CPE-723 – Otimização Natural

Lista de Exercícios #1

Amanda Isabela de Campos (DRE 120074842)

- 01) Prova de 2007 Questão 1
- 1. Método de Monte Carlo:
- a) Efetue as três primeiras iterações do cálculo de $\int_0^1 x^3 dx$, usando os três números aleatórios a seguir, que foram sorteados de uma distribuição uniforme no intervalo [0, 1]:

$$\int_0^1 x^3 \, dx = 0.25$$

(0.9501³+0.2311³+0.6068³)/3 0.3644719103879999

Utilizando um gerador de números com densidade uniforme tem-se o valor da integral calculada como:

import numpy as np
$$\begin{split} N &= 100000 \\ x &= np.random.uniform(0,1,N) \\ print(np.mean(x**3)) &= 0.24949623682519967 \end{split}$$

b) Efetue as três primeiras iterações do cálculo de $\int_0^1 x^2 e^{-x} dx$, usando os quatro números aleatórios a seguir, que foram sorteados de uma distribuição exponencial $f_x(x) = e^{-x}$ no intervalo $[0, +\infty]$:

$$0.0512, 1.4647, 0.4995, 0.7216 \dots$$

$$\int_0^1 x^2 e^{-x} dx = 0.1606$$

$$(0.0512^2 + 0.4995^2 + 0.7216^2)/4 = 0.19320706250000003$$

Utilizando um gerador de números aleatórios com densidade exponencial tem-se o valor da integral calculada como:

import numpy as np N = 100000 x = np.random.exponential(1,N) x = x**2 print(np.sum(x[x<1])/N) = 0.1608640519397457

- 02) Prova de 2007 Itens 2(a) e 2(b)
- 2. (Algoritmo de Metropolis) Considere uma variável aleatória $X \in \{1, 2, 3, 4, 5\}$ e uma função custo $J(x) = (x 3)^2$. Considere T = 1.
- a) Calcule os fatores de Boltzmann $\exp(-J(x)/T)$, para x = 1, 2, 3, 4, 5.

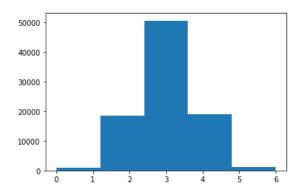
X	J(x)	$\exp(-J(x)/T)$
1	4	0.01831564
2	1	0.36787944
3	0	1
4	1	0.36787944
5	4	0.01831564

b) Proponha um algoritmo para gerar uma distribuição de Boltzmann/Gibbs para a variável aleatória X, conforme os custos J(x).

Nesse caso, a perturbação contínua " $x_hat = x + epsilon*R$ " foi substituída por uma perturbação discreta, tipo " $x_hat = x + epsilon*R$ " foi substituída por uma perturbação discreta, tipo " $x_hat = x + epsilon*R$ " foi substituída por uma perturbação discreta, tipo " $x_hat = x + epsilon*R$ " foi substituída por uma perturbação discreta, tipo " $x_hat = x + epsilon*R$ " foi substituída por uma perturbação discreta, tipo " $x_hat = x + epsilon*R$ " foi substituída por uma perturbação discreta, tipo " $x_hat = x + epsilon*R$ " foi substituída por uma perturbação discreta, tipo " $x_hat = x + epsilon*R$ " foi substituída por uma perturbação discreta, tipo " $x_hat = x + epsilon*R$ " foi substituída por uma perturbação discreta, tipo " $x_hat = x + epsilon*R$ " foi substituída por uma perturbação discreta, tipo " $x_hat = x + epsilon*R$ " foi substituída por uma perturbação discreta, tipo " $x_hat = x + epsilon*R$ " foi substituída por uma perturbação discreta, tipo " $x_hat = x + epsilon*R$ " foi substituída por uma perturbação discreta foi substituída por uma p

```
N = 100000
M = 10000
T = 1
def J(x):
  return (x-3)**2
x = np.zeros(N)
n=0
x[n] = \text{np.random.choice}([1,2,3,4,5])
for n in range(1,N):
  perturbacao = np.random.choice([-1,1])
  if x[n] == 5:
     if perturbacao == 1:
       x_hat = 1
  elif x[n] == 1:
     if perturbação == -1:
       x_hat= 5
  else:
     x_hat = x[n-1] + perturbação
  if np.random.uniform(0,1)< np.exp((J(x[n-1]) - J(x_hat))/T):
     x[n] = x_hat
  else:
     x[n] = x[n-1]
```

```
y = np.linspace(0,6,1000)
plt.figure(1)
plt.hist(x[M:], 5)
plt.show()
```

