КИЇВСЬКИЙ НАЦІОНАЛЬНИЙ УНІВЕРСИТЕТ ІМЕНІ ТАРАСА ШЕВЧЕНКА

Факультет комп'ютерних наук та кібернетики Кафедра теорії та технологій програмування

3BIT

з дисципліни «Екологічні економічні процеси та їх моделювання» до лабораторної роботи №5 варіант 2

Виконала: студентка групи МІ-3 Баклан Аліса

Постановка задачі

Розглядається динамічна трьохгалузева модель екологоекономічного балансу(промисловість, сільське господарство, очисні споруди) з наступними параметрами:

$$A_{11} = \begin{pmatrix} 0.2 & 0.3 \\ 0.3 & 0.4 \end{pmatrix} \qquad A_{12} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0.2 \end{pmatrix} \qquad A_{21} = \begin{pmatrix} 0.5 & 0.2 \end{pmatrix} \qquad A_{22} = 0$$

$$B_{1} = \begin{pmatrix} 0.8 & 0.3 \\ 1.0 & 0.9 \end{pmatrix} \qquad B_{2} = \begin{pmatrix} 0.3 \\ 0 \end{pmatrix} \qquad x_{1}(0) = \begin{pmatrix} 750 \\ 500 \end{pmatrix} \qquad c_{1}(t) = \begin{pmatrix} 600 \\ 400 \end{pmatrix} e^{0.1t} \qquad C_{2} = 80$$

Графічно дослідити динаміку $\mathbf{x}_1(t)$, $\mathbf{x}_2(t)$. Також у фазовому просторі $\mathbf{x}_1(t)$ зобразити траєкторію з технологічним темпом зростання, траєкторію замкненої системи та загальну траєкторію системи.

Виконання роботи

Запишемо дані з умовив середовище Maple:

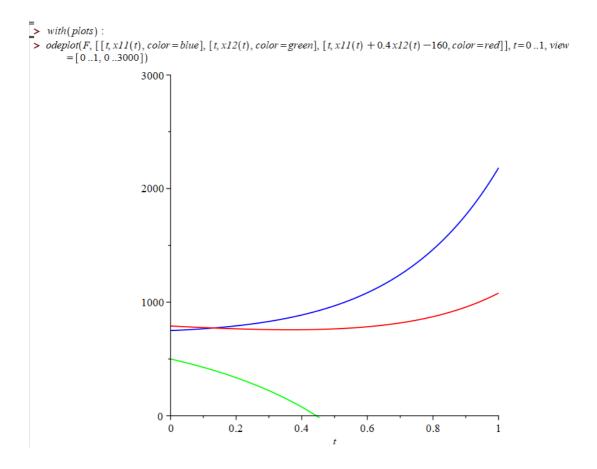
2

```
A11 := Matrix([[0.2, 0.3], [0.3, 0.4]])
A11 := \begin{bmatrix} 0.2 & 0.3 \\ 0.3 & 0.4 \end{bmatrix}
A12 := \begin{bmatrix} 0 \\ 0.2 \end{bmatrix}
A12 := \begin{bmatrix} 0 \\ 0.2 \end{bmatrix}
A21 := \begin{bmatrix} 0.5 & 0.2 \end{bmatrix}
A22 := Matrix([[0.5, 0.2]])
A22 := \begin{bmatrix} 0.5 \\ 0.5 \end{bmatrix}
B1 := Matrix([[0.8, 0.3], [1.0, 0.9]])
B1 := \begin{bmatrix} 0.8 & 0.3 \\ 1.0 & 0.9 \end{bmatrix}
B2 := Matrix([[0.3], [0]])
B2 := \begin{bmatrix} 0.3 \\ 0 \end{bmatrix}
x10 := Matrix([[750], [500]])
x10 := Matrix([[600], [400]])
y10 := Matrix([[600], [400]])
y10 := Matrix([[600], [400]])
y10 := Matrix([[600], [400]])
y10 := \begin{bmatrix} 600 \\ 400 \end{bmatrix}
y1 := \begin{bmatrix} 600 \\ 400 \end{bmatrix}
y1 := \begin{bmatrix} 600 \\ 400 \\ 400 \end{bmatrix}
y2 := 80
```

