

GraphEx

Langage de programmation orienté graphes

Réalisé par :

EZZAAOUI Rahali Hamza HAJAZI Soufiane JAMAI Mohammed Amine KAHLAOUI Ismaïl Encadré par:

M. RACHID OULAD HAJ THAMI

Groupe: GL2

Plan

1-Problématique

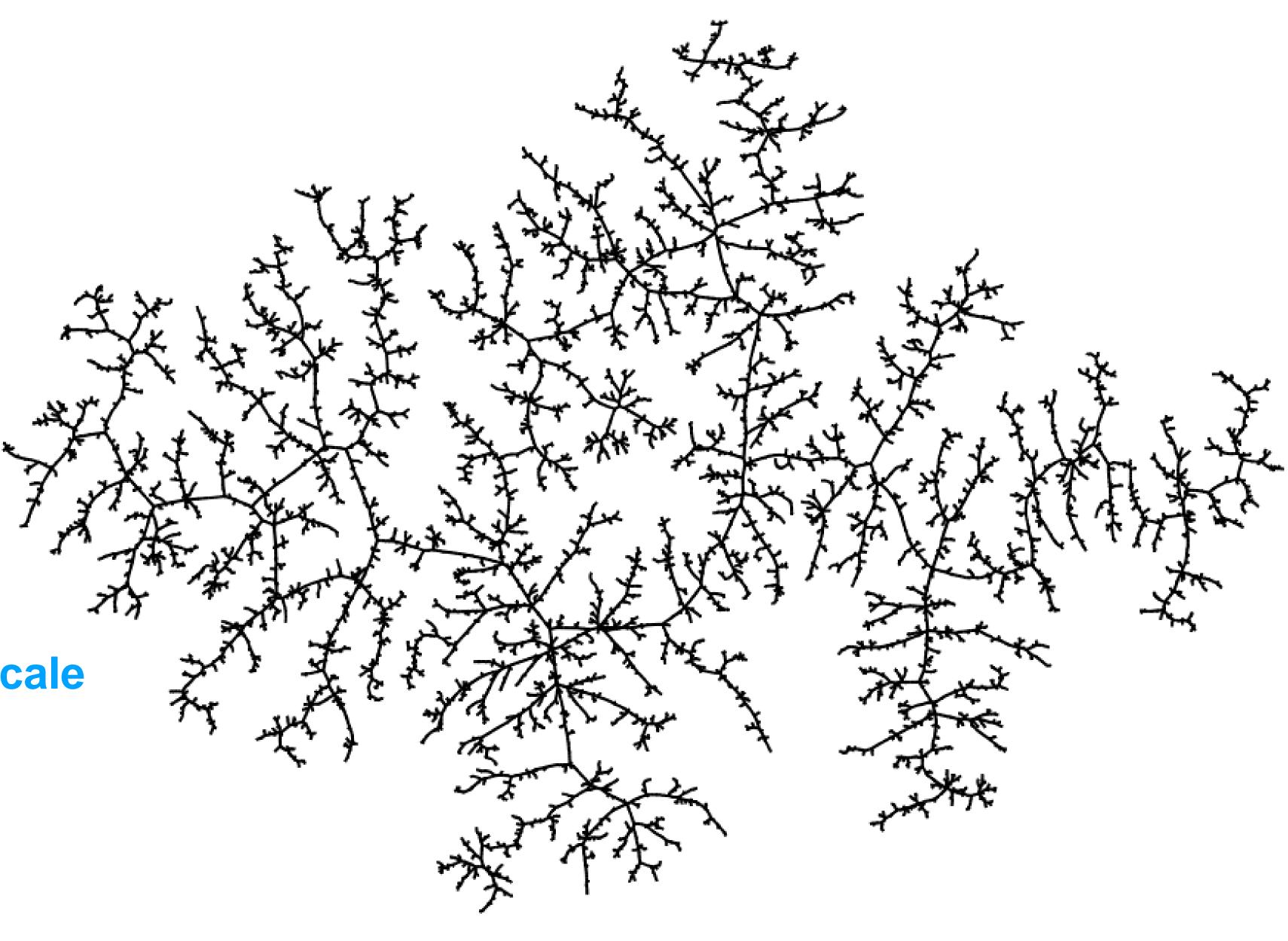
2-Présentation de GraphEx

3-Le code en pratique

4-La grammaire

5-L'analyse syntaxique / lexicale

6-Conclusion



Problématique

Face à une panoplie de concepts abstraits relatifs à la théorie des graphes, et à la rigueur que demande la manipulation des graphes, un besoin s'impose, car non seulement nous devons bien visualiser les graphes, mais nous devons aussi les parcourir et découvrirleur s détours et leur souffler la vie. Le