תכנות מונחה עצמים מטלה 0 חלק א'

מגישים: אמיר סבג 316049311, אורי דרשן 212458244

קישור לgithub של הפרויקט:

https://github.com/amiramir96/OOP-Ex0

סקירת ספרות:

הסבר כללי ביוטיוב על אלגוריתמי מעליות וגם איך ניתן ליישם מימוש בOOP

https://www.youtube.com/watch?v=siqiJAJWUVg&list=PLK8lOvtbwVssQ59IEL73S2ucQdTLiS ZC6&index=2

הסרטון שם דגש על תכנות מונחה עצמים וכיצד ליישם פתרון בצורה נכונה, מטרת הסרטון היא הכנת הצופים לראיונות עבודה בהם נשאלים על תכנות מונחה עצמים.

שני מאמרים שמעלים רעיונות וגם בודקים אותם (חלקם גם מבוססי בינה מלאכותית אז החלקים האלו פחות רלוונטיים) על כיצד לייעל אלגוריתם של מעלית.

את המאמרים מומלץ להוריד למחשב כPDF ולקרוא אחרת זה סיוט לבצע קריאה בתוך האתר

https://www.sciencedirect.com/science/article/pii/S2405896316302671

המאמר מציע פתרון המבוסס על פתרון לבעיה קודמת של אופטימיזציית מסלול של רכב בעזרת קוד גנטי (קוד השואב השראה מתהליך האבולוציה, להרחבה: <u>אלגוריתם גנטי – ויקיפדיה</u> (wikipedia.org)

https://www.researchgate.net/publication/220590321 Optimization of Group Elevator Sc heduling With Advance Information

המאמר מציע ייעול של אלגוריתם המעליות בעזרת קביעת לוח זמנים יומי המבוסס על תנועת המכוניות המגיעות לבניין.

מצגת שגם כן סוקרת את האפשרויות לייעל ולעבוד עם אלגוריתם מעלית (וגם דברים שלא קשורים)

 $\frac{\text{http://co-at-work.zib.de/berlin2009/downloads/2009-10-01/2009-10-01-1100-BH-Online-optimization.pdf}{\text{Optimization.pdf}}$

במצגת מוצג גם הרעיון של "הקצאה מעוכבת", בו לא מוקצית מעלית לכל קריאה באופן מידי וההקצאה מתרחשת כאשר מתברר מהי המעלית הרלוונטית ביותר.

השראה מהמרצה המיתולוגי להסתברות מהסרט 21 (<><> פרופסור דן חפץ ללא צל של ספק כן?)

https://www.youtube.com/watch?v=iBdjqtR2iK4

עבור הרעיון של complicated case – וויתור על הבחירה שחשבנו כי היא הטובה ביותר בהווה עבור הגדלת הסיכויים שלנו לפתרון טוב יותר בצעד הבא!

