Instituição: Universidade Federal do Rio Grande do Norte – UFRN

Unidade: Instituto Metrópole Digital – IMD

Curso: Bacharelado em Tecnologia da Informação – BTI Disciplina: IMD0029 – Estrutura De Dados Básicas I – T01

Professor: Selan Rodrigues Dos Santos

Relatório técnico de análise de algoritmos de ordenação

Aluno

ÁLVARO FERREIRA PIRES DE PAIVA — 2016039162 alvarofepipa@gmail.com

Lista de ilustrações

| Figura 1 – Insertion Sort |
|---|
| Figura 2 – Selection Sort |
| Figura 3 – Bubble Sort |
| Figura 4 - Shell Sort |
| Figura 5 - Quicksort |
| Figura 6 - Merge Sort |
| Figura 7 - Radix Sort |
| Figura 8 – Insertion Sort, gráfico de resultados |
| Figura 9 — Selection Sort, gráfico de resultados |
| Figura 10 – Bubble Sort, gráfico de resultados |
| Figura 11 – Shell Sort, gráfico de resultados |
| Figura 12 – Quicksort, gráfico de resultados |
| Figura 13 – Merge Sort, gráfico de resultados |
| Figura 14 – Radix sort (LSD), gráfico de resultados |
| Figura 15 – Gráfico de resultados para arranjos com elementos aleatórios 40 $$ |
| Figura 16 – Gráfico de resultados para arranjos com elementos em ordem crescente. 40 |
| Figura 17 – Gráfico de resultados para arranjos com elementos em ordem decrescente. 4 |
| Figura 18 – Gráfico de resultados para arranjos com os 100 primeiros elementos |
| aleatórios |
| Figura 19 — Gráfico de resultados para arranjos com os 100 primeiros elementos em |
| ordem crescente |
| Figura 20 — Gráfico de resultados para arranjos com os 100 primeiros elementos em |
| ordem decrescente |

Lista de tabelas

| Tabela 1 – Complexidade do Insertion Sort |
|---|
| Tabela 2 — Complexidade do Selection Sort |
| Tabela 3 – Complexidade do Bubble Sort |
| Tabela 4 – Complexidade do Shell Sort |
| Tabela 5 – Complexidade do Quicksort |
| Tabela 6 – Complexidade do Merge Sort |
| Tabela 7 – Complexidade do Radix Sort |
| Tabela 8 — Visão geral dos algoritmos de ordenação |
| Tabela 9 — Algoritmos e suas respectivas cores nos gráficos |
| Tabela 10 – Média de tempo do Insertion Sort |
| Tabela 11 – Média de tempo do Selection Sort |
| Tabela 12 – Média de tempo do Bubble Sort |
| Tabela 13 – Média de tempo do Shell Sort |
| Tabela 14 – Média de tempo do Quicksort |
| Tabela 15 – Média de tempo do Merge Sort |
| Tabela 16 – Média de tempo do Radix Sort (LSD) |

Sumário

| 1 | INTRODUÇÃO |
|----------------|------------------------------|
| 2 | METODOLOGIA |
| 2.1 | Informações técnicas |
| 2.2 | Algoritmos implementados |
| 2.2.1 | Insertion sort |
| 2.2.2 | Selection sort |
| 2.2.3 | Bubble sort |
| 2.2.4 | Shell sort |
| 2.2.5 | Quicksort |
| 2.2.6 | Merge sort |
| 2.2.7 | Radix sort (LSD) |
| 2.2.8 | Visão geral |
| 2.3 | Cenários |
| 2.4 | Geração de gráficos |
| 3 | RESULTADOS |
| 3.1 | Resultados de cada algoritmo |
| 3.1.1 | Insertion sort |
| 3.1.2 | Selection sort |
| 3.1.3 | Bubble sort |
| 3.1.4 | Shell sort |
| 0.1.5 | |
| 3.1.5 | Quicksort |
| 3.1.5 | Quicksort |
| | |
| 3.1.6 | Merge sort |
| 3.1.6 3.1.7 | Merge sort |

1 Introdução

Um algoritmo é uma sequência finita de passos/instruções, ordenadas de forma lógica, que permitem resolver um determinado problema ou conjunto de problemas de mesmo tipo. Quando tratamos de algoritmo no meio computacional, podemos dividir em 3 partes:

- 1. Entrada de dados;
- 2. Processamento;
- 3. Saída dos dados resultantes.

No mundo real, lidamos com diversos tipos de dados e um dos modos que possuímos de armazená-los é através de arranjos. Os arranjos são conjuntos/coleções de elementos de tal forma que esses elementos possam ser identificados por um índice ou chave.

Arranjo A de tamanho n:

$$A = \begin{bmatrix} a_1, & a_2, & a_3, & \dots, & a_{n-1}, & a_n \end{bmatrix}$$

Identificando elemento do arranjo:

$$A[1] = a_1$$

Em determinados casos, precisamos ordenar esses arranjos para facilitar o processamento realizado posteriormente. Esse problema de ordenação é chamado de **problema** da ordenação de um arranjo sequencial. Como entrada desse problema, temos um arranjo $[a_1, \ldots, a_n]$, com $n \in \mathbb{Z}$ e n > 0 e a saída é uma permutação $[a_{\pi 1}, \ldots, a_{\pi n}]$ no qual temos a garantia que $a_{\pi 1} \leq a_{\pi 2} \leq \cdots \leq a_{\pi n}$.

O presente relatório analisará um total de 7 algoritmos que resolvam o problema citado anteriormente, sendo eles:

- 1. Insertion sort;
- 2. Selection sort;
- 3. Bubble sort;
- 4. Shell sort;
- 5. Quick sort;

- 6. Merge sort;
- 7. Radix sort (LSD).

Esses algoritmos irão ser análisados em 3 situações:

- 1. Arranjos com elementos aleatórios;
- 2. Arranjos com elementos não decrescentes;
- 3. Arranjos com elementos não crescentes;

Todo o código escrito para esse trabalho estão disponíveis para consulta no link https://github.com/alvarofpp/sorting_algorithms.

2 Metodologia

Esse capítulo constará, respectivamente, com as informações técnicas referentes aos experimentos (características do computador utilizado, sistema operacional, linguagem de programação adotada, etc), os algoritmos implementados (uma breve explicação de cada um e seus respectivos códigos) e uma explicação de cada cenário analisado nesse trabalho.

2.1 Informações técnicas

Para a realização do trabalho, foi utilizado um notebook com as seguintes características:

| Fabricante | Acer |
|--------------|------------------------------|
| Modelo | Aspire 4739 |
| Placa-mãe | HMA CP (versão 1.08) |
| Disco | Hitachi HTS54757 (750 GB) |
| RAM | 8 GB |
| Processador | Intel Core i5-480M (2.67GHz) |
| Gráficos | Intel Ironlake Mobile |
| Sistema base | Ubuntu 16.04.2 LTS 64-bit |

A linguagem de programação adotada foi $\mathbf{C}++$ (C mais mais ou C plus plus). $\mathbf{C}++$ foi escolhido devido ser considerado uma linguagem poderosa para a resolução de problemas de baixo e alto nível, prezando pela performance rápida.

O compilador usado foi o g++, compilador integrante da gcc¹. Para automatizar a compilação, fez-se uso de um arquivo Makefile²:

```
BINDIR = bin
SRCDIR = src
INCLUDEDIR = include
APPDIR = application
BIDIR = build
TESTDIR = test

CC = g++
CFLAGS = -03 -Wall -ansi -pedantic -std=c++11 -I $(INCLUDEDIR)
```

Originalmente escrito como compilador para o sistema operacional GNU, a GNU Compiler Collection é um conjunto de compiladores de diversas linguagens (C, C++, Fortran, Ada, Go, etc) e é distribuído pela Free Software Foundation (FSF). Seu site oficial é: https://gcc.gnu.org/.

O arquivo Makefile define regras de compilação que serão seguidas no projeto. Ele é interpretado pelo programa **make**. A página oficial é: https://www.gnu.org/software/make/>.

```
LDFLAGS =
10
11
  BIN = ${BINDIR}/main
12
  APP = ${APPDIR}/main.cpp
13
14
  SRC = $(wildcard $(SRCDIR)/*.cpp)
15
  OBJS = $(patsubst $(SRCDIR)/%.cpp,$(OBJDIR)/%.o,$(SRC))
  APPOBJ = $(patsubst $(APPDIR)/%.cpp,$(OBJDIR)/%.o,$(APP))
17
18
  _TESTS = $(wildcard $(TESTDIR)/*.cpp)
19
  TESTS = $(patsubst %.cpp,%,$(_TESTS))
20
21
   $(BIN): $(OBJS) $(APPOBJ)
22
     $(CC) -o $(BIN) $(APPOBJ) $(OBJS) $(CFLAGS) $(LDFLAGS)
23
24
  $(APPOBJ): $(APP)
25
     $(CC) -c -o $0 $< $(CFLAGS)
26
27
  ${OBJDIR}/%.o: $(SRCDIR)/%.cpp
28
     $(CC) -c -o $@ $< $(CFLAGS)
29
30
  test: $(TESTS)
31
     $(info ********
                           Testes concluidos com sucesso!
32
        *********
33
   $(TESTDIR)/t_%: $(TESTDIR)/t_%.cpp $(OBJS)
34
     $(CC) -o $@ $< $(OBJS) $(CFLAGS) $(LDFLAGS)
35
     $@
36
37
  clean:
38
     rm -f $(BIN) $(OBJS) $(APPOBJ)
39
     rm -f $(TESTS)
40
```

O editor de texto usado para escrever os códigos usados no trabalho foi o ${f Sublime}$ ${f text}^3.$

Para a medição de tempo, utilizou-se a biblioteca std::chrono do próprio C++, cálculando o tempo em milissegundos.

³ Site oficial: https://www.sublimetext.com/>.

2.2 Algoritmos implementados

Nessa seção será descrito os algoritmos implementados e análisados, como também será posto seus respectivos códigos usados no projeto. Perceba que todas as funções possuem a mesma assinatura. Isso foi feito para facilitar na implementação dos códigos no projeto.

2.2.1 Insertion sort

O *Insertion sort* funciona da seguinte maneira: você tem como entrada um vetor de elementos, ele irá percorrer índice por índice e a cada iteração pega aquele elemento e o coloca na posição correta, realizando as trocas necessárias com os elementos anteriores para só depois avançar na iteração. Para entender melhor, veja a imagem a seguir:

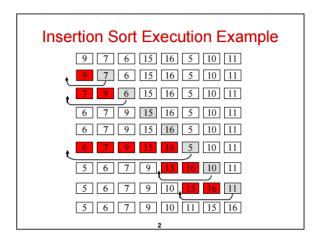


Figura 1 – Insertion Sort.

Imagem retirada de: http://www.geeksforgeeks.org/insertion-sort/>.

Ele é considerado um algoritmo estável. Suas informações referentes a complexidade e estabilidade são:

| Complexidade pior caso | $O(n^2)$ |
|--------------------------|----------|
| Complexidade caso médio | $O(n^2)$ |
| Complexidade melhor caso | O(n) |

Tabela 1 – Complexidade do Insertion Sort.

No código a seguir, passamos como argumento o vetor que queremos ordenar. Ignoramos os outros dois parâmetros (_left e _right), pois eles foram colocados para apenas termos as mesmas assinaturas que as outras funções do projeto.

```
void insertion_sort ( vector < int > & _vetor, int _left = 0, int
_right = 0 )
```

```
{
2
     // Tamanho do vetor
3
     int size = _vetor.size();
4
     // Variavel auxiliar
5
     int aux;
6
7
     // Percorremos o vetor
8
     for (int i = 0; i < size-1; i++)</pre>
9
     {
10
       // Pegamos o indice da frente ao que estamos no ciclo do 'for
11
       int j = i+1;
12
       // Salvamos seu valor na variaavel auxiliar
13
       aux = _vetor[j];
14
       /*
15
       * Enquanto 'j' nao for o primeiro valor do vetor
16
       * e 'aux' for menor que o elemento anterior a 'j'.
17
       */
18
       while ((j > 0) && (aux < _vetor[j-1]))</pre>
19
       {
20
         // Colocamos os elementos anteriores a 'j' no seu lugar
21
          _{vetor[j]} = _{vetor[j-1]};
22
         // Voltamos um indice no valor de 'j'
23
         j--;
24
       }
25
       // Colocamos o valor anteriormente salvo na variavel auxiliar
26
           no seu devido lugar
       _vetor[j] = aux;
27
     }
28
  }
29
```

2.2.2 Selection sort

O Selection sort funciona da seguinte maneira: você tem como entrada um vetor de elementos, ele irá percorrer todo o vetor atrás do menor elemento. Após percorrido, irá trocar a posição do elemento de menor valor com a posição da iteração. Assim, a cada ciclo ele garante que os elementos da posição inicial até i-1 (i= iteração) já estejam ordenados. Para entender melhor, veja a imagem a seguir:

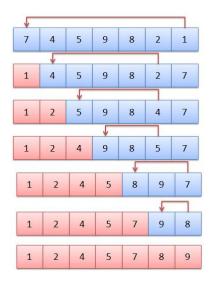


Figura 2 – Selection Sort.

Imagem retirada de:

http://nerds-attack.blogspot.com.br/2012/09/estrutura-dados-selection-sort.html.

Suas informações referentes a complexidade são:

| Complexidade pior caso | \ / |
|--------------------------|----------|
| Complexidade caso médio | $O(n^2)$ |
| Complexidade melhor caso | $O(n^2)$ |

Tabela 2 – Complexidade do Selection Sort.

No código a seguir, passamos como argumento o vetor que queremos ordenar. Ignoramos os outros dois parâmetros (_left e _right), pois eles foram colocados para apenas termos as mesmas assinaturas que as outras funções do projeto.

```
void selection_sort ( vector<int> & _vetor, int _left = 0, int
      _{right} = 0)
  {
2
     // Tamanho do vetor
3
     int size = _vetor.size();
4
     // Indice do menor valor
5
     int menor;
6
7
     // Percorremos o vetor
8
     for (int i = 0; i < size; i++)</pre>
9
     {
10
       /*
11
       * Comecamos do elemento 'i', pois sempre iremos garantir que
12
          os elementos menor que 'i' estejam ja ordenados.
       * Logo nao e necessario percorrer eles nesse segundo 'for'
13
```

```
*/
14
       for (int j = i; j < size; j++)
15
16
          // Se for o primeiro indice verificado desse novo for,
17
             salva ele como o menor valor ate entao
          if (i == j)
18
          {
19
           menor = j;
20
            continue;
21
         }
22
         /*
23
          * Compara se o valor verificado e menor que o menor valor
24
             registrado.
          * Se for, salva o novo indice do menor valor
25
          */
26
          if (_vetor[menor] > _vetor[j])
27
           menor = j;
28
       }
29
       // Realiza a troca
30
       swap( _vetor, menor, i );
31
     }
32
  }
33
```

2.2.3 Bubble sort

O *Bubble sort* funciona da seguinte maneira: você tem como entrada um vetor de elementos, a cada iteração ele irá realizar trocas do elemento atual com os seus seguintes até encontrar a posição ideal do elemento. Para entender melhor, veja a imagem a seguir:

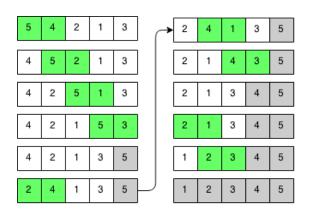


Figura 3 – Bubble Sort.

Imagem retirada de:

http://www.coisadeprogramador.com.br/algoritmos-ordenacao-bubble-sort/.

Suas informações referentes a complexidade são:

| Complexidade pior caso | $O(n^2)$ |
|--------------------------|----------|
| Complexidade caso médio | $O(n^2)$ |
| Complexidade melhor caso | O(n) |

Tabela 3 – Complexidade do Bubble Sort.

No código a seguir, passamos como argumento o vetor que queremos ordenar. Ignoramos os outros dois parâmetros (_left e _right), pois eles foram colocados para apenas termos as mesmas assinaturas que as outras funções do projeto.

```
void bubble_sort ( vector<int> & _vetor, int _left = 0, int
      _right = 0 )
  {
2
     // Tamanho do vetor
3
     int j = _vetor.size();
4
     // Percorremos o vetor do seu ultimo indice ate o primeiro (
5
        direita para a esquerda)
     for (j -= 1; j > 0; j--)
6
     {
7
8
       * Percorremos o vetor da esquerda para a direita.
9
       * Vamos so ate 'j' pois sempre garantimos que os elementos >
10
          'j' ja estao ordenados
       */
11
       for (int i = 0; i < j; i++)
12
13
         // Se o valor atual for maior que o valor a sua frente
14
         if (_vetor[i] > _vetor[i+1])
15
           // Realizamos a troca dos valores
16
           swap( _vetor, i, i+1 );
17
       }
18
     }
19
20
```

2.2.4 Shell sort

O Shell sort é uma extensão do algoritmo Insertion sort. Diferente do Selection sort que só permite realizar trocas de elementos adjacentes, o Shell sort permite trocas de elementos distantes um do outro. Ele funciona da seguinte maneira: você tem como entrada um vetor de elementos, usamos o tamanho desse vetor para decidir qual será a distância inicial entre os elementos que serão trocados. Após cada iteração, dividiremos

a distância e assim sucessivamente até atingirmos a troca de elementos adjacentes. Para entender melhor, veja a imagem a seguir:



Figura 4 – Shell Sort.

Imagem retirada de: https://pt.wikipedia.org/wiki/Shell_sort.

A sua análise contêm alguns problemas matemáticos muito difíceis, por causa disso, a sua complexidade ainda não é totalmente conhecida. Suas informações referentes a complexidade até então conhecidas são:

| Complexidade pior caso $O(nlog_2n)$ (melhor conhecida | |
|---|-----------------------------------|
| Complexidade caso médio | depende da sequência da distância |
| Complexidade melhor caso | O(n) |

Tabela 4 – Complexidade do Shell Sort.