marché est saturé de bibliothèques basé sur du Javascript qui permettent de visualiser les graphes mais qui offrent des fonctionnalités limitées, d'où l'intére t que nous portons pour un langage orienté graphes qui soit à 100% Ensiaste.

Pourquoi GraphEx?

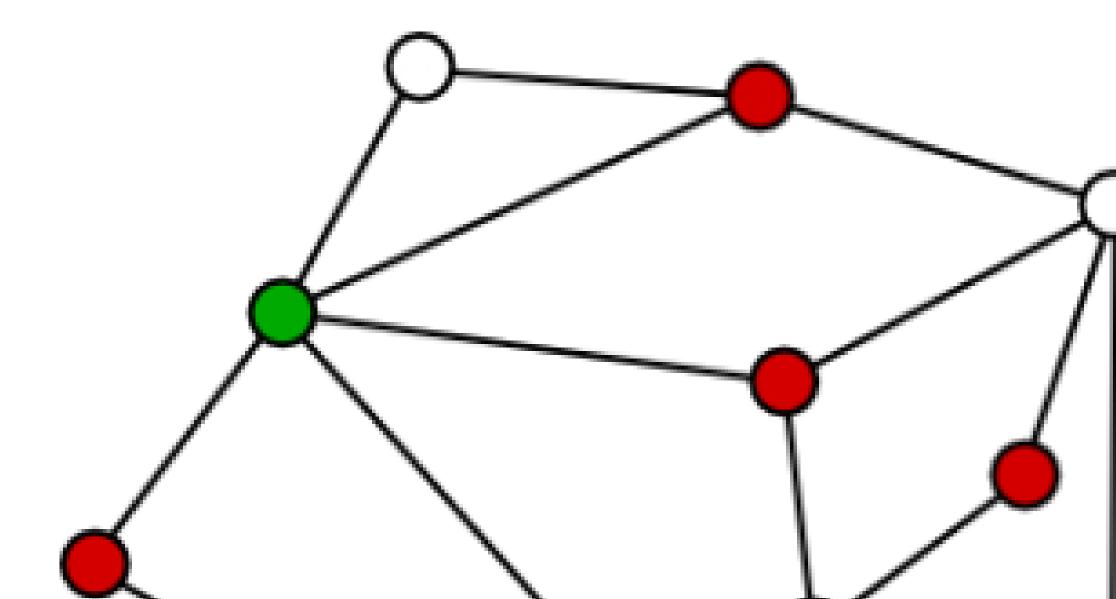
- Une grammaire simplifiée
- Un langage optimal
- Une grande liberté d'expression
- Un langage visuel
- Une large offre d'outils de traitement

Comment fonctionne GraphEx?

Le langage que nous proposons est un langage compilé orienté graphe, donc dédié uniquement à la manipulation des graphes de différentes nature. Nous avons choisi de le nommer : GraphEx (abbréviation de Graphe Explorer).

