

SIMULADOR DE ELEVADORES INTELIGENTES: MODELAGEM, ESTRUTURAS DE DADOS E ALGORITMOS

RESUMO

Este documento apresenta uma descrição técnica detalhada do sistema de simulação de elevadores inteligentes desenvolvido em Java.

São abordados os aspectos de modelagem orientada a objetos, as estruturas de dados personalizadas implementadas e os algoritmos de controle dos elevadores. O sistema utiliza heurísticas para otimização de parâmetros como tempo de espera e consumo de energia, simulando cenários reais de operação de elevadores em prédios. Os resultados demonstram a eficácia das diferentes estratégias de controle e seu impacto nos indicadores de desempenho.

1. INTRODUÇÃO

A gestão eficiente de sistemas de elevadores representa um desafio significativo em edificações modernas, especialmente em prédios de maior porte. O problema envolve diversos fatores como tempo de espera dos usuários, consumo energético, capacidade dos elevadores e padrões de tráfego variáveis ao longo do dia.

O simulador de elevadores inteligentes foi desenvolvido com o objetivo de permitir a modelagem e

análise do comportamento desses sistemas sob diferentes configurações e estratégias de controle. O software possibilita a avaliação de parâmetros como:

- Número de andares do prédio
- Quantidade de elevadores
- Tipos de painéis de controle
- Modelos heurísticos para tomada de decisão
- Capacidade dos elevadores
- Tempo de deslocamento entre andares
- Consumo energético

Este documento técnico apresenta em detalhes a modelagem do sistema, as estruturas de dados personalizadas e os algoritmos implementados, com foco especial nas diferentes heurísticas de otimização aplicadas ao controle inteligente dos elevadores.

2. MODELAGEM DO SISTEMA

O sistema foi desenvolvido seguindo o paradigma de orientação a objetos, com uma arquitetura que separa claramente os diferentes componentes e responsabilidades. A modelagem baseia-se em uma

representação fiel do mundo real, com classes representando prédios, andares, elevadores, pessoas e sistemas de controle.

2.1 Diagrama de Classes

A estrutura do sistema é composta por classes que representam:

1. **Entidades físicas:** Predio, Andar, Elevador, Pessoa
2. **Elementos de controle:** PainelChamadas, PainelElevador, CentralDeControle
3. **Estruturas de simulação:** Simulador, RelatorioSimulacao
4. **Interface gráfica:** ConfiguracaoSimuladorGUI, SimuladorGUI
5. **Estruturas de dados:** Lista, Fila, FilaPrioridade

As classes são organizadas em pacotes que representam suas responsabilidades específicas:

- `com.alvaro.simulador.modelagem`: Classes que representam entidades físicas
- `com.alvaro.simulador.control`: Classes responsáveis pela lógica de controle
- `com.alvaro.simulador.tads`: Estruturas de dados personalizadas
- `com.alvaro.simulador.enums`: Tipos enumerados utilizados no sistema
- `com.alvaro.simulador.graficos`: Interface gráfica do simulador
- `com.alvaro.simulador.relatori`
`oSimulacao`: Geração de relatórios

2.2 Principais Classes e Componentes

2.2.1 Entidades Físicas

Predio

- Contém os andares e a central de controle
- Gerencia a distribuição de chamadas de elevadores
- Coordena a atualização de todas as entidades simuláveis

Andar

- Armazena as pessoas que estão esperando
- Contém o painel de chamadas
- Gerencia embarque e desembarque de pessoas

Elevador

- Controla sua própria movimentação entre andares
- Gerencia o embarque e desembarque de passageiros
- Contém o painel interno com os botões de andares
- Monitora consumo de energia

Pessoa

- Representa usuários com diferentes características
- Armazena informações de origem, destino e tipo (normal, idoso, cadeirante)
- Monitora tempo de espera e deslocamento

2.2.2 Elementos de Controle

PainelChamadas

- Implementa diferentes tipos de painéis (botão único, dois botões, painel numérico)
- Registra e reseta chamadas de elevadores
- Permite verificar se existem chamadas pendentes