:offline אלגוריתם

- 1. קבלת רשימה המכילה זמן הזמנה, קומת מקור, קומת יעד.
- 2. הפעלת אלגוריתם חמדן: "בעיית בחירת פעילויות" על מנת ליצור רצפים ארוכים ככל הניתן של פעולות עבור כל מעלית (האלגוריתם בוחר בכל פעם את הפעולה עם זמן הסיום הקצר ביותר שיכולה להתקבל).
- כל העצירות יישמרו כרצף (רשימה) של מספרי קומות בהם צריך לעצור ופרקי זמן של מנוחה בהם המעלית נשארת במקום.
- 3. עבור המשימות שנשארו: מנגנון "הצעת מחיר", מנגנון הבודק את המיקום הטוב ביותר בו כל מעלית יכול להכניס את הקריאה הנוספת.
 - הפתרון הטוב ביותר- פתרון בו זמן ההגעה + תוספת הזמן לקריאות הבאות (בכמה זמן נדחו שאר הקריאות של המעלית) הוא מינימלי.
- <u>הערה:</u> בהצעת המחיר ניתן לחשב גם זמני מנוחה של המעלית, ניתן להוסיף למעלית פקודה של מנוחה בקומה מסוימת על מנת שתוכל לאסוף את הקריאה החדשה. זמן ההמתנה יתווסף לזמן העיכוב בחישוב הצעת המחיר.
 - 4. הצעת המחיר חייבת לקיים את התנאים הבאים:
 - a. הגעה לקומות המקור והיעד
 - b. יישום כל משימות הביניים האפשריות (עצירה בדרך והעמסת לקוחות נוספים)בתנועה לאותו הכיוון!
 - .c הגדרה משימת ביניים אפשרי צריכה לעמוד בקריטריונים הבאים:
 - i. קומת המקור נמצאת בתוך המסלול שבין קומת המקור של המשימה לקומת היעד של המשימה
 - ii. כיוון התנועה של המשימה המקורית הוא זהה לכיוון משימת הביניים ii הפוטנציאלית
 - 5. חישוב הצעת המחיר יתבצע כך: עבור כל מעלית, עבור כל עצירה של המעלית, נבדוק האם ניתן להכניס את עצירת הביניים על פי הקריטריונים בסעיף 4. אם כן- מחשבים את זמן ההגעה של המשימה החדשה + זמן העיכוב של שאר המשימות (כולל זמן המתנה במידה והמעלית צריכה להמתין על מנת לקבל את הקריאה).
 - כל מעלית מחזירה את חישוב הזמן המינימלי בתוספת אינדקסים בהם יש להכניס את העצירות החדשות במידה וקיימות.
 - המעלית בעלת ההצעה הטובה ביותר היא המעלית הזוכה והעצירות החדשות מתווספות לרשימת העצירות של המעלית.
 - 6. העסקת המעלית בעלת הצעת המחיר הנמוכה ביותר (לפי הקריטריונים מעלה)
 - 7. חזרה לסעיף 3 עבור הקריאה הבאה ברשימה, עד להקצאת מעלית עבור כל אחת מהקריאות.
 - 8. הפעלת המעליות על פי סדר העצירות והמנוחות שנקבע מראש.

:online אלגוריתם

- 1. לכל מעלית מוגדרת רשימה המכילה את כל העצירות העתידיות שלה, בכל עצירה- ההופעה שלה בתחילת הרשימה תימחק והמעלית תעבור למטלה הבאה.
 - , קבלת קריאה input המכיל בתוכו זמן (זמן ההווה שבו התקבלה הקריאה) קומת מקור, פולת קריאה (עליה/ירידה).
 - 3. הקצאת מעלית למשימה שהתקבלה לשם כך נקטלג כל מעלית כאחת מן האפשרויות הבאות:
- a מעלית מועסקת, בתנועה בכיוון זהה לסוג המשימה הנדרש (עליה/ירידה) ומיקומה הנוכחי הוא מתחת לקומת המקור של הקריאה (במשימת עליה) / מעל לקומת המקור של הקריאה. (למשימת ירידה)
 - b. מעלית במצב מנוחה.
 - .c כל מעלית אחרת.
 - 4. כעת מתוך כל המעליות העונות לאפשרות a או b נבצע פעולת "בדיקת הוספה"
- הגדרת "בדיקת הוספה": אם ובמידה והמשימה תועסק על ידי המעלית המדוברת,
 באיזה מיקום תשובצנה קומות המקור והיעד של הקריאה בתוך מסלול המעלית
 הנוכחי?
- קומות המקור והיעד תמיד ישובצו באותו רצף קומות בעלות כיוון משימה משותף (אך לא בהכרח כעוקבות) או בסוף המסלול כולו
 - מהו **הזמן המשוערך לסיום** .a לאחר מכן, נבדוק בהתאם למסלול ההיפותטי, מהו **הזמן המשוערך לסיום** .a **המשימה** הגעה לקומת היעד, כולל כל העצירות וזמני ההמתנה שבדרך.
 - b- 2 ו a-2 תיבחר המעלית והזמן הטוב ביותר. b- 2 מבין כל המעליות מהקבוצות b- 2
- c. במידה ויותר ממעלית אחת עומדת בדרישות הכניסה לסעיף, תיבדקנה האפשרות complicated case של complicated case ותיבחר המעלית האופטימלית בהתאם (הסבר בסוף האלגוריתם למקרה מיוחד זה)
 - .d מעבר לסעיף 5. אחרת, מעבר לסעיף 4.
 - 5. במידה ולא מצאנו מעלית העומדת בדרישות סעיף 3, נבצע את תהליך בדיקת הוספה (c-2 ולאחריו בדיקת הזמן המשוערך לסיום משימה לכל המעליות האחרות
 - 6. הקצאת המשימה אל המעלית שנמצאה כאופטימלית למשימה והחזרת המיקומים האידיאליים להוספה בתוך הרשימה.
 - הוספת קומות המקור וקומת היעד אל המקום הרלוונטי ברשימת העצירות ועדכון המסלול הנוכחי אותו המעלית דרושה לבצע.
 - .8 חזרה לסעיף 2.

