# 我国古代在自动調整系統方面的成就

## 万百五

### 摘 要

本文論証了: 約二千年前我国发明和使用的指南車,是一个按扰动調整原則工作的开周自动調整系統。而約九百年前,北宋时代的苏頌和韓公康在他們制造的水运仪象台里,发明和使用了一个天衡装置。它是一个按被調整量的偏差进行調整的閉周自动調整器。

文章分析、研究了我国古代的各种类型的自动装置,认为我国古代在自动学上的成就是很突出的。

## 一、指南車—方向的开周自动調整系統

我国古代发明的指南車,是采用一种能自动离合的齿輪系。它的发明年代,据傳說始于 黃帝(公元前 2698~2599 年)或周公(約在公元前 1100 年)。根据刘仙洲先生之考証,队

为"这些都不大可靠"。他根据汉代文献記載及出土的秦 代或西汉齿輪等事实,判断指南車的发明"最早可推到两 汉"(紀元前二世紀);即使是再保守一点,也应該推到 汉代張衡(公元 78~139 年)[1]。

根据以后宋史的記載[1],指南車是用一輛双輪独轅車組成,用馬来拉动。 車廂外壳上层置有一个木刻的仙人,伸臂指向南方。 車廂內有能自动离合的齿輪系等較重的机构。 无論車朝那个方向轉弯,木仙人所指的方向始終是正南方。它的机械构造,由鮑思賀先生根据宋史輿服志上的詳細記載推測如图 1 所示[1]。

图中A为車輪;B为附装于車輪里側的齿輪;D为小平輪;E为中心大平輪,装置在轅上的一个立軸上,其中心为 $O_1$ 。轅則装置在車軸中間的一个短立軸上,其中心为 $O_2$ 。木仙人装置在E輪立軸的最上端。当車一直向前走的时候,輪D和E之齿彼此恰不接触。故兩边車輪的运轉都不

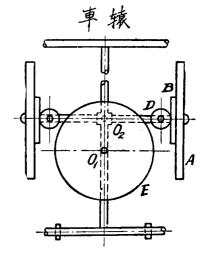


图 1 鲍思賀推測宋代燕粛在 公元 1027 年所造 的 指 南車(取自[1])。

本文收到日期: 1963年4月1日

影响中心大平輪五。此时木仙人的位置假定正指向南方。 当車向左轉弯时, 轅的前端向左 移,轅的后端必向右移, 使B輪和右边的D輪相銜接。 結果B輪受右边車輪的影响向右轉 动。其所轉角度恰能抵消車向左轉弯的影响,从而使木仙人所指的方向不变。当車向右轉弯

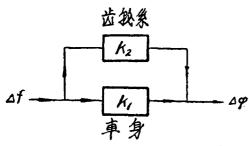


图 2 指南車自动調整系統的方框图

的方框图是类同的[2]。

时,理同[1]。

今从自动調整理論的角度加以分析。这是一 个开周的自动調整系統(沒有反饋)。被調整量 φ 即是木仙人所指的方向。这个系統保証: 在車 子朝任意方向轉弯时(即有扰动作用4),被 調整量 $\varphi$ 不变。它的方框图如图 2 所示。 $K_1$  为 車轉弯时影响方向 $\varphi$ 的轉移系数。 $K_2$ 为車轉弯 时通过齿輪 B、D、E影响方向  $\varphi$  的轉移系数。显 然,这个方框图和近代按扰动原則工作的調整器

系統所应用的調整原則为,按扰动作用进行調整(принцип регулирования по возмущению) [2]。当出現扰动作用  $\Delta f$  时,系統的关系式为:

$$\Delta \varphi = K_2 \Delta f + K_1 \Delta f = (K_3 + K_1) \Delta f_{\alpha}$$

由于指南車設計、制作时保証  $K_2 = -K_1$ ,

$$\triangle p \equiv 0$$

卽在整个轉弯过程中方向始終不变。換言之,动态誤差和靜态誤差都等于零 。 所 以可以詠 为: 这里是应用了自动控制理論中絕对不变性原理的雛形, 幷应用了双通道結构的理論[3]。