PainelElevador

- Gerencia os botões internos do elevador
- Oferece métodos para determinar próximos andares a serem atendidos
- Permite verificar quais botões estão pressionados

CentralDeControle

- Implementa algoritmos de distribuição de elevadores
- Aplica diferentes heurísticas de otimização
- Gerencia o atendimento de chamadas pendentes

- Coordena a transferência de pessoas para os elevadores

2.2.3 Estruturas de Simulação

Simulador

- Controla o ciclo de simulação
- Gerencia o tempo simulado
- Permite configuração dos parâmetros de simulação

RelatorioSimulacao

- Coleta estatísticas sobre a simulação
- Gera relatórios de desempenho do sistema
- Calcula métricas como tempo médio de espera e consumo de energia

2.3 Enumeradores Utilizados

O sistema utiliza os seguintes enumeradores para representar estados e configurações:

Direcao

- SUBINDO: Representa movimento ascendente
- DESCENDO: Representa movimento descendente
- PARADO: Representa ausência de movimento

TipoPainel

- UNICO_BOTAO: Painel com um único botão de chamada
- DOIS_BOTOES: Painel com botões para subir e descer

- PAINEL_NUMERICO: Painel com botões para todos os andares

ModeloHeuristica

- SEM_HEURISTICA: Atendimento por ordem de chegada
- OTIMIZACAO_TEMPO_ESPERA : Prioriza minimização do tempo de espera
- OTIMIZACAO_CONSUMO_ENERGIA: Prioriza redução do consumo energético

3. ESTRUTURAS DE DADOS

O simulador implementa suas próprias estruturas de dados genéricas em vez de utilizar as coleções padrão da API Java. Isso foi feito para demonstrar conceitos fundamentais de estruturas de dados e proporcionar maior controle sobre a implementação.

3.1 Lista

A classe Lista<T> implementa uma lista encadeada simples com os seguintes recursos:

```
public class Lista<T> {
    private No<T> inicio;

    private No<T> fim;

    private int tamanho;

    private static class No<T> {
        private T dado;
```

```
        private No<T> proximo;
```

```
    public No(T dado) {
        this.dado = dado;
        this.proximo = null;
    }
}
```

```
// Métodos principais: adicionar,
// remover, obter, tamanho, vazia
}
```

A estrutura oferece operações essenciais como:

- adicionar(T elemento): Adiciona um elemento ao final da lista
- adicionar(T elemento, int posicao): Adiciona um elemento em posição específica
- remover(int posicao): Remove o elemento na posição especificada
- remover(T elemento): Remove a primeira ocorrência do elemento
- obter(int posicao): Recupera o elemento na posição especificada
- contem(T elemento): Verifica se a lista contém o elemento
- tamanho(): Retorna o número de elementos na lista

- `vazia()`: Verifica se a lista está vazia
- `limpar()`: Remove todos os elementos da lista

A implementação utiliza ponteiros para o início e fim da lista, otimizando operações de adição ao final.

3.2 Fila

A classe `Fila<T>` implementa uma fila (FIFO - First-In-First-Out) utilizando encadeamento de nós:

```
public class Fila<T> {
    private No<T> inicio;
    private No<T> fim;
    private int tamanho;

    private static class No<T> {
        private T dado;
        private No<T> proximo;

        public No(T dado) {
            this.dado = dado;
            this.proximo = null;
        }
    }
}
```

```
// Métodos principais: enfileirar,
desenfileirar, primeiro, tamanho,
vazia
}
```

Suas operações principais incluem:

- `enfileirar(T elemento)`: Adiciona um elemento ao final da fila
- `desenfileirar()`: Remove e retorna o elemento do início da fila
- `primeiro()`: Retorna o elemento do início sem removê-lo
- `vazia()`: Verifica se a fila está vazia
- `tamanho()`: Retorna o número de elementos na fila
- `limpar()`: Remove todos os elementos da fila
- `paraLista()`: Converte a fila para uma lista encadeada

3.3 Fila de Prioridade

A classe `FilaPrioridade<T>` implementa uma fila com prioridade, onde elementos com maior valor de prioridade são atendidos primeiro:

```
public class FilaPrioridade<T> {
    private No<T> inicio;
    private int tamanho;

    private static class No<T> {
        private T dado;
        private int prioridade;
        private No<T> proximo;

        public No(T dado, int prioridade) {
            this.dado = dado;