No código a seguir, passamos como argumento o vetor que queremos ordenar. Ignoramos os outros dois parâmetros (_left e _right), pois eles foram colocados para apenas termos as mesmas assinaturas que as outras funções do projeto. Perceba que dividimos a variável 'gap' em 2.2, isso ocorre porque se a divisão der, por exemplo, 2.72727, pegaremos apenas o valor inteiro, ou seja: 2. Assim não teremos problemas na execução do algoritmo.

```
while (gap > 0)
8
9
          // Do primeiro indice ate o indice que permite realizar a
10
             comparacao
            for (size_t i = 0; i < (size - gap); i++)</pre>
11
            {
12
              // Indice do elemento que sera usado na comparacao
13
                size_t j = i + gap;
14
                // Valor do elemento que sera usado na comparacao
15
                size_t tmp = _vetor[j];
16
                // Realiza as trocas
17
                while ((j >= gap) && (tmp < _vetor[j - gap]))</pre>
18
                {
19
                     _vetor[j] = _vetor[j - gap];
20
                     j -= gap;
21
                }
22
                _vetor[j] = tmp;
23
            }
24
            // Mudanca do valor da distancia dos elementos
25
            if (gap == 2)
26
                gap = 1;
27
            else
28
              // Com 2.2, iremos arredondar o valor para baixo
29
                gap /= 2.2;
30
       }
31
  }
32
```

2.2.5 Quicksort

O Quicksort funciona da seguinte maneira: você tem como entrada um vetor de elementos, é então decidido um pivô e esse pivô irá dividir o vetor em duas partes (uma com números menores que ele na esquerda e outro com números maiores que ele na direita). A cada iteração, iremos aplicar essa mecânica do pivô nos subvetores, gerando outros subvetores até não conseguirmos mais gerar subvetores (vetores de 1 elemento só). Devido a essa mecânica do pivô, teremos os elementos dos subvetores organizados, logo todo o vetor original também estará organizado. Para entender melhor, veja a imagem a seguir:

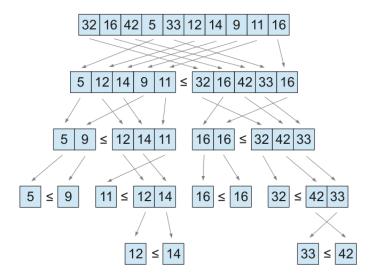


Figura 5 – Quicksort.

Imagem retirada de: https://simpledevcode.wordpress.com/2014/06/13/quicksort-in-c/.

Ele é considerado um algoritmo não estável. Suas informações referentes a complexidade são:

| Complexidade pior caso | $O(n^2)$ |
|--------------------------|----------|
| Complexidade caso médio | O(nlogn) |
| Complexidade melhor caso | O(nlogn) |

Tabela 5 – Complexidade do Quicksort.

No código a seguir, passamos como argumento o vetor que queremos ordenar e o índice inicial e final do vetor (respectivamente _left e _right). Como esse algoritmo é recursivo⁴, usamos o valor -1 no _right para identificar sua primeira chamada.

```
void quicksort ( vector < int > & _vetor, int _left = 0, int _right
     = -1 )
  {
2
      // Usamos esse 'if' para sabermos se e a primeira vez que o
3
          metodo e chamado
      if (_right == -1)
4
           // Ultimo indice valido do vetor
5
           _right = _vetor.size()-1;
6
7
      // Para caso os indices cheguem a '_left >= _right', pois ai
          encerrar a funcao do quicksort naquele momento
8
      if(_left < _right)</pre>
9
```

⁴ Recursividade significa que uma sub-rotina (função ou método) que chama a si mesma até atingir uma condição para se encerrar.

```
// Pivo sera o primeiro indice presente na esquerda
10
           int pivot = _left;
11
           // Percorremos os valores do '_left'+1 (o elemento a
12
               direita do pivo) ate o '_right'
           for (int i = _left + 1; i < _right; i++)</pre>
13
           {
14
                /*
15
                * Se o numero for menor que o elemento presente no
16
                   indice '_left',
                * realizamos a troca entre esse elemento e o elemento
17
                    a direita do pivo.
                * Sempre iremos mover o pivo para a direita nesse
18
                   momento de troca
                * (notar o '++') na esquerda do 'pivot'.
19
                */
20
                if (_vetor[i] < _vetor[_left])</pre>
21
                    swap( _vetor, i, ++pivot );
22
           }
23
           // Realiza troca do primeiro indice presente na esquerda
24
              pelo 'pivot'
           swap( _vetor, _left, pivot );
25
           // Chama os metodos recursivos para os elementos a
26
               esquerda e a direita do 'pivot', respectivamente
           quicksort( _vetor, _left, pivot );
27
           quicksort( _vetor, pivot + 1, _right );
28
       }
29
  }
30
```

2.2.6 Merge sort

O Merge sort funciona da seguinte maneira: você tem como entrada um vetor de elementos, pegamos o indice do meio do vetor e usaremos ele para dividirmos o vetor em duas partes e usarmos o método do Merge sort neles, até termos vetores de apenas um elemento. Nisso, iremos aplicar a função merge do método e juntaremos esses subvetores formados pelas partes do vetor original. Para entender melhor, veja a imagem a seguir:

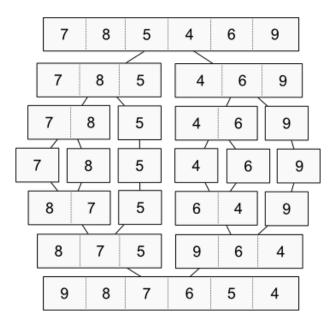


Figura 6 – Merge Sort.

Imagem retirada de: https://www.programming-algorithms.net/article/39650/Merge-sort.

Suas informações referentes a complexidade são:

| Complexidade pior caso | $\theta(nlogn)$ |
|--------------------------|-----------------|
| Complexidade caso médio | $\theta(nlogn)$ |
| Complexidade melhor caso | $\theta(nlogn)$ |

Tabela 6 – Complexidade do Merge Sort.

No código a seguir, passamos como argumento o vetor que queremos ordenar e o índice inicial e final do vetor (respectivamente $_{\tt left}$ e $_{\tt right}$). Como esse algoritmo é recursivo, usamos o valor $_{\tt left}$ no $_{\tt right}$ para identificar sua primeira chamada. A função $_{\tt merge}$ é o que realizará a junção dos dois subvetores.

```
void merge ( vector<int> & _vetor, size_t _left, size_t _middle,
     size_t _right )
  {
2
3
       // Tamanhos do vetor pai, vetor da esquerda e vetor da
          direita, respectivamente
4
       // Final - inicial + 1
       size_t len_A = _right - _left + 1;
5
6
       // Meio - inicial + 1
       size_t len_L = _middle - _left + 1;
7
       // Todo - Tamanho do vetor da esquerda
8
       size_t len_R = len_A - len_L;
9
10
```

```
// Vetores auxiliares, para os elementos da esquerda e da
11
          direita, respectivamente
12
       int *L = new int[ len_L ];
       int *R = new int[ len_R ];
13
14
       // Copiar os elementos de cada metade para seus respectivos
15
          vetores auxiliares.
       std::copy( _vetor.begin() + _left,
                                                     _vetor.begin() + (
16
          _middle + 1), L );
       std::copy( _vetor.begin() + (_middle + 1), _vetor.begin() + (
17
          _right + 1), R );
18
       // Contadores de cada vetor
19
       size_t i = 0; // Associado ao L
20
       size_t j = 0; // Associado ao R
21
       size_t k = _left; // Associado ao A
22
23
24
       * Sobrescreve os elementos do vetor pai com o menor elemento
25
          encontrado
       * em um dos dois vetores auxiliares
26
       */
27
       while( i < len_L and j < len_R )</pre>
28
           _{\text{vetor}}[k++] = (L[i] < R[j]) ? L[i++] : R[j++];
29
30
       // Apos terminar um dos vetores auxiliares, falta o restante
31
          dos elementos do outro vetor
       if ( i < len_L )</pre>
32
           std::copy( L+i, L+len_L, _vetor.begin()+k ); // Copie o
33
              que sobrou de L.
       else
34
           std::copy( R+j, R+len_R, _vetor.begin()+k ); // Copie o
35
              que sobrou de R.
36
       // Libera a memoria usada nos vetores auxiliares.
37
       delete [] L;
38
       delete [] R;
39
40
  }
41
42 void merge_sort ( vector < int > & _vetor, int _left = 0, int _right
       = -1
43 {
```

```
// Usamos esse 'if' para sabermos se e a primeira vez que o
44
          metodo e chamado
       if (_right == -1)
45
           // Ultimo indice valido do vetor
46
           _right = _vetor.size()-1;
47
48
       // Caso base: ainda tem pelo menos 2 elementos pra ordenar.
49
         ( _left < _right )
50
       {
51
           // Elemento do meio, para dividir as metades.
52
           int m = ( _left + _right ) / 2;
53
           // Chama recursivamente o metodo para a primeira metade
54
              do vetor e depois para a segunda metade
           merge_sort( _vetor, _left, m );
55
           merge_sort( _vetor, m+1, _right );
56
           // Realiza a operacao de juncao das duas partes
57
           merge( _vetor, _left, m, _right );
58
       }
59
60
  }
```

2.2.7 Radix sort (LSD)

O Radix sort funciona da seguinte maneira: você tem como entrada um vetor de elementos, a cada iteração ele irá analisar o digito do elemento, podendo começar da esquerda para a direita (MSD - Most significant digit, digito mais significativo) ou da direita para a esquerda (LSD - Least significant digit, digito menos significativo), avançando de digito a cada iteração. Para entender melhor, veja a imagem a seguir:

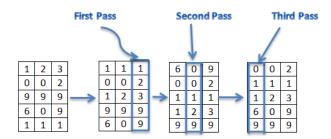


Figura 7 – Radix Sort.

Imagem retirada de: http://scanftree.com/Data_Structure/radix-sort.

Para todos os casos, ele possuirá o mesmo grau de complexidade. Suas informações referentes a complexidade são:

| Complexidade pior caso | $\theta(nk)$ |
|--------------------------|--------------|
| Complexidade caso médio | |
| Complexidade melhor caso | |

Tabela 7 – Complexidade do Radix Sort.