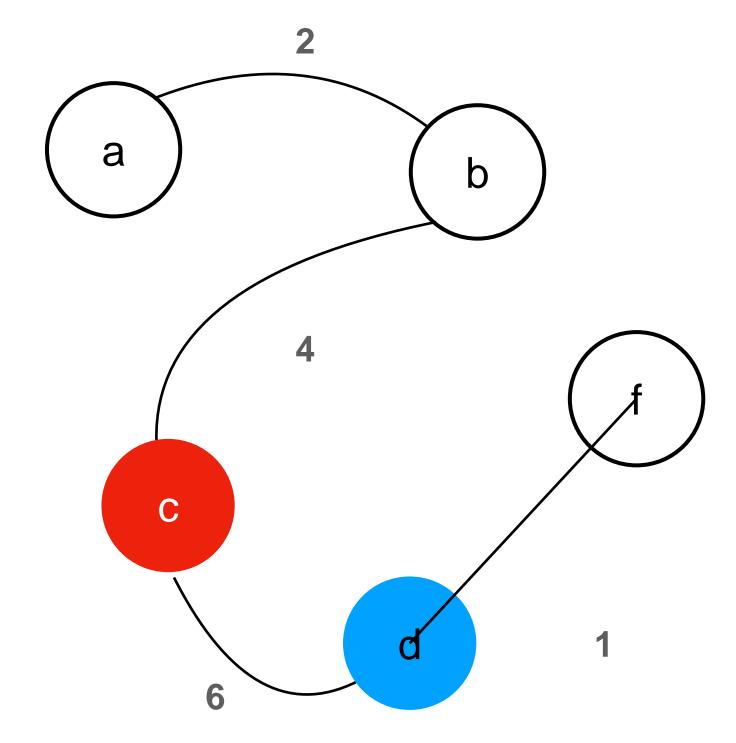
La structure du fichier:

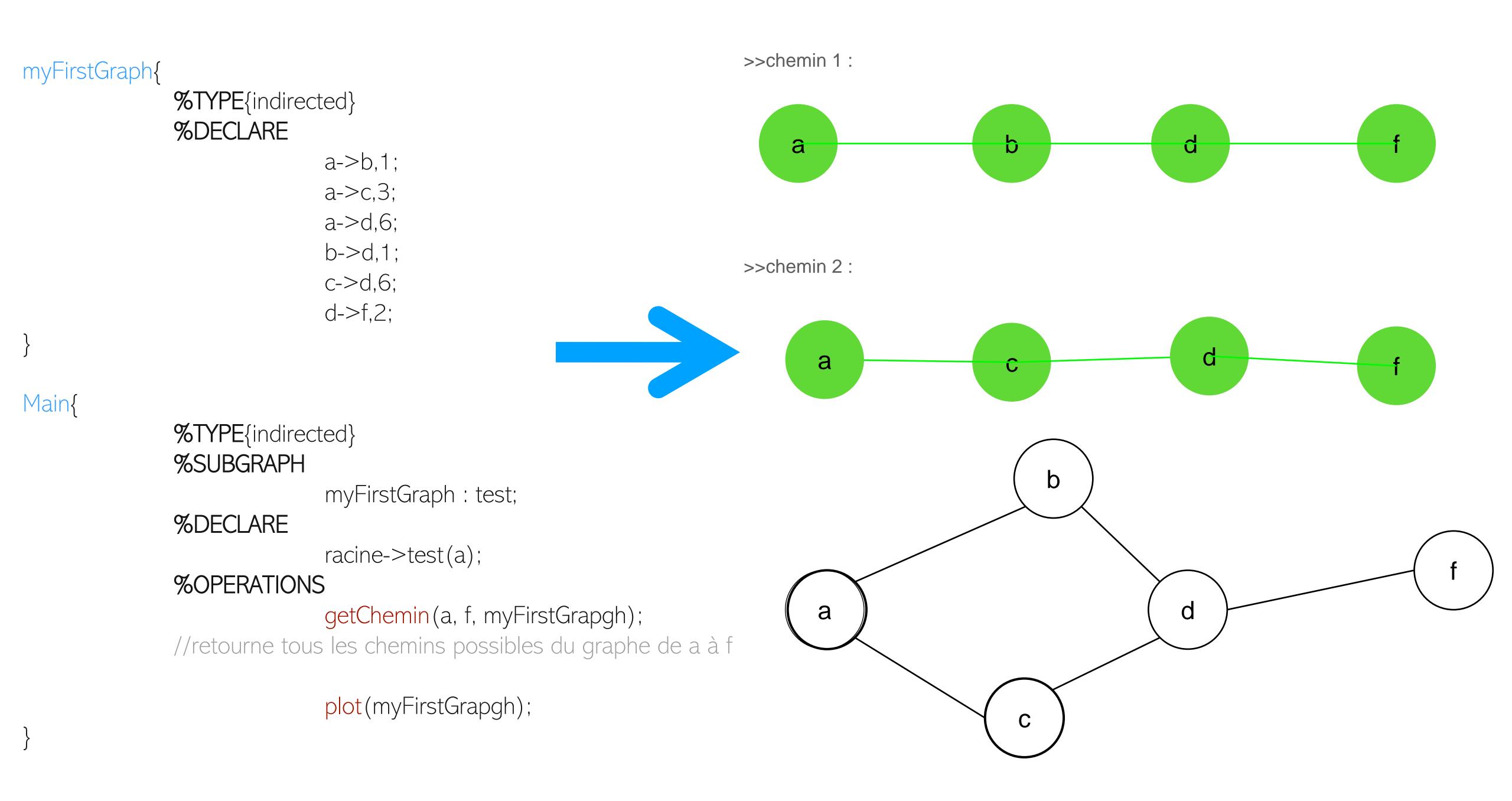
- Declaration de sous-graphes en premier
- Declaration du graphe main obligatoire (la partie executable)
- Tout graphe déclaré en dehors du Main doit être relié au Main
- Extension des fichiers : chaque fichier doit porter l'extension .gx