```

```

        this.prioridade = prioridade;

        this.proximo = null;
    }
}

```

// Métodos principais: enfileirar, desenfileirar, primeiro, tamanho, vazia

```

}

```

A fila de prioridade oferece funcionalidades como:

- **enfileirar(T elemento, int prioridade):** Adiciona elemento com prioridade específica
- **desenfileirar():** Remove e retorna o elemento de maior prioridade
- **primeiro():** Retorna o elemento de maior prioridade sem removê-lo
- **vazia():** Verifica se a fila está vazia
- **tamanho():** Retorna o número de elementos na fila
- **paraLista():** Converte a fila para uma lista encadeada

Esta estrutura é utilizada principalmente para gerenciar a ordem de atendimento de pessoas nos andares, priorizando pessoas com necessidades especiais (idosos e cadeirantes).

3.4 Implementação de Requisitos Específicos

As estruturas de dados foram estendidas com funcionalidades específicas para o contexto da simulação:

- **Priorização de pessoas:** A FilaPrioridade é utilizada para garantir que pessoas com mobilidade reduzida (idosos e cadeirantes) tenham preferência no embarque.
- **Transferência entre estruturas:** As estruturas implementam métodos como `paraLista()` para facilitar a conversão entre diferentes representações.
- **Manipulação eficiente:** As operações são implementadas considerando a complexidade computacional, com ponteiros para início e fim das estruturas para otimizar inserções e remoções.

4. ALGORITMOS DE CONTROLE

O coração do simulador está nos algoritmos de controle implementados na classe `CentralDeControle`, que determinam como os elevadores são designados para atender às chamadas dos usuários.

4.1 Sistema de Decisão e Heurísticas

O sistema implementa três modelos heurísticos distintos, cada um com uma estratégia específica:

4.1.1 Sem Heurística (Ordem de Chegada)

Este algoritmo implementa uma estratégia simples, baseada na ordem de chegada das chamadas:

```
private void
distribuirElevadoresSemHeuristica() {

    // Se não há andares pendentes,
    não faz nada

    if (andaresPendentes.tamanho() ==
0) {
        return;
    }

    // Lista de elevadores disponíveis

    Lista<Elevador>
elevadoresDisponiveis =
obterElevadoresDisponiveis();

    // Se não há elevadores disponíveis,
    não faz nada

    if
(elevadoresDisponiveis.tamanho() ==
0) {
        return;
    }

    // Agora distribui os elevadores
    disponíveis entre os andares
    pendentes
```

```
int elevadorAtual = 0;

Lista<Integer>
andaresPendentesTemp =
copiarListaAndaresPendentes();

// Limpa a lista original para
reconstruir

andaresPendentes = new Lista<>();

// Distribui elevadores para
andares, por ordem de chegada

while (elevadorAtual <
elevadoresDisponiveis.tamanho() &&
andaresPendentesTemp.tamanho() >
0) {

    // Obtém o próximo andar da lista
    (o mais antigo que chegou)

    int andarAtual =
andaresPendentesTemp.obter(0);

andaresPendentesTemp.remove(0);

    // Obtém o elevador atual

    Elevador elevador =
elevadoresDisponiveis.obter(elevado
rAtual);

    // Designa o elevador para este
    andar

    boolean sucesso =
elevador.definirDestinoExterno(andar
Atual);
```

```

        if (sucesso) {

            // Registra a designação na
matriz de controle

            registrarElevadorParaAndarDirecao(a
ndarAtual, Direcao.PARADO,
elevador.getId());

        } else {

            // Se não conseguiu definir o
destino, coloca o andar de volta na
lista

            andaresPendentes.adicionar(andarAt
ual);

        }

        // Passa para o próximo elevador
        elevadorAtual++;

    }

    // Se sobrou algum andar pendente,
adiciona de volta à lista

    for (int i = 0; i <
andaresPendentesTemp.tamanho();
i++) {

        andaresPendentes.adicionar(andares
PendentesTemp.obter(i));

    }

}

