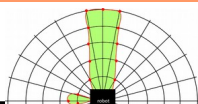


**Robot: Bandeirante**  
**Equipo: Gadget**



Características estructurales		Datos técnicos	
 <b>Forma</b> <b>Medidas</b> <b>Masa(g)</b> <b>Volumen</b> <b>Densidad</b>	Prisma	<b>Electrónica</b>	
	10x10x3,1	Procesador	Arduino nano
	460g	Drivers motores	TB6612FNG
	310cm³	<b>Alimentación</b>	
	1,484g/cm³	Bateria	Lipo 2S 300mA·h
		Step up	9V
		<b>Sensores</b>	
		Línea	2xQRE1113
		Distancia	Gp2y0d340k
Características funcionales			
<b>Velocidad</b>			
Velocidad máxima		1,31m/s	
Velocidad angular máxima		250,19rpm	
<b>Aceleración</b>			
Aceleración lineal		7,68m/s²	
Aceleración angular		1198,7rad/s²	
<b>Distancia de frenada</b>		7,5cm	
Aceleración frenada màx		-2,03m/s²	
<b>Fuerza de tracción</b>		620g	
Coeficiente de rozamiento		1,348	
Fuerza de tracción lateral		345g	
<b>Detectabilidad</b>		<b>Campo de visión</b>	
Frontal	De 4 a 52cm		
Lateral	De 4,5 a 40cm		
Trasera	De 0 a 39cm		