从今天机械学的观点看来,采用齿輪系的指南車不外乎由二种原理构成:上述的补偿原 理及差动齿輪原理。前者形成了开周自动調整系統, 而后者形成了閉周自动調整系統。 当 然,应用补偿原理的齿輪系,在构造方面要远比应用差动齿輪系的方法簡单。因而,在西汉 时代指南車采用差动齿輪的方法是很少可能的。所以,上述关于指南車的分析,虽是按照宋 史的記載加以推測的。 但是, 我們有充分根据訓为, 汉代采用的也是类似的补偿方法。

由上述可知,这种按扰动調整原則的开周自动調整的发明和应用,在我国已經約有二千 一百年以上的历史了。A. Booth 則計为中国指南車是一个閉周自动調整系統[8], 即利用偏 差負反饋的調整原則。因为他錯誤地訓为:它利用差动齿輪来工作的, 幷是紀元后第八世紀 的发明(在我国周圣历三年~唐貞元十五年)。在国外有关扰动調整原則的应用,則要比我 国迟一千多年。根据紀載[3],約一千年以前,阿拉伯人創造的风磨上, 磨子的轉速是按外 部負載力矩的作用而改变风翼来进行自动調整的。

至于按扰动調整原則在工业上的应用,根据現有資料来看,那还是較近代的事情了。法 国学者 J. Poncelet 在公元 1829 年創造了一个利用这个原則的、蒸汽机的轉速調整器[2,3]。

## 二、水运仪象台里受水壶水重的閉周自动調整系統

北宋哲宗元祐初年(公元 1086~1089 年)苏頌和韓公廉制成了一座水运仪象台。 这种

水运仪象台是用水作动力来轉动一个樞輪, 而后者必須作恆速迥轉(每天1600周)以 驅动渾象和渾仪二个齿輪系。如何保証樞輪 恆速迴轉呢? 在汉代張衡时这个問題已經解 决了。在他的水力天文仪器中利用銅壶滴漏 装置。在最后一个壶(平水壶)内的水平面 总保持恆定不变,这样在同一时間內由平水 壶下边出水口流出的水量就能保持恆值。把 这个一定的水量注入水輪(即樞輪)上,就 能使后者恆速迴轉。苏頌又进一步改进了这 个方法, 他增加了一个特殊的 装置——天 衡。它的构造如图 3 所示[1]。

图中退水壶上有一个樞輪(图上未画 明), 沿其輪周等距离地分布有受水壶三十 六个。退水壶旁的壶架上置有平水壶、天池 等滴漏装置(图上未画明)。 平水壶内水面 保持恆定的高度, 幷将平水壶向外流出的水 去驅动樞輪。天衡装置由天关、左天鎖、右 天鎖、天衡橫桿(在樞輪之上),天条、格

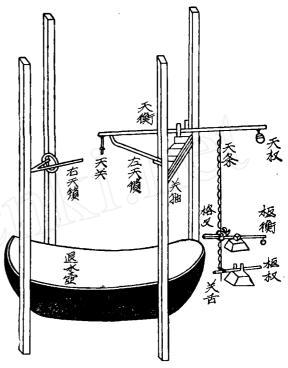


图 3 苏頌:新仪象法要上的天衡图(取自[1])

