트폴리오

 학점은행제 대학교(4년) 졸업
 컴퓨터공학과
 재인컴퍼니 총 2년 4개월
 3,200~3,400만원
 ☆ 2025\_만형... .pdf

## 간략 소개

학점은행제 컴퓨터공학과를 졸업하고 세미콘 설계/검증 아카데미 과정을 이수하며 기존의 웹개발 분야와 더불어 FPGA와 임베디드 분야 기술을 갖춘 개발자입니다. 소프트웨어 개발 경험을 바탕으로 하드웨어와 소프트웨어 융합 역량을 보유하고 있습니다.

## 나의 스킬



## **학력** 대학교(4년) 졸업

2020.03 ~ 2025.08

학점은행제대학교(4년제) 컴퓨터공학과

졸업

학점 3.68/4.5 주/야간 주간

2013.03 ~ 2016.02

세경고등학교 특성화/마이스터고 디지털정보전자

졸업

## 경력 총 2년 4개월

2024.08 ~ 2024.12

재인컴퍼니 프론트엔드 · 임시직/프리랜서 · 프론트엔드

5개월

웹 프론트엔드 개발

퇴사사유 프로젝트 계약 만료로 인한 퇴사

2021.03 ~ 2023.01

문산서울정형외과내과의원 원무과 · 팀원 · 원무

1년 11개월

경력기술서 ㈜재인컴퍼니 프론트엔드 프리랜서

프론트엔드 유지보수 개발

Vue.js, Nuxt.js 기반 온라인클래스 플랫폼 유지보수

신규 기능 개발 및 기존 기능 개선

협업

기획/디자인/백엔드팀과 협업하여 프로젝트 진행

API 연동 및 UI/UX 개선 작업 수행

사용 기술:

Frontend: Vue.js, Nuxt.js Tools: SourceTree, Git

퇴사사유:

프로젝트 계약 만료로 인한 퇴사

## 경험/활동/교육

2023.03 ~ 2023.09 **에이콘아카데미** 교육이수내역

자바 풀스택 & 빅데이터 AI 융합 개발자

2025.05 ~ 2025.10 **경기인력개발원** 교육이수내역

세미콘 설계/검증과정 임베디드, ARM, FPGA

## 자격/어학/수상

2015.07 전자기능사 최종합격 한국산업인력공단

2021.03 **컴퓨터활용능력 2급** 최종합격 | 대한상공회의소

## 포트폴리오 및 기타문서

## 기타

https://github.com/alsgudrl132

## 자기소개서

### 지원동기

세미콘 설계/검증 아카데미 과정을 통해 FPGA의 실시간 병렬 처리와 하드웨어 수준 최적화의 매력을 경험했습니다. 기존에 소프트웨어 개발로 해결할 수 없었던 성능과 실시간성 요구사항을 하드웨어 설계로 해결할 수 있다는 점에 깊은 흥미를 느꼈습니다.

스마트홈 프로젝트에서 온습도, 조도, 초음파 센서 3종 데이터를 실시간으로 처리하고, DC모터와 서보모터 제어를 구현하며, 하드웨어와 소프트웨어의 완벽한 융합을 체험할 수 있었습니다. 특히 AVR 기반 미니 선풍기부터 STM32를 활용한 RC카 자율주행까지, 단계적으로 임베디드 시스템을 학습하면서 하드웨어 제어 를 통한 근본적인 문제 해결에 깊은 흥미를 느꼈습니다.

이전의 소프트웨어 개발 경험이 시스템 설계와 모듈화 사고에 도움이 되고 있으며, 이를 바탕으로 FPGA 개발자로서 IoT, 자율주행, 산업자동화 등 4차 산업혁명의 핵심 기술 발전에 기여하고 싶습니다.

## 업무관련 역량

#### FPGA 개발 역량

Basys3 보드를 활용하여 Verilog HDL로 디지털 회로를 설계하고 구현할 수 있습니다. 스마트홈 프로젝트에서는 온습도센서, 조도센서, 초음파센서 등 다양한 센서로부터 데이터를 수집하고, 이를 기반으로 DC모터와 서보모터를 제어하는 지능형 시스템을 구현했습니다.

PWM 제어를 통한 정밀한 모터 제어와 I2C 통신을 활용한 센서 인터페이싱에 강점이 있으며, 4x4 키패드와 LCD를 연동한 사용자 인터페이스 설계를 통해 복합적인 입출력 시스템 구축 경험을 쌓았습니다.