```

Características principais:

- Atende as chamadas na sequência em que foram realizadas
- Não considera fatores como tempo de espera ou consumo energético
- Implementação simples e previsível

4.1.2 Otimização de Tempo de Espera

Esta heurística prioriza a minimização do tempo de espera das pessoas, especialmente aquelas que estão aguardando há mais tempo:

```

private void
distribuirElevadoresOtimizandoTemp
oEspera() {

    if (andaresPendentes.tamanho() ==
0) {

        return;

    }

    Lista<Elevador>
elevadoresDisponiveis =
obterElevadoresDisponiveis();

    if
(elevadoresDisponiveis.tamanho() ==
0) {

        return;

    }

```



```

        // Ordenar andares por tempo de
espera (maior para menor)

        Lista<Integer>
andaresPorPrioridade = new
Lista<>();

        Lista<Integer>
tempAndaresPendentes =
copiarListaAndaresPendentes();

        // Enquanto houver andares
pendentes para ordenar

        while
(tempAndaresPendentes.tamanho() >
0) {

            int andarMaiorEspera = -1;

            int maiorTempoEspera = -1;

            // Encontrar o andar com maior
tempo de espera

            for (int i = 0; i <
tempAndaresPendentes.tamanho();
i++) {

                int andar =
tempAndaresPendentes.obter(i);

                int tempoEsperaTotal =
temposEsperaAndares[andar][0] +
temposEsperaAndares[andar][1];

                if (tempoEsperaTotal >
maiorTempoEspera) {

                    maiorTempoEspera =
tempoEsperaTotal;

                    andarMaiorEspera = andar;

```

```

        }

    }

    // Adicionar à lista ordenada e
remover da temporária

    if (andarMaiorEspera != -1) {

        andaresPorPrioridade.adicionar(anda
rMaiorEspera);

        // Remove o andar da lista
temporária

        // ...

    }

}

// Distribui elevadores para os
andares priorizados

for (int i = 0; i <
andaresPorPrioridade.tamanho() && i
< elevadoresDisponiveis.tamanho();
i++) {

    int andar =
andaresPorPrioridade.obter(i);

    Elevador elevador =
elevadoresDisponiveis.obter(i);

    // Tenta designar o elevador para
o andar

    boolean sucesso =
elevador.definirDestinoExterno(andar
);

```

```

        if (sucesso) {

            registrarElevadorParaAndarDirecao(
                andar, Direcao.PARADO,
                elevador.getId());

            // Resetar o tempo de espera
            para este andar

            temposEsperaAndares[andar][0] = 0;

            temposEsperaAndares[andar][1] = 0;

        } else {

            andaresPendentes.adicionar(andar);

        }

    }
}

```

Características principais:

- Prioriza andares com pessoas esperando há mais tempo
- Mantém um registro de tempo de espera para cada andar
- Ordena chamadas por prioridade temporal
- Adequada para melhorar a experiência dos usuários

4.1.3 Otimização de Consumo Energético

Esta heurística busca minimizar o consumo de energia, priorizando deslocamentos mais curtos e evitando movimentação desnecessária:

```

private void
distribuirElevadoresOtimizandoEnergia() {

    if (andaresPendentes.tamanho() == 0) {

        return;

    }

    Lista<Elevador>
    elevadoresDisponiveis =
    obterElevadoresDisponiveis();

    if
    (elevadoresDisponiveis.tamanho() == 0) {

        return;

    }
}

```

// Filtramos os andares pendentes que já têm pessoas esperando

```

    Lista<Integer> andaresCriticos =
    new Lista<>();

```

// Identificação de andares críticos...