Порахуємо допоміжні матриці:

```
> E1 := Matrix(2, shape = identity)
> E2 := Matrix(1, shape = identity)
> with(LinearAlgebra):
> Inv2 := MatrixInverse(E2 - A22)
\rightarrow y := y1 - Multiply(A12, Inv2) \cdot y2
                                                           y := \begin{bmatrix} 600 \, \mathrm{e}^{0.1 \, t} \\ 400 \, \mathrm{e}^{0.1 \, t} - 32. \end{bmatrix}
\rightarrow A1 := Add(A11, Multiply(A12, Multiply(Inv2, A21)))
                                        AI := \begin{bmatrix} 0.200000000000000 & 0.30000000000000 \\ 0.500000000000000 & 0.48000000000000 \end{bmatrix}
A2 := Add(A22, Multiply(A21, Multiply(MatrixInverse(E1 - A11), A12)))
                                                     A2 := [0.658974358974359]
> B := B1 + Multiply(B2, Multiply(Inv2, A21))
                                                              0.175438596491228
                                    EA := \begin{bmatrix} 0.80000000000000 & -0.30000000000000 \\ -0.50000000000000 & 0.52000000000000 \end{bmatrix}
```

Вводимо диференціальні рівняння, розв'язуємо повну систему за вказаних початкових умов.



Тут останнє рівняння визначається з $(E_2-A_{22})^{-1}[A_{21}x_1(t)-c_2(t)]=x_2(t)$. Проводимо обчислення для замкненої системи і для визначення технологічного темпу зростання.

```
> charactValues := Re(Eigenvalues(Multiply(EA^{-1}, B)))
                                                                                                                                                                             (25)
    mu := max(charactValues)
                                                                                                                                                                             (26)
> lambda := \frac{1}{mu}
                                                                                                                                                                             (27)
> eigenv, L := Eigenvectors(Multiply(EA^{-1}, B))
                                \begin{bmatrix} 0.332649508923012 + 0.1 \\ 6.44178658130255 + 0.1 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} -0.528988365204332 + 0.1 & -0.501965066078039 + 0.1 \\ 0.848629076498354 + 0.1 & -0.864887895878576 + 0.1 \end{bmatrix} 
                                                                                                                                                                             (28)
\rightarrow FrobVector := L(.., 2)
FrobVector := \begin{bmatrix} -0.501965066078039 + 0.1 \\ -0.864887895878576 + 0.1 \end{bmatrix}
\Rightarrow ode3 := diff(z11(t), t) = Bnew[1, 1] \cdot (EA[1, 1] \cdot z11(t) + EA[1, 2] \cdot z12(t)) + Bnew[1, 2] \cdot (EA[2, 1] \cdot z11(t) + EA[2, 2]
                                                                                                                                                                             (29)
                                ode3 := \frac{d}{dt} z11(t) = 1.63157894736842z11(t) - 0.856842105263158z12(t)
                                                                                                                                                                            (30)
 \begin{array}{l} = \\ > ode 4 := diff(z12(t),t) = Bnew[2,1] \cdot (EA[1,1] \cdot z1I(t) + EA[1,2] \cdot z12(t)) + Bnew[2,2] \cdot (EA[2,1] \cdot z1I(t) + EA[2,2] \\ \end{array} 
                               ode4 := \frac{\mathrm{d}}{\mathrm{d}t} \ z12(t) = -2.36842105263158 \ z11(t) \ + 1.52982456140351 \ z12(t)
                                                                                                                                                                             (31)
> F2 := dsolve(\{ode3, ode4, z11(0) = 750, z12(0) = 500\}, \{z11(t), z12(t)\}, numeric)

F2 := \mathbf{proc}(x\_rkf45) \dots \mathbf{end} \mathbf{proc}
                                                                                                                                                                             (32)
P2 := DEplot([ode3, ode4], [z11(t), z12(t)], t=0..10, z11=0..1000, z12=0..1000, [[z11(0)=750, z12(0)=500]],
           linecolor = black, arrows = medium)
```

4

Будуємо фазовий простір:

