# آشنایی با شبکههای بیزی

### بابك بهساز

#### 1 - مقدمه

امروزه بسیاری از مشکلات انسانها، با کمک هوش مصنوعی حل می شود. یکی از مهمترین خصوصیات این مشکلات وجود عدم قطعیت (uncertainty) در آنها است. روشهای زیادی در هوش مصنوعی برای کنترل عدم قطعیت پیشنهاد شدهاند که اکثر آنها بر پایه نظریه احتمالات و نظریه فازی بنا نهاده شدهاند. در این مطالعه میخواهیم یک روش برای کنترل عدم قطعیت در مسائل بر پایه نظریه احتمالات به نام شبکههای بیزی (Bayesian Networks) را بررسی کنیم.

در سیستمهای هوشمند بسیاری نیاز به جواب درخواستهایی (query) است که احتمال وقوع یک رویداد را براساس مشاهداتی تعدادی از مشاهدات میخواهند. مثلاً در یک سیستم تصمیمیار دندان پزشک، احتمال خرابی دندان براساس مشاهداتی مانند دندان درد و رنگ بیرونی دندان مطلوب میباشد. به عنوان مثال دیگر، در سیستمهای دستهبندی احتمال عضویت یک شی در هر یک از دستهها براساس ویژگیهای شی موردنظر است. به فرایند جواب دادن به درخواستها، استنتاج یک شی در مورد قلمرویی (domain) دارد که قصد کنترل عدم قطعیت آن را داریم. در توضیحاتی که در ادامه خواهد آمد، متغیرهای تصادفی را با حرف اول بزرگ و مقادیر آنها را با حرف اول کوچک نشان میدهیم.

# ۱-۱ استنتاج با استفاده از توزیع توام کامل

ساده ترین روش استنتاج از توزیع توام کامل (full joint distribution) استفاده می کند که با یک مثال ساده آن را توضیح می دهیم. یک قلمرو را در نظر بگیرید که تنها شامل سه متغیر بولی Cavity ،Toothache و می باشد. Toothache می ابنار دندان دهنده دندان درد، که تنها شان دهنده سوراخ بودن دندان و Cavity نشان دهنده گیر کردن ابزار دندان پزشک در دندان می باشد. توزیع توام کامل یک جدول ۲×۲×۲ است که در شکل ۱ دیده می شود.

	toothache		¬ toothache	
	catch	¬ catch	catch	¬ catch
cavity	.108	.012	.072	.008
¬ cavity	.016	.064	.144	.576

**شكل ١**: جدول توزيع يك قلمرو ساده.

  $P(cavity \lor toothache) = 0.108 + 0.012 + 0.072 + 0.008 + 0.016 + 0.064 = 0.28$  همانطور که قبلاً گفته شد، در بسیاری موارد محاسبه احتمال شرطی یک رویداد در حالی که بعضی از مشاهدات داده شده است، مطلوب میباشد. احتمال شرطی رویدادها با استفاده از فرمول احتمال شرطی و جمع عناصری از جدول توزیع آنها قابل محاسبه است. به عنوان مثال، محاسبه احتمال یک سوراخ در دندان در صورت وجود دندان درد، بصورت زیر میباشد:

$$P(cavity | toothache) = \frac{P(cavity \land toothache)}{P(toothache)} = \frac{0.108 + 0.012}{0.108 + 0.012 + 0.016 + 0.064} = 0.6$$

: به عنوان مثال دیگر می توان احتمال سوراخ نبودن دندان با وجود دندان درد را نیز محاسبه کرد:

$$P(\neg cavity | toothache) = \frac{P(\neg cavity \land toothache)}{P(toothache)} = \frac{0.016 + 0.064}{0.108 + 0.012 + 0.016 + 0.064} = 0.4$$
 محاسبه کنیم، Cavity محاسبه کنید که در این محاسبات  $P(toothache)$  بدون توجه به اینکه چه مقداری برای محاسبات  $P(toothache)$  محاسبه کنیم،  $P(cavity | toothache)$  تابت باقی می ماند. در واقع، می توان آن را یک عامل برای نرمال سازی فرض کرد تا توزیع  $P(toothache)$ 

