# Les arbres binaires de recherche

# Arbres binaires de Recherche ABR

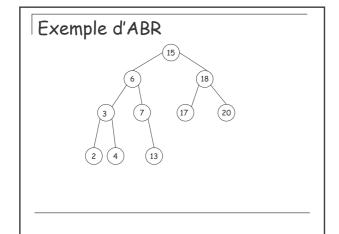
- Les ABR sont des structures de données qui peuvent supporter des opérations courantes sur des ensembles dynamiques.
  - ex: rechercher, minimum, maximum, prédécesseur....
- Cette structure de données est maintenue sous forme d'arbre binaire avec racine.
- Un ABR a pour structure logique un arbre binaire.

# Clés

- Chaque nœud d'un ABR est associé à une clé
  - □ on supposera que chaque clé est numérique
  - □ Il faut que 2 clés soient comparables.

# Propriétés des ABR

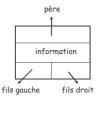
- soit x un nœud d'un ABR
- x a au plus 2 fils
  - □ fils gauche
  - □ fils doit
- si y est un nœud du sous arbre gauche de x alors:
  - □ clé(y)<clé(x)
- si y est un nœud du sous arbre droit de x alors:
  - □ clé(y)>clé(x)



# Description d'un noeud

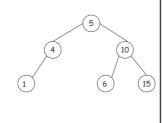
- Un ABR est donc composé de nœuds qui peuvent être créés de manière dynamique
- Si un nœud n'a pas de père, le pointeur est mis à NIL

```
Enregistrement Nœud {
    cle : Entier; file
    gauche : ↑Nœud;
    droit : ↑Nœud;
    pere : ↑Nœud;
```



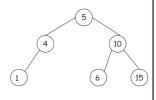
# Affichage des nœuds d'un ABR dans l'ordre croissant des clés

- Pour afficher dans l'ordre :
  - Parcours en profondeur d'abord infixe.



# Recherche d'une clé minimum ou d'une clé maximum

- On sait que la valeur maximum se trouve dans le sous arbre droit de la racine
- Il faut donc chercher le fils droit du fils droit du fils droit....jusqu'à une feuille.



# Maximum d'un ABR: Pseudo code

```
ABR-Max(Nœud x): Entier
Début

tant que x.droite ≠ NIL

x ← x.droite;

fin tant que

retourner x

Fin
```

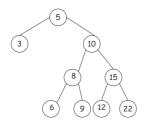
#### Recherche

 parcours dans l'arbre, depuis la racine jusqu'à l'élément recherché (ou une feuille si l'élément n'existe pas) en branchant à chaque nœud en fonction de la valeur de la clé

```
recherche(o: ↑Nœud, c: clé) : booléen
début
si o ≠ NIL alors
si la_clé(o) = c retourne VRAI;
sinon si la_clé(o) > c retourne recherche(o.filsg, c)
sinon retourne recherche(o.filsd, c)
fsi
sinon retourne FAUX;
fin
```

# Successeur et prédécesseur

- Soit x un nœud
- on cherche y tel queclé(y)>clé(x)
- et tel que pour tout nœud z
  - □ z≠x et z≠y
  - on n'ait pas clé(y)>clé(z)>clé(x)



12 est le successeur de 10 22 est le successeur de 15 5 est le successeur de 3

# Successeur et prédécesseur

- Le successeur d'un nœud x est le nœud possédant la plus petite clé dans le sous-arbre droit si x en possède un
- sinon c'est le nœud qui est le 1<sup>er</sup> ancêtre de x dont le fils gauche est aussi un ancêtre de x (ou x lui-même)

# Successeur et prédécesseur Exemple

# Successeur d'un ABR

```
ABR-Successeur (Nœud x): Noeud
Début
Y : Nœud;
     si x.droite ≠ NIL
          retourner ABR MIN(x.droite);
     fin si
     y < x.pere;
     tant que y # NIL et x == y.droite
        X \leftarrow V;
        y ← y.pere;
     fin tant que
     retourner y;
Fin
```

