東芝CMOSデジタル集積回路 シリコン モノリシック

TC74HC191AP, TC74HC191AF

4-Bit Binary Up/Down Counter

TC74HC191A は、シリコンゲート CMOS 技術を用いた高速 CMOS 4 ビットバイナリカウンタです。CMOS の特長である低い消費電力で、LSTTL に匹敵する高速動作を実現できます。この IC はロード入力 (\overline{LOAD}) を持ち、データ入力 A~D の入力状態によって、クロックには非同期に QA~QD の出力状態を決定することが可能です。また、 $\overline{DOWN/UP}$ 入力によって、アップカウント、ダウンカウントのいずれかを選択することができます。(カウント動作は、クロックの立ち上がりに同期して動作します。) 同期型のカスケード接続のために、イネーブル入力 (\overline{ENABLE}) とキャリ出力 (\overline{RIPPLE} CLOCK OUT、 $\overline{MAX/MIN}$) が設けられており、外付けのゲートを用いずに n ビットのカウンタを構成できます。 すべての入力には静電破壊の防止のためにダイオードによる保護回路が付加されています。

特長

• 高速動作 : f_{max} = 48 MHz (標準) (V_{CC} = 5 V)

低消費電流
I_{CC} = 4 μA (最大) (Ta = 25°C)

高雑音余裕度
: V_{NIH} = V_{NIL} = 28% V_{CC} (最小)

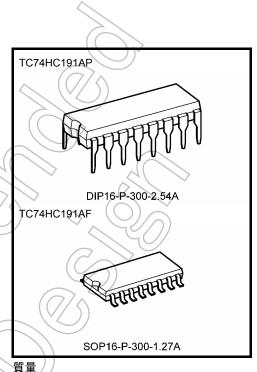
高ファンアウト : LSTTL 10 個を直接駆動可能

対称出力インピーダンス : |IOH| = IOL = 4 mA (最小)

バランスのとれた遅延時間: t_{pLH} ≃ t_{pHL}

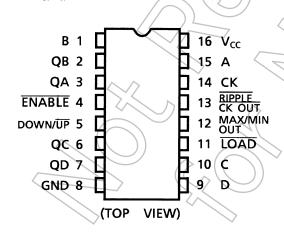
広い動作電圧範囲 : V_{CC} (opr) = 2~6 V

• LSTTL (74LS191) と同一ピン接続、同一ファンクション

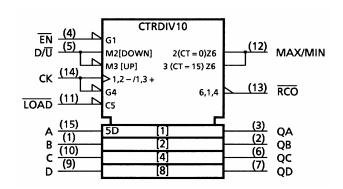


貝里 DIP16-P-300-2.54A:1.00 g (標準) SOP16-P-300-1.27A: 0.18 g (標準)