مجموعی برابر ۱ داشته باشد. در طول این بررسی از a برای نشان دادن چنین ثابتهایی استفاده می کنیم. با این نماد، دو عبارت قبلی را در یک عبارت بصورت زیر خلاصه کرد:

 $P(Cavity \mid toothache) = aP(Cavity, toothche) = a < 0.12, 0.08 >=< 0.6, 0.4 >$ با تعمیم روش بکار رفته در این مثال به راحتی می توان به یک رویه استنتاج کلی دست یافت. در اینجا، حالتی که تنها یک متغیر در درخواست وجود دارد را بررسی می کنیم (حالتهای دیگر بسادگی از تعمیم این حالت بدست می آیند). فرض کنید X متغیر درخواست (Cavity) باشد، E مجموعه متغیرهای مربوط به شواهد را نشان دهد و E مجموعه بقیه متغیرهای مشاهده نشده برای E را نشان دهد و E مجموعه بقیه متغیرهای مشاهده نشده باشد (Catch).

$$P(X \mid \mathbf{e}) = aP(X, \mathbf{e}) = a\sum_{\mathbf{y}} P(X, \mathbf{e}, \mathbf{y})$$
 (1)

با توجه به این فرضیات، درخواستها در حالت کلی بصورت  $P(X \, | \, \mathbf{e})$  هستند و میتوان بصورت زیر آنها را محاسبه کرد:  $P(X \, | \, \mathbf{e})$ 

که مجموع بر روی تمامی مقادیر  $\mathbf{y}$  ممکن است (یعنی تمامی حالات مقادیر متغیرهای  $\mathbf{Y}$ ). توجه کنید که  $\mathbf{y}$  و که مجموع بر مجموعه از عناصر جدول توزیع میباشد و  $\mathbf{Y}$  با هم تمامی متغیرهای قلمرو را تشکیل میدهند و  $P(X,\mathbf{e},\mathbf{y})$  یک زیرمجموعه از عناصر جدول توزیع میباشد و بنابراین، مجموع براحتی قابل محاسبه است.

# ۱-۲ مشكلات استنتاج با توزيع توام كامل و راهحل آنها

روش استنتاج با توزیع توام کامل سه مشکل اساسی دارد. اولاً، برای متغیرهای پیوسته اگر آنها یک توزیع خاص و مشخصی نداشته باشند، نیاز به یک جدول نامتناهی است. دوماً، حتی برای n متغیر بولی هم جدول توزیع  $2^n$  خانه دارد و جواب به یک درخواست زمان  $O(2^n)$  نیاز دارد. سوماً، احتمالات مربوط به توزیع را باید از دادههای آماری تخمین زد که برای تعداد نمایی خانه در جدول نیاز به دادههای بسیار زیادی است که در عمل موجود نمی باشد. برای حل این مشکلات سعی می شود که شکل ساده تری برای توزیع فرض شود تا بدست آوردن آن عملی باشد. یکی از فرضهایی که بسیار استفاده شده فرض مستقل بودن متغیرهای قلمرو بوده است که در عمل نتیجههای خوبی نیز از آن گرفته شده است.

این فرض بسیار محدود کننده است. بهمین دلیل سعی شد این محدودیت تا حدی برداشته شود و وابستگی متغیرها تا حدی در محاسبه توزیع در نظر گرفته شود. براین اساس فرض وابستگی درختی و وابستگی بصورت گرافهای جهتدار بودن دور به بودن دور (Directed Acyclic Graph) مورد بررسی قرار گرفت. با فرض وابستگی بصورت گرافهای جهتدار بودن دور به مدلی از توزیع میرسیم که به شبکههای بیزی معروف است.