נסמן X_f כמות הקומות בבניין.

נסמן כמות המעליות בבניין ו AVG_{speed} מהירות ממוצעת של מעלית בבניין (סכום המהירויות רמש, כמות המעליות)

חלקי כמות המעליות) חלקי כמות המעליות) וחלקי
$$Epsilon_{time} = 1 - rac{AVG_{speed}}{X_f} * 1.5$$
 טטיית זמן.

. סטיית קומות סטיית $Delta_{floors} = X_f * 0.15$ נגדיר

- ים בי קיימות מספר מעליות העונות לאותה הקטגוריה וקיים חשש כי Complicated case : מצב בו קיימות מספר מעליות ארובים עד לכדי $Epsilon_{time}$ אך אחת מהן שריכה לבצע מסלול ארוך יותר משמעותית עד כדי $Delta_{floors}$ קומות.
- תפעול בדיקה ביחס למעלית בעלת זמן ביצוע המשימה הטוב ביותר האם קיימת מעלית העונה לדרישות הבאות:
- המרחק בין קומת המקור בקריאה לתחנה הקודמת לה במסלול המעלית הוא קטן סיותר בלפחות בקריאה לתחנה $Delta_{floors}$ קומות מהמרחק בין קומת המקור בקריאה לתחנה הקודמת לה במסלול המעלית הנבדקת.

מן הביצוע של המעלית הנבדקת הוא קרוב ב עד $Epsilon_{time}$ לזמן של המעלית האופטימלית המקורית. (מדובר ב-10 שניות גם לבניינים הגבוהים ביותר בעולם בתוספת מעליות אשר "טסות" במהירות ממוצעת של 150 קמ"ש – יותר מהיר משמעותית מהמעליות הבדיוניות שהיו בסימולטור)

myElevatorAlgo קישור לקוד האלגוריתם

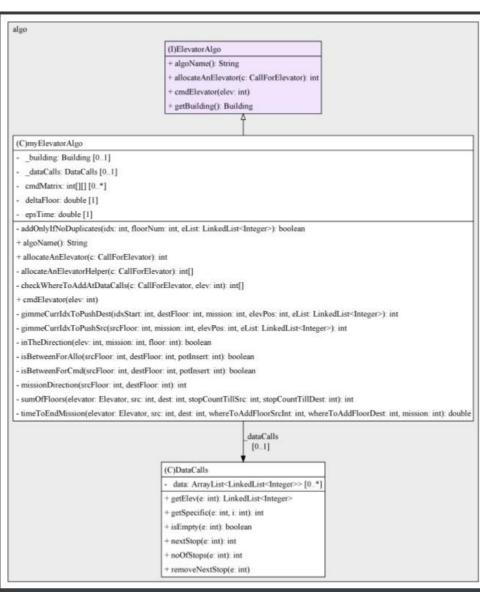
https://github.com/amiramir96/OOP-Ex0/blob/main/ex0/src/ex0/algo/myElevatorAlgo.java קישור לקוד מבנה הנתונים