### Insertion et suppression d'un nœud dans l'ABR

- Les opérations d'insertion et de suppression d'un noeud modifient l'ensemble dynamique représenter par l'ABR
- La structure dynamique doit être modifiée tout en gardant une structure d'ABR

#### Insertion

- 2 techniques :
  - □ Insertion à la racine l'ABR
    - Modification de la structure de l'ABR
  - □ Insertion aux feuilles de l'ABR
    - Modification de la hauteur de l'ABR

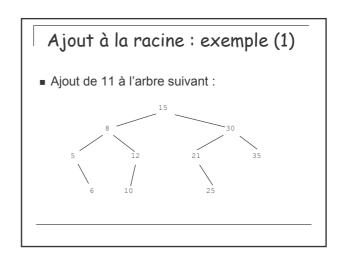
# Ajout d'une feuille

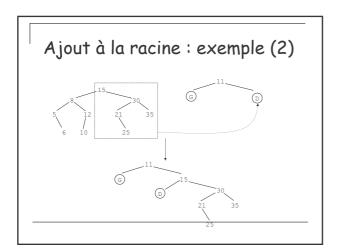
- recherche de la clé de l'élément que l'on essave d'insérer
  - □ si élément existant alors rien à faire
  - □ **sinon** la recherche s'est arrêtée sur un arbre vide, qu'il suffira de remplacer par l'élément à insérer
- complexité moyenne de PCE(T)
- complexité au pire de h(T)

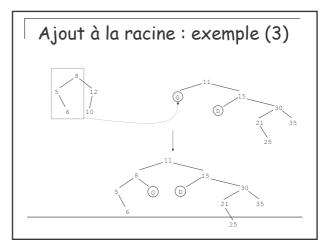
# Insertion d'un nœud aux feuilles

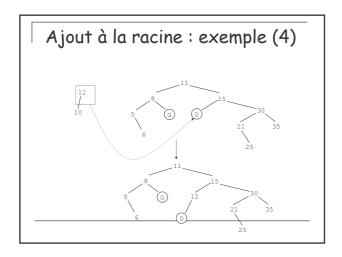
```
ABR-Inserer(T : Noeud, z : Noeud)
Entrées : T la racine de l'ABR, Z le nouveau nœud à
inserér
Sorties : T l'arbre dans lequel on a inséré z.
Début
   x,y : Nœud;
                                               si y == NIL
T ← z
   y ~ NIL;
                                                    si z.clé < y.clé
    tant que x # NIL
                                                        y.gauche - z;
        y ← x;
        si z.clé < x.clé
                                                    sinon
               x \leftarrow x.gauche;
                                                   \begin{array}{ll} \textbf{y.droit} \; \leftarrow \; \textbf{z} \, ; \\ \textbf{fin si} \end{array}
        sinon
                                               fin si
               x ~ x.droit;
        fin si
                                            Fin
    fin tant que
```

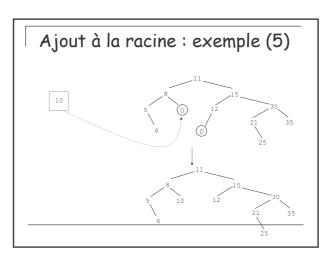
# Insertion d'un nœud aux feuilles ABR-Inserer(T : Noeud, z : Noeud) : Noeud Entrées : T la racine de l'ABR, Z le nouveau nœud à inserér Sorties : T l'arbre dans lequel on a inséré z. Début si (T == NIL) retourner z; sinon si (z.clé ≤ T.clé) T.gauche - ABR-Inserer(T.gauche,z); retourner T; sinon T.droit - ABR-Inserer(T.droit,z); retourner T; fin si fin si Fin











# Généralisation (1)



- Soit un arbre  $a = \langle o', q, d \rangle$
- Ajouter le nœud o à a, c'est construire l'arbre <o, a1, a2> tel que :
  - $\tt a \, 1$  contienne tous les nœuds dont la clé est inférieure à celle de  $\tt o$
  - $\mbox{\tt a}$  2 contienne tous les nœuds dont la clé est supérieure à celle de  $\mbox{\tt o}$

# Généralisation (2)

- si la\_clé(o) < la\_clé(o')

  □ a1 = g1 et a2 = <o', g2, d>
- g1 = nœuds de g dont la clé est inférieure à la clé de o
- g2 = nœuds de g dont la clé est supérieure à la clé de o

# Généralisation (3)

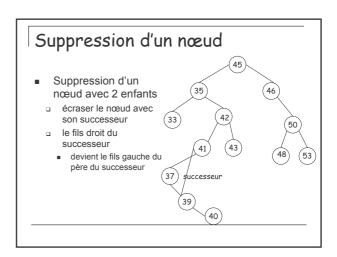
- si la\_clé(o) > la\_clé(o')

  □ a1 = <o', g, d1> et a2 = d2
- d1 = nœuds de d dont la clé est inférieure à la clé de o
- d2 = nœuds de d dont la clé est supérieure à la clé de o

# Suppression

- Recherche du nœud
  - □ si feuille, suppression simple
  - si nœud interne au sens large, suppression du nœud et raccordement du sous-arbre
  - si nœud interne, suppression du nœud et remplacement soit par
    - le nœud du sous-arbre gauche dont la clé est la plus grande
    - le nœud du sous-arbre droit dont la clé est la plus petite
- Complexité
  - □ Complexité moyenne de PC(a)
  - □ complexité au pire de h(a)

# Suppression d'un nœud 1. Suppression d'une feuille 2. Suppression d'un nœud avec 1 enfant 3. Suppression d'un nœud avec 2 enfants 41 43 48 53



# Suppression d'un nœud Supprimer ABR (Nœud T, Nœud z) Entrées : Un ABR T et un nœud Z Sortie : Un ABR T dans lequel le nœud z a été supprimé Début si T ≠ NIL si (z.clé < T.clé) retourner (Supprimer\_ABR(T.gauche, z)); sinon si (z.clé > T.clé) retourner (Supprimer\_ABR(T.droit,z)); sinon si (T.gauche == NIL) retourner (T.droit); sinon si (T.droit == NIL) retourner (T.droit); sinon si (T.droit == NIL) retourner (T.gauche) sinon T.clé ←successeur(T.gauche,z); retourner (Supprimer\_ABR(T.gauche,T.clé)); fin si fin si fin si retourner T; fin

# Notes sur la complexité

- Les différentes opérations ont une complexité au pire de h(a)
  - $\lfloor \log_2 n \rfloor \le h(a) \le n-1$
  - □ Pour les arbres complets, complexité en O(log₂n)
  - Pour les arbres dégénérés, complexité en O(n)
- La complexité dépend de la forme de l'arbre, qui dépend des opérations d'ajout et de suppression
  - $\ \square$  ajout d'éléments par clés croissantes  $\rightarrow$  arbre dégénéré
  - □ en moyenne, la profondeur est de 2 log₂n
  - □ but = équilibrer les arbres en hauteur

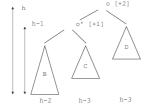
# Arbres H-équilibrés / arbres AVL

- Définitions
  - $\Box$  déséquilibre(a) = h(g(a)) h(d(a))
  - un arbre a est H-équilibré si pour tous ses sousarbres b, on a :
    - déséquilibre(b) ∈ {-1, 0, 1}
  - un arbre AVL est un arbre de recherche qui est H-équilibré
    - les propriétés et les opérations définies sur les arbres de recherche peuvent s'appliquer aux arbres AVL

# Opérations de rotation

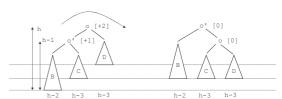
- Le problème est d'essayer de rééquilibrer un arbre déséquilibré afin de le ramener à un arbre H-équilibré.
- Cas d'un déséquilibre +2
  - on suppose que les sous-arbres droit et gauche sont H-équilibrés
  - hauteur du sous-arbre gauche supérieure de 2 à la hauteur du sous-arbre droit
  - opération à pratiquer dépend du déséquilibre du sous-arbre gauche qui peut être +1, 0, -1

# Déséquilibre +1 sur le fils gauche



- rotation à droite :
  - □ o' devient la racine de l'arbre
  - $_{\square}\;$  Le fils droit de  $_{\odot}{}'\;$  devient le fils gauche de  $_{\odot}$
  - $\, \, \square \, \, \circ$  devient le fils droit de  $\circ \, \prime \,$