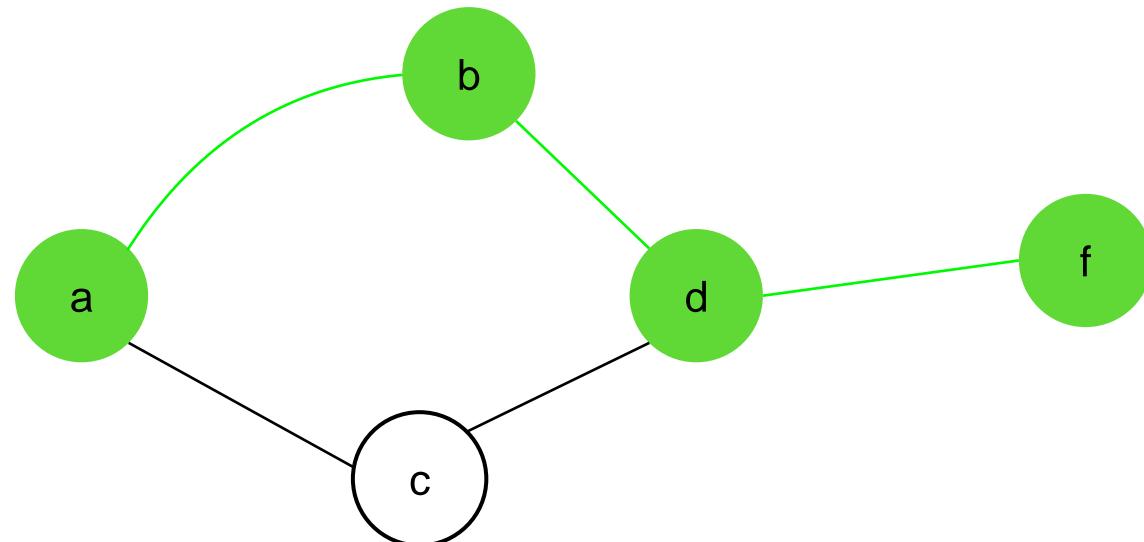
Exemples de code

```
myFirstGraph{
              %TYPE{undirected}
              %DECLARE
                            a -> b,2;
                            b -> c,4;
                           c -> d,6;
                            d -> f, 1;
Main{
              %TYPE{undirected}
              %SUBGRAPH
                            myFirstGraph: test;
              %DECLARE
                            racine->test(a);
              %OPERATIONS
                            Traverse (test, DFS, (a, f, edge) => {
                                          If (getWeight(edge) > 5) {
                                                        colorier(startNode(edge), #RED);
                                                        colorier(endNode(edge), #BLUE);
                            plot(test);
```





```
myFirstGraph{
             %TYPE{indirected}
             %DECLARE
                           a -> b, 1;
                           a -> c,3;
                           a -> d,6;
                           b -> d,1;
                           c -> d,6;
                           d -> f,2;
                                                                      a
Main{
             %SUBGRAPH
                           myFirstGraph: test;
             %DECLARE
                           Racine->test(a);
             %OPERATIONS
             Dijkstra(a, f, myFirstGraph);
```



```
myFirstGraph{
              %TYPE{indirected}
              %DECLARE
                            a - b, 1;
                            a->c,3;
                            a->d,6;
                            b->d,1;
                            c->d,6;
                            d - > f, 2;
mySecondGraph{
              %TYPE{indirected}
              %DECLARE
                            a - b, 1;
                            b->d,7;
Main{
              %SUBGRAPH
                            myFirstGraph: test;
                            mySecondGraph: test2;
              %DECLARE
                            racine->test(a);
                            racine->test2(a);
              %OPERATIONS
                            exists(a,test);
                            printNodes(test);
                            printEdges(test2);
```