ピン接続図



論理図



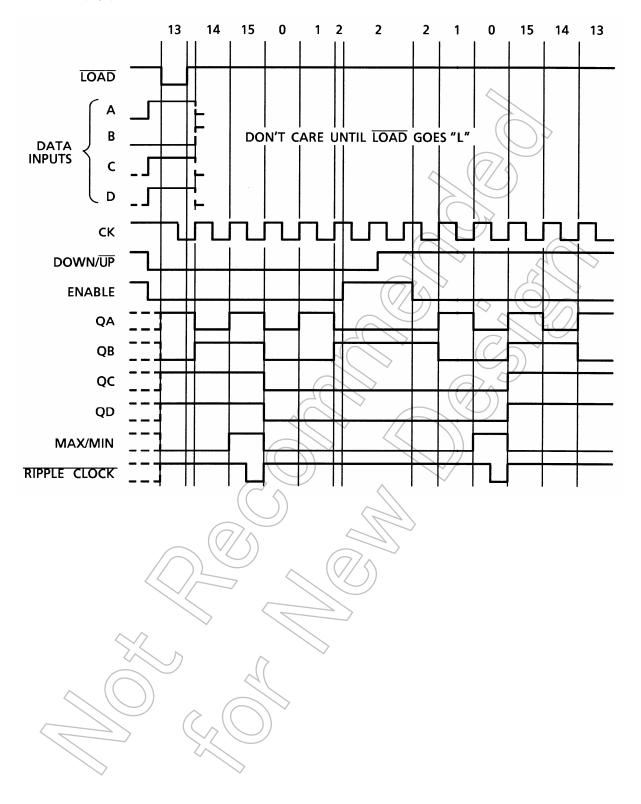
真理値表

	Inputs				Out	puts		Tue et la
LOAD	ENABLE	D/Ū	CK	QA	QB	QC	QD	Function
L	Х	Х	Х	а	b	С	d	Preset data
Н	L	L		Up count				Up count
Н	L	Н			Down	Down count		
Н	Н	Х		No change				No count
Н	Х	Х	\Box	No change				No count

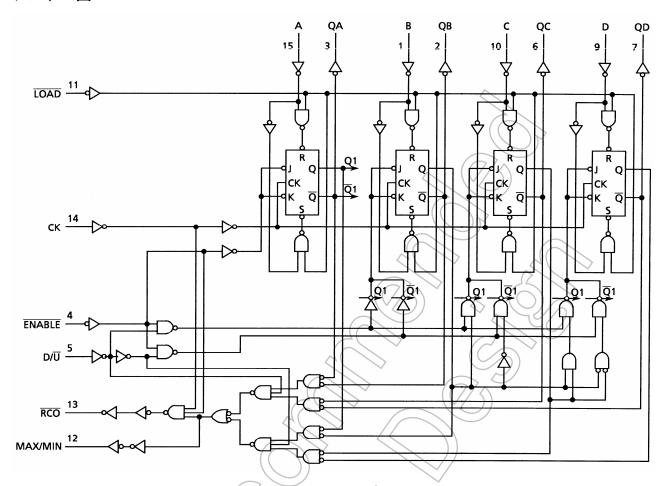
X : Don't care

a~d: 入力 A~D に入力されたレベル

タイミング図



システム図



絶対最大定格 (注 1)

	項	B		記号	定格	単位
電	源	電	圧	V _{CC}	0.5~7	V
入	カ	電	/\E	\supset V_{IN}	=0.5~V _{CC} + 0.5	V
出	カ	電	Ħ	Vout	-0.5~V _{CC} + 0.5	V
入	力保護ダイ	オート	電 流	I _{IK}	±20	mA
出	力寄生ダイ	* – 'F	電流	lok	±20	mA
出	ħ	電	流	lout	±25	mA
電	源 / G	N D	電 流	Ice	±50	mA
許	容	損	/> 失	PD	500 (DIP) (注 2)/180 (SOP)	mW
保	存	温	度	T _{stg}	-65~150	°C

注 1: 絶対最大定格は、瞬時たりとも超えてはならない値であり、1つの項目も超えてはなりません。

本製品の使用条件 (使用温度/電流/電圧等) が絶対最大定格/動作範囲以内での使用においても、高負荷 (高温および大電流/高電圧印加、多大な温度変化等) で連続して使用される場合は、信頼性が著しく低下するおそれがあります。

弊社半導体信頼性ハンドブック (取り扱い上のご注意とお願いおよびディレーティングの考え方と方法) および個別信頼性情報 (信頼性試験レポート、推定故障率等) をご確認の上、適切な信頼性設計をお願いします。

注 2: $Ta = -40\sim65$ °C まで、500 mW。 $Ta = 65\sim85$ °C の範囲では-10 mW/°C で、300 mW までディレーティングしてください。

動作範囲 (注)

	項	目		記号	定格	単位	
電	源	電圧		臣 V _{CC} 2~6			
入	カ	電	圧	V_{IN}	0~V _{CC}	V	
出	カ	電	圧	V _{OUT}	0~V _{CC}	\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\	
動	作	温	度	T _{opr}	-40~85	°C	
					0~1000 (V _{CC} = 2.0 V))
入	力 上 昇	、下降時	詩 間	t_r , t_f	0~500 (V _{CC} = 4.5 V)	ns	ĺ
					0~400 (V _{CC} = 6.0 V)	()	