# Déséquilibre +1 sur le fils gauche



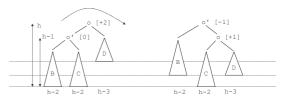
- Si l'arbre A est un arbre binaire de recherche, le résultat est un arbre binaire de recherche
  - □ le déséquilibre de l'arbre résultant est nul
  - arbre H-équilibré dont la hauteur est diminuée d'1

# Déséquilibre 0 sur le fils gauche



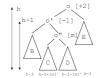
- rotation à droite :
  - □ o' devient la racine de l'arbre
  - □ Le fils droit de o' devient le fils gauche de o
    □ o devient le fils droit de o'

# Déséquilibre 0 sur le fils gauche



- Si l'arbre A est un arbre binaire de recherche, le résultat est un arbre binaire de recherche
  - □ le déséquilibre de l'arbre résultant est de -1
  - □ arbre H-équilibré dont la hauteur est identique

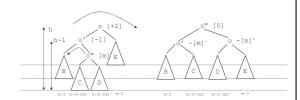
# Déséquilibre -1 sur le fils gauche



Avec m le déséquilibre de o"

- ▶ [m]\* = max(0, m)
- [m]⁻ = min(0, m)
- rotation gauche-droite
  - □ Rotation à gauche sur le fils gauche
  - Rotation à droite sur la racine

# Déséquilibre -1 sur le fils gauche



- Si l'arbre A est un arbre binaire de recherche, le résultat est un arbre binaire de recherche
  - □ le déséquilibre de l'arbre résultant est de 0
  - □ arbre H-équilibré dont la hauteur est diminuée d'1

# Opérations de rééquilibrage

arbre origine	opération	résultat	hauteur
_+1<+2	rotation droite	~°>。<	diminution
	rotation droite	<b>/</b> -¹>₊₁	identique
1\sum_{-1}^{+2}	rotation gauche droite	_+1<0>0	diminution
1\(\sigma_0^{+2}\)	rotation gauche droite		diminution
1\sum_{+1}^{+2}	rotation gauche droite	_0<^0>_1	diminution
^- <sup>2</sup> >-1	rotation gauche	_°<°_	diminution
^- <sup>-2</sup> >0_	rotation gauche	1<*1	identique
-2>-1	rotation droite gauche	_+1<0>0	diminution
-2>+1	rotation droite gauche	_o<°>o_	diminution
2-1	rotation droite gauche	_0<^0>_1_	diminution

# Opération d'ajout

- Principe:
  - □ ajout du nœud par l'opération ajouter-f
  - □ rééquilibrage de l'arbre en partant de la feuille et en remontant vers la racine
- Complexité :
  - □ complexité au pire en O(log₂n) en nb de comparaisons
  - au plus une rotation
  - expérimentalement : en moyenne une rotation pour 2 ajouts

# Opération de suppression

- Principe :
  - suppression du nœud par l'opération sur les arbres de recherche
  - rééquilibrage de l'arbre en partant du nœud supprimé et en remontant vers la racine
- Complexité :
  - complexité au pire en O(log<sub>2</sub>n) en nb de comparaisons et en nb de rotations
  - □ il peut y avoir plus d'une rotation
  - expérimentalement : en moyenne une rotation pour 5 suppressions

#### Problème

- si gestion de grands ensembles d'éléments
  - Impossible de conserver toutes les infos en mémoire centrale
  - Utilisation du disque dur
    - découpé en secteurs
    - secteurs regroupés en blocs = groupes de secteurs consécutifs transférés en une seule opération

#### Constats

- taille d'un élément généralement inférieure à un secteur de disque
  - stockage de plusieurs éléments dans un secteur ou bloc disque
- temps d'accès disque important par rapport aux opérations de traitement en mémoire centrale
  - limiter au maximum le nombre d'accès disque nécessaires pour effectuer une recherche
  - essayer de faire en sorte que les nœuds voisins soient stockés dans un même bloc disque