叉、关舌(在樞輪之旁)等部分組成。"当樞輪不轉动的时候,它园周上恆有一个突出部分架 在格叉之上。当受水壶内接受的漏水不到—定重量的时候,天关反抗着天权和天条等重力阻 止着樞輪不使它轉动; 到达一定的重量的时候, 格叉处因压力增大而下降, 同时經过天条及 天衡使天关被提上升,这样就使樞輪向右轉动。但轉过一壶以后,格叉处所受的压力去掉, 关舌和格叉等受樞衡樞权等的影响又行上升,同时經过天条及天衡又使天关下落,樞輪又被 阻住。这样使樞輪的轉动因漏水量的等时性也得到等时性"[1]。(这里要附带說明,原来 图中横桿叫天衡。但本文作者今以天衡装置表示图上整个右側系統)。由此可見,天衡装置 是用来使每一受水壶内所盛之水有一定的重量,从而使樞輪的迴轉速更加精确地保持恆定。 右天鐵相当于一个止动卡子,它具有防止樞輪倒轉的作用。左天鎖似乎是限制天关升起过高 用的[1]。

今从自动調整理論的角度加以分析。显然,天衡装置是—个自动調整器。被調整量是受 水壶内的水重(輸出)。連接格叉及樞衡的橫桿是一个槓桿,起了自动調整系統中檢測、比 較元件的作用。它比較了槓桿二端的重量,幷且用二端重量之差(誤差)来进行調整。因此 樞衡的給定重量便是自动調整系統中的参据量(輸入)。小槓桿所檢測出来的誤差,通过作为 放大、变换元件的天衡横桿来控制天关。而天关則是一个兩位置継电器性质的执行元件,它 来控制受水壶的水重。然而,由于仪象台动作过程的需要,天关不是設計成直接来控制平水 **壼向外流出的水(例如利用閥門,这在当时技术条件下也是完全可以做到的)**;而是用来放 过已达恆定水量的这—受水壶,同时訨下一个空受水壶来接受水流。即使这样,这还是一个 利用誤差来控制的,带有負反饋的閉周自动調整系統。它的方框图表示在图4上。而后者和 今日采用的自动調整系統的方框图完全类同[4]。

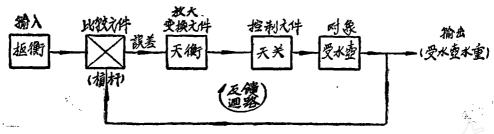


图 4 水运仪象台受水壶水重自动調整系統的方框图

这是一个直接調整的、兩位置継电器式、无差、閉周自动調整系統(非綫性系統)。它 应用按被調整量之偏差(誤差)进行調整的原則[2]。由于二个槓桿在受水壶无水时,已經 接近于平衡,所以这个自动調整系統具有較高的灵敏度。苏頌、韓公廉发明的天衡装置便是 一个自动調整器(公元 1086~1089年)。它比俄国 И. И. Ползунов 的蒸汽鍋炉水位調整 器 ( 公元 1765 年 ) 及英国 James Watt 的蒸汽机轉速离心式調整器 ( 公 元 1784 年 ) 要 早 近七百年[5]。

除了上述过去公认为最早的調整器外,有人提出自动調整器的发明再往前可以推到卓越 的荷兰物理学家及机械师 C. Huygens。他在公元1657年所創制的时鈍中采用了一个装 置,以自动調整的原則来調整时鈍的走动[5]。但敍述簡单,无法获悉它的动作原理及应用的 調整原則。

此外,还有人提出閉周自动調整系統的发明应該首推 A. Meikle。他在公 元 1750 年 发 明了一个带自动轉塔的风磨[6]。依靠与风向成直角的輔翼的帮助,当风向改变时輔翼能使主 翼的塔轉动,直到輔翼的軸与风向再成直角为止。这实际上是一个閉周自动控制系統,用来 进行主翼方向的自动控制。 它虽比俄国发明家 И. Ползунов 的浮子式水位調整器要早 15 年,但是还是远远落在苏頌等人創造的天衡装置的后面。