注: 動作範囲は動作を保証するための条件です。 使用していない入力は V_{CC} 、もしくは GND に接続してください。

電気的特性

DC特性

					V/))	$\overline{}$				
**				測定条件		<u> </u>	Га = 25°C		Ta = -4	0~85°C	22 /T
項	目	記号			(V)	最小	標準	最大	最小	最大	単位
					2.0	1.50	_	/)	1.50	_	
	"H" レベル	V_{IH}		- (4.5	3.15	(7)	$\langle - \rangle$	3.15	_	
入力電圧					6.0	4.20	$\langle \langle \rangle$) —	4.20	_	V
八刀电压					2.0	_	1	0.50		0.50	v
	"L"レベル	V_{IL}			4.5	_))—	1.35	_	1.35	
					6.0		/_	1.80	_	1.80	
					2.0	1.9	2.0	_	1.9	_	
			VIN	IOH = -20 μA	4.5	4.4	4.5	_	4.4	_	
	"H"レベル	VoH	$=V_{JH}$ or		6.0	5.9	6.0	_	5.9	_	
			V _{IL}	I _{OH} = -4 mA	4.5	4.18	4.31	_	4.13	_	
出力電圧		//		I _{OH} = -5.2 mA	6.0	5.68	5.80	_	5.63	_	V
山乃屯江	4				2.0	_	0.0	0.1	_	0.1	v
			V _{IN}	$I_{OL} = 20 \mu A$	4.5	_	0.0	0.1	_	0.1	
	"L"レベル	V _{OL}	= V _{IH} or		6.0	_	0.0	0.1	_	0.1	
	7,	\ \ \	V _{IL}	I _{OL} = 4 mA	4.5	_	0.17	0.26	_	0.33	
			1	I _{OL} = 5.2 mA	6.0	_	0.18	0.26	_	0.33	
入力	電流) I _{IN}	$V_{IN} = V_C$	C or GND	6.0	_	—	±0.1	_	±1.0	μΑ
静的消	費電流	lce>	$V_{IN} = V_C$	c or GND	6.0	—	_	4.0	_	40.0	μΑ
	_ \		\ \	1							

タイミング推奨動作条件 (input: $t_r = t_f = 6$ ns)

項目	記号	測定条件	Ta =	25°C	Ta = -40 ~85°C	単位	
			V _{CC} (V)	標準	Limit	Limit	
最 小 パ ル ス 幅	t _{W (H)}		2.0	_	100	125	
(CK)	t _{W (L)}	_	4.5		20	25	ns
(OII)	*VV (L)		6.0		17	21	
最 小 パ ル ス 幅			2.0	(75	95	
(LOAD)	t _{W (L)}	_	4.5		15	19	ns
(LOND)		<	6.0	())	13	16	
最小セットアップ時間			2.0		150	190	
$(\overline{ENABLE}, D/\overline{U})$	t_{s}	_	4.5	> —	30	38	ns
(210.022, 570)		6	6.0	_	26	33	
最かセットアップ時間		4	2.0	_	50	65	
(DATA-LOAD)	t _s	-	4.5	-/	10	13	ns
(=			6.0	-(()9	11	
最 小 ホ ー ル ド 時 間			2.0		40	0	
(ENABLE, D/U)	t _h	2	4.5	7	> 0	0	ns
, -,		4()	6.0	(/)	0	0	
最 小 ホ ー ル ド 時 間			2.0		0	0	
(DATA- LOAD)	t _h		4.5) —	0	0	ns
- ,			6.0	_	0	0	
			2.0	_	50	65	
最小リムーバル時間	t _{rem}		4.5	_	10	13	ns
			6.0	_	9	11	
			2.0	_	5	4	
クロック周波数			4.5	_	25	20	MHz
	$(\langle \langle / \rangle)$		6.0	_	29	24	