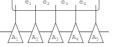
# Arbres généraux de recherche

- généralisation des arbres binaires de recherche
  - pour chaque nœud, plusieurs valeurs de clés permettant de trier les nœuds fils
  - □ nombre de clés nécessaires = nb de fils 1
  - □ soient e<sub>1</sub>, e<sub>2</sub>, ..., e<sub>n</sub>, ces clés
    - elles doivent être triées pour pouvoir faire effectivement une partition sur les éléments des descendants



# Opération de recherche

- Identique à celle des arbres binaires sauf que pour chaque nœud
  - □ soit la clé c cherchée est dans la liste des valeurs du nœud → fin
  - soit il faut parcourir l'ensemble des clés pour savoir dans quel sous-arbre se trouve la clé recherchée (si e<sub>2</sub> < c < e<sub>3</sub>, alors si l'élément est dans l'arbre, il sera dans A<sub>3</sub>)



# Complexité

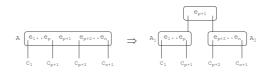
- Opération fondamentale
  - □ recherche du rang dans un nœud
  - □ lecture d'un nœud
- Complexité en O(h(A))
- Limitations
  - □ le nombre d'éléments d'un nœud doit être borné
  - la lecture d'un nœud doit se faire en une seule fois

# Opération de rééquilibrage

- But = conserver le degré des nœuds borné
  - éclatement d'un arbre A dont le degré est trop important en deux sous-arbre A<sub>1</sub> et A<sub>2</sub> séparés par un élément e issu de la liste de la racine de A
  - regroupement d'un arbre A avec l'un de ses frères gauche et droit quand son degré est trop faible
  - répartition entre deux sous-arbres voisins lorsque leurs degrés sont trop différents

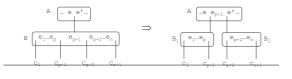
# Eclatement à la racine

- □ augmente d'1 la hauteur de l'arbre



# Eclatement d'un nœud

- □ le degré de A augmente de 1

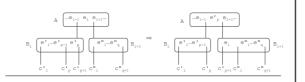


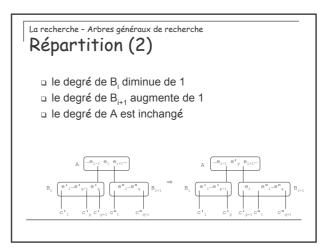
# Regroupement

- Inverse de l'opération d'éclatement
- regroupement de deux sous-arbres avec la valeur qui les sépare

# Répartition (1)

- soient deux sous-arbres B<sub>i</sub> et B<sub>i+1</sub> séparés par e<sub>i</sub>
  - u transfert depuis l'arbre dont le degré est le plus élevé
  - □ transfert de gauche à droite
    - faire descendre e<sub>i</sub> dans B<sub>i+1</sub>
    - le remplacer par le dernier élément de B<sub>i</sub>
    - transférer le dernier sous-arbre de B<sub>i</sub> dans B<sub>i+1</sub>





#### Arbres balancés

- Arbres généraux de recherche permettent de stocker un ensemble d'éléments et de les retrouver par leur clé
- Propriété :
  - □ si le degré des nœuds est borné, la complexité de l'opération de recherche est au pire proportionnelle à la hauteur de l'arbre
  - □ important de minimiser la hauteur de l'arbre
  - □ pour les arbres binaires, propriété d'être Héquilibré

### Définition

un arbre balancé, ou B-arbre, d'ordre m est un arbre général de recherche tel que toutes les feuilles soient au même niveau, tout nœud contienne au plus 2m éléments et tout nœud sauf la racine contienne au moins m éléments

# Propriétés

- minorant de n
  - □ racine à au moins 1 élément
  - □ tout nœud a au moins m éléments
  - $\ \ \, \square \ \ \, n\geq 1+2m(1+(m+1)+(m+1)^2+...+(m+1)^{h-1})=2(m+1)^h-1$
- majorant de n
  - u tout nœud a au plus M éléments
  - $n \le M(1 + (M+1) + (M+1)^2 + ... + (M+1)^h) = (M+1)^{h+1} 1$
- la hauteur d'un arbre de ce type contenant n éléments est telle que  $\log_{M+1}(n+1)-1 \le h \le \log_{m+1}\left(\frac{n+1}{2}\right)$