مطالبی که در این بررسی خواهد آمد به ترتیب زیر میباشد. در قسمت ۲، شبکههای بیزی را تعریف کرده و مفاهیم مربوط به آنها را توضیح میدهیم. در قسمت ۳، روش استنتاج دقیق در شبکههای بیزی را توضیح میدهیم. در قسمت بعدی، روش استنتاج تقریبی در این شبکهها را توضیح میدهیم. در نهایت، در قسمت آخر جمعبندیای از مطالب گفته شده ارائه میدهیم.

### ۲- شبکههای بیزی

همانطور که در قسمت قبل توضیح داده شد، توزیع توام کامل میتواند هر درخواستی را جواب دهد، ولی میتواند بطور غیرقابل کنترلی بزرگ شود. همچنین میدانیم استقلال و یا استقلال شرطی بین متغیرها میتواند تعداد احتمالاتی که برای محاسبه توزیع کامل لازم است، را به طور قابل توجهی کاهش دهد. در این قسمت به معرفی یک ساختمان داده به نام شبکه بیزی میپردازیم که نشان دهنده وابستگیهای فرض شده بین متغیرها است و توزیع کامل با توجه به این فرضهای وابستگی را بطور دقیق تعیین میکند.

شبکه بیزی یک گراف جهتدار است که رئوس آن شامل اطلاعات مقادیر احتمالات شرطی هستند. بطور دقیق تر این شبکه شامل اجزا و خصوصیات زیر است:

۱ یک مجموعه از متغیرهای تصادفی، مجموعه رئوس گراف را تشکیل میدهند که این متغیرها میتوانند گسسته یا بیوسته باشند.

X باشد، X را والد Y میX میامیم. X به راس X باشد، X را والد X میامیم.

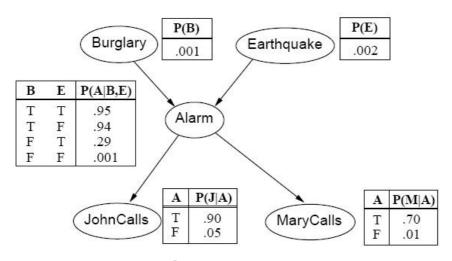
۳ هر گره  $X_i$  یک توزیع احتمال شرطی  $P(X_i | Parents(X_i))$  دارد که تاثیر گرههای والد بر روی این گره را بصورت عددی نشان می دهند.

۴\_ گراف هیچ دور جهتداری ندارد و در واقع، یک گراف بدون دور جهتدار است.

ساختار شبکه نشان دهنده وابستگیهای شرطی در قلمرو است. بصورت شهودی، معنی یک یال از X به Y وجود تاثیر مستقیم X بر X و یا وابستگی مستقیم X به X است. باید توجه داشت که تعیین این وابستگیهای مستقیم برای یک فرد خبره قلمرو کار مشکلی نمی باشد و به همین دلیل معمولاً در صورت وجود فرد خبره تعیین ساختار شبکه آنچنان سخت نمی باشد. پس از تعیین ساختار، تعیین توزیع شرطی مربوط به گرهها، ساختمان داده شبکه بیزی را کامل می کند و با استفاده از آن می توان توزیع توام کامل را بدست آورد که بزودی توضیح داده خواهد شد.

حال به توضیح مطالب ذکر شده با یک مثال میپردازیم. فرض کنید شما به تازگی یک آژیر دزدی خریدهاید که در صورت وقوع دزدی، امکان زیادی دارد که بصدا در آید. علاوه بر این، در صورت وقوع زلزلههای ضعیف هم ممکن است که آژیر بصدا درآید. همچنین، شما دو همسایه به نامهای ماری و جان دارید که قول دادهاند در صورت شنیدن صدای آژیر با شما در محل کارتان تماس بگیرند. جان همیشه در صورت به صدا درآمدن آژیر به شما تلفن میزند. ولی ممکن است که صدای تلفن شما را گاهی با آژیر اشتباه بگیرد و دراین صورت هم تلفن بزند. ماری موسیقی را با صدای بلند دوست دارد و

ممکن است گاهی صدای آژیر را نشنود. حالا با توجه به مشاهده اینکه چه کسی تلفن زده است یا نزده است، میخواهیم احتمال دزدی را محاسبه کنیم. شبکه بیزی این قلمرو در شکل ۲ آمده است.