AC特性 ($C_L = 15 \text{ pF}, V_{CC} = 5 \text{ V}, Ta = 25^{\circ}\text{C}$)

		項	目			記号	測定条件	最小	標準	最大	単位
出	カ 上	昇	、下	降 時	間	t _{TLH}	_	_	4	8	ns
						t _{THL}					
伝	搬	遅	延	時	間	t_{pLH}		_	18	31	ns
		(C	K-Q)			t_pHL					
伝	搬	遅	延	時	間	t _{pLH}	_))10	20	ns
		(CK-	RCO)			t _{pHL}				20	113
伝	搬	遅	延	時	間	t_{pLH}	_ < ((/		23	42	ns
		(CK-M	AX/MIN	l)		t_pHL					
伝	搬	遅	延	時	間	t _{pLH}	_ (())	>	21	35	ns
		(LO	AD -Q)			t_pHL				00	110
伝	搬	遅	延	時	間	t _{pLH}	_4()		17	30	ns
		(DA	TA-Q)			t_{pHL}				3,0	113
伝	搬	遅	延	時	間	t _{pLH})11	→ → 17	ns
	(1	ENABL	E-RC	Ō)		t_{pHL}) ''	19
伝	搬	遅	延	時	間	t _{pLH}			7 17	31	ns
		(D/Ū	-RCO)			t _{pHL}			17	51	113
伝	搬	遅	延	時	間	t_{pLH}			15	27	ns
	(D/ U -N	/AX/MII	N)		t _{pHL}			10	<i>21</i>	110
最	大 ク	П	ック	周 波	数	f _{max} <		27	48		MHz

AC特性 ($C_L = 50$ pF, input: $t_r = t_f = 6$ ns)