// Matriz de pontuações energéticas para cada par elevador-andar

```

    int[][] pontuacoesEnergeticas =
    new
    int[elevadoresDisponiveis.tamanho()]
    [andaresPendentes.tamanho()];

```

```

    // Calcular pontuação energética
    (menor é melhor)

    for (int e = 0; e <
    elevadoresDisponiveis.tamanho();
    e++) {

        Elevador elevador =
        elevadoresDisponiveis.obter(e);

        int andarAtualElevador =
        elevador.getAndarAtual();

        for (int a = 0; a <
        andaresPendentes.tamanho(); a++) {

            int andarDestino =
            andaresPendentes.obter(a);

            // Calcular custo energético
            baseado na distância

            int distancia =
            Math.abs(andarAtualElevador -
            andarDestino);

            // Penalidade para grandes
            deslocamentos

            int pontuacao = distancia * 10;

            // Verificar se o andar é crítico
            (pessoas esperando)

            boolean andarEhCritico = false;

            // Verificação de criticidade...

            // Se o andar for crítico, reduzir
            a pontuação para priorizá-lo

```

```

        if (andarEhCritico) {

            pontuacao -= 50;

        }

        // Se o elevador estiver vazio,
        penalizar ainda mais os
        deslocamentos longos

        if
        (elevador.getNumPassageiros() == 0) {

            pontuacao += distancia * 5;

        }

        // Se o elevador estiver já
        movendo na direção do andar, reduzir
        pontuação

        if ((elevador.getDirecao() ==
        Direcao.SUBINDO && andarDestino >
        andarAtualElevador) ||

            (elevador.getDirecao() ==
            Direcao.DESCENDO &&
            andarDestino < andarAtualElevador))
        {

            pontuacao -= 30;

        }

        pontuacoesEnergeticas[e][a] =
        pontuacao;

    }

}

```

```
// Encontrar os melhores pares
elevador-andar (menor pontuação =
melhor)
```

```
// e atribuir elevadores às
chamadas correspondentes
```

```
// ...
}
```

Características principais:

- Prioriza deslocamentos curtos para reduzir consumo energético
- Considera a ocupação dos elevadores (elevadores vazios têm custos diferentes)
- Favorece reutilização de elevadores já em movimento na direção desejada
- Balanceia eficiência energética e atendimento a casos críticos (espera prolongada)

4.2 Embarque e Desembarque de Passageiros

Os algoritmos de transferência de pessoas para os elevadores também são influenciados pelas heurísticas selecionadas:

4.2.1 Transferência por Tempo de Espera

```
private void
transferirPessoasPorTempoEspera(An
dar andar, Elevador elevador,
```

```
Lista<Pessoa>
pessoasEsperando,
```

```
Lista<Pessoa>
pessoasRemovidas,
int numeroAndar,
Direcao direcaoElevador) {
```

```
// Primeiro, identificar pessoas com
prioridade especial (idosos,
cadeirantes)
```

```
for (int i = 0; i <
pessoasEsperando.tamanho(); i++) {
```

```
Pessoa pessoa =
pessoasEsperando.obter(i);
```

```
Direcao direcaoPessoa =
Direcao.obterDirecaoPara(numeroAn
dar, pessoa.getAndarDestino());
```

```
// Verificar se pode embarcar
```

```
boolean podeEmbarcar =
podePessoaEmbarcar(numeroAndar,
direcaoElevador, direcaoPessoa);
```

```
// Verifica se tem prioridade
(idoso ou cadeirante)
```

```
boolean temPrioridade =
pessoa.isCadeirante() ||
pessoa.isIdoso();
```

```
if (podeEmbarcar &&
temPrioridade &&
elevador.getNumPassageiros() <
elevador.getCapacidadeMaxima()) {
```

```
if
(elevador.embarcarPessoa(pessoa)) {
```

```

    pessoasRemovidas.adicionar(pessoa
);
    }
    }
}

```

// Depois, ordenar outras pessoas por tempo de espera

```

while
(pessoasEsperando.tamanho() > 0 &&
elevador.getNumPassageiros() <
elevador.getCapacidadeMaxima()) {

```

```

    Pessoa pessoaMaiorEspera =
null;

```

```

    int maiorTempoEspera = -1;

```

// Encontrar pessoa com maior tempo de espera

```

    for (int i = 0; i <
pessoasEsperando.tamanho(); i++) {

```

```

        Pessoa pessoa =
pessoasEsperando.obter(i);

```

```

        Direcao direcaoPessoa =
Direcao.obterDirecaoPara(numeroAn
dar, pessoa.getAndarDestino());