https://github.com/amiramir96/OOP-Ex0/blob/main/ex0/src/ex0/algo/DataCalls.java

דיאגרמת מימוש של אלגוריתם אונליין:

planuml עם הפלאגין inteleji קישור לקוד הדיאגרמה – github בכדי להציגו כתרשים, יש להורידו אל https://github.com/amiramir96/OOP-Ex0/blob/main/ex0/src/ex0/algo/ElevatorAlgo_structure.puml

בדיאגרמה מופיעים רק החלקים אותם התבקשנו לממש, לא מחלקות שמומשו מראש.



תכנון בדיקות לאלגוריתם ONLINE:

junit קישור לקבצי הבדיקות הבסיסיים על בסיס

https://github.com/amiramir96/OOP-Ex0/tree/main/ex0/src/tests

קישור לקבצי הבדיקות המעמיקים יותר, על בסיס תרחישי סימולציה ייעודיים אשר בנינו בכדי לדקור שרשראות של קריאות/תהליכים אשר יביאו למקרי קיצון

https://github.com/amiramir96/OOP-Ex0/tree/main/tests

- 1- בדיקת שפיות בסיסית, לראות כי האלגוריתם מצליח לבצע קריאה בודדת בהצלחה.
 - 2- הקצאת קריאות בסדר הנכון כגון:
- a. כיוון המשימה וכיוון התנועה של המעלית או מצב מנוחה של המעלית מתועדף על מעלית הנעה כנגד כיוון המשימה
 - i. שיטת בדיקה תהיה על ידי הזרקת תרחישים שונים בהם המעליות בתרחיש יצטרכו לנוע בהתאם למצופה וסדר הקריאות לא יתבלגן.
 - הקצאת משימה למעלית בעלת הזמן המיטבי ביותר מתוך הקטגוריה אליה היא. b שוייכה
 - a-ii. שיטת בדיקה בדומה לi
 - ואכן מתעדפת מעליות complicated case המערכת מנסה לבצע את הליך ה.c הנמצאות עונות בדרישות ההליך במידה וקיימות
- שיטת בדיקה על ידי תזמון קריאות בצורה מדוייקת כך שמעלית כלשהי בהכרח תעמוד בדרישות c אך לא תהיה המיטבית (דורש חישוב חשבוני פשוט בהתאם למהירות המעליות וגובה הבניין)
 - 3- שלב ההוספה למבנה הנתונים המאחסן את המסלול הייעודי לכל מעלית:
 - a. הוספה בindex המתאים בתוך המסלול
- i. שיטת בדיקה הזנת קריאות בשיטות שונות לדוגמה קריאה מ 1 ל6 ואז שניה לאחר מכן תיכנס קריאה מ2 ל4 אז נוודא כי אכן המסלול המעודכן יהיה 1 -> 2 -> 4 -> 6
- הוספת קומה לתוך מסלול קיים אם ורק אם היא איננה זהה לקומה שהייתה באותו המיקום (וכעת תזוז "ימינה") כך לא יהיו כפילויות של קומות זהות צמודות בשרשרת המסלול
- 6<-1 רק שהפעם ע"פ הדוגמה: קריאה מ1-a-3. שיטת בדיקה בדומה לi-a-3 אזי המסלול המעודכן יהיה 1-6<-8 וקריאה נוספת לאחר שניה מ 1-8
- ועל כן tick כל refresh שלב התנועה אין צורך בבדיקה ייעודית מכיוון שזהו מנגנון שמבצע 1-3 יוצאות תקינות, אזי המעליות אכן נעות בכיוון ובתזמון הנדרש.