**شکل ۲**: شبکه بیزی قلمرو دستگاه آژیر جدید.

در ابتدا، ساختار این شبکه را توضیح میدهیم و بعد در مورد جدولهای احتمالات شرطی توضیحاتی میدهیم. با توجه به شبکه میتوان دید که دزدی و زلزله بطور مستقیم بر روی بصدا درآمدن آژیر تاثیر میگذارند، ولی بر روی تلفن زدن جان یا ماری تاثیر ندارد، زیرا آنها تنها با شنیدن آژیر تلفن میزنند که این موضوع در دو یال خارج شده از گره مربوط به آژیر در شبکه معلوم است. بنابراین شبکه نشان میدهد که آنها از وقوع زلزله خفیف آگاه نمی شوند.

باید توجه داشت که گرهای برای نشان دادن اینکه ماری به موسیقی گوش می دهد و یا تلفن زنگ می زند در شبکه نیست. این موارد در عدم قطعیت (احتمالی بودن) مربوط به یالهای خروجی از گره به صدار درآمدن آژیر تاثیر داده شده است. به طور کلی روشی برای اینکه به چه عواملی باید در شبکه گره اختصاص داد، وجود ندارد. در واقع، احتمالات شرطی، تمامی عواملی که در شبکه صریحاً نیامدهاند، را به طور خلاصه در خود دارند. به این طریق، یک عامل (agent) ساده می تواند به طور تقریبی با یک دنیای پیچیده را مدل کند. میزان این تقریب را می توان با اضافه کردن اطلاعات مرتبط به شبکه افزایش داد.

توزیعهای شرطی گرهها را با جدولهای احتمالات شرطی نشان می دهند (البته اگر توزیعها پیوسته باشد از روشهایی دیگری استفاده می شود که بعداً به آنها اشاره خواهد شد). هر سطر در این جدولها نشان دهنده مقدار احتمال مقادیر متغیر راس برای یک حالت شرطی خاصی می باشد. هر حالت شرطی یکی از مقدار دهیهای ممکن به والدین راس را نشان می دهد. در جدول آخرین مقدار ممکن برای متغیر راس نمایش داده نمی شود، زیرا برابر یک منهای جمع احتمال بقیه مقادیر است. به طور کلی، یک جدول برای یک متغیر بولی با k والد بولی،  $O(2^k)$  مقدار باید داشته باشد. یک راس که هیچ والدی ندارد تنها شامل یک سطر است که احتمالات اولیه مقادیر متغیر راس را نشان می دهند.

#### ۱-۲ مفاهیم شبکههای بیزی

در مطالب قبلی، با شبکه بیزی آشنا شدید و در اینجا میخواهیم مفهوم یک شبکه بیزی را بررسی کنیم. برای یک شبکه بیزی دو مفهوم می توان در نظر گرفت. از دید مفهومی اول، می توان شبکه را تقریبی از توزیع توام کامل قلمرو دید. از

دید دوم می توان شبکه را بصورت ساختاری که وابستگی و استقلال متغیرها را نشان می دهد، دید. هر دو دید معادل هم می باشند و دید اول برای طراحی شبکه و دید دوم برای طراحی روال استنتاج مناسب می باشد.