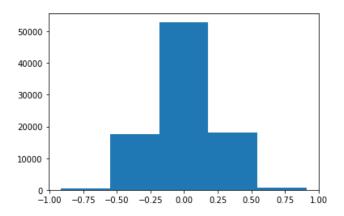


03) Lista de Exercícios 1 da CPE723 Edição Presencial - Exercício 3(a)

Escrever um algoritmo para gerar números x(n) com energia $J(x) = x^2$, de forma que as probabilidades dos números gerados sejam proporcionais aos fatores de Boltzmann $\exp(-J(x)/T)$, com temperatura T=0.1. Começando de um valor x(0) qualquer, aplique sempre perturbações eR ao valor x(n) atual. Neste caso, R é uma variável aleatória uniforme. Considere e=0.1:

a) Execute o algoritmo proposto no computador, calculando x(n) até n = 100.000.

```
N = 100000
M = 10000
T = 1
x = np.zeros(N)
n=0
x[0] = np.random.uniform(0,1)
e = 0.1; T = 0.1;
J0 = x[0]**2; Xatual = x[0]; Jatual = J0;
for n in range(1,N):
  x_hat = x[n-1] + e*np.random.randn()
  if np.random.uniform(0,1) < \text{np.exp}(((x[n-1])^**2 - (x_hat)^**2)/T):
     x[n] = x_hat
  else:
     x[n] = x[n-1]
y = np.linspace(0,6,1000)
plt.figure(1)
plt.hist(x[M:], 5)
plt.show()
```



04) Prova de 2008 - Questão 1

(Algoritmo de Metropolis) Nos itens a seguir, considere o uso do algoritmo de Metropolis e de uma variável aleatória binária R (com dois valores equiprováveis, ou seja, $p_R(0) = p_R(1) = 0.5$ para a geração de uma variável aleatória X com função densidade de probabilidade arbitrária, dada por $f_X(x)$:

a) Qual deve ser a função custo J(x), para que a densidade de probabilidade de x seja $f_X(x)$?

$$(1/Z)*exp(-J(x)/T) = f_x(x)$$

Aplicando a função logarítmica natural $f(x) = \ln x$ em ambos os lados resulta em:

$$ln(1/Z) + J(x) = -T*ln(f_x(x))$$

$$ln(1) - ln(Z) + J(x) = -T*ln(f_x(x))$$

A constant Z pode ser desconsiderada já que ln(Z) vai ser cancelada nos cálculos de DeltaJ. Logo, a função custo será:

$$J(x) = -T*ln(f_x(x))$$

b) Utilizando um pseudo-código, descreva o algoritmo de Metropolis aplicado à geração da variável aleatória em questão. Defina e use os parâmetros (tamanho da perturbação, número de iterações, etc.) que você julgar necessários.

```
\begin{split} N &= 100000 \\ M &= 10000 \\ def J(x): \\ return - T*np.log(fx) \\ x &= np.zeros(N) \\ n &= 0 \\ x[0] &= np.random.uniform(0,1) \\ e &= 0.1; T = 0.1; \\ J0 &= J(x[0]); Xatual = x[0]; Jatual = J0; \\ for n in range(1,N): \\ perturbacao &= np.random.choice([-1,1]) \\ x_hat &= x[n-1] + e*perturbacao \\ if np.random.rand(1) < np.exp(((J[n-1]) - J(x_hat))/T): \end{split}
```

```
x[n] = x_hat
else:
x[n] = x[n-1]
```

05) Prova de 2011 - Questão 1

(Algoritmo de Metropolis) Considere a seguinte expressão:

$$\int_{|x_2|<1} \int_{|x_1|<1} \left(x_1^2+x_2^2\right) e^{-(x_1^2+x_2^2)} dx_1 dx_2$$

a) Escreva, utilizando um pseudo-código, um programa para a geração de vetores aleatórios (x1, x2) que tenham uma densidade conveniente para uma avaliação eficiente desta expressão.

