

Universidade Federal do Rio Grande do Norte Instituto Metrópole Digital IMD0041 – Introdução a Organização e Arquitetura de Computadores

Hierarquia de Memória II

Prof. Gustavo Girão

Questões Básicas na Hierarquia de Memória

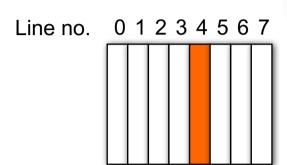
- I. Posicionamento do bloco.
 Onde o bloco deve ser colocado na memória de nível mais alto?
- II. Substituição de bloco.
 Quais blocos serão trocados em um miss?
- III. Estratégia de gravação.
 O que acontece em uma escrita?

- Mapeamento direto (directed-mapped)
 - Cada bloco pode ser colocado em uma única posição na cache
 - Vantagem: hardware mais simples
 - Para determinar se houve cache hit basta consultar UMA linha da cache.
 - Desvantagem: potencial desperdício de espaço
 - Pode existir o caso em que exista espaço livre na cache, porém são espaços que não podem ser ocupados pelo bloco vindo da memória (regra de mapeamento)

Mapeamento direto

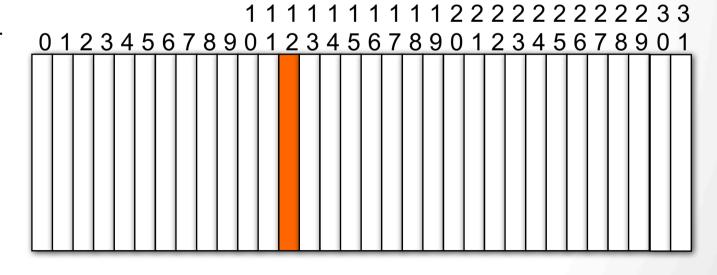
Regra de mapeamento:

do bloco % # de linhas da cache (12 % 8) = 4



Block no.



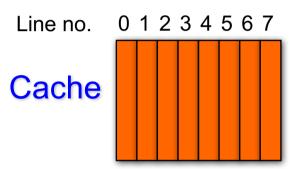


- Totalmente associativa (fully associative)
 - Cada bloco pode ser colocado em qualquer posição na cache
 - Vantagem: Nunca há desperdício de espaço
 - Enquanto houver espaço disponível na cache, o bloco vindo da memória pode ser alocado.
 - Desvantagem: hardware mais complexo
 - Para saber se houve cache hit é preciso comparar TODAS as linhas da cache.
 - Utilizada somente em memórias muito pequenas.

Totalmente Associativa

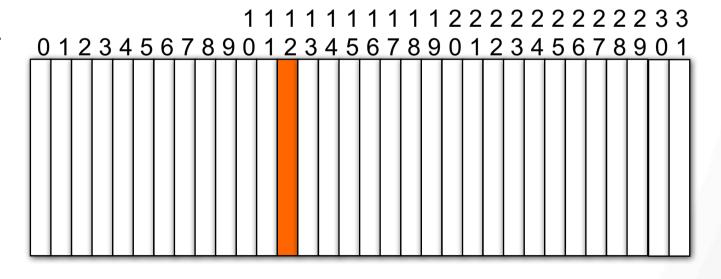
Mapeamento Totalmente Associativo Regra de mapeamento:

A próxima linha disponível



Block no.

Memória

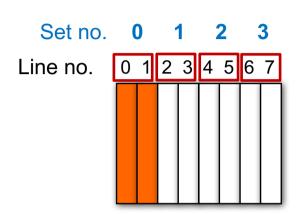


- Associativa por conjunto (n-way setassociative)
 - Cada bloco pode ser colocado em um conjunto restrito de posições na cache.
 - Solução de compromisso entre as duas anteriores.
 - Se o conjunto for do tamanho da própria cache
 - Completamente Associativo
 - Se o conjunto for de tamanho 1
 - Direto
 - "way" (ou vias) identifica quantos linhas por conjunto existem.

Associativa por Conjunto:

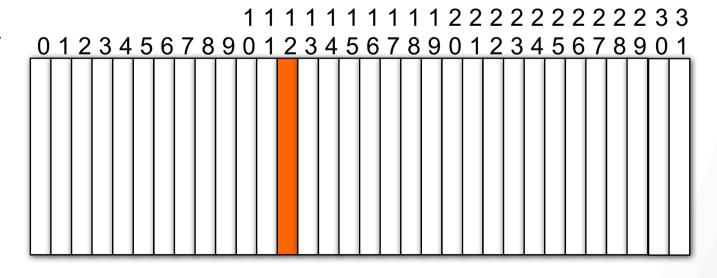
Regra de mapeamento:

do bloco % # de conjuntos (12 % 4) = Set 0



Block no.

Memória



- Em processadores Intel core i7:
 - Cache de dados 32kB L1: associativas de conjunto 8 vias (8-way).
 - Cache de dados 256kB L2: associativas de conjunto 8 vias.
 - Cache 8MB L3 off-core: associativas de conjunto 16 vias.
- O número de vias aumenta o número de locais na cache onde o conteúdo de cada endereço de memória pode ser colocado.
- Assim, faz mais sentido ter mais locais para instruções, onde saltos e desvios abrem maior intervalo de endereçamento.

II – Substituição do bloco

- Uma falha de cache (ou miss) ocorre quando o processador requisita dados que não estão presentes na memória cache.
- Nesse caso, o processador congela seu funcionamento (stall), até que a memória cache busque no nível inferior o dado requisitado.
 - Existem algumas alternativas à parada do pipeline. Uma delas é a mudança de contexto para a execução de uma thread diferente como vimos em aulas passadas (multithreading)

II – Substituição do bloco

- Mapeamento direto: somente o bloco não encontrado é substituído, simplificando o hardware.
- Demais mapeamentos:
 - Aleatória:
 o bloco a substituir é escolhido aleatoriamente.
 - Menos recentemente usado (LRU): substitui-se o bloco que não é usado há mais tempo.
 - Menos frequentemente usado (LFU): substitui-se o bloco que foi menos utilizado.
 - Primeiro a entrar, primeiro a sair (FIFO): substitui-se o bloco mais antigo (ainda que tenha sido recentemente usado).

II – Substituição do bloco

- Como são Implementados?
 - Aleatória:

Através de um gerador de números aleatórios (depende da máquina) o bloco a ser removido é escolhido.

- Baixa custo de implementação
- Menos recentemente usado (LRU):

Uma referencia temporal é associada a cada bloco quando este chega na cache ou é acessado, esta referencia é atualizada (incrementada). O bloco a ser retirado é aquele com menor referencia temporal

- Alto custo de implementação: um registrador de referencia temporal para cada bloco.
- De tempos em tempos precisa ser redimensionado

II - Substituição do bloco

- Como são Implementados?
 - Menos frequentemente usado (LFU): Faz uso de um contador de uso (registrador). Sempre que o bloco é acessado (i.e. lido ou escrito) o contador é incrementado. A linha a ser retirada é a de menor contador.
 - Alto custo de implementação: um contador por linha
 - Também precisa de redimensionamento devido à saturação do contador
 - Primeiro a entrar, primeiro a sair (FIFO):
 - Utiliza-se uma referencia de ordem dentro da cache. Cada linha trazida para um bloco da cache recebe uma referencia de quando chegou na cache. A linha a ser retirada é a de menor valor. Ao ser retirada as referencias de todas as outras linhas mudam.
 - Custo moderado de implementação e manutenção: um registrador para cada linha, porém tem resolução (numero de bits), pequena.

III - Estratégia de gravação

- Dois modos de escrita de dados:
 - Write-through: a informação é escrita tanto para o bloco da cache quanto para a memória de nível mais baixo.
 - Write-back: a informação é escrita somente para o bloco da cache. Este bloco só escrito na memória de nível inferior quando for trocado.

III - Estratégia de gravação

Write-back Write-through **Processador Processador** atualizado ao atualizado mesmo tempo na reposição de bloco Cache de Cache de dados dados **Memória Memória**

III - Estratégia de gravação

- Write-back
 - Servidores, por consumir menos largura de banda de memória
 - Sistemas embarcados, por poupar energia ao utilizar menos recursos de hardware para escrita de dados
- Write-Through
 - Dispositivos com duplo processamento, onde ambos compartilham uma memória comum.

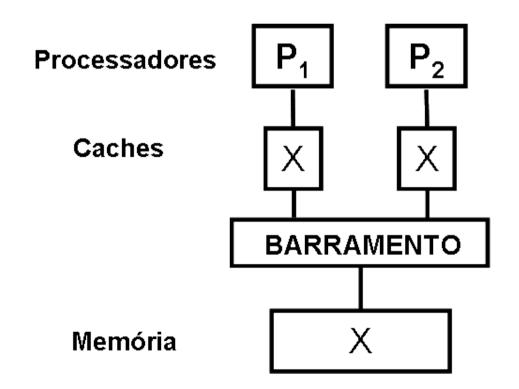
Em Sistemas Multiprocessados

- EM sistemas multiprocessados deve se considerar outras preocupações, como por exemplo:
 - Modelo de compartilhamento de caches a ser utilizado
 - Que níveis de cache são privados (i.e. cada core tem o seu individual) e quais são compartilhados entre todos os cores?
 - ♦ Como isso afeta o princípio da localidade?
 - Garantir a coerência de cache quando se tem caches privadas