### ۱-۱-۲ نمایش توزیع توام کامل

یک شبکه یک توصیف کامل از قلمرو را ارائه می دهد. هر عنصر توزیع احتمال توام کامل (که از این به بعد کامل را برای خلاصه سازی حذف می کنیم)، با استفاده از اطلاعات درون شبکه قابل محاسبه است. یک عنصر در توزیع را می توان بصورت عطف مقداردهی متغیر مانند  $P(X_1=x_1,...,X_n=x_n)$  در نظر گرفت. با توجه به اطلاعات شبکه مقدار یک عنصر بصورت:

$$P(x_1,...,x_n) = \prod_{i=1}^n P(x_i \mid parents(X_i))$$
 (7)

محاسبه می شود که  $parents(X_i)$  مقادیر متغیرهای درون  $Parents(X_i)$  را نشان می دهد. بنابراین، هرعنصر توزیع توام بصورت ضرب تعدادی از عناصر جدولهای احتمالات شرطی محاسبه می شود و این جدولها به نوعی تجزیه توزیع توام را انجام می دهد. برای نشان دادن این موضوع، احتمال بصدا در آمدن آژیر در حالی که نه زلزله آمده است و نه دزدی شده است در حالیکه جان و ماری هر دو تماس گرفته اند را حساب می کنیم. از حرف اول متغیرها برای نشان دادن آنها استفاده می کنیم:

$$P(j \land m \land a \land \neg b \land \neg e) = P(j \mid a)P(m \mid a)P(a \mid \neg b \land \neg e)P(\neg b)P(\neg e)$$
  
= 0.90×0.70×0.001×0.999×0.998 = 0.00062

با استفاده از فرمول (۲) می توان ایدهای برای ساختن ساختار شبکه بیزی بدست آورد. این فرمول مشخص می کند که یک شبکه بیزی چه معنیای دارد، ولی به طور صریح روش ساختن شبکه را طوری که یک نمایش مناسب از قلمرو باشد، معلوم نمی سازد. باید توجه داشت در یک شبکه فرض بر نوع خاصی از وابستگی بین متغیرها است که لزوماً با واقعیت تطابق ندارد. بنابراین، ما تنها دنبال یک شبکه خوب می گردیم نه شبکهای که دقیقاً توزیع توام را مدل کند (چون ممکن است ممکن نباشد). حال نشان می دهیم که فرمول (۲) منجر به فرضی در مورد استقلالهای شرطی می شود که به فرایند ساخت شبکه کمک می کند.

با توجه به قانون زنجیرهای (chain rule) در احتمالات، می توانیم احتمال یک عنصر توزیع توام را بصورت:

$$P(x_1, x_2,...,x_n) = P(x_n \mid x_{n-1},...,x_1)P(x_{n-1} \mid x_{n-2},...,x_1)...P(x_2 \mid x_1)P(x_1)$$

بنویسیم. با مقایسه این فرمول با فرمول (۲)، پی میبریم که شبکه بیزی وقتی دقیقاً برابر توزیع توام است که برای هر متغیر  $X_i$  در شبکه داشته باشیم:

$$P(X_i \mid X_{i-1}, ..., X_1) = P(X_i \mid Parents(X_i))$$
(r)

با این فرض که  $\{X_1,...,X_{i-1}\} \supseteq \{X_1,...,X_i\}$  باشد. فرمول (۳) مشخص می کند که شبکه بیزی تنها وقتی دقیقاً برابر توزیع توام است که هر متغیر بطور شرطی مستقل از تمامی متغیرهای رئوس بعدی در ترتیب اندیس رئوس باشد. بنابراین، در صورتی که بخواهیم یک شبکه بیزی خوب بسازیم که تا حدی خوبی به توزیع توام نزدیک باشد، نیاز داریم تا والدهای هر راس را طوری انتخاب کنیم که این خاصیت حفظ شود. یعنی باید والدین راس منتسب به متغیر  $X_i$  را، از رئوس منتسب به  $X_i$  که بر روی  $X_i$  تاثیر مستقیم دارند انتخاب کنیم. برای مثال، فرض کنید، قسمتی از

شبکه شکل ۳ را ساختهایم و تنها تعیین والدین MaryCalls باقیمانده است. والدین راس این متغیر را باید از متغیرهای قبل از این متغیر انتخاب کنیم که چون تنها Alarm بصورت مستقیم بر آن تاثیر می گذارد، به عنوان والد آن انتخاب می شود.