import numpy as np

```
J = lambda x: np.linalg.norm(x)**2
fx = lambda x: np.exp(-J(x))
N = int(3e6)
M = int(0.1*N)
x = np.zeros((N,2))
x[0,:] = \text{np.random.random}((1,2))**2-1
eps = 1e-4
F hat = 0
for i in range(1,N):
  r = \text{np.random.random}((1,2))*2 - 1
  x hat = x[i-1,:] + eps*r
  if x hat [0,0] > 1: ### Atualização dos valores x hat dentro dos limites
     x_hat[0,0] = x_hat[0,0] - 2
  if x_{hat}[0,1] > 1:
     x_hat[0,1] = x_hat[0,1] - 2
  if x hat [0,0] < -1:
     x_hat[0,0] = -(x_hat[0,0] + 1)
  if x_{hat}[0,1] < -1:
     x_hat[0,1] = -(x_hat[0,1] + 1)
  if np.random.uniform() < np.exp(J(x[i-1]) - J(x_hat)):
     x[i] = x_hat
  else: x[i] = x[i-1,:]
  if i<N-M:
     F_hat += fx(x[i])
  print(F_hat/M)
```

```
values = x[-M,:]
n = np.linalg.norm(values, axis=1)**2
z = np.exp(-n)
print(np.sum(z)/M)
```

b) Explique como os vetores gerados pelo programa do item (a) podem ser utilizados para a avaliação da integral.

Os vetores foram gerados de forma que todos os valores aceitos estejam dentro do quadrado de restrições, ou seja, dentro dos limites para x_1 : -1> x_1 >1 e para x_2 : -1> x_2 >1. Para isso foi adotado o artificio semelhante a uma "warp zone", isto é, quando um valor sorteado está fora desse quadrado de limites o valor escolhido é rebatido para o lodo oposto, como se as bordas fossem infinitas. Como exemplo, imagina-se que o resultado da perturbação x_1 seja maior que 1, o resultado que será utilizado será transformado em um resultado maior que -1. Isto é, se $x_hat_1 = 1.03$ este será transformado em $x_hat_1 = -0.97$.

06) Prova de 2012 - Itens 1(a), 1(b) e 1(c)

(Algoritmo de Metropolis) Nesta questão, consideramos o problema da descrição de todas as configurações possíveis de um sistema com 5 partículas em duas dimensões. A posição de cada partícula é definida por um vetor xi, i=1,2,...,5 e o estado do sistema é definido por um vetor x contendo todas as 10 coordenadas. Duas configurações particulares são mostradas na figura do item (b). A função custo na qual estamos interessados é uma combinação linear entre a soma das normas dos vetores xi e a soma das "repulsões eletrostáticas" entre as partículas, imaginando o caso em que todas são positivas:

$$J(x) = \sum_{i} ||x_{i}||^{2} + \lambda \sum_{j \ge 1} \frac{1}{||x_{i} - x_{j}||^{2}}$$

a) Escreva, utilizando pseudo-código, uma implementação do algoritmo de Metropolis que, para temperatura T e a partir de uma configuração inicial qualquer, permita a geração de estados seguindo uma distribuição de Boltzmann em função dos seus custos J.

```
#Função custo
def J(X):
    L=0.5
    Xorigin=np.zeros([2,1])
    JA=np.mean(np.sum(np.power(X-np.tile(Xorigin,(1,P)),2),axis=0))
    JB=0
    for i in range(0,P):
        for j in range(i+1,P):
            JB+= np.sum(1/(np.power(X[:,i]-X[:,j],2)))
    JB=JB/(P*(P-1)/2)
    return JA+L*JB

N=int(1e5); epsilon=1e-1
np.random.seed(0); P=5; X=np.random.normal(0,1,[2,P])
fim=0; n=0; Jmin=J(X); Xmin=X; T=1; M = 0.1*N

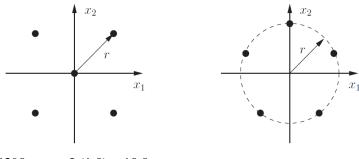
#Algoritmo de Metropolis
for n in range(0,N):
```

$$\label{eq:continuous_exp} \begin{split} Xhat = & X + epsilon*np.random.normal(0,1,np.shape(X)) \\ if np.random.uniform() < & np.exp((J(X)-J(Xhat))/T): \\ & X = Xhat \\ else: \\ & X = X \end{split}$$

b) Para as duas soluções locais a seguir, uma expressão simplificada para J pode ser calculada em função da variável escalar positiva r:

$$J_1(r) = 4r^2 + \frac{6.5}{r^2}$$
 e $J_2(r) = 5r^2 + \frac{5}{r^2}$

Assumindo T=0,1, calcule a proporção entre as probabilidades de um estado que tem a configuração da direita com r=1:0000 e outro estado que tem a configuração da esquerda com r=1.1291.



