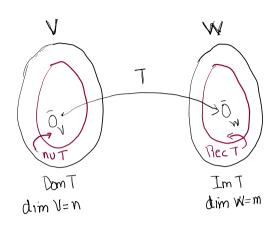
Núcleo y Recorrido de una Tranoformación Lineal

Sea Tuna tranoformación lineal de Vhacia W, o sea:



T: V-W, T lineal

T(Ov)=Ow Teorma 13

Además aparecen dos subsopacios nuevos:

nu T = nucleo de T, subespacio de V

Rec T= recorrido de T, subespacio de W

Con sus dimensiones:

V(T) = nulidad de T = dim nuT

p(T) = rango de T = dim Rec T

Sabemos que:

DomT = dominio de T = V

Im T = espacio imagen de T=W

Nunca hay un núcleo vacio ni un recorrido vacío, ya que de nut y de Rect para cualquier Thined.

Explicación

Def 15 Núcleo y Recorrido de T

Sean V y W dos espacios vectoriales y sea T: V-7W una transformación Lineal. Entonces:

2) Rec
$$T = \{ \bar{w} \in W : \bar{w} = T(\bar{v}) \text{ para algán } \bar{v} \in V \}$$
 S.L no H

2) RecT= { weW: w=T(v) para algún veV } S.L no H

Teorema 15

Si T: V-> W es una transformación lineal, entonces:

- i) nu T so un subespació de V
- xi) RecT es un subespació de W

Demostración

- i) nut eo un subespacio de V Sean ū, ṽ e nut y « e lR.
 - 51) $\bar{u}+\bar{v}\in nuT$ (erradura de la suma Si $\bar{u}+\bar{v}\in nuT$, enfonces $T(\bar{u}+\bar{v})=\bar{0}_W$

Venificación:

(omo T eo linea): T(ū)+T(v)=T(ū+v)

- .. Ū+VE NUT
- MI) aū e nut Cerradura del producto Si aū e nut, entonceo T(aū)= Ow

Verificación:

$$T(\bar{u}) = \bar{0}_{W}$$
 def 15

$$\Delta T(\bar{u}) = \Delta(\bar{o}_{w}) = \bar{o}_{w}$$

Como T eo lineal: at(ū)=7(aū)

: aū e nuT

y nut es un subespació de V. V

ii) RecT es un subespació de W.

Sean Wi, W, & Rect y x & IR

Si) Wi+ W, ∈ Rec T (erradura de la suma

Si $\bar{w}_1 + \bar{w}_2 \in \text{RecT}$: $(\bar{w}_1 + \bar{w}_2) = T(\bar{v}_1 + \bar{v}_2)$, $\bar{v}_1 \neq \bar{v}_2 \in V$ def is

Verificación:

$$\overline{W}_1 = T(\overline{V}_1)$$
, $\overline{V}_1 \in V$ def 15 y Teorema 15

$$\overline{W}_2 = \overline{T}(\overline{V}_2), \overline{V}_2 \in V \quad def 15 \checkmark \checkmark$$

 $\overline{W}_1 + \overline{W}_2 = 7(\overline{V}_1) + 7(\overline{V}_2)$ Suma de vectoreo

V3 V3

=
$$T(\bar{v}_1+\bar{v}_2)$$
 por ser T lineal

€ V por ser Y un espacio vectorial.

1) NUT= {veV: T(v)=0, w} SLH.

:. witwz & RecT por def 15

2) RecT= { weW: w=T(v) para algun veV } S.L no H.

HI) awe Rec T Cerradura del producto

si awe hect enfonces aw= T(av) para algun veV

Verificación:

 $\bar{w} = T(\bar{v})$ def 15

αw=αT(v) producto de vector por eocalar.

= T(av) por ser T linual

EV por ser V un espacia vectorial

i aw∈ hect por def. 15

y hect es un subespacio de W.

LQQD.

