Notas em Computação Quântica

Ricardo Alvarenga 2024 SUMÁRIO SUMÁRIO

Sumário

1		ebra Li		1
	1.1	Vetore	S	1
		1.1.1	Vetores Com Duas Dimensões - R2	1
		1.1.2	Vetores Com Três Dimensões - R3	2
		1.1.3	Vetores Com n Dimensões - Rn	2
		1.1.4	Tipos de Vetores	2
		1.1.5	Igualdade de Vetores	2
		1.1.6	Soma e Multiplicação por Coeficiente dos Vetores	2
		1.1.7	Produto Escalar dos Vetores (Multiplicação)	2
		1.1.8	Módulo de Um Vetor	2
		1.1.9	Ângulo de Dois Vetores	2
		1.1.10	Paralelismo e Ortogonalidade de Dois Vetores	2
		1.1.11	Projecão Ortogonal Entre Dois Vetores	2

Lista de Figuras

1	Vetores $\mathbf{u} \in \mathbf{v}$	1
2	Vetores em R2	1
3	Vetores em R3	2

1 Álgebra Linear

1.1 Vetores

Vetores são seguimentos orientados (início em 0, 0) que estão sempre no plano cartesiano. Vetores são usados para representar grandezas escalares (massa, pressão, etc.) e grandezas físicas vetoriais (velocidade, força e deslocamento).

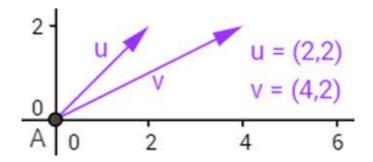


Figura 1: Exemplos de Vetores, \mathbf{u} e \mathbf{v}

1.1.1 Vetores Com Duas Dimensões - R2

 \mathbf{x} , \mathbf{y} podem assumir qualquer valor Real.

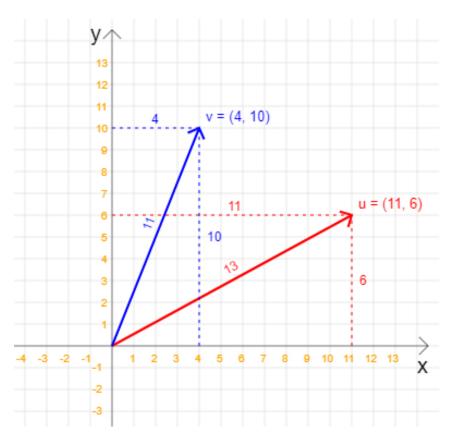


Figura 2: Vetores em R2 (x, y)

1.1.2 Vetores Com Três Dimensões - R3

x, y, z podem assumir qualquer valor Real.

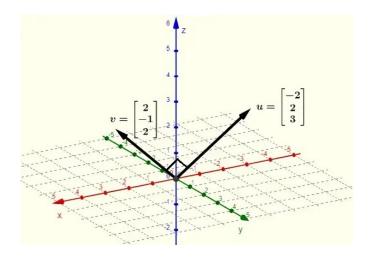


Figura 3: Vetores em R3 (x, y, z)

1.1.3 Vetores Com n Dimensões - Rn

Os vetores com n dimensões são de difícil (ou impossível) representação gráfica. Um vetor R4 é indicado da seguinte forma: R4(x, y, z, w)

- 1.1.4 Tipos de Vetores
- 1.1.5 Igualdade de Vetores
- 1.1.6 Soma e Multiplicação por Coeficiente dos Vetores
- 1.1.7 Produto Escalar dos Vetores (Multiplicação)
- 1.1.8 Módulo de Um Vetor
- 1.1.9 Ângulo de Dois Vetores
- 1.1.10 Paralelismo e Ortogonalidade de Dois Vetores
- 1.1.11 Projeção Ortogonal Entre Dois Vetores