自然,这里沒有采納那些幷无确实根据的見解。例如有人訓为在公元初年时阿拉伯人已 經采用浮子式閥門来自动調整水位[7]。但是,公訓为沒有援引确实的根据[6]。

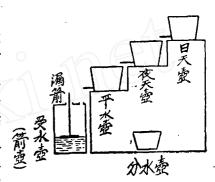
## 三、我国古代在自动学上的成就是很突出的

如所周知,构成自动調整系統有三个基本調整原則:按扰动作用进行調整的原則、按被 調整量之偏差进行調整的原則、以及同时实行上述二原則的复合調整的原則。按目前已收集 到的不完整的資料来看,第一及第二个調整原則的发明和使用,我国远远走在其他国家的前 面。

我国古代劳动人民能在自动学方面有这样傑出的創造,絕非偶然的。因为我国在过去几 千年的历史里,劳动人民在科学、技术上有不少极有价值的发明创造,而且时間上都要比別 的国家为早。而自动調整、自动控制等自动学方面的課題,則是人类的生产及与其相联系的 科学技术,进步到一定阶段时必然会遇到的問題。由于我国古代在天女、数学、机械等自然 科学方面都有突出的成就,所以在这个基础上我国古代劳动人民当时首先发明和使用了自动

調整系統,这是很自然的。根据目前可以收集到的不完整的資料来看,我国古代劳动人民第 一个接触到的需要較精确自动調整——自动保持一个量为恆值——的問題,很可能就是在計 时方面遇到的。这就是上节中提到的,古代我国銅壶滴漏装置中的平水壶水位必須保持恆定 的問題。这个問題的解决,根据刘仙洲先生之考証,已經約有三千年左右(我国周朝)的历 史了[1,9]。

为了保持平水壶水位的恆定, 当时是使用了几个壶, 一个魚貫地依夾供水給另一个(图5)。第一个壶,每过 一段时間需要由人来添加水,因此水面变动最大。而以下 几个壶的水面依次变动得愈来愈小。这未始不是一个切实 的介决办法。作为三千年以前存在的一个自动調整的方法 来看,根据当时生产及科技水平来看,这实是一个非常巧 妙的方法。誠然, 这还不是一个閉周自动調整系統。 但 是,它的工作原理約等于近代的参数恆定系統(cucrema параметрической стабилизации)[3,11]。如果我們把 这个銅壶滴漏装置用一个电系統加以比拟的話, 那末, 前



銅壶滴漏装置示意图[9]

面連貫的三个壶相当于一个阻容滤波系統;洩溢用的分水壶犹如电阻和二极管組成的削波器 中的降压电阻。而对第一个壶間隔地加水,便相当于对电系統加上一个个电的脈冲。而整个 系統的目的是为了从脈冲电源取得恆定电压。

由此可見,从介决这一个最早面临的需要較精确的自动調整問題迄今,已有三千年。这三 千年来我国在自动学方面的成就究竟有多少?幸喜在刘仙洲先生的中国机械工程发明史(第 一編)一书中,我們看到了經过收集、整理的第一批宝貴材料。其中包括用之于水力天文仪器 上的自动机构;能作种种运动的自动木人或动物;自动爆炸的地雷、水雷;自动发射箭的装 置;水飾等等。从自动学的覌点加以分析,則可以分成下面几类(当然有的还是雛形的):

- 1.自动檢測及自动傳訊。例如以銅壶滴漏装置来計时,幷且以壺箭在箭壺中浮起的高度 来表明时刻, 記里鼓車(公元前第二世紀)利用車輪的轉动自动地把車行的里数表示出来( 打鼓及打鈡)。即在三千年前,我国古代劳动人民已經把一个物理量变换为另一物理量,并 加以測定。汉張衡所創造的候风地动仪将地震加以測定,幷把訊号变換、放大[12];
- 2. 开周的自动控制。多半是利用类似于二位置继电器性质的触发元件——机关,消息、 关捩来自动控制另一較大能量以完成預定动作。如明代嘉靖年間(公元1522~1566年)會 **銑发明一种能自动爆炸的地雷。捕捉动物用的自动机构也属于这一类。能作种种运动的自动** 木人,据說最早于二千九百多年前"周穆王"时即有了[10]。但这事今天考証起来不十分 可靠。汉代及以后文献中,不断有有关这方面記載。根据齿輪及傳动机构的发明,在汉代已 趋于完善等方面来判断,从汉代开始出現了自动木人或动物,比較可靠;
  - 3. 开周或閉周自动調整。指南車、天衡装置;
- 4.开周的程序控制。多半是利用齿輪系以及桿、凸輪傳动机构来完成一系列的順序的动 作。如汉代張衡在他的水力天文仪器上用此法自动表示每月日数。唐代某皇后的粧具等;
- 5.模拟研究法。以水力天文仪器模拟太阳、月亮、地球的运动。这事有人扒为从虞舜的 时候(公元前 2257~2208年)就开始了[1];

#### 6.参数恆定系統。如銅壶滴漏装置。

此外,还有上面种种方法的結合应用,有的还达到相当复杂的程度。但某些記載尚失之过簡,还不能据此推測出設备的工作原理。例如元代郭守敬(公元1231~1316年)創制的大明殿灯漏中,利用"龙首張吻轉目以审平水之緩急,随珠俛仰以察准水之均調"[1]。分析这話的意思,好象平水壶之水位和注入平水壶的水流均有着自动調整。估計这里面一定是用了閉周的自动調整系統(例如浮子閥門式的水位自动調整系統)。

总之,可以断言:与当时其他国家相比,我国古代在自动学上的成就是很突出的。这一点甚至于外国某些学者也不得不承訊[8]。这是一段光荣的历史。但是它远沒有为許多人,特别是从事于自动学領域科技工作的人所知晓。应該継續仔細收集、整理、分析、探討我国古代劳动人民在自动学上的成就。这不但是发掘了我国古代劳动人民的光耀成就,丰富了人类发明史上的宝費內容;同时也可以用来教育我国的科技工作者及青年一代。

### 参考文献

- [1] 刘仙洲:中国机械工程发明史,第一編. 1962.
- [2] Ивахненко А. Г., Электроавтоматика, І. 1954.
- [3] Уланов М., Регулирование по возмущению, 1960. (扰动調节。中譯本,胡保生譯)。
- [4] 万百五: 反再生稳压器分析, 电信建設, 二卷九期, 1951, 9月号。
- [5] Храмой А. В., Очерк истории развития автоматики в СССР, 1956.
- [6] Newton G. C., Gould L. A., and Kaiser J. F., Analytical Design of linear Feedback controls, 1957.
- [7] Usher A. P., A History of Mechanical Inventions, 1929.
- [8] Booth A. D., Progress in Automation, 1960.
- [9] 刘仙洲:中国在計时器方面的发明,天文学报,四卷二期,1956年。
- [10] 金怡: 古书中的机关人,解放日报,1961年9月3日。
- [11] 伏龙諾夫: 自动調整理論基础, 1954. (中譯本, 万百五等器)。
- [12] 刘仙洲:中国在傳动机件方面的发明,机械工程学报,第2卷第1期,1954.

# Успехи в системах автоматического регулирования в древнем китае

Вань Бэ-и

#### Резюме

Статья показювает, что тележка-компас (указывающая на юг тележка), изобретённая и использованная около двух тысячелетий назад в Китае, есть разомкнутая система автоматического регулирования с принципом регулирования по возмущению. В статье рассказывается об изобретённой девятьсот лет назад при Северной Сунской династии изобретателями Су Соном и Хуэнь Гуонлиэ астрономической аппаратуре с гидравлическим приводом, в которой было балансное устройство-регулятор автоматического регулирования замкнутого цикла с принципом регулирования по отклонению регулируемой величины.

В статье анализируются и рассматриваются различного типа древние китайские устройства автоматики.

Автор в своей работе подтверждает замечательные успехи в автоматике в древнем китае.