شبکههای بیزی با در نظر گرفتن استقلال متغیرها می توانند در همان حال که توزیع توام را بخوبی نشان میدهند، از نظر محاسباتی هم قابل قبول باشند. اما در قلمروهایی که استقلال بین متغیرها کم است، این شبکهها نیز نمی توانند کمکی کنند. در بعضی موارد، وابستگی بین متغیرهایی که آنچنان قوی نیست در نظر گرفته نمی شود، تا در مقابل از دست رفتن مقداری از دقت، شبکه از نظر محاسباتی قابل قبول شود. علاوه بر این، ترتیب اضافه کردن متغیرها برای ساختار شبکه هم بسیار موثر و می تواند برای قلمروای که می تواند شبکه مناسبی داشته باشد یک شبکه با یالهای زیاد و غیرقابل قبول از لحاظ محاسباتی نتیجه دهد. این شبکهها نه تنها یالهای بیشتری دارند، بلکه ما را با سختی حساب احتمالاتی روبرو می کنند که بسیار پیچیده می تواند باشد (مثلاً احتمال وقوع زلزله در صورت بصدا درآمدن آژیر و صورت گرفتن دردی).

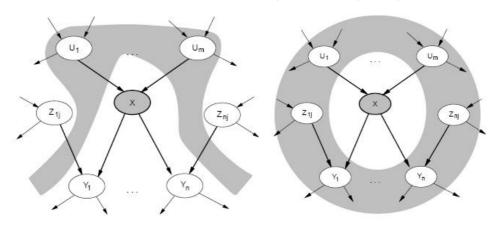
### ۲-۲ رابطههای استقلال شرطی در شبکههای بیزی

تا کنون یک مفهوم عددی برای شبکههای بیزی ارائه کردیم و نشان دادیم چگونه استفاده از این مفهوم می توان ساختار شبکه بیزی را بدست آورد. در حقیقت، ما برعکس این کار را هم می توانیم انجام دهیم. ما می توانیم از مفاهیم ساختاری (که وابستگیهای شرطی کد شده در ساختار گرافی را نشان می دهد) برای بدست آوردن جدولهای احتمالات شرطی و در نتیجه، بدست آوردن مفاهیم عددی استفاده کنیم. مفاهیم ساختاری با یکی از دو صورت زیر که معادل هستند می تواند داده شود:

۱\_ یک گره بصورت شرطی مستقل از گرههای غیربچه خود است در صورتی که والدهای آن را داده باشند و برای مثال در شکل ۲، JohnCalls از Burglary و Earthquake در صورت داده شده بودن مقدار Alarm مستقل است.

۲\_ یک گره بصورت شرطی مستقل از تمامی گرههای دیگر شبکه در صورت داده شده بودن والدهای آن، فرزندان و والدهای فرزندان آن (یا به عبارت دیگر در صورت داده شده بودن پوشش مارکوفی (Markov Blanket) آن) است. مثلاً Burglary مستقل از JohnCalls و Alarm در صورتی که مقادیر Alarm و Burglary داده شده باشند، است.

توصیفی از این دو نوع نمایش در شکل ۳ آمده است. از این نوع بیان استقلالها و جداول احتمالات شرطی میتوان توزیع توام را بدست آورد. بنابراین مفاهیم عددی و مفاهیم ساختاری معادل هستند.