Def 16 Nulidad y Rango de una Transformación Lineal

Se Teo una TL de Ven W, enfonces se défine:

nulidad de T= dim nuT= Y(T)

rango de T = dim RecT = p(T)

Teorema 16 Teorema Fundamental del AL

 $\dim V = \dim nuT + \dim RecT$ N = V(T) + P(T)

Nota: Si nuT=0, dim nuT=0

Gemplos

1) Sea V= Mmn y definace T: Mmn > Mnxm por

T (A) = AT. En aventre nut, Rect, V(T) y p(T)

Solución

En este caso, V= Mmn y W= Mnm

1) NUT= \veV: T(v)=ON } SLA

a) nu (T) = { A & Mmn : T(A) = [0]nm } def. 15

(mtonces: T(A)=A7=[0]nm Ver enunciado del problema

$$b\rangle \gamma(T) = 0$$
 Teorema 16

c) Rec
$$T = \int B \in M_{nm}$$
: $B = T(A)$, para alguna $A \in V$ def. 15

 $N = V(T) + P(T)$
 $mn = V(T) + P(T)$
 $P(T) = mn - V(T)$ del Teorema 16

 $P(T) = mn - O = mn$

$$T(Q_0 + Q_1 \times + Q_2 \times^2 + Q_3 \times^3) = Q_0 + Q_1 \times + Q_2 \times^2$$

Solución:

En este caso,
$$V=P_3$$
 y $W=P_2$

a) nut =
$$\{p(x) \in P_3 : T[p(x)] = 0 + 0x + 0x^2\}$$
 def. 15

$$T(\cdot Q_0 + Q_1 X + Q_2 X^2 + Q_3 X^3) = 0 + 0 \times + 0 \times^2 = Q_0 + Q_1 X + Q_2 X^2$$

$$\therefore 0_0 + 0_1 x + 0_2 x^2 = 0 + 0x + 0x^2$$

por tanto:

$$\begin{array}{l}
(h_b = 0) \\
0h_1 = 0 \\
0h_2 = 0
\end{array}$$

Entonces:

$$\operatorname{nu} T = \left\{ 0_3 x^3 \right\}, 0_3 \in \mathbb{R} \longrightarrow B_{\operatorname{nu}} = \left\{ x^3 \right\}$$

$$n = V(T) + \rho(T)$$
 del Teorema 16
 $4 = 1 + \rho(T)$

$$\rho(7) = 0 \text{ im RecT} = 4-1=3$$

 $\rho(7) = 3$

$$B_{RecT} = \{1, X, X^2\}$$
 una base du recorrido
d) $P(T)=3$

Grossman pag 500 Obtener núcleo, nulidad, recorrido y rango de la transformación linea doda.

2)
$$T: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$$
; $T(x,y) = (x,0)$

a)
$$nuT = \{(x_1y_1) \in \mathbb{R}^2 : T(x_1y_1) = (0,0)\}$$
 def 15

2) Rec
$$T = \{ \bar{w} \in W : \bar{w} = T(\bar{v}) \text{ para algún } \bar{v} \in V \}$$
 S.L no H.

belo:
$$\bot(x', A) = (x', 0)$$

Iqualando:
$$(x,0)=(0,0)$$

 $0=X$

b)
$$\beta_{\text{nuT}} = \{(o_1)\}, \text{ para } y=1$$

$$Y(T) = 1$$

Rec
$$T = \{b \in \mathbb{R}^2 : b = T(\bar{x}), \bar{x} \in \mathbb{R}^2 \}$$

$$= \left\{ (a,b) : (a,b) = 1 (x,y) \right\}$$
Pero $T(x,y) = (x,0)$

Pero
$$T(x,y)=(x,0)$$

$$\therefore \operatorname{Rec} T = \left\{ (\alpha, \delta) \right\} ; \alpha \in \mathbb{R}$$

$$\beta_{Rec}T = \{(1,0)\}$$
 para $0 = 1$

Recta que pasa por el origen con m=0

Gemplo T: IR3→IR2, Threat; donde: T(x,y, 2) = (x, y)

a) nuT =
$$\left\{ \tilde{x} \in \mathbb{R}^3 : \mathbb{T}(x, y, \tilde{z}) = (0, 0) \right\}$$

$$T(x,y,z) = (0,0) = (x,y)$$

b)
$$V(7)=1$$
; $B_{nu7} = \{(0,0,1)\}$, para $z=1$. (base del núcleo de T)

$$3 = 1 + p(7)$$

$$\begin{array}{ll}
\rho(\tau) = z \\
\operatorname{Rec} T = \left\{ (a,b) \in \mathbb{R}^2 : (a,b) = T(x,y,z) \right\} \\
(q,b) = T(x,y,z) = (x,y)
\end{array}$$

$$(9,b) = T(x,y,z) = (x,y)$$

$$(0,b) = T(x,y,z) = (x,y)$$

$$RecT = R^2 = \{(a,b)\}$$

$$B_{\text{RecT}} = \{(1,0),(0,1)\}$$
 base del Recorrido de T.