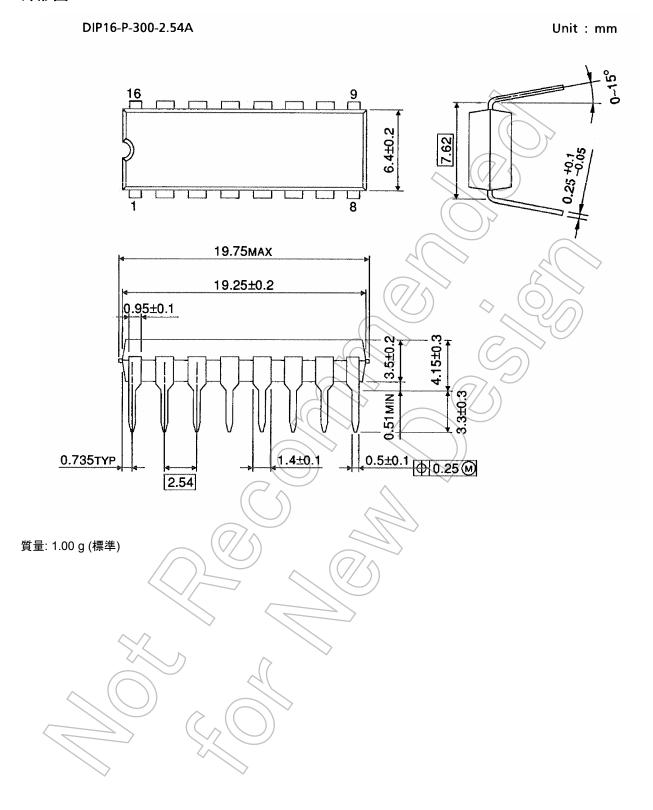
	-n -n	測定条件		7	Га = 25°C		Ta = -4	0~85°C	24 /L
項目	記号		V _{CC} (V)	最小	標準	最大	最小	最大	単位
	+		2.0	_	30	75	_	95	
出力上昇、下降時間	t _{TLH}	_	4.5	_	8	15	_	19	ns
	t _{THL}		6.0		7	13	_	16	
伝搬遅延時間	t		2.0		88	180	4	225	
(CK-Q)	t _{pLH}	_	4.5	_	22	36	<i>y</i>	45	ns
(011-4)	t _{pHL}		6.0	_	19	31	_	38	
┃ ┃伝 搬 遅 延 時 間	t _{pLH}		2.0	-	52	120	_	150	
$(CK-\overline{RCO})$	t _{pHL}	_	4.5	-((13	24	_	30	ns
(or roo)	φпь		6.0	_\	11/	20	_	26	
┃ ┃伝 搬 遅 延 時 間	t _{pLH}		2.0	(-)	108	240		300	
(CK-MAX/MIN)	t _{pHL}	_	4.5		27	48		60	ns
(0.0.0	\$PLIE		6.0		23	41	2	> 51	
┃ 【伝 搬 遅 延 時 間	t _{pLH}		2.0	<i>)</i>	100	205	(H)	255	
$(\overline{LOAD}-Q)$	t _{pHL}	-	4.5	_	25	41		51	ns
(======,	-pric		6.0	_	22((35	~ —	43	
┃ 【伝 搬 遅 延 時 間	t _{pLH}		2.0	_	84	175	_	220	
(DATA-Q)	t _{pHL}	(4.5	_	21/ <	35	_	44	ns
, ,	Pile		6.0		18	/ 30	_	37	
┃ 伝 搬 遅 延 時 間	t _{pLH}		2.0	_ \	56	105	_	130	
(ENABLE - RCO)	t _{pHL}		4.5) 14	21	_	26	ns
,	p		6.0		/ 12	18	_	22	
 伝搬遅延時間	t _{pLH}		2.0	_	84	180	_	225	
(D/ U - RCO)	t _{pHL}		4.5	> -	21	36	_	45	ns
		7/4	6.0	_	18	31	_	38	
伝搬遅延時間	t _{pLH}		2.0	_	72	160	_	200	
(D/ U -MAX/MIN)	t _{pHL} /		4.5	_	18	32	_	40	ns
	\"\		6.0	_	15	27	_	34	
			2.0	5	11	_	4	_	
最大クロック周波数	f _{max}		4.5	25	44	_	20	_	MHz
			6.0	29	52		24		
入 力 容量	C _{IN}	4/ -		_	5	10	_	10	pF _
等価内部容量) C _{PD}		(注)	_	101	_		_	pF

注: CPDは、無負荷時の動作消費電流より計算したIC内部の等価容量です。

無負荷時の平均動作消費電流は、次式により求められます。

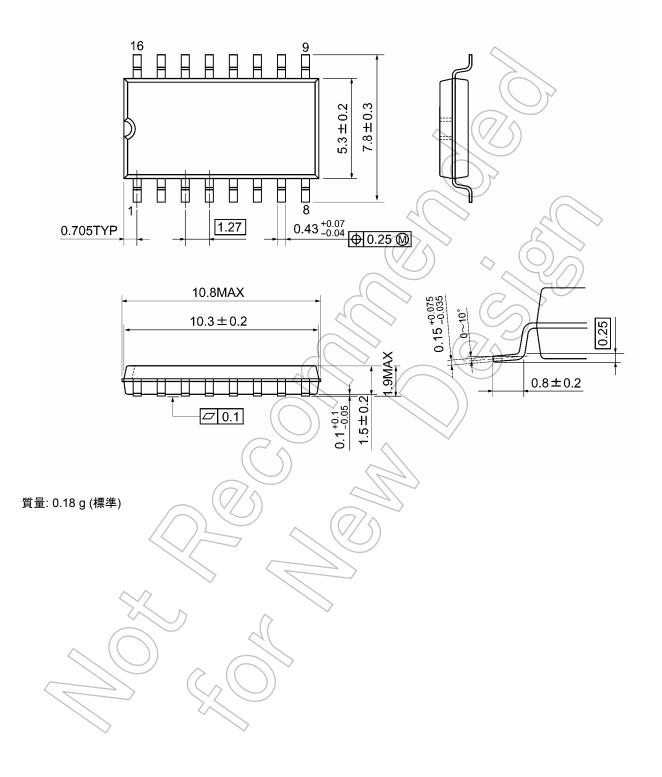
 I_{CC} (opr) = $C_{PD} \cdot V_{CC} \cdot f_{IN} + I_{CC}$