# Propriétés

- On peut vérifier que les opérations d'éclatement, de regroupement et de répartition permettent de maintenir les propriétés sur le degré des nœuds
- En pratique, m est compris entre 20 et 500, suivant la taille d'un élément et la taille d'un bloc mémoire
- - 8 millions pour une hauteur de 2
  - □ 1,6 milliards d'éléments pour une hauteur 3

# Opérations d'ajout

- on recherche l'élément dans l'arbre
- on rajoute l'élément dans la bonne feuille s'il n'existait pas
- □ si la feuille dans laquelle on insère le nouvel élément contient moins de 2m-1 éléments, on obtient un B-arbre
- □ sinon, c'est un arbre de recherche qu'il faut corriger pour retrouver un B-arbre

# Eclatement à la remontée

- si la feuille dans laquelle on insère le nouvel élément contient déjà 2m éléments
  - on la fait éclater en deux feuilles de degré m
  - □ si la feuille n'est pas la racine, cela fait remonter un élément chez le père
  - □ si le père contient déjà 2m éléments, il faut l'éclater à son tour, et ainsi de suite jusqu'à un ascendant contenant moins de 2m éléments ou jusqu'à la racine, elle-même éventuellement éclatée si elle contient déjà m élément, ce qui augmente la taille de l'arbre de 1
- Inconvénient
  - □ nécessite de conserver le chemin depuis la racine jusqu'à la feuille

### Eclatement à la descente

- si on doit faire l'adjonction dans un sousarbre qui contient 2m éléments
  - □ on le fait éclater
  - on continue l'adjonction dans celui des deux sousarbres qui convient
- inconvénients
  - □ les sous-arbres peuvent devenir de degré m-1
  - on fait des éclatements qui sont peut-être inutiles

# Suppression

- on recherche l'élément dans l'arbre
- si il se trouve dans une feuille, il est extrait de la liste de la feuille
- si il se trouve dans un nœud qui n'est pas une feuille, il doit être remplacé par un élément qui continue de faire la séparation entre les deux sous-arbres qui l'encadrent
  - soit i le rang de l'élément à supprimer, i et i+1 les rangs des sous-arbres, on peut choisir soit :
    - u le + grand élément du sous-arbre i, le dernier élément de sa feuille la + à droite
    - $\hfill \square$  le + petit élément du sous-arbre i+1, le premier élément de sa feuille la + à gauche
- Après suppression, il faut éventuellement corriger l'arbre pour en faire un B-arbre, en partant du sousarbre i ou i+1 dans lequel a été choisi l'élément remplaçant l'élément supprimé, et en remontant vers le sommet par regroupement ou répartition

# Complexité (1)

- Le degré des nœuds est borné
  - □ le traitement d'un nœud a une durée constante
- Les opérations de recherche, d'ajout et de suppression ont une complexité :
  - exprimée en terme d'opérations de traitement d'un nœud
  - proportionnelle à la hauteur des arbres
  - $\neg$  donc  $\leq \log_{m+1}((n+1)/2)$

# Complexité (2)

- Le traitement d'un nœud nécessite
  - un accès disque (lecture ou écriture)
  - le traitement du nœud en mémoire centrale (recherche, ajout, suppression dans une liste de taille au plus 2m)
- Remarques
  - même si le traitement du nœud est en O(m), il restera inférieur au temps d'accès disque (10000 fois plus lents que les accès à la mémoire centrale)
  - but de la diminution de la hauteur de l'arbre = diminuer le nb d'accès disques

# Complexité (3)

- Lors d'un ajout, il peut y avoir éclatement de nœuds en cascade jusqu'à la racine
  - □ 3 accès disque à chaque éclatement
  - □ nb d'éclatements borné par la hauteur de l'arbre
  - □ en moyenne 1 éclatement pour 1,38 ajouts
- Facteur important = taux de remplissage
  - rapport entre le nb d'éléments dans le B-arbre et le nb d'éléments qu'il pourrait contenir au maximum
    - compris entre 0,5 et 1
    - en moyenne de 0,7