No código a seguir, passamos como argumento o vetor que queremos ordenar. Ignoramos os outros dois parâmetros (_left e _right), pois eles foram colocados para apenas termos as mesmas assinaturas que as outras funções do projeto.

```
void radix_sort ( vector < int > & _vetor, int _left = 0, int _right
       = 0
  {
2
3
       // Vetor temporario para realizar a ordenacao
       vector < int > temp[10];
4
       // Pega o maior elemento do vetor, logicamente e o que contem
5
           maior quantidade de digitos
       int max = *( max_element ( std::begin(_vetor), std::end(
6
          _vetor) ));
       // Essa variavel ira nos ajudar a percorrer cada digito dos
7
          numeros presentes no vetor
       int n = 1;
8
9
       while (n <= max)
10
11
           // Percorremos o vetor
12
           for(auto v : _vetor)
13
           {
14
                // Pegamos o digito que estamos verificando
15
                int lsd = (v/n)%10;
16
                // Adicionamos ele a seu respectivo lugar no vetor
17
                   temporario
                temp[lsd].emplace_back(v);
18
           }
19
20
           int k = 0;
21
           // Percorremos o vetor temporario (que agr sera uma
22
              especie de matriz)
           for (auto &v: temp)
23
           {
24
                // Se nao existir nenhum elemento nessa parte do
25
                   vetor, pulamos ela
                if (v.size() <= 0)</pre>
26
```

```
continue;
27
                // Caso exista, iremos percorrer os elementos
28
                   registrados aqui
                for (auto num: v)
29
                    // Passamos os elementos agora organizados para o
30
                         vetor original
                    _vetor[k++] = num;
31
32
                v.clear();
33
           }
34
           // Multiplicamos por 10 para que no calculo do 'lsd',
35
               estejamos verificando o proximo digito
           n *= 10;
36
       }
37
38
  }
```

2.2.8 Visão geral

A tabela a seguire, serve para se ter uma melhor visão dos graus de complexidade de cada algoritmo implementado aqui nesse trabalho.

| touthfAlgoritmo | Complexidade | | |
|------------------|-----------------|-----------------|-----------------|
| textbfAlgoritmo | Melhor caso | Caso médio | Pior caso |
| Insertion sort | O(n) | $O(n^2)$ | $O(n^2)$ |
| Selection sort | $O(n^2)$ | $O(n^2)$ | $O(n^2)$ |
| Bubble sort | O(n) | $O(n^2)$ | $O(n^2)$ |
| Shell sort | O(n) | Depende da | $O(nlog_2n)$ |
| | | sequência da | (melhor |
| | | distância | conhecida) |
| Quicksort | O(nlogn) | O(nlogn) | $O(n^2)$ |
| Merge sort | $\theta(nlogn)$ | $\theta(nlogn)$ | $\theta(nlogn)$ |
| Radix sort (LSD) | | | $\theta(nk)$ |

Tabela 8 – Visão geral dos algoritmos de ordenação

2.3 Cenários

Foi implementado um total de 3 cenários distintos, nos quais foram aplicados os algoritmos anteriormente apresentados. Os cenários foram:

- 1. Arranjos com elementos aleatórios;
- 2. Arranjos com elementos em ordem crescente;

3. Arranjos com elementos em ordem decrescente.

Em todos os 3 cenários pode ocorrer de haver elementos repetidos. Eles foram aplicados nessa mesma ordem apresentada anteriormente. O mesmo arranjo é usado nos 3 cenários, pois no primeiro ele finaliza com o arranjo ordenado em ordem crescente, aí então é aplicado no segundo cenário e, após, é apenas invertido sua ordem, se tornando em um arranjo decrescente.

Para garantirmos que os cenários não se repitam durante o experimento (os números aleatórios resultarem em um arranjo crescente, por exemplo), foi escrito duas funções, uma para gerar os números aleatórios no arranjo (new_numbers) e outra para validar o arranjo (verify_order). O código de ambas se encontra a seguir:

```
void new_numbers (vector < int > & _vetor, size_t _num )
  {
2
3
     // Insere novos numeros aleatorios de 0 a '_num'
     for (size_t i = 0; i < _num; i++)</pre>
4
       _vetor[i] = rand() % _num;
     // Verifica se os elementos do vetor estao realmente aleatorios
     bool verify = verify_order(_vetor, ALEATORIO);
7
     // Se nao estiverem e o vetor tiver mais de 2 elementos, ele
        chama novamente a funcao
     if (_num > 2 && !verify)
9
       new_numbers(_vetor, _num);
10
11
  }
12
  bool verify_order ( vector<int> & _vetor, int _order )
  {
14
     // Verifica se os elementos do vetor estao em ordem crescente
15
     if (_order == CRESCENTE)
16
     {
17
       for (size_t i = 0; i < _vetor.size()-1; i++)</pre>
18
         if (_vetor[i] > _vetor[i+1]) return false;
19
20
     // Verifica se os elementos do vetor estao em ordem decrescente
21
     else if (_order == DECRESCENTE)
22
23
       for (size_t i = 0; i < _vetor.size()-1; i++)</pre>
24
         if (_vetor[i] < _vetor[i+1]) return false;</pre>
25
26
     // Verifica se os elementos do vetor sao realmente aleatorios
27
     else
28
     {
29
```

2.4 Geração de gráficos

Foram executados 50 vezes cada um dos 3 cenários aplicando cada uma das 7 funções para cada uma das 38 entrada, totalizando 39900 registros em um arquivo CSV^5 . Precisava-se, então, de gerar uma média de cada um dos cenários, em cada uma das funções e em cada uma das entradas. Para isso, utilizou-se a linguagem Python com a biblioteca pandas, os códigos foram executados no framework Anaconda em um Jupyter notebook. O código para gerar um novo CSV com as médias dos casos foi:

Foi utilizado a biblioteca **bokeh** para gerar os gráficos. Foi atribuido as seguintes cores para cada algoritmo nos gráficos:

| Algoritmo | Cor |
|------------------|----------|
| Insertion Sort | Azul |
| Selection Sort | Verde |
| Bubble Sort | Laranja |
| Shell Sort | Vermelho |
| Quicksort | Roxo |
| Merge Sort | Marrom |
| Radix sort (LSD) | Preto |

Tabela 9 – Algoritmos e suas respectivas cores nos gráficos.

⁵ Comma-separated values. Arquivos de texto em formato de tabela (com linhas e cada atributo na linha é separado de outro atributo por um caractere especial, normalmente "," ou ";") usado para armazenamento de dados.

3 Resultados

Nessa capítulo, constará os gráficos e tabelas referentes aos resultados do experimento. Primeiro será apresentado os dados de cada um dos algoritmos e após uma visão geral.

3.1 Resultados de cada algoritmo

A seguir, poderá ser encontrado as tabelas e gráficos referentes as médias finais de cada algoritmo para sua respectiva entrada de elementos. O tempo foi medido em milissegundos. A primeira coluna consta a quantidade de elementos presente no arranjo, as outras 3 colunas constam, respectivamente, o tempo médio que o algoritmo levou para arranjos aleatórios, arranjos com elementos em ordem crescente e arranjos com elementos em ordem decrescente.

Em uma visão geral, podemos notar que os algoritmos realmente agem melhor nos arranjos ordenados crescentemente e que seus piores casos são quando o arranjo está ordenado em ordem decrescente.

3.1.1 Insertion sort

| n-elementos | aleatorio | crescente | decrescente |
|-------------|------------------------|--------------------------|------------------------|
| 1 | 8.04e-05 | 7.5999999999999e-05 | 6.954e-05 |
| 10 | 0.00012396 | 0.0001092600000000000002 | 0.00023034 |
| 20 | 0.00013946 | 0.00010836 | 0.0006446200000000003 |
| 30 | 0.0001664199999999999 | 0.00014246 | 0.00126352000000000002 |
| 40 | 0.0001567599999999999 | 0.0001280999999999999 | 0.001611599999999999 |
| 50 | 0.00014634 | 0.00011614 | 0.0021676399999999985 |
| 60 | 0.000219839999999999 | 0.000151520000000000007 | 0.0032595 |
| 70 | 0.00019559999999999998 | 0.0001347600000000000002 | 0.00393508 |
| 80 | 0.0002027599999999999 | 0.000147899999999999 | 0.0047943 |
| 90 | 0.00036754 | 0.0002569600000000000003 | 0.008275399999999997 |
| 100 | 0.0003484399999999999 | 0.00024742 | 0.007875640000000003 |
| 200 | 0.0007557199999999999 | 0.00043473999999999987 | 0.031773180000000005 |
| 300 | 0.001030999999999998 | 0.00040790000000000016 | 0.05496282000000001 |
| 400 | 0.0015114199999999994 | 0.0005074399999999998 | 0.09509326000000004 |
| 500 | 0.00219502 | 0.000635999999999999 | 0.1495683 |
| 600 | 0.002993340000000001 | 0.0007875200000000003 | 0.2143029 |