Résultat exécution

```
>> true
>> {a,b,c,d,e,f}
>> [{a,b,1},{b,d,7}]
```

La grammaire:

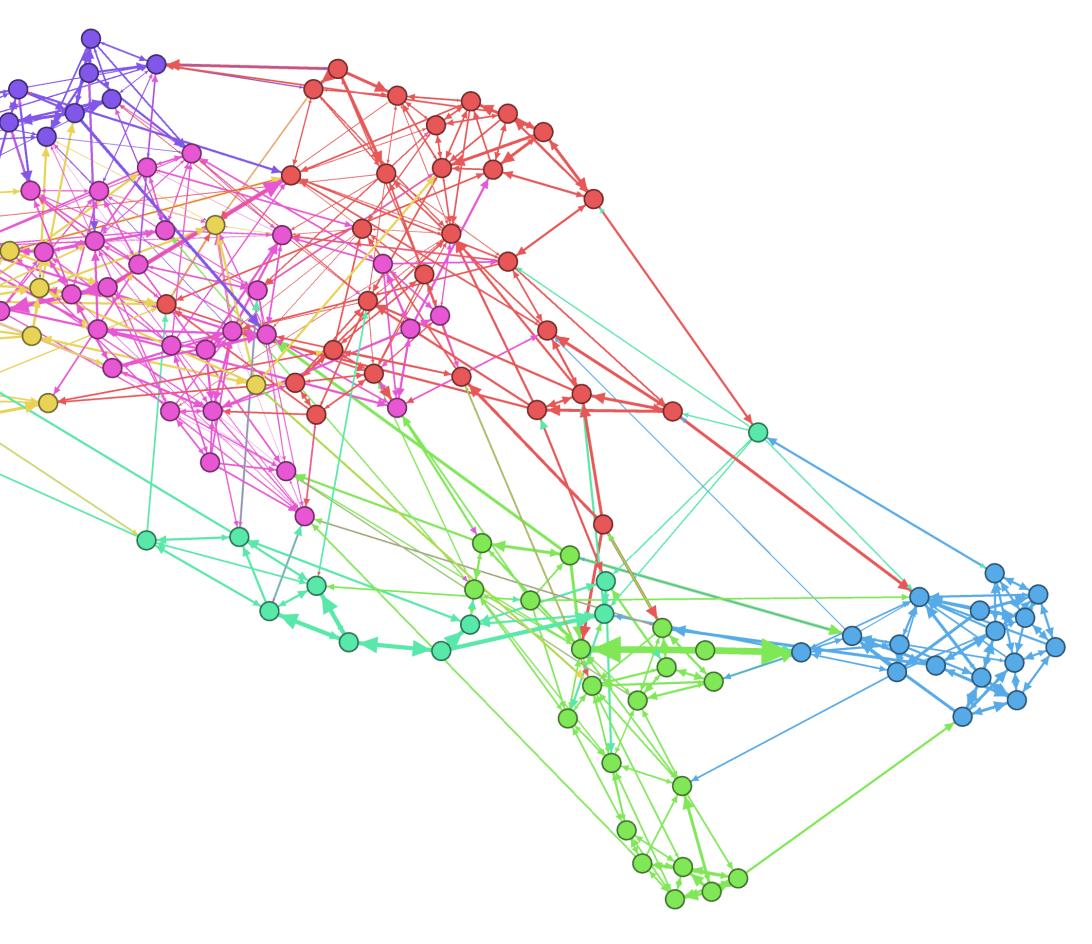
:: ID CHILD CHILDS | epsilon

OPERATIONS :: %operation INST; INSTS

CHILDS

INSTS :: INST; INSTS | TRAVERSER INSTS | IF INSTS | epsilon :: ID { TYPE SUBGRAPH DECLARE } Graph Graph INST :: operationName (PARAMS) main { TYPE SUBGRAPH DECLARE OPERATIONS } PARAMS :: PARAMS' | epsilon epsilon PARAMS' :: ID OTHERPARAM | #color OTHERPARAM | INST OTHERPARAM TYPE :: %type { TYPE' } OTHERPARAM::, PARAMS' | epsilon TYPE' :: directed | undirected :: if (COND) { INSTS } :: %subgraph ID : ID OTHERID INSTANCE | epsilon SUBGRAPH :: EXPR OP EXPR COND :: ID : ID OTHERID INSTANCE | epsilon INSTANCE **EXPR** :: chiffre | INST OTHERID ::, ID OTHERID |; OP :: = | <> | < | > | <= | >= DECLARE :: %declare ID CHILD CHILDS :: traverse (ID'' METHOD, (ID, ID, ID) => { INSTS }); TRAVERSER CHILD :: -> ID CHILD' | ; *ID''* :: ID , | epsilon :: POIDS CHILD | (ID') POIDS ; CHILD' **METHOD** :: dfs | bfs ID' :: ID | epsilon :: _ SUITE | lettre SUITE ::, chiffre | epsilon POID :: lettre SUITE | chiffre SUITE | epsilon

La syntaxe



```
GraphSecondaire {
          %TYPE {directed | undirected}
          %SUBGRAPH
                // Instanciation des sous-graphes.
          %DECLARE
                // Declaration des noeuds et arcs.
Main {
          %TYPE {directed | undirected}
          %SUBGRAPH
                // Declaration de sous-graphes.
          %DECLARE