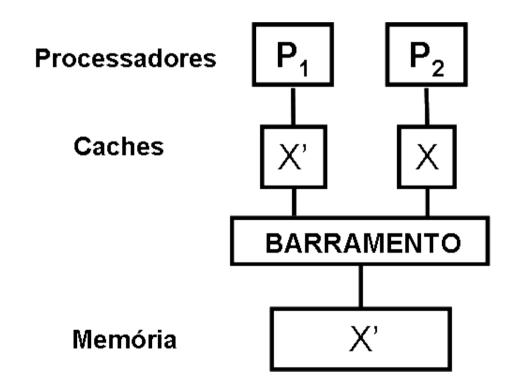
- Definição
 - Considerando um sistema com mais de um processador com caches privadas
 - Um dado em uma cache é modificado e uma ou mais caches tem este dado desatualizado
 - A inconsistência também pode ocorrer entre cache e a memória

- O problema pode ocorrer por vários fatores.
- Mais comuns:
 - Uso de dados compartilhados
 - Migração de processos

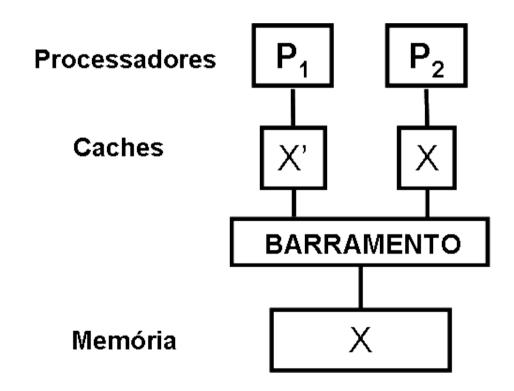
Dados compartilhados (Situação inicial)



Dados compartilhados (write-through)



Dados compartilhados (write-back)



- Que soluções podem ser utilizadas?
 - Basicamente, as soluções se baseiam em manter um registro do estado da linha cache:
 - Se está exclusivamente na cache privada de um processador
 - Se está na cache privada de mais de um processador (i.e. compartilhada)
 - Se foi modificada e ainda não foi atualizada na memória...
 - o Se é somente para leitura
 - Se tem permissão de escrita
- Estas informações precisam ser mantidas e atualizadas para <u>cada cache</u> de <u>cada core</u>

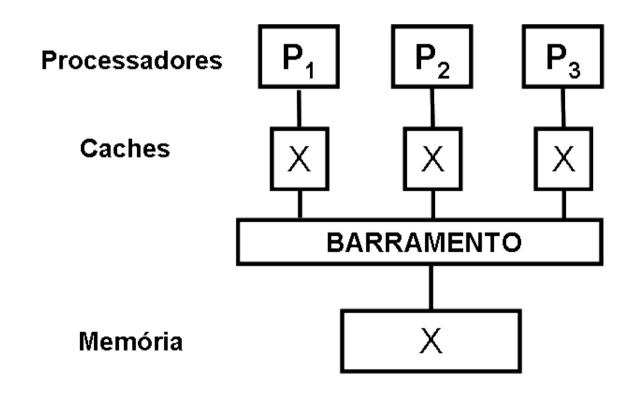
- Soluções de hardware
 - As soluções de hardware se dividem em duas categorias: snoop e diretório
 - <u>Snoop</u>: As informações do estado das linhas da cache são distribuídas

 <u>Diretório</u>: As informações de estado são concentradas.

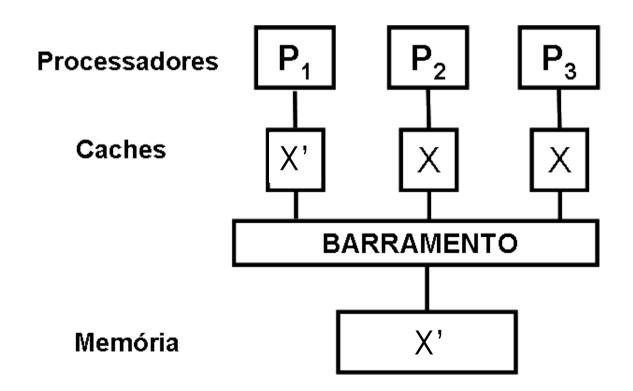
- Snoop
 - Solução distribuída
 - Cada cache tem um controlador para manter a coerência dos seus blocos
 - Cada transação é efetuada em broadcast

- Snoop
 - OPodem ser utilizadas duas abordagens:
 - ♦ Write-invalidate
 - ♦Write-update

