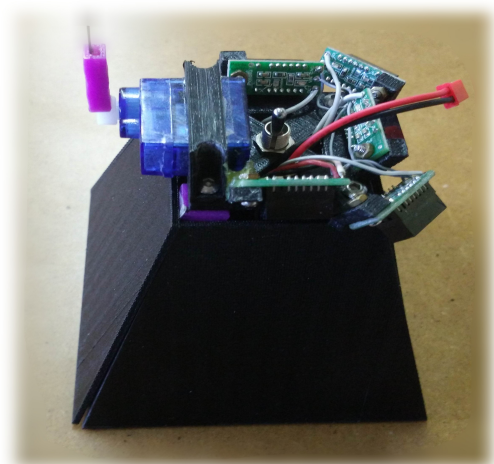

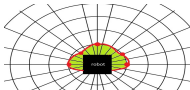


Robot: MAD
Equipo: Gadget



Características estructurales		Datos técnicos	
<div>Forma</div> <div>Medidas</div> <div>Masa(g)</div> <div>Volumen</div> <div>Densidad</div>	<div></div> <div>Pirámide</div> <div>10x10x</div> <div>480g</div>	<div>Electrónica</div> <div>Procesador</div> <div>Drivers motores</div> <div>Alimentación</div> <div>Bateria</div> <div>Step up</div> <div>Sensores</div> <div>Línea</div> <div>Sharp</div>	
		Arduino nano	TB6612FNG
		Lipo 2S 300mA·h	-
		2xQRE1113	Gp2y0d340k
Características funcionales			
Velocidad			
Velocidad máxima		1,171m/s	
Velocidad angular máxima		58,85rpm	
Aceleración			
Aceleración lineal		9,749m/s ²	
Aceleración angular		690,1rad/s ²	
Distancia de frenada		3cm	
Aceleración frenada màx		-11,79m/s	
Fuerza de tracción		431g 4,31N	
Coeficiente de rozamiento		0,89	
Fuerza de tracción lateral		431g 4,31N	
Detectabilidad		Campo de visión	
Frontal	De 0 a 2cm	<div></div>	
Lateral	De 0 a 2cm		
Trasera	De 0 a 2cm		