### ۲-۲ نمایش کارآمد توزیعهای شرطی

k در مورد تعیین جدول احتمالات شرطی باید توجه داشت که حتی اگر تعداد والدهای یک گره یک عدد کوچک باشد، باید  $O(2^k)$  مقدار برای آن گره حساب شود که به دانش زیادی برای تعیین این تعداد مقدار نیاز است. در حقیقت، این بدترین حالات است که فرض کنیم رابطه فرزندان و والدین دلخواه است و بسیاری مواقع یک رابطه مشخص و استاندارد بین مقادیر والدها و بچه برقرار است که کار تعیین توزیع شرطی را ساده می کند. مثلاً یک گره ممکن است لزوماً فصل مقادیر بولی والدین خود باشد.

علاوه بر این، بسیاری از مسائل دنیای واقعی متغیرهایی پیوسته دارند. نمایش این احتمالات شرطی این متغیرها بصورت جدول ممکن نمیباشد. در اینگونه موارد دو روش کلی استفاده می شود. یک روش گسسته کردن مقادیر متغیرهای پیوسته است و ایجاد جدولهای احتمالات شرطی برای مقادیر گسسته آنها است. مشکل این روش این است که کارایی روش و دقت آن به شدت افت می کند و علاوه بر آن، اندازه جداول نیز بسیار بزرگ می شود. روش دیگر استفاده از توزیعهای پیوسته استاندارد که با مجموعهای متناهی از پارامترها تعریف می شوند، است. مثلاً یک توزیع نرمال شامل دو پارامتر و بسیار بکار می رود.

### ۲-۲ یادگیری شبکههای بیزی

یکی از مشکلات استفاده از شبکههای بیزی این است که ایجاد کامل شبکه حتی برای یک خبره هم می تواند مشکل باشد. بنابراین، تلاشهای زیادی برای یادگیری شبکههای بیزی صورت گرفته است. در هر شبکه بیزی ساختار آن و جداول احتمالات شرطی تعیین کننده آن هستند. بنابراین، باید بتوان با فرایند یادگیری این دو مورد را تعیین کرد. برای یادگیری خود کار ساختار شبکه یکی از روشهای اصلی بر پایه تعیین وابستگی بین متغیرها بنا نهاده شده است. برای تعیین این وابستگیها معیارهای زیادی مانند معیار آنتروپی طراحی شدهاند. با استفاده از این معیارها مانند روشی که قبلاً توضیح داده شد، وابستگی هر متغیر  $X_i$  را نسبت به متغیرهای  $X_{i-1}$  می سنجیم و آنها را که معیار وابستگیشان از یک آستانهای بیشتر بود، به عنوان والدهای  $X_i$  انتخاب می کنیم. پس از تعیین ساختار، اگر مقدار همه متغیرها به طور کامل قابل مشاهده باشند، از تخمین احتمال معمولی (گرفتن تعدادی نمونه و شمردن تعداد اتفاقات یک رویداد در این مجموعه نمونه) استفاده می کنیم. اگر بعضی از متغیرها قابل مشاهده نباشند، با استفاده از آموزش یک شبکه نورونی می توان مقادیر جداول احتمالات شرطی را یاد گرفت.

تاکنون توضیحات مختصری در مورد شبکههای بیزی، مفاهیم آنها و موارد مربوط به طراحی آنها ارائه شد. در نهایت پس از طراحی شبکه تنها نکتهای که باقی میماند، استنتاج با این شبکهها است که هدف اصلی ما در بکار بردن آنها میباشد.

