# Simulation - Modèle marche aléatoire plus bruit

### Simulations pour phi = 0

```
rm(list = ls())
Installation du package
devtools::install_github("aminaghoul/ARRW")
##
   checking for file '/tmp/RtmprMMrb5/remotes44da605bcea0/aminaghoul-ARRW-6136afa/DESCRIPTION' ...
   checking for file '/tmp/RtmprMMrb5/remotes44da605bcea0/aminaghoul-ARRW-6136afa/DESCRIPTION' (399ms)
##
   preparing 'ARRW':
##
   checking DESCRIPTION meta-information ...
   checking DESCRIPTION meta-information
##
   checking for LF line-endings in source and make files and shell scripts
##
   checking for empty or unneeded directories
##
   building 'ARRW_0.1.0.tar.gz'
##
##
#devtools::install_github("gtromano/DeCAFS", force = TRUE)
Chargement des packages
```

```
library(DeCAFS)
library(ARRW, quietly = TRUE)
library(tidyverse, quietly = TRUE)
library("gridExtra")
```

### Générer le signal avec DeCAFS

On prend comme paramètres :

```
n <- 500
phi <- 0
```

```
sdEta <- 0.8
sdNu <- 0.7

Y <- dataRWAR(n = n, poisParam = .01, meanGap = 15, phi = phi, sdEta = sdEta, sdNu = sdNu)

signal <- data.frame(1:n,Y$signal)
colnames(signal) <- c("i", "mu")
signal_decafs <- ggplot(signal) + ggtitle("Signal généré par DeCAFS") + geom_point(aes(x = i ,y = mu))</pre>
```

### Estimateur du signal théorique

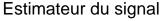
On définit les paramètres suivants :

```
val <- def(sdEta = sdEta, sdNu = sdNu, phi = phi)
kis <- ki(val, n)
omega <- val$om

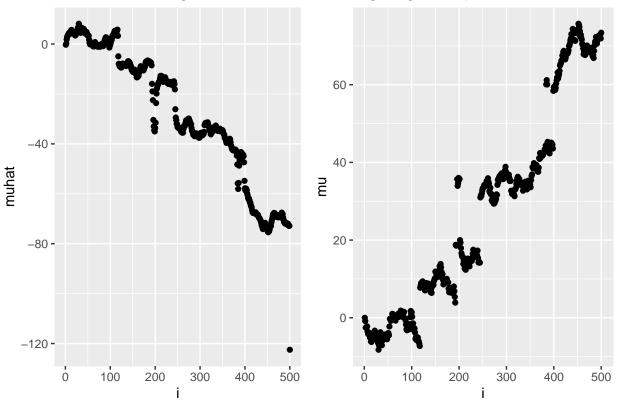
estim <- muhat(y = Y$y, kis = kis, omega)
estimateur <- data.frame(1:n,estim)
colnames(estimateur) <- c("i", "muhat")
signal_calc <- ggplot(estimateur) + ggtitle("Estimateur du signal") + geom_point(aes(x = i ,y = muhat))</pre>
```

On a alors les deux signaux suivants :

```
grid.arrange(signal_calc, signal_decafs, ncol=2, nrow = 1)
```



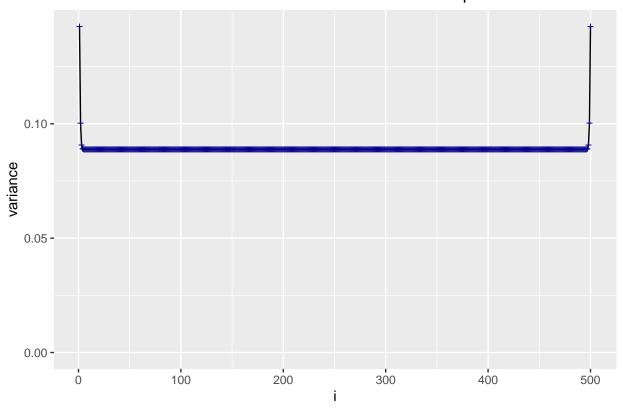
# Signal généré par DeCAFS



### La variance de l'estimateur du signal

```
res1 <- var1(val, sdNu, 500)
res1 <- data.frame(1:n, res1)
colnames(res1) <- c("i", "variance")
maxi <- max(res1$variance)
ggplot(res1,aes(x = i, y = variance)) + ggtitle("Variance de l'estimateur du modèle marche aléatoire p</pre>
```

### Variance de l'estimateur du modèle marche aléatoire plus bruit



### La fonction coût

```
cost <- cost(y = Y$y, estim )

cout <- data.frame(1:n, cost)
colnames(cout) <- c("index", "cout")
ggplot(cout) + ggtitle("Fonction de coût") + geom_point(aes(x = index , y = cout))</pre>
```

## Fonction de coût