```

```

        boolean podeEmbarcar =
podePessoaEmbarcar(numeroAndar,
direcaoElevador, direcaoPessoa);

```

```

        boolean jaRemovida =
estaNaLista(pessoasRemovidas,
pessoa.getId());

```

```

        if (podeEmbarcar &&
!jaRemovida &&
pessoa.getTempoEspera() >
maiorTempoEspera) {

            maiorTempoEspera =
pessoa.getTempoEspera();

            pessoaMaiorEspera = pessoa;
        }
    }
}

```

// Se encontrou alguém para embarcar

```

    if (pessoaMaiorEspera != null) {

```

```

        if
(elevador.embarcarPessoa(pessoaMa
iorEspera)) {

```

```

        pessoasRemovidas.adicionar(pessoa
MaiorEspera);

```

```

    }

```

```

    } else {

```

```

        break; // Ninguém mais pode
embarcar

```

```

    }

```

```

}

```

```

}

```

4.2.2 Transferência por Otimização Energética

```

private void
transferirPessoasPorDirecao(Andar
andar, Elevador elevador,

```

```

        Lista<Pessoa>
        pessoasEsperando,

        Lista<Pessoa>
        pessoasRemovidas,

        int numeroAndar,
        Direcao direcaoElevador) {

    // Verificar se o elevador já tem
    passageiros

    if (elevador.getNumPassageiros() >
    0) {

        // Determinar a direção
        predominante dos passageiros atuais

        Direcao direcaoPredominante =
        determinarDirecaoPredominante(ele
        vador);

        // Priorizar pessoas indo na
        mesma direção que a maioria

        for (int i = 0; i <
        pessoasEsperando.tamanho(); i++) {

            Pessoa pessoa =
            pessoasEsperando.obter(i);

            Direcao direcaoPessoa =
            Direcao.obterDirecaoPara(numeroAn
            dar, pessoa.getAndarDestino());

            boolean podeEmbarcar =
            podePessoaEmbarcar(numeroAndar,
            direcaoElevador, direcaoPessoa);

            boolean mesmaDir =
            direcaoPessoa ==
            direcaoPredominante;

```

```

        if (podeEmbarcar && mesmaDir
        && elevador.getNumPassageiros() <
        elevador.getCapacidadeMaxima()) {

            if
            (elevador.embarcarPessoa(pessoa)) {

                pessoasRemovidas.adicionar(pessoa
                );

            }

        }

    } else {

        // Se o elevador está vazio, tentar
        agrupar pessoas por destino

        // Isto minimiza paradas,
        economizando energia

        int[] pessoasPorAndar = new
        int[numeroTotalAndares];

        // Mapear pessoas por andar de
        destino

        // ...

        // Encontrar andar com mais
        pessoas

        int andarComMaisPessoas = -1;

        int maxPessoas = 0;

        // ...

        // Priorizar pessoas indo para o
        andar mais popular

```

```

// ...
}
}

```

4.3 Lógica de Movimentação dos Elevadores

O algoritmo de movimentação dos elevadores foi implementado na classe Elevador e segue o seguinte fluxo:

```

public void atualizar(int
minutoSimulado) {

    // PARTE 1: MOVIMENTAÇÃO

    if (emMovimento) {

        // Decrementar o tempo para o
próximo andar

        tempoParaProximoAndar--;

        // Quando o tempo de
deslocamento terminar

        if (tempoParaProximoAndar <= 0)
        {

            // Atualizar a posição do
elevador

            andarAtual += (direcao ==
Direcao.SUBINDO) ? 1 : -1;

            // Verificar se chegou ao destino

            if (andarAtual == andarDestino)
            {

                // Parou no andar de destino

                emMovimento = false;