# ۳- استنتاج دقیق در شبکههای بیزی

همانطور که قبلاً گفته شد، یک عمل پایه برای سیستمهای احتمالی، جواب به درخواستهایی است که احتمال وقوع مقادیری خاص برای یک مجموعه از متغیرها را با فرض داده شده بودن تعدادی مشاهده (یک مقداردهی متغیرهای مشاهده) میخواهند بدانند. در اینجا از نمادگذاری ای مانند آنچه در قسمت ۱ معرفی شده، استفاده می کنیم.  $\mathbf{X}$  نشان دهنده متغیر درخواست،  $\mathbf{E}$  نشان دهنده مجموعه متغیرهای مشاهده  $\mathbf{E}$  نشان دهنده مقادیر مشاهده شده برای متغیرهای  $\mathbf{E}$  نشان دهنده متغیرهای که مشاهده نشده اند (که به آنها متغیرهای مخفی نیز می گویند) شده برای متغیرهای  $\mathbf{E}$  نشان دهنده متغیرهایی که مشاهده نشده اند (که به آنها متغیرهای مخفی نیز می گویند)  $\mathbf{Y}_1, \mathbf{Y}_2, \mathbf{K}, \mathbf{Y}_1$  است.

بنابراین مجموعه کل متغیرها X برابر X برابر X است. یک درخواست معمول بصورت X است. در مورد اینجا برای سادگی فرض کردهایم که X جز متغیرهای مشاهده شده نیست، متغیرها بولی هستند و درخواست تنها در مورد یک متغیر است، زیرا تعمیم توضیحات به حالت کلی به آسانی امکان پذیر است.

#### ١-٣ استنتاج بوسيله محاسبه تكتك عناصر احتمالي

در قسمت ۱ توضیح دادیم که محاسبه یک درخواست می تواند بصورت جمع تک تک تعدادی از عناصر توزیع توام صورت بپذیرد. با عبارت دیگر، جواب به یک درخواست، با استفاده از فرمول (۱) امکانپذیر است. از آنجایی که یک شبکه بیزی دقیقاً توزیع توام را نشان می دهد (در صورتی که خاصیت گراف بدون دور جهتدار بودن گراف وابستگی متغیرها صادق باشد) و به عبارت روشن تر، از آنجایی که فرمول (۲) نشان می دهد که هر عبارت  $P(X, \mathbf{e}, \mathbf{y})$  در فرمول (۱) چگونه بصورت ضرب احتمالات شرطی قابل محاسبه است، شبکه بیزی بصورت دقیق می تواند به درخواستها جواب دهد.

 $P(X, \mathbf{e}, \mathbf{y})$  است. زیرا محاسبه عبارت  $O(n2^n)$  است. زیرا محاسبه عبارت بوسیله محاسبه تک تک عناصر از  $O(n2^n)$  است. زیرا محاسبه عبارت بوسیله می شود.  $\mathbf{v}$  می تواند در بدترین حالت n-1 حالت را شامل شود که به n-1 ضرب منجر می شود. حال سعی می کنیم با ارائه یک مثال به توضیح ایده ای بپردازیم که ما را به یک الگوریتم  $O(2^n)$  برای استنتاج دقیق می رساند.

درخواست  $P(Burglary \mid JohnCalls = ture, MaryCalls = true)$  را در نظر بگیرید. در اینجا متغیرهای درخواست  $P(Burglary \mid JohnCalls = ture, MaryCalls = true)$  و Earthquake هستند. با توجه به فرمول (۱) با در نظر گرفتن حرف اول اسمها برای نشان دادن متغیرها داریم:

$$P(B | j,m) = aP(B, j,m) = a\sum_{e} \sum_{a} P(B,e,a,j,m)$$

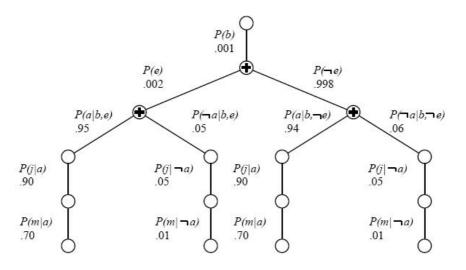
با توجه به ساختار شبکه بیزی به عبارتی بصورت زیر دست می یابیم:

$$P(|j,m) = a \sum_{a} \sum_{a} P(B)P(e)P(a|b,e)P(j|a)P(m|a)$$

که در اینجا P(b) معادل احتمال یک مقداردهی دلخواه متغیر P(b) است. برای محاسبه این عبارت نیاز به جمع