外形図



外形図

SOP16-P-300-1.27A Unit: mm



製品取り扱い上のお願い

- ◆ 本資料に掲載されているハードウエア、ソフトウエアおよびシステム(以下、本製品という)に関する情報等、本資料の掲載内容は、技術の進歩などにより予告なしに変更されることがあります。
- 文書による当社の事前の承諾なしに本資料の転載複製を禁じます。また、文書による当社の事前の承諾を 得て本資料を転載複製する場合でも、記載内容に一切変更を加えたり、削除したりしないでください。
- 当社は品質、信頼性の向上に努めていますが、半導体・ストレージ製品は一般に誤作動または故障する場合があります。本製品をご使用頂く場合は、本製品の誤作動や故障により生命・身体・財産が侵害されることのないように、お客様の責任において、お客様のハードウェア・ソフトウェア・システムに必要な安全設計を行うことをお願いします。なお、設計および使用に際しては、本製品に関する最新の情報(本資料、仕様書、データシート、アプリケーションノート、半導体信頼性ハンドブックなど)および本製品が使用される機器の取扱説明書、操作説明書などをご確認の上、これに従ってください。また、上記資料などに記載の製品データ、図、表などに示す技術的な内容、プログラム、アルゴリズムその他応用回路例などの情報を使用する場合は、お客様の製品単独およびシステム全体で十分に評価し、お客様の責任において適用可否を判断してください。
- 本製品は、特別に高い品質・信頼性が要求され、またはその故障や誤作動が生命・身体に危害を及ぼす恐れ、膨大な財産損害を引き起こす恐れ、もしくは社会に深刻な影響を及ぼす恐れのある機器(以下"特定用途"という)に使用されることは意図されていませんし、保証もされていません。特定用途には原子力関連機器、航空・宇宙機器、医療機器、車載・輸送機器、列車・船舶機器、交通信号機器、燃焼・爆発制御機器、各種安全関連機器、昇降機器、電力機器、金融関連機器などが含まれますが、本資料に個別に記載する用途は除きます。特定用途に使用された場合には、当社は一切の責任を負いません。なお、詳細は当社営業窓口までお問い合わせください。
- ◆ 本製品を分解、解析、リバースエンジニアリング、改造、改変、翻案、複製等しないでください。
- ◆ 本製品を、国内外の法令、規則及び命令により、製造、使用、販売を禁止されている製品に使用することはできません。
- 本資料に掲載してある技術情報は、製品の代表的動作・応用を説明するためのもので、その使用に際して 当社及び第三者の知的財産権その他の権利に対する保証または実施権の許諾を行うものではありません。
- 別途、書面による契約またはお客様と当社が合意した仕様書がない限り、当社は、本製品および技術情報に関して、明示的にも黙示的にも一切の保証(機能動作の保証、商品性の保証、特定目的への合致の保証、情報の正確性の保証、第三者の権利の非侵害保証を含むがこれに限らない。)をしておりません。
- 本製品、または本資料に掲載されている技術情報を、大量破壊兵器の開発等の目的、軍事利用の目的、あるいはその他軍事用途の目的で使用しないでください。また、輸出に際しては、「外国為替及び外国貿易法」、「米国輸出管理規則」等、適用ある輸出関連法令を遵守し、それらの定めるところにより必要な手続を行ってください。
- 本製品の RoHS 適合性など、詳細につきましては製品個別に必ず当社営業窓口までお問い合わせください。 本製品のご使用に際しては、特定の物質の含有・使用を規制する RoHS 指令等、適用ある環境関連法令を 十分調査の上、かかる法令に適合するようご使用ください。お客様がかかる法令を遵守しないことにより 生じた損害に関して、当社は一切の責任を負いかねます。