波特率 9600 数据为 9 位 停止位 1 位

1.1 查询货道是否有效

PC

---》FC 01 层 列 xx FBxx =0\1 不联动 xx =2 两电机联动 xx =N N 个电机联动

驱动板:

《—— FC 01 05 00 FB 货道正常

《—— FC 01 00 00 FB 货道无效

《—— FC 01 14 01 FB 货道短路

1.2 单电机出货

PC

——》FC 02 层 列 xx FB

xx 表示 0 弹簧机模式(不带出货检测) 1 弹簧机模式(带出货检测)

2皮带机模式(带出货检测) 3皮带机模式(不带出货检测)

4 挂钩模式(带出货检测) 5 挂钩模式(不带出货检测)

驱动板:

《—— FC 02 00 00 FB 货道无效

《—— FC 02 01 00 FB 电机转动停止位置不对

《—— FC 02 02 00 FB 卡货

《—— FC 02 02 01 FB 卡货+多转了 1/4 圈

《—— FC 02 05 00 FB 出货正常

《 — FC 02 05 01 FB 出货正常+多转了 1/4 圈

《-- FC 02 06 00 FB 皮带红外故障, 出货失败

《—— FC 02 14 00 FB 货道短路

1.3 测试货道

PC

——》FC 03 层 列 xx FB

xx=0x11 不联动弹簧机模式 xx=0x21 2 联动弹簧机模式 xx=0x12 不联动皮带机模式 xx=0x22 2 联动皮带机模式

xx=0x23 3 联动皮带机模式 xx=0x33 挂钩模式

驱动板: 回复

《—— FC 03 05 00 FB 正常

《—— FC 03 00 00 FB 货道无效

《 — FC 03 01 00 FB 电机转动停止位置不正确。

《—— FC 03 14 00 FB 电机短路

1.4 设置/读取电机停止阈值

PC

——» FC 08 xx 00 aa FB

xx 设置电机停止阀值,

aa 状态 01 读命令 00 写命令

驱动板:

«—— FC 08 xx 01 FB

xx:读取的停止阈值

1.5 设置查询弹簧货道联动同步时间

PC

——» FC 0C xx xx bb FB

xx xx 表示货道联动同步时间 单位为 ms 高字节在前,低字节后如:1400 -- 05.78

bb 表示 命令状态。00 写命令,01 读命令(此时 BYTE3(后面一个 xx)表示货道号,00 表示所有货道 c1表示第一层货道,c2表示第2层..)

«── FC 0c xx xx FB

xx xx 表示返回的货道联动时间

1.5.1 设置查询弹簧货道联动同步时间(新增-每个货道都可以单独设置)

PC

——》 FC 54 xx xx bb FB

xx xx 表示货道联动同步时间高字节在前,低字节在后 bb 表示货道号 00 表示所有货道 c1 表示第一层货道,c2 表示第 2 层...

驱动板:

⟨── FC 54 xx xx FB

xx xx 表示返回的货道联动时间

1.6设置/读取皮带超时时间

PC

——» FC 09 p1 p2 p3 FB

p1 为超时时间,单位为 100ms 的倍数,

p2 表示货道号,如果 p2 为 00 表示整机设置。如果 p2 为 c1,c2,c3,c4 分别设置 第 1 层, 2 层, 3 层, 4 层...

p3 等于 0表示设置 1表示读取。

«—— FC 09 xx 00 FB

xx 表示要读取的值

1.7 设置皮带停止时间

PC

——» FC 0d xx xx bb FB

xx xx 表示皮带停止时间 高字节在前,低字节在后bb 表示货道号 00表示所有货道 c1表示第一层货道,c2表示第2层...

驱动板:

《—— FC 0d 01 00 FB 表示设置正常

1.8 联动电机出货

——》FC 0b (电机 1) (电机 2) xx FB

联动为首 尾电机 , 3 联动则判断电机 1 是否是电机 2 等于电机 1+2 的

值

xx 表示 1 弹簧机模式(带出货检测) 0 弹簧机模式(不带出货检测)

2皮带机模式(带出货检测) 3皮带机模式(不带出货检测)

驱动板:

《 — FC 0b 00 00 FB 货道故障

《—— FC 0b 00 01 FB 货道短路

《—— FC 0b 01 00 FB 电机转动停止位置不正确。

《—— FC 0b 02 00 FB 卡货故障

一 FC 0b 02 01 FB 皮带红外故障

《—— FC 0b 05 00 FB 出货正常

1.9 读取皮带停止时间

PC

——» FC 0e 00 00 bb FB

bb 表示货道号 00 表示所有货道 c1 表示第一层货道, c2 表示第 2 层...

《一一 FC 0e xx xx FB xx 表示读取的皮带停止时间

1.10 自动测试光电检测

PC

——》 FC 04 00 00 00 FB

驱动板:

《—— FC 04 01 00 FB 表示自动测试 OK

《 — FC 04 00 00 FB 表示自动测试故障

1.11 手动测试光电检测

PC

——» FC 06 00 00 00 FB

驱动板:

《—— FC 06 01 00 FB 表示手动测试正常

《 — FC 06 00 00 FB 表示自动测试故障

1.12 设置/读取电机短路阈值

PC

——》 FC 51 xx xx bb FB

xx xx 表示要设置的阈值 bb 为 0 表示设置, bb 为 1 表示查询

驱动板:

《—— FC 51 01 00 FB 表示设置成功

《—— FC 51 aa cc FB 。 aa cc 查询获得的阈值

1.13 设置电机是否转 1/4 圈

PC

——》 FC 52 xx aa bb FB

xx:1-启用转 1/4 圈 0-不启用

aa: <0xc1 为货道号; >0xc1 -0xc1 为层号; 0表示整机

bb 为 0 表示设置, bb 为 1 表示查询

驱动板:

《 — FC 52 01 00 FB 表示设置成功

《—— FC 52 cc 00 FB 。 cc 查询的状态

1.14 清除电机转 1/4 圈状态

PC

——» FC 53 xx 00 00 FB

xx: 货道号

驱动板:

《 — FC 53 01 00 FB 表示设置成功

1.15 驱动板 EEPROM 初始化

PC

——» FC 61 61 00 00 FB

驱动板:

《 — FC 61 01 00 FB 表示设置成功

《 — FC 61 02 00 FB 表示设置失败

1.16 查询驱动板软件,硬件版本,设置硬件版本

PC

——» FC 62 rj yj sz FB

rj:软件版本 比如 0x21 表示版本号为 2.1

yj:硬件版本 比如 0x20 表示 2.0 版本

sz:0 表示设置 1:表示读取

驱动板:

《—— FC 61 rj yj FB 表示设置成功

返回当前的软件和硬件版本

1.17 开启/关闭灯条

PC

——》FC 63 xx 00 00 FB xx=1:开启 xx=0:关闭

驱动板:

《一一 FC 61 rj yj FB 表示设置成功返回当前的软件和硬件版本

1.18 查询最大支持货道数

PC

——》FC 64 00 00 00 FB

驱动板:

《—— FC 61 xx 00 FB 表示设置成功

xx 为 1: 支持 100 2:支持 200