## 임베디드 시스템 개발 경험

STM32 기반으로 다양한 프로젝트를 수행했습니다. RC카 프로젝트에서는 FreeRTOS 기반 멀티태스킹을 통해 동시 3개 태스크(모터 제어, 센서 입력, 블루투 스 통신)를 안정적으로 구동시켰으며, 자율주행 알고리즘 적용 후 장애물 감지 성공률 95% 이상을 달성했습니다.

엘리베이터 제어 시스템에서는 포토인터럽터를 활용한 위치 감지, 인터럽트 기반 버튼 처리, 서보모터를 이용한 정밀한 문 개폐 제어를 구현하여 실제 산업 현장에서 요구되는 안정성과 정확성을 추구했습니다.

#### 시스템 설계 및 협업 능력

기존 소프트웨어 개발 경험에서 쌓은 형상관리와 협업 능력을 하드웨어 프로젝트에도 적극 적용하여 팀 협업의 효율성을 높였습니다. 모듈 기반 개발과 체계적인 접근 방식이 FPGA 모듈 설계와 신호 흐름 관리에 도움이 되고 있습니다.

#### 문제 해결 및 최적화 능력

RC카 프로젝트 초음파 센서 간 간섭 문제를 50ms 간격 순차 측정 방식으로 개선하여, 장애물 감지 오류율을 약 30%에서 5% 이하로 줄였으며, 스마트홈 프로 젝트에서 다양한 모듈 간 통합 문제를 협업을 통해 성공적으로 해결한 경험이 있습니다. 각 프로젝트마다 기술적 한계를 인식하고 개선 방향을 제시하는 등 지속적인 발전 의지를 보여왔습니다.

## 성격/장단점

#### 체계적이고 세심한 접근 방식

하드웨어 설계에서도 디테일에 대한 관심이 높습니다. 스마트홈 프로젝트에서 각종 센서 데이터를 처리할 때 단순히 기능 구현에 그치지 않고, 사용자가 직관적으로 이해할 수 있는 LCD 인터페이스와 RGB LED 상태 표시를 세심하게 설계했습니다.

FPGA 개발에서 중요한 타이밍 분석 등 세밀한 부분까지 놓치지 않고 체크하는 성향이 안정적이고 효율적인 하드웨어 설계로 이어집니다.

### 협업과 커뮤니케이션 강점

다양한 팀 프로젝트를 통해 원활한 의사소통 능력을 갖추었습니다. RC카 프로젝트에서 팀장을 맡아 FreeRTOS 태스크 구조 설계부터 전체 시스템 통합까지 책임지며, 팀원들과의 효과적인 역할 분담과 협업을 이끌어냈습니다.

특히 각 프로젝트에서 Git/GitHub을 적극 활용하여 형상관리를 전담하며, 하드웨어 프로젝트에서도 체계적인 개발 방법론을 적용하여 팀 협업의 효율성을 높였습니다.

#### 지속적인 학습 의지

AVR, STM32, FPGA 등 서로 다른 플랫폼을 빠르게 학습하고 적용하는 능력을 보여왔습니다. 단점으로는 초기에는 세부 최적화에 집중해 일정이 지연될 뻔했으나, 핵심 기능 우선순위 관리로 일정 대비 100% 달성한 경험이 있습니다. 하지만 우선순위를 명확히 설정하고 핵심 기능과 부가 기능을 구분하여 관리함으로써 개선해 나가고 있습니다.

### 입사 후 포부

#### 하드웨어-소프트웨어 융합 역량 강화

기존 소프트웨어 개발 경험과 새롭게 습득한 FPGA/임베디드 기술을 융합하여, 시스템 전체를 아우르는 엔지니어로 성장하고자 합니다. 특히 FPGA의 재구성 가능한 특성을 활용하여 실시간 처리가 요구되는 분야에서 혁신적인 솔루션을 개발하고 싶습니다.

### 지속적인 기술 습득과 전문성 강화

현재 Vivado와 Verilog 기초를 학습하고 있으며, 회사에서 요구되는 기술과 도구들을 적극적으로 습득하겠습니다. 기본적인 로직 설계부터 시작해서 단계적으로 더 복잡한 시스템 개발 능력을 키워나가겠습니다.

## 팀과 회사 성장에 기여하는 개발자

각 프로젝트에서 쌓은 협업 경험을 바탕으로, 팀원들과의 원활한 협업을 통해 개인의 성장뿐만 아니라 팀 전체의 역량 향상에 기여하겠습니다. FPGA 개발에서도 초기 설계부터 검증, 최적화, 유지보수까지 전 과정에 대한 책임감을 갖고 임하여, 회사의 기술 경쟁력 강화와 사업 성공에 도움이 되는 엔지니어가 되겠습니다.

## 취업우대사항

**병역 : 군필** 육군/병장 | 만기전역 | 2017.02 ~ 2018.11