

## Séance 1 :

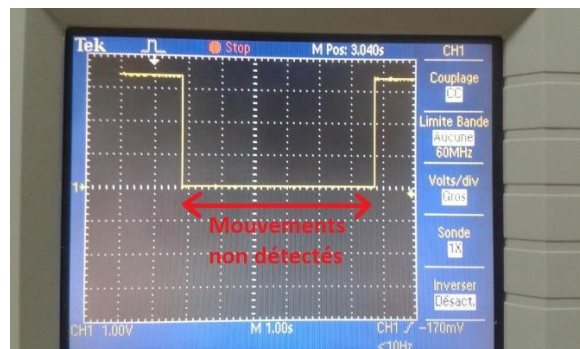
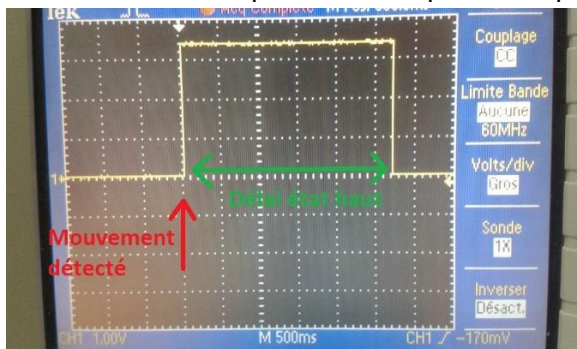
Aujourd'hui nous avons défini les différents modules que nous souhaitons intégrer à notre maison connectée :

- Un digicode pour déverrouiller le loquer de la porte.
- Un verrou sur la porte fait avec un servo-motor.
- Un détecteur de mouvement permettant d'allumer une lampe extérieur et de déclencher une alarme si un intrus est détecté.
- Une alarme sous la forme d'un buzzer.

Je me suis occupé de découvrir le fonctionnement du détecteur infrarouge.

Cependant j'ai rencontré des problèmes à l'utilisation de ce détecteur IR. En étudiant les différentes documentations le concernant sur internet je me suis rendu compte qu'il ne renvoyait pas de donnée en permanence.

En effet ce capteur renvoie des « blocs de données » suivant une période précise. Une fois qu'il détecte un mouvement il va renvoyer un état HIGH pendant un minimum de 3 secondes même si plus rien ne se trouve devant le capteur. De plus après ce délai de 3 secondes, le capteur va forcer un état LOW pendant une période de 6 secondes ce qui va le rendre inutilisable pendant ce laps de temps.



Amad quant à lui a coder une alarme avec le buzzer qui s'active à chaque fois que le détecteur IR envoie l'état HIGH. C'est donc en intégrant l'alarme au détecteur que nous nous sommes rendu compte que le détecteur n'était peut-être pas le meilleur des choix afin d'avoir une alarme et un détecteur de mouvement fonctionnel !