 $J_1(1.1291) = 10.1980390$

 $J_2(1.0) = 10.0$

Sabe-se que as probabilidades de cada estado são dadas por:

$$p_1 = p(r = 1.1291) = \frac{\exp(-\frac{J_1(r)}{T})}{z}$$

$$\exp(-\frac{J_2(r)}{T})$$

$$p_2 = p(r = 1.0000) = \frac{\exp(-\frac{J_2(r)}{T})}{z}$$

$$\frac{p_2}{p_1} = \frac{\exp(-\frac{10.198}{0.1})}{\exp(-\frac{10.0}{0.1})} = 7.2456$$

A seguir está o código adotado:

c) Considere a definição da variável aleatória "distância média à origem": $L(x) = (1/5) \sum_i ||x_i||$. Explique como o algoritmo do item (a) é modificado, de forma que possamos calcular o valor médio de L a uma temperatura T arbitrária.

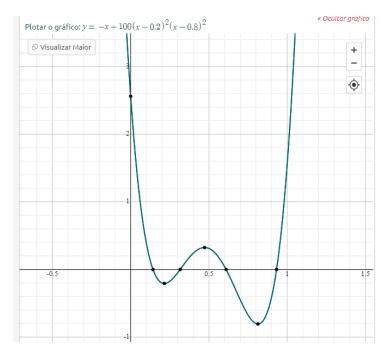
A modificação deve ser incluída no final do loop do algoritmo de Metropolis da seguinte forma:

$$L = (1./5)* (np.sum(np.tile(X,(1,P))),axis=0))$$

A estimativa do valor médio da variavel L é feita apenas nos últimos estados.

07) Lista de Exercícios 1 da CPE723 Edição Presencial - Exercício 4(a) (de novo, não é preciso fazer o item (b), cálculo manual com 10 valores)

Escrever um programa de S.A. (pode ser pseudo-código) para minimizar a função escalar $J(x) = -x + 100(x - 0.2)^2 (x - 0.8)^2$. Começando de x(0) = 0 e utilizando geradores de números aleatórios (um uniforme e outro Gaussiano), calcule manualmente os 10 primeiros valores de x(n) gerados pelo S.A.



Pelo gráfico o ponto de mínimo global é (0.81302, -0.80664 e o ponto de mínimo local (0.21499, -0.20729).

```
# Função Custo def Custo(x): J = -x + 100*(pow(x-0.2,2)*(pow(x-0.8,2))) return J
```

```
X0 = 0
X = X0
J0 = Custo(X0)
Jatual = J0
N = 100000
K = 8
T0 = 10
e = 5e-2
fim = 0
n = 0
k = 1
Jmin = Jatual
Xmin = X
history_J=np.zeros([int(N*K),1]); history_T=np.zeros([int(N*K),1])
while not(fim):
  T=T0/np.log2(2+k)
  for n in range(0,N):
    X_hat = X + e*np.random.uniform()
    JX = Custo(X)
    JX_hat = Custo(X_hat)
    if np.random.uniform() < np.exp((JX-JX_hat)/T):
       X = X hat
       JX = JX_hat
       if JX<Jmin:
         Jmin = JX
         Xmin = X
    if np.remainder(n+1,100)==0:
       print([k,n+1,Xmin,Jmin])
  k+=1
  if k==K: fim=1
print(Jmin)
```

O algoritmo apresentou como resultado de mínimo global o ponto (0.83099, -0.79275) que são valores próximos ao esperado para a função dada.

08) Lista de Exercícios 1 da CPE723 Edição Presencial - Exercício 5

Proponha uma função de até 4 variáveis cujo ponto mínimo você conheça, e encontre este ponto mínimo utilizando S.A. (neste exercício, basta entregar o código escrito).