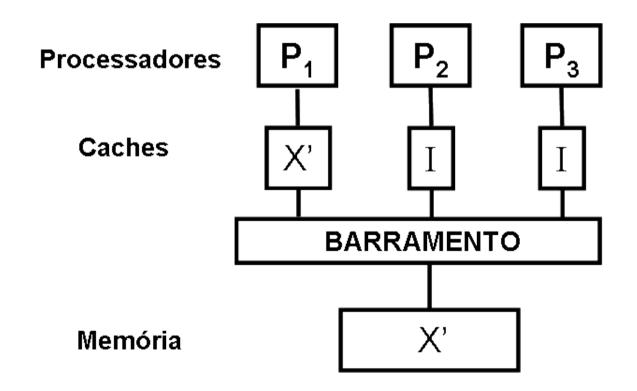
Situação inicial



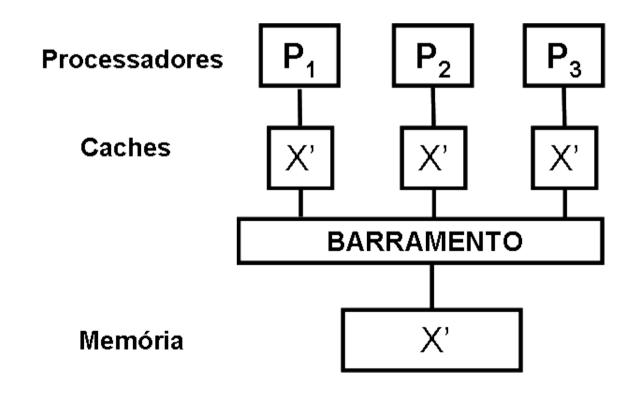
- Estado de incoerência dos dados!
 - O que fazer?



- write-invalidate
 - Invalida-se as linhas correspondentes nas outras caches



- write-update
 - Atualiza-se a nova informação nas linhas correspondetes das outras caches



- Snoop
 - MSI: protocolo criado para definir os estados dos blocos
 - ♦MSI (Modified; Shared; Invalid)
 - A partir do protocolo MSI foram criados outros protocolos:
 - ♦MESI (Modified; Exclusive; Shared; Invalid);
 - ♦MOSI (Modified; Owner; Shared; Invalid);
 - ♦MOESI (Modified; Owner; Exclusive; Shared; Invalid).

- Diretório
 - Solução centralizada
 - Geralmente modelado como um componente localizado na memória principal
 - Solução que não exige o uso de operações de broadcast (NoC)

- Diretório
 - o Metodologia:
 - Manter uma "grande" tabela que indica os estados dos blocos e em que cache eles se encontram
 - Blocos podem ser sujos ou limpos:
 - Sujos: foram modificados e encontram-se em incoerência
 - Limpos: não foram modificados

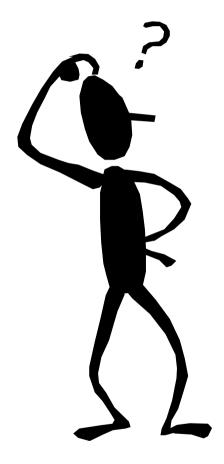
Bloco	P0	P1	P2	Sujo
0	0	1	0	1
1	1	1	1	0
2	1	1	0	0
3	0	0	1	0

Diretório

- Para manter a coerência, o diretório deve ser o responsável por enviar mensagens para a(s) cache(s) para que elas:
 - Invalide(m) um determinado bloco quando alguma outra cache solicitar uma escrita nele;
 - Envie um bloco que foi modificado por ela (caso a política de escrita seja write-back);

Soluções de coerência de cache

- De modo geral as duas técnicas são largamente utilizadas, porém:
 - A técnica de snoop
 - Não escala tão bem quanto a de diretório, i.e. quanto maior o numero de cores, pior o desempenho do sistema.
 - ♦ Em geral é utilizada em sistemas menores
 - A técnica de diretório
 - Apesar de escalar melhor, é mais complexa de se implementar.
 - Exige um controlador adicional centralizado na memória que gerencia as informações.
 - → Faz uso de uma memória para armazenar sua tabela.
 - É bem mais eficiente ao ser implementada em um sistema que suporte comunicação paralela (i.e.: todos podem se comunicar ao mesmo tempo)



Bibliografia

PATTERSON, D.A. & HENNESSY, J. L.
Organização e Projeto de Computadores A Interface Hardware/Software. 3ª ed.
Campus, 2005. CAPÍTULO 7

STALLINGS, William. Arquitetura e organização de computadores. 8. ed. São Paulo: Pearson, 2010. Capítulo 4

Próxima aula

Memória Virtual