```

```

        pararNoAndar();

    } else {

        // Continua em movimento
para o próximo andar

        // Reiniciar o temporizador
para o próximo trecho

        boolean horarioPico = false;

        tempoParaProximoAndar =
horarioPico ?
tempoDeslocamentoPico :
tempoDeslocamentoPadrao;

    }

}

// PARTE 2: DECISÃO (apenas se
não estiver em movimento)

else {

    // Se tem um destino e não está
no destino, começa a se mover

    if (andarDestino != -1 &&
andarAtual != andarDestino) {

        iniciarMovimento();

    }

    // Se não tem destino e não há
botões pressionados no painel,
procura novo destino

    else if (andarDestino == -1 &&
!painelInterno.temBotaoPressionado(
)) {

        determinarProximoDestino();

    }

}

```

```

}

Quando um elevador para em um
andar, ele executa uma série de
ações:

private void pararNoAndar() {

    // Registrar consumo de energia por
    parada

    consumoEnergiaTotal +=
    consumoEnergiaPorParada;

    // Liberar passageiros que
    chegaram ao destino

    liberarPassageiros();

    // Resetar o botão deste andar no
    painel

    painelInterno.resetarBotao(andarAtu
    al);

    // Determinar o próximo destino

    int proximoAndarInterno =
    painelInterno.proximoAndarSelecio
    nado(andarAtual, direcao);

    if (proximoAndarInterno != -1) {

        // Ainda há andares para atender
        na mesma direção

        andarDestino =
        proximoAndarInterno;

    } else {

        // Verificar na direção oposta

```

```

Direcao direcaoOposta =
direcao.oposto();

    proximoAndarInterno =
    painelInterno.proximoAndarSelecio
    nado(andarAtual, direcaoOposta);

    if (proximoAndarInterno != -1) {

        // Há andares na direção oposta

        direcao = direcaoOposta;

        andarDestino =
        proximoAndarInterno;

    } else {

        // Não há mais destinos - ficar
        parado

        direcao = Direcao.PARADO;

        andarDestino = -1;

    }

}

```

5. INTERFACE GRÁFICA

O simulador possui uma interface gráfica interativa desenvolvida com Swing que permite:

1. Configuração inicial da simulação:

- Número de andares e elevadores
- Tipo de painel de controle
- Modelo heurístico

- Parâmetros de tempo e energia
- Limite de tempo da simulação

2. **Visualização em tempo real:**

- Representação visual do prédio e elevadores
- Movimento dos elevadores entre andares
- Pessoas aguardando em cada andar
- Estatísticas de tempo e energia

3. **Controle da simulação:**

- Iniciar, pausar e encerrar a simulação
- Configurar velocidade de execução
- Gerar pessoas aleatoriamente
- Executar ciclos específicos

4. **Geração de relatórios:**

- Estatísticas detalhadas de desempenho
- Métricas de tempo de espera e deslocamento
- Dados de consumo energético
- Utilização média dos elevadores

6. **ANÁLISE DE DESEMPENHO**

6.1 **Indicadores de Desempenho**

O sistema monitora diversos indicadores para avaliar o desempenho da simulação:

- **Tempo médio de espera:**
Tempo médio que os usuários aguardam pelo elevador
- **Tempo médio de deslocamento:** Tempo médio que os usuários passam dentro do elevador
- **Tempo máximo de espera:**
Maior tempo de espera registrado durante a simulação
- **Consumo energético total:**
Soma do consumo de todos os elevadores
- **Taxa de utilização dos elevadores:** Porcentagem de ocupação dos elevadores
- **Número de pessoas no sistema:** Total de pessoas presentes na simulação
- **Consumo energético por pessoa transportada:**
Eficiência energética do sistema

6.2 **Comparação Entre Heurísticas**

As três heurísticas implementadas apresentam comportamentos distintos:

Sem Heurística (FIFO):

- Previsível e estável
- Não otimiza nenhum parâmetro específico
- Desempenho medíocre em cenários de alta demanda
- Menor complexidade computacional

Otimização de Tempo de Espera:

- Menor tempo médio de espera entre as três heurísticas
- Maior consumo energético devido à movimentação mais frequente dos elevadores
- Melhor experiência para os usuários
- Prioriza eficientemente usuários esperando há mais tempo

Otimização de Consumo Energético:

- Menor consumo energético total
- Tempo de espera mais alto em comparação às outras heurísticas
- Maior eficiência energética (consumo por pessoa transportada)
- Agrupamento eficiente de pessoas com destinos similares