A função escolhida foi a ZAKHAROV FUNCTION (referência: $\frac{\text{https://www.sfu.ca/~ssurjano/zakharov.html}}{\text{dimensões}}$, nesse exemplo definido igual a 4.

$$f(\mathbf{x}) = \sum_{i=1}^d x_i^2 + \left(\sum_{i=1}^d 0.5ix_i
ight)^2 + \left(\sum_{i=1}^d 0.5ix_i
ight)^4$$

Sabe-se que o ponto de mínimo global é:

$$f(\mathbf{x}^*) = 0$$
, at $\mathbf{x}^* = (0, \dots, 0)$

Aplicando o Simulated Annealing tem-se o seguinte código:

```
import numpy as np
number_variables = 4
upper_bounds = [10, 10, 10, 10]
lower_bounds = [-10, -10, -10, -10]
def Custo(X):
      x1 = X[0]
     x2 = X[1]
      x3 = X[2]
      x4 = X[3]
      value = x1**2 + x2**2 + x3**2 + x4**2 + (0.5*x1 + 0.5*2*x2 + 0.5*3*x3 + 0.5*4*x4)**2 + (0.5*x1 + 0.5*2*x2 + 0.5*3*x3 + 0
(0.5*x1 + 0.5*2*x2 + 0.5*3*x3 + 0.5*4*x4)**4
      return value
# Simulated Annealing
X0=np.zeros((number variables))
for v in range(number_variables):
      print (v)
      X0[v] = random.uniform(lower_bounds[v],upper_bounds[v])
N=int(1e5); K=7; T0=5e-1; e=1e-1
X = X0
Xmin = X0
np.random.seed(0);
fim=0; n=0; k=0; Jmin=Custo(X); Xmin=X; T=T0;
history_J = np.zeros([int(N*K),1]); history_T = np.zeros([int(N*K),1])
X hat = np.zeros(number variables)
while not(fim):
      T = T0/np.log2(2+k)
      for n in range(N):
             for k in range(number_variables):
                    X hat [k] = X[k] + e^*(random.uniform(lower bounds[k], upper bounds[k]))
                    X_{hat[k]} = \max(\min(X[k], \text{upper\_bounds}[k]), \text{lower\_bounds}[k]) # Solução dentro dos limites
             if np.random.uniform()<np.exp((Custo(X)-Custo(X_hat))/T):
                    X = X_hat
                   if Custo(X) < Jmin:
                          Jmin = Custo(X)
                          Xmin = X
                    history_J[k*N+n] = Custo(X)
```

```
history_T[k*N+n] = T

print([k,Jmin])

k=k+1

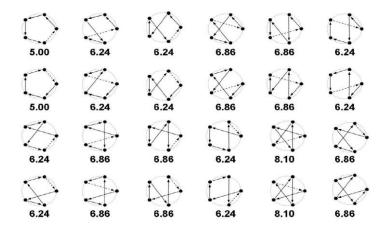
if k == K: fim =1

print(Jmin)
```

O ponto de Jmin = 0 foi encontrado com a convergência do algoritmo.

09) Prova de 2008 - Questão 3

(Simulated Annealing) A figura a seguir ilustra todas as soluções possíveis do problema do caixeiro viajante com cinco cidades, no caso em que as cinco cidades estão dispostas uniformemente sobre um círculo, e considerando que a viagem sempre começa pela cidade mais à direita. A seta pontilhada indica o caminho de retorno da última cidade visitada para a cidade inicial. Considera-se que o custo da viagem sobre um lado do pentágono formado pelas cidades é igual a 1.0. O custo total de cada solução é representado logo abaixo da mesma.