| 700 | 0.003830680000000003 | 0.000848899999999999 | 0.28881464 |
|--------|----------------------|-----------------------|--------------------|
| 800 | 0.00510737999999999 | 0.001271699999999999 | 0.3994657999999999 |
| 900 | 0.006138840000000003 | 0.0013167799999999998 | 0.5211207200000001 |
| 1000 | 0.007145740000000003 | 0.0013758599999999998 | 0.6369691799999998 |
| 2000 | 0.026273739999999997 | 0.00311778 | 2.3876307999999997 |
| 3000 | 0.056982519999999974 | 0.004042419999999999 | 5.718184399999998 |
| 4000 | 0.104217800000000001 | 0.00586079999999999 | 10.090771600000002 |
| 5000 | 0.15512391999999994 | 0.007102319999999999 | 16.271274000000002 |
| 6000 | 0.22033988 | 0.00770849999999997 | 21.739686000000006 |
| 7000 | 0.35038776000000005 | 0.00848502 | 28.433606000000005 |
| 8000 | 0.3797302600000002 | 0.00986584 | 37.877044 |
| 9000 | 0.47285250000000002 | 0.0113280600000000004 | 48.150676 |
| 10000 | 0.6490004000000004 | 0.01405342 | 60.98220600000001 |
| 20000 | 2.75290912 | 0.0243977 | 239.72554 |
| 30000 | 5.509638259999997 | 0.036425760000000015 | 541.18108 |
| 40000 | 10.64687296 | 0.04892822 | 961.1364199999997 |
| 50000 | 14.350246619999993 | 0.06398298000000001 | 1446.632999999999 |
| 60000 | 20.43972622 | 0.08489742000000003 | 2166.1162000000004 |
| 70000 | 28.421486400000006 | 0.08818287999999999 | 2985.9566000000013 |
| 80000 | 36.970087080000006 | 0.10197196 | 3923.987 |
| 90000 | 47.03672537999997 | 0.11550512000000003 | 4748.289600000001 |
| 100000 | 57.605872360000006 | 0.12649618 | 5841.539400000002 |
| | | | |

Tabela 10 – Média de tempo do Insertion Sort

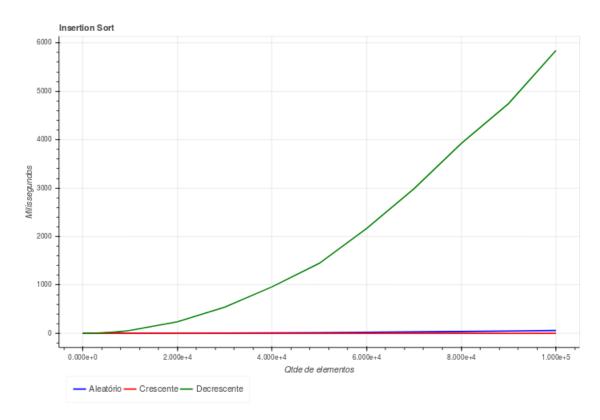


Figura 8 – Insertion Sort, gráfico de resultados.

3.1.2 Selection sort

| n-elementos | aleatorio | crescente | decrescente |
|-------------|------------------------|-----------------------|------------------------|
| 1 | 8.894000000000001e-05 | 7.984e-05 | 7.426e-05 |
| 10 | 0.00033548000000000001 | 0.00032264 | 0.00032304000000000013 |
| 20 | 0.00088672 | 0.00087854 | 0.0008772800000000001 |
| 30 | 0.00163884 | 0.00164402 | 0.0016425 |
| 40 | 0.00235116 | 0.0022838599999999995 | 0.0024117999999999987 |
| 50 | 0.003722899999999999 | 0.0036606999999999976 | 0.0037776400000000014 |
| 60 | 0.005243820000000002 | 0.005192200000000001 | 0.005380499999999999 |
| 70 | 0.0072170199999999985 | 0.0072602600000000002 | 0.007330620000000001 |
| 80 | 0.009653020000000005 | 0.00934112 | 0.00959626 |
| 90 | 0.01401454 | 0.01366475999999999 | 0.01360958 |
| 100 | 0.017578299999999998 | 0.01675234 | 0.016640520000000002 |
| 200 | 0.06357926 | 0.061996980000000014 | 0.06360304 |
| 300 | 0.13560870000000005 | 0.135452560000000006 | 0.13588302 |
| 400 | 0.24841838 | 0.24954946 | 0.2527263 |
| 500 | 0.3749042000000001 | 0.3741579799999999 | 0.3767620199999998 |
| 600 | 0.54610156 | 0.5467687600000001 | 0.5502927 |
| 700 | 0.7525538599999999 | 0.7505205599999999 | 0.7509273399999998 |

| 800 | 0.97494558 | 0.9773224599999996 | 0.97801136 |
|--------|---------------------|---------------------|---------------------|
| 900 | 1.2451786 | 1.2468340000000002 | 1.25164000000000003 |
| 1000 | 1.566225 | 1.5781350000000005 | 1.5818015999999997 |
| 2000 | 6.214042599999999 | 6.181636400000002 | 6.1742517999999995 |
| 3000 | 13.835297999999998 | 13.929510000000008 | 13.812009999999995 |
| 4000 | 24.69347599999999 | 24.693382 | 24.749907999999994 |
| 5000 | 38.498906 | 38.63013599999999 | 38.89369600000001 |
| 6000 | 55.63702000000002 | 55.665062 | 55.708674 |
| 7000 | 75.67342 | 75.441478 | 75.837246 |
| 8000 | 98.995134 | 98.68345199999996 | 99.21208599999996 |
| 9000 | 124.5302 | 124.4241 | 124.49490000000006 |
| 10000 | 154.11332 | 153.94469999999995 | 153.96908000000005 |
| 20000 | 615.3784599999998 | 614.3246599999999 | 615.98708 |
| 30000 | 1392.4703999999995 | 1393.2522 | 1392.0565999999994 |
| 40000 | 2439.398 | 2437.87700000000004 | 2437.8432000000007 |
| 50000 | 3816.6306 | 3817.2038 | 3818.5996000000014 |
| 60000 | 5482.8278 | 5483.8052 | 5483.518 |
| 70000 | 7454.1882 | 7451.157400000001 | 7449.478599999998 |
| 80000 | 9721.351200000003 | 9721.5888 | 9724.686999999998 |
| 90000 | 12297.2000000000004 | 12295.282000000005 | 12294.612 |
| 100000 | 15173.762000000002 | 15172.421999999995 | 15173.320000000003 |
| | | | |

Tabela 11 – Média de tempo do Selection Sort

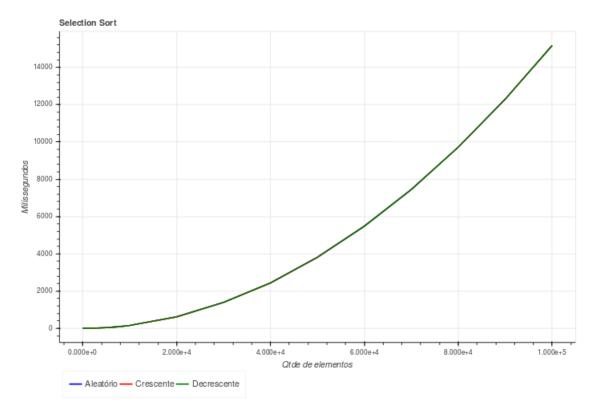


Figura 9 – Selection Sort, gráfico de resultados.

3.1.3 Bubble sort

| n-elementos | aleatorio | crescente | decrescente |
|-------------|------------------------|------------------------|------------------------|
| 1 | 6.36199999999996e-05 | 6.432e-05 | 6.780000000000001e-05 |
| 10 | 0.0002415399999999999 | 0.00023302 | 0.00044784 |
| 20 | 0.00058376 | 0.0005693999999999999 | 0.00135716 |
| 30 | 0.00110488 | 0.00106346000000000002 | 0.00274954000000000013 |
| 40 | 0.0013097200000000005 | 0.00125136000000000002 | 0.002784560000000001 |
| 50 | 0.0019252599999999987 | 0.0018504000000000007 | 0.004268779999999997 |
| 60 | 0.00269850000000000025 | 0.002573219999999999 | 0.006250519999999997 |
| 70 | 0.0037903 | 0.003731199999999999 | 0.00912808 |
| 80 | 0.004452579999999997 | 0.0042866400000000004 | 0.0105198000000000006 |
| 90 | 0.007167499999999999 | 0.00690576 | 0.018331120000000003 |
| 100 | 0.0101916600000000002 | 0.009836459999999998 | 0.02556024 |
| 200 | 0.031928420000000006 | 0.030499060000000012 | 0.08034861999999998 |
| 300 | 0.06271342 | 0.058413980000000025 | 0.15869872 |
| 400 | 0.12703450000000002 | 0.12277264 | 0.32672432 |
| 500 | 0.15926972 | 0.14695972 | 0.39194424 |
| 600 | 0.24205966000000004 | 0.22538618 | 0.59441138 |
| 700 | 0.30831228000000005 | 0.28411334 | 0.7618253200000001 |

| 800 | 0.41232524 | 0.3887219 | 1.04033000000000002 |
|--------|---------------------|--------------------|---------------------|
| 900 | 0.52443267999999999 | 0.5017058999999999 | 1.4129602 |
| 1000 | 0.6632637199999999 | 0.6323091399999998 | 1.7084739999999998 |
| 2000 | 2.67855260000000006 | 2.4618416 | 6.852431000000003 |
| 3000 | 5.899901000000002 | 5.5032206000000015 | 14.892673999999996 |
| 4000 | 10.626763399999998 | 9.9530382 | 27.20265400000001 |
| 5000 | 16.889428000000002 | 15.702858 | 42.71952800000001 |
| 6000 | 23.651266 | 22.056402 | 60.14559200000001 |
| 7000 | 31.952798 | 29.973362000000005 | 80.59747800000002 |
| 8000 | 41.97577400000001 | 39.28520799999999 | 108.66099999999996 |
| 9000 | 52.945266 | 49.81960599999999 | 133.69294 |
| 10000 | 65.443436 | 61.02904800000001 | 164.73821999999998 |
| 20000 | 262.0408 | 243.97320000000008 | 664.5801800000003 |
| 30000 | 605.2050599999999 | 561.17494 | 1528.3691999999994 |
| 40000 | 1034.4937599999996 | 975.5939199999997 | 2582.915000000001 |
| 50000 | 1635.3270000000002 | 1478.5251999999996 | 4021.881600000001 |
| 60000 | 2286.8478 | 2155.2990000000004 | 5855.2588 |
| 70000 | 3126.2176 | 3182.7952 | 8112.5588000000025 |
| 80000 | 4079.674999999999 | 4009.7566 | 10354.742000000004 |
| 90000 | 5183.987400000001 | 4886.374399999999 | 12907.1000000000002 |
| 100000 | 6387.3636000000015 | 6004.119800000001 | 15843.345999999996 |
| 90000 | 5183.987400000001 | 4886.374399999999 | 12907.1000000000002 |

Tabela 12 – Média de tempo do Bubble Sort

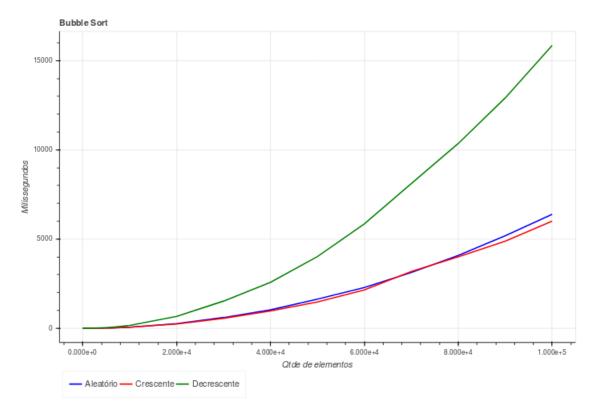


Figura 10 – Bubble Sort, gráfico de resultados.

3.1.4 Shell sort

| n-elementos | aleatorio | crescente | decrescente |
|-------------|------------------------|------------------------|------------------------|
| 1 | 8.66999999999999e-05 | 7.556000000000003e-05 | 9.596e-05 |
| 10 | 0.0001896 | 0.00018413999999999995 | 0.00023594 |
| 20 | 0.00029992 | 0.0002880999999999985 | 0.00035953999999999994 |
| 30 | 0.000519219999999999 | 0.000483499999999999 | 0.00060696000000000001 |
| 40 | 0.00043164000000000001 | 0.0003913200000000001 | 0.0005659599999999999 |
| 50 | 0.00053280000000000002 | 0.0005095 | 0.0008365400000000001 |
| 60 | 0.000675779999999999 | 0.00065498 | 0.00129804 |
| 70 | 0.0009422800000000004 | 0.00088366 | 0.00164948 |
| 80 | 0.00079216000000000001 | 0.0007514399999999997 | 0.0014870999999999999 |
| 90 | 0.00104282 | 0.00099746 | 0.00184108 |
| 100 | 0.0011963599999999998 | 0.00110566 | 0.0019554200000000007 |
| 200 | 0.0022194400000000013 | 0.0020728800000000013 | 0.003929299999999999 |
| 300 | 0.00465906 | 0.00464926000000000005 | 0.007978119999999998 |
| 400 | 0.005206160000000003 | 0.004807440000000003 | 0.00836884 |
| 500 | 0.00898828 | 0.0094640400000000002 | 0.01586288 |
| 600 | 0.00847214 | 0.008156859999999998 | 0.013151459999999998 |
| 700 | 0.00999584 | 0.00949136 | 0.014142320000000003 |

| 800 | 0.011804099999999998 | 0.010908580000000005 | 0.0196165 |
|--------|----------------------|----------------------|----------------------|
| 900 | 0.013808080000000006 | 0.01290692 | 0.02222180000000001 |
| 1000 | 0.020440859999999998 | 0.01997758 | 0.033130759999999995 |
| 2000 | 0.043242759999999984 | 0.04110132000000001 | 0.06234480000000001 |
| 3000 | 0.07187110000000001 | 0.06789051999999997 | 0.10273514 |
| 4000 | 0.08789107999999997 | 0.08007718000000001 | 0.11893252 |
| 5000 | 0.0925285 | 0.08704414000000005 | 0.13805626 |
| 6000 | 0.13269892 | 0.12264468 | 0.17419702000000006 |
| 7000 | 0.15157742 | 0.14018013999999998 | 0.20747252 |
| 8000 | 0.16267289999999995 | 0.150836360000000006 | 0.22027041999999994 |
| 9000 | 0.19120046 | 0.18119348 | 0.2729812800000001 |
| 10000 | 0.21462448000000006 | 0.1969716199999999 | 0.29579946 |
| 20000 | 0.44199366 | 0.40533506 | 0.6213983600000001 |
| 30000 | 0.7816365000000002 | 0.7256145400000001 | 1.0407506999999998 |
| 40000 | 0.9656276600000002 | 0.8938177200000001 | 1.2944742000000002 |
| 50000 | 1.2180288000000001 | 1.1319468000000001 | 1.6699556000000002 |
| 60000 | 1.4890634000000005 | 1.3584957999999998 | 2.0236593999999997 |
| 70000 | 1.8849568 | 1.7246824000000005 | 2.314869200000001 |
| 80000 | 2.1531498 | 1.978576 | 2.5989719999999994 |
| 90000 | 2.3803844 | 2.20387600000000006 | 3.026679000000001 |
| 100000 | 2.6489558000000004 | 2.5036772000000003 | 3.3127751999999986 |
| | | | |

Tabela 13 – Média de tempo do Shell Sort

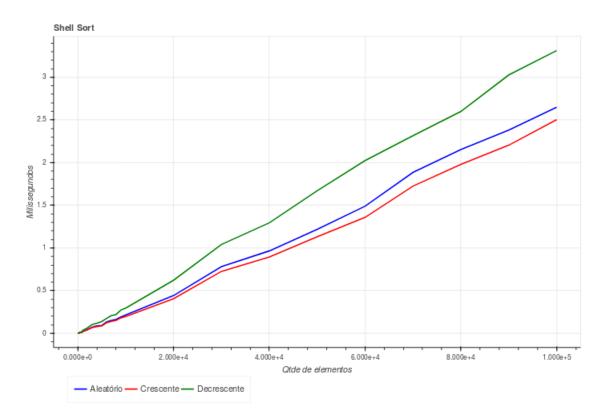


Figura 11 – Shell Sort, gráfico de resultados.

3.1.5 Quicksort

| n-elementos | aleatorio | crescente | decrescente |
|-------------|------------------------|------------------------|------------------------|
| 1 | 0.0001287199999999999 | 0.00013689999999999999 | 0.00012589999999999999 |
| 10 | 0.00039626 | 0.0003763799999999984 | 0.00044716 |
| 20 | 0.00080504000000000002 | 0.000775679999999999 | 0.00102498 |
| 30 | 0.0014191599999999998 | 0.0014121400000000005 | 0.001667499999999999 |
| 40 | 0.0018122199999999996 | 0.00181322 | 0.00207334000000000003 |
| 50 | 0.00259538 | 0.00275002 | 0.00301544000000000003 |
| 60 | 0.0036092800000000007 | 0.0036236200000000014 | 0.00424246 |
| 70 | 0.005393340000000001 | 0.0054448 | 0.006414800000000001 |
| 80 | 0.00650588 | 0.00610068 | 0.00709802 |
| 90 | 0.007691779999999999 | 0.0077901400000000036 | 0.008782820000000002 |
| 100 | 0.01147832 | 0.011887899999999998 | 0.016156040000000003 |
| 200 | 0.03342298000000001 | 0.033774820000000004 | 0.04122540000000001 |
| 300 | 0.0800768 | 0.08261992000000001 | 0.10349269999999997 |
| 400 | 0.132652080000000006 | 0.13872214000000002 | 0.17054222 |
| 500 | 0.20487036000000006 | 0.20763247999999992 | 0.2556335 |
| 600 | 0.29414783999999994 | 0.30181403999999995 | 0.37839278 |
| 700 | 0.3937792399999999 | 0.4026754 | 0.4913740000000002 |

| 800 | 0.5022601 | 0.5103693799999999 | 0.6075401200000002 |
|--------|--------------------|---------------------|--------------------|
| 900 | 0.62613752 | 0.63325112 | 0.73611716 |
| 1000 | 0.7853935800000003 | 0.7949036399999998 | 0.92125936 |
| 2000 | 3.1397559 | 3.1925038 | 3.7847432 |
| 3000 | 7.480459619999998 | 7.967535400000003 | 9.2145958 |
| 4000 | 12.50861266 | 12.986206000000006 | 15.695778 |
| 5000 | 19.859510499999995 | 20.230566 | 24.116454 |
| 6000 | 28.376703000000003 | 28.678648 | 34.644298000000006 |
| 7000 | 38.42625838000001 | 39.241603999999974 | 47.245038 |
| 8000 | 49.6324631 | 51.71043599999999 | 59.259396 |
| 9000 | 64.13671000000001 | 64.10335400000001 | 76.19887600000001 |
| 10000 | 79.55824559999999 | 80.86666199999998 | 94.18131 |
| 20000 | 312.9152602000001 | 318.56034 | 377.9182 |
| 30000 | 710.704617 | 725.06052 | 853.4606800000001 |
| 40000 | 1224.1749857999998 | 1246.16600000000002 | 1447.7228199999995 |
| 50000 | 1915.2557426000005 | 1956.4022000000007 | 2279.37444 |
| 60000 | 2949.207355799999 | 2940.0198000000005 | 3432.2615999999994 |
| 70000 | 3819.5877446000004 | 3936.7234 | 4711.543400000001 |
| 80000 | 4955.5327499999985 | 5069.6212 | 5887.796799999997 |
| 90000 | 6261.575381999997 | 6391.2022000000015 | 7419.7930000000015 |
| 100000 | 7705.313315999998 | 7809.560600000002 | 9107.002599999998 |
| | | | |

Tabela 14 – Média de tempo do Quicksort

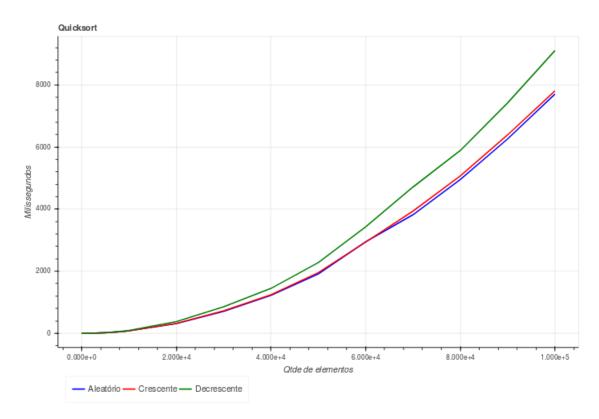


Figura 12 – Quicksort, gráfico de resultados.

3.1.6 Merge sort

| n-elementos | aleatorio | crescente | decrescente |
|-------------|-----------------------|------------------------|-----------------------|
| 1 | 8.74599999999998e-05 | 8.271999999999998e-05 | 8.04399999999998e-05 |
| 10 | 0.002561740000000001 | 0.00216700000000000005 | 0.0022400399999999987 |
| 20 | 0.0039162999999999976 | 0.00374204 | 0.00374542 |
| 30 | 0.006140880000000002 | 0.005890699999999998 | 0.006066299999999976 |
| 40 | 0.00577768 | 0.005675780000000003 | 0.005555559999999999 |
| 50 | 0.010145819999999998 | 0.00992998 | 0.01006036 |
| 60 | 0.008690020000000003 | 0.00870846 | 0.00844154 |
| 70 | 0.0107466600000000002 | 0.01042974 | 0.01024406 |
| 80 | 0.012068400000000002 | 0.01188608 | 0.011587679999999998 |
| 90 | 0.013629999999999998 | 0.0134486 | 0.013389020000000005 |
| 100 | 0.022698260000000005 | 0.02247602 | 0.02262972 |
| 200 | 0.033423359999999985 | 0.03198531999999999 | 0.03158324 |
| 300 | 0.04783078 | 0.047321639999999984 | 0.04571464 |
| 400 | 0.07717608000000001 | 0.07632107999999999 | 0.07606866 |
| 500 | 0.09068790000000003 | 0.0902877 | 0.08931276000000002 |
| 600 | 0.09743568 | 0.09613956 | 0.09484492 |
| 700 | 0.12201270000000003 | 0.12127187999999997 | 0.12014502 |

| 800 | 0.12465428 | 0.12419009999999997 | 0.12402931999999997 |
|--------|---------------------|---------------------|---------------------|
| 900 | 0.15934056 | 0.15445996000000006 | 0.15348805999999993 |
| 1000 | 0.16415146 | 0.16156558 | 0.15910045999999994 |
| 2000 | 0.3310599600000001 | 0.33280864 | 0.3233439200000001 |
| 3000 | 0.5116175999999999 | 0.5079330200000001 | 0.5057538600000001 |
| 4000 | 0.7107825000000004 | 0.7169150199999997 | 0.708043999999999 |
| 5000 | 0.9199447000000001 | 0.9157468400000004 | 0.9124175 |
| 6000 | 1.0351199 | 1.0147118 | 1.01285676 |
| 7000 | 1.15054160000000004 | 1.148931 | 1.1296363999999999 |
| 8000 | 1.36292160000000002 | 1.3750534 | 1.3455878000000001 |
| 9000 | 1.7060540000000002 | 1.6920665999999998 | 1.6732542 |
| 10000 | 1.7922128000000002 | 1.7980470000000002 | 1.7682486000000002 |
| 20000 | 3.4463641999999988 | 3.4504582000000004 | 3.3345266000000016 |
| 30000 | 5.5396887999999995 | 5.442347999999999 | 5.2768824 |
| 40000 | 6.949690999999999 | 6.9348797999999965 | 6.8092882 |
| 50000 | 8.6095736 | 8.676968400000002 | 8.6157094 |
| 60000 | 10.710488 | 10.712239999999998 | 10.435927999999997 |
| 70000 | 12.382073999999998 | 12.307936000000005 | 12.291986 |
| 80000 | 14.026547999999998 | 14.132902000000005 | 13.754404000000001 |
| 90000 | 15.851076 | 15.82669 | 15.668390000000004 |
| 100000 | 17.481986000000006 | 17.463604000000007 | 17.465252 |

Tabela 15 – Média de tempo do Merge Sort

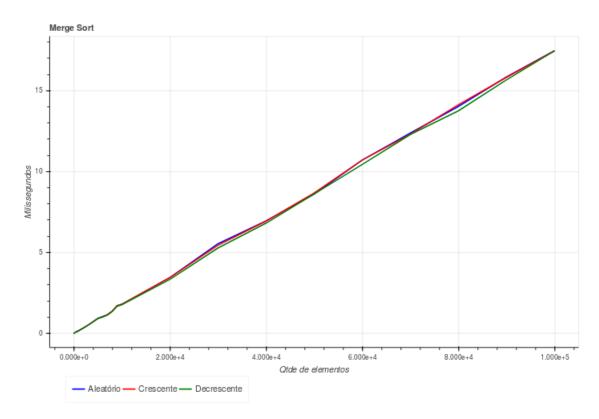


Figura 13 – Merge Sort, gráfico de resultados.

3.1.7 Radix sort (LSD)

| n-elementos | aleatorio | crescente | decrescente |
|-------------|-------------------------|-------------------------|-------------------------|
| 1 | 0.000127840000000000002 | 0.000120760000000000003 | 0.000177140000000000006 |
| 10 | 0.00149714 | 0.00144342 | 0.00143050000000000006 |
| 20 | 0.00344698 | 0.003389179999999999 | 0.0034288199999999987 |
| 30 | 0.00507238 | 0.00447688 | 0.00444216 |
| 40 | 0.00402094 | 0.00368006 | 0.003653 |
| 50 | 0.00663616 | 0.00654854 | 0.006490940000000003 |
| 60 | 0.0048655 | 0.00480284 | 0.00482398 |
| 70 | 0.005444740000000001 | 0.00540828000000000006 | 0.005356719999999999 |
| 80 | 0.007354079999999997 | 0.00752038 | 0.007321079999999998 |
| 90 | 0.007099739999999985 | 0.00711828 | 0.007069699999999998 |
| 100 | 0.008428419999999997 | 0.008258339999999998 | 0.008453219999999997 |
| 200 | 0.013028559999999998 | 0.01298059999999999 | 0.01306192 |
| 300 | 0.016468059999999996 | 0.017437440000000002 | 0.0166259000000000006 |
| 400 | 0.029904819999999988 | 0.030112839999999988 | 0.029872779999999995 |
| 500 | 0.027574299999999996 | 0.027057280000000003 | 0.0274870000000000004 |
| 600 | 0.02777642 | 0.0274179000000000002 | 0.02782098 |
| 700 | 0.04136696 | 0.041383920000000005 | 0.04108437999999999 |

| 800 | 0.03417122000000001 | 0.033842100000000014 | 0.034156920000000014 |
|--------|---------------------|----------------------|----------------------|
| 900 | 0.0393961 | 0.03909072 | 0.039995640000000006 |
| 1000 | 0.04125008 | 0.04174422 | 0.04123798 |
| 2000 | 0.10889986 | 0.10946516 | 0.10775699999999999 |
| 3000 | 0.13803787999999995 | 0.13844994 | 0.14038446000000002 |
| 4000 | 0.20519679999999996 | 0.20418748 | 0.20233874 |
| 5000 | 0.24257226000000004 | 0.24173826 | 0.24388674000000005 |
| 6000 | 0.3376315400000001 | 0.33423958 | 0.33214738000000005 |
| 7000 | 0.30743894000000005 | 0.30584279999999997 | 0.30629520000000005 |
| 8000 | 0.3701806999999999 | 0.36933788 | 0.3755869800000003 |
| 9000 | 0.39881216 | 0.3968695999999999 | 0.4054190799999999 |
| 10000 | 0.4505964600000002 | 0.45749364 | 0.453578 |
| 20000 | 1.124606 | 1.1198513999999995 | 1.1084823999999998 |
| 30000 | 1.8236082 | 1.8040119999999995 | 1.8403962 |
| 40000 | 2.2719872000000003 | 2.2335866 | 2.248113 |
| 50000 | 2.7697327999999994 | 2.750054 | 2.7512090000000007 |
| 60000 | 3.4801808000000007 | 3.5134602 | 3.5083442000000002 |
| 70000 | 3.867741 | 3.879113199999998 | 3.874434 |
| 80000 | 4.4409852 | 4.433402600000001 | 4.390199200000001 |
| 90000 | 4.961898000000001 | 5.087346599999999 | 5.034146 |
| 100000 | 5.7376532000000005 | 5.6715044 | 5.770450800000001 |

Tabela 16 – Média de tempo do Radix Sort (LSD)

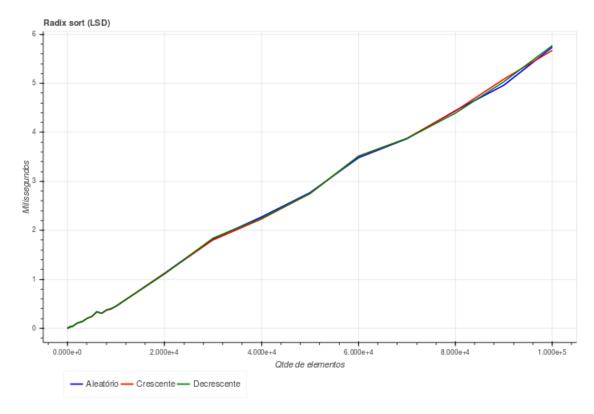


Figura 14 – Radix sort (LSD), gráfico de resultados.

3.2 Resultados gerais

Através dos gráficos anteriores, podemos elencar 3 algoritmos, entre os 7, bons para o problema de ordenação, nessa ordem: Shell sort, Radix sort (LSD) e Merge sort.

Nos gráficos seguintes, podemos ver claramente a diferença entre os algoritmos de complexidade quadrática, logaritmica e lineares (esses apenas nos melhores casos).

Como piores algoritmos, estariam: Selection sort, Quicksort, Bubble sort e Insertion sort, esse último apenas quando se trata dos arranjos de ordem decrescente (pior caso).

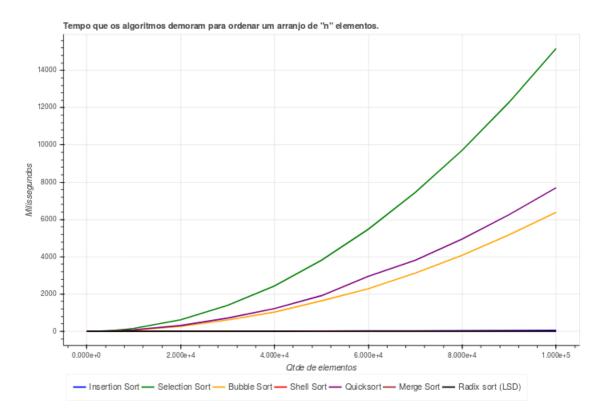


Figura 15 – Gráfico de resultados para arranjos com elementos aleatórios.

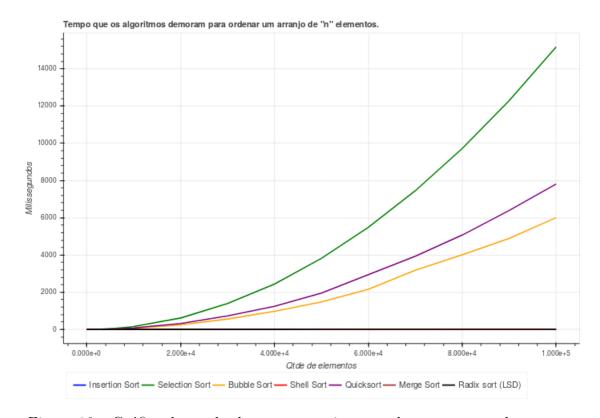


Figura 16 – Gráfico de resultados para arranjos com elementos em ordem crescente.

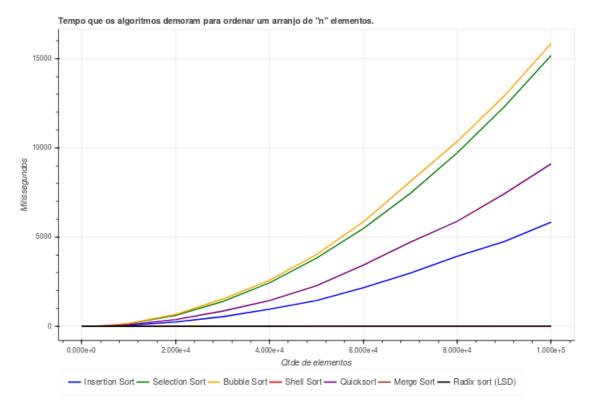


Figura 17 – Gráfico de resultados para arranjos com elementos em ordem decrescente.

4 Discussão

De maneira geral, podemos ver a clara diferença que faz escolher um algoritmo de ordenação ideal, sendo dos 7 analisados, apenas 3 bons o suficiente para uso com arranjos grandes. Pode-se também notar que a escolha do algoritmo não faz tanta diferença se considerarmos arranjos de apenas 100 elementos ou menores, como pode ser visto nos gráficos seguintes:

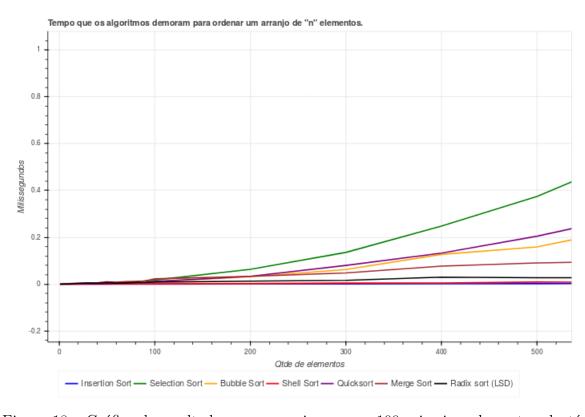


Figura 18 – Gráfico de resultados para arranjos com os 100 primeiros elementos aleatórios.

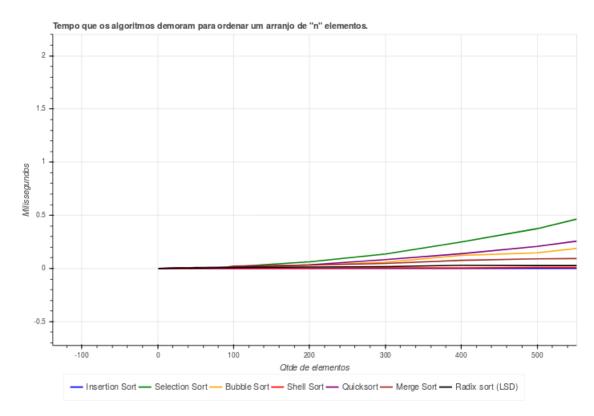


Figura 19 – Gráfico de resultados para arranjos com os 100 primeiros elementos em ordem crescente.

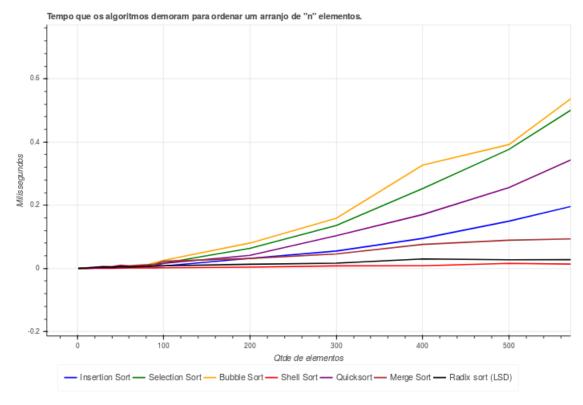


Figura 20 — Gráfico de resultados para arranjos com os 100 primeiros elementos em ordem decrescente.

Dos 7, o algoritmo mais recomendado para uso é o Shell sort, pois no seu pior caso (ordem decrescente dos elementos) ele obteve uma média de 3.3127751999999986 milissegundos, enquanto o segundo melhor algoritmo, Radix sort (LSD), obteve 5.770450800000001, pouco mais de dois milissegundos de diferença.

Mesmo sendo o segundo melhor algoritmo desse estudo, o Radix sort (LSD) mostrou-se ser muito superior a grande parte dos algoritmos de ordenação que utilizam comparação de chaves, visto que o Radix utiliza a decomposição das chaves.

Observando os valores dos algoritmos que utilizam recursão, Quicksort e Merge sort, podemos ver que o Quick é melhor se comparado ao Merge na ordenação dos arranjos de 100 elementos ou menores. Porém, o Merge mostrou-se ser bastante mais eficaz que o Quick a medida que a quantidade de elementos nos arranjos ia subindo, possuindo uma diferença entre seus piores casos de 9090 segundos.

Algo interessante a se notar, é a aproximação dos resultados quanto comparado os valores para arranjos aleatórios e arranjos crescentes, havendo uma diferença mais significante quanto comparado com os valores para arranjos decrescentes (piores casos).

5 Consultas e referências

Para o entendimento dos algoritmos usados no experimento, realizou-se consulta aos sites:

```
Wikipedia - <https://www.wikipedia.org/>;

GeeksforGeeks - <http://www.geeksforgeeks.org/>;

Algorithm - <https://www.programming-algorithms.net/>.
```

As imagens retiradas de algum lugar possuem, logo abaixo delas, um link referente aonde elas são originalmente. Chegou-se a elas utilizando uma busca pelo nome do algoritmo no Google.

Para o domínio adequado da linguagem C++, consultou-se os sites:

```
CPPreference - <http://en.cppreference.com/>;
CPlusPlus - <http://www.cplusplus.com/>.
```