6.3 Análise de Complexidade Algorítmica

Algoritmo Sem Heurística:

- Complexidade temporal: $O(m + n)$, onde m é o número de andares pendentes e n é o número de elevadores disponíveis
- Estrutura simples de fila FIFO

Algoritmo de Otimização de Tempo de Espera:

- Complexidade temporal: $O(m^2 + n)$, onde m é o número de andares pendentes
- Ordenação de andares por tempo de espera: $O(m^2)$
- Atribuição de elevadores: $O(n)$

Algoritmo de Otimização de Consumo Energético:

- Complexidade temporal: $O(m \times n + m \times n \log(m \times n))$
- Cálculo de pontuações energéticas: $O(m \times n)$
- Seleção dos melhores pares elevador-andar: $O(m \times n \log(m \times n))$

7. CONSIDERAÇÕES DE IMPLEMENTAÇÃO

7.1 Design Patterns Aplicados

O sistema utiliza diversos padrões de projeto que facilitam sua manutenção e extensão:

1. **Observer Pattern:** A atualização das entidades é realizada de forma hierárquica, com o simulador notificando o prédio, que por sua vez notifica andares,

elevadores e outros componentes.

2. **Strategy Pattern:** As diferentes heurísticas de controle são implementadas como estratégias intercambiáveis, permitindo a seleção dinâmica do algoritmo.
3. **Composite Pattern:** A estrutura do prédio forma uma hierarquia de objetos (prédio, andares, elevadores, pessoas) que podem ser tratados de maneira uniforme.
4. **Command Pattern:** As ações de controle da simulação (iniciar, pausar, executar ciclo) são encapsuladas como comandos.
5. **Factory Method:** A criação de componentes como elevadores e pessoas segue o padrão de método fábrica.

7.2 Extensibilidade do Sistema

O sistema foi projetado considerando a extensibilidade em várias dimensões:

1. **Novas Heurísticas:** A arquitetura permite a inclusão de novos modelos heurísticos, bastando implementar as interfaces correspondentes.
2. **Tipos de Painel:** O sistema suporta diferentes configurações de painéis, podendo ser estendido para

incluir sistemas mais complexos.

3. **Parâmetros de Simulação:** A configuração dos parâmetros de simulação é flexível, permitindo a experimentação com diferentes cenários.
4. **Integração com Modelos Externos:** O sistema pode ser estendido para integrar-se com modelos estatísticos ou de aprendizado de máquina para otimização preditiva.

7.3 Limitações Atuais

1. **Modelos de Tráfego:** O simulador atual não implementa modelos sofisticados de padrões de tráfego (horários de pico, padrões específicos por tipo de prédio).
2. **Otimização Multi-objetivo:** As heurísticas atuais focam em objetivos únicos (tempo ou energia), sem implementar balanceamento adaptativo.
3. **Tratamento de Falhas:** O sistema não simula cenários de falha de elevadores ou comportamentos emergenciais.
4. **Escalonamento:** Algumas partes do código podem apresentar desafios de escalonamento para prédios com muitos andares ou elevadores.

9. CONCLUSÕES

O simulador de elevadores inteligentes apresenta uma plataforma versátil para análise e avaliação de diferentes estratégias de controle de sistemas de elevadores.

A implementação de estruturas de dados personalizadas e algoritmos heurísticos específicos permite uma compreensão profunda dos desafios e soluções neste domínio.

As principais conclusões obtidas são:

1. A escolha da estratégia de controle tem impacto significativo no desempenho global do sistema, com claros trade-offs entre tempo de espera e consumo energético.
2. A priorização de pessoas com necessidades especiais (idosos e cadeirantes) é eficientemente implementada através da estrutura de fila de prioridade.
3. A heurística de otimização de tempo de espera é mais adequada para prédios comerciais, onde a experiência do usuário é primordial.
4. A heurística de otimização energética é mais adequada para prédios residenciais ou em cenários onde a sustentabilidade é um fator crítico.

5. A arquitetura modular do sistema permite a implementação e experimentação com novas estratégias de controle e configurações de prédio.