a) Utilizando um pseudo-código, descreva um algoritmo de *Simulated Annealing* para resolver este problema. Defina e use quaisquer parâmetros (por exemplo: temperatura inicial, método de resfriamento, número de iterações a temperatura fixa, etc.) que você julgar necessários.

```
def pertubação(X): #Criação de uma nova sequência de cidades visitadas

pos1 = np.random.randint(1,5)

pos2 = np.random.randint(1,5)

aux1 = X[pos1]

aux2 = X[pos2]

X[pos1] = aux2

X[pos2] = aux1

return X

def Custo(X): ##Cálculo das distancias

if (np.array_equal(X,np.array([1,2,3,4,5])) or np.array_equal(X,np.array([1,5,4,3,2]))):

J = 5

elif (np.array_equal(X,np.array([1,2,3,5,4])) or np.array_equal(X,np.array([1,2,4,3,5])) or

np.array_equal(X,np.array([1,2,5,4,3])) or np.array_equal(X,np.array([1,5,4,2,3])) or

np.array_equal(X,np.array([1,5,3,4,2])) or np.array_equal(X,np.array([1,5,2,3,4])) or

np.array_equal(X,np.array([1,5,3,4,2])) or np.array_equal(X,np.array([1,5,2,3,4])) or
```

```
np.array_equal(X,np.array([1,3,2,4,5])) or np.array_equal(X,np.array([1,3,4,5,2])) or
     np.array\_equal(X,np.array([1,4,5,3,2])) or np.array\_equal(X,np.array([1,4,3,2,5])) ):
     J = 6.24
  elif (np.array_equal(X,np.array([1,2,4,5,3])) or np.array_equal(X,np.array([1,2,5,3,4])) or
     np.array_equal(X,np.array([1,5,3,2,4])) or np.array_equal(X,np.array([1,5,2,4,3])) or
     np.array_equal(X,np.array([1,3,2,5,4])) or np.array_equal(X,np.array([1,3,4,2,5])) or
     np.array\_equal(X,np.array([1,3,5,4,2])) or np.array\_equal(X,np.array([1,4,5,2,3])) or
     np.array equal(X, np.array([1,4,3,5,2])) or np.array equal(X,np.array([1,4,2,3,5]))):
     J = 6.86
  else: #( np.array_equal(X,np.array([1,3,5,2,4])) or np.array_equal(X,np.array([1,4,2,5,3]))):
     J = 8.10
  return J
#Inicialização
X0 = \text{np.array}([1,3,5,2,4]) \text{ #Percurso inicial aleatório}
X = X0
J0 = Custo(X0)
Jatual = J0
N = 100
K = 8
T0 = 1
e = 5e-2
fim = 0
n = 0
k = 1
Jmin = Jatual
Xmin = X
#Simulated Annealing
while not(fim):
  T=T0/np.log2(2+k)
  for n in range(0,N):
     X_hat = pertubação(X)
     JX = Custo(X)
     JX_hat = Custo(X_hat)
     if np.random.uniform() < np.exp((JX-JX_hat)/T):
       X = X_hat
       JX = JX hat
       if JX<Jmin:
          Jmin = JX
          Xmin = X
     if np.remainder(n+1,100)==0:
       print([k,n+1,Xmin,Jmin])
  k+=1
  if k==K: fim=1
print(Jmin)
```

b) Com temperatura fixa T = 1, calcule a probabilidade com que cada uma das soluções acima será gerada, após a convergência do algoritmo.

$$p(J_1) = \frac{e^{(-J_1/T)}}{z} = \frac{e^{(-J_1/T)}}{\sum e^{(-J/T)}}$$

$$p(J=5) = \frac{e^{(-5)}}{\sum e^{(-J/T)}} = \frac{2e^{(-5)}}{2e^{-5} + 10e^{-6.24} + 10e^{-6.86} + 2e^{-8.10}} = 0.30577921705703975$$

$$p(J=6.24) = \frac{e^{(-6.24)}}{\sum e^{(-J/T)}} = \frac{10e^{(-6.24)}}{2e^{-5} + 10e^{-6.24} + 10e^{-6.86} + 2e^{-8.10}} = 0.44243839795033324$$

$$p(J=6.86) = \frac{e^{(-6.86)}}{\sum e^{(-J/T)}} = \frac{10e^{(-6.86)}}{2e^{-5} + 10e^{-6.24} + 10e^{-6.86} + 2e^{-8.10}} = 0.23800727515568074$$

$$p(J=8.10) = \frac{e^{(-8.10)}}{\sum e^{(-J/T)}} = \frac{2e^{(-8.10)}}{2e^{-5} + 10e^{-6.24} + 10e^{-6.86} + 2e^{-8.10}} = 0.013775109836946233$$

A soma das probabilidades é 1, como esperado.