                // Declaration de noeuds et arcs.
          %OPERATION
                // Appel des fonctions, et operations sur nos graphes
```

Les opérations possibles sur les graphes

- printAll([NomSousGraphe1]); // Affiche des listes de noeuds/arcs et les poids
- printNodes([NomSousGraphe1]); // Affiche la liste des noeuds dans un graphe
- printEdges([NomSousGraphe1]); // Affiche la liste des arcs du graphe main
- getChemin(node1, node2, [NomSousGraphe1]); // Affiche une liste contenant tous les chemins possibles entre node1 et node2
- getWeight(node1, node2, [NomSousGraphe1]);
- getNode(edge) // Retourne une liste des deux noeuds attachés à l'arc.
- exists({node1, node4, ...}, [NomSousGraphe1]); // Verifie si un chemin existe dans le graphe mentionné (sinon main).
- minCost(noeudDebut, noeudFin, [NomSousGraphe1]); // Donne le coût minimal nombreChromatique([NomSousGraphe1]);
- colorier(node, color); // color -> #RED, #YELLOW, #GREEN, ...
- colorerGraph([NomSousGraphe1]);
- plot([NomSousGraph1]); // Affiche le graphe mentionné dans une nouvelle fenêtre (si aucun graphe n'est mentionné, on considère le main).
- Traverse([NomSousGraph1 ,] (DFS | BFS), (startNode, endNode, edge) => { }); // Traverse un graphe donné par l'une méthode (DFS ou BFS)
- Dijkstra(node1, node2 [, sousGraph]);
- Bellman(node1, node2 [, sousGraph]);
- DijkstraGeneralise(node1, node2 [, sousGraph]);
- Kruskal([sousGraph]);
- Prime([sousGraph]);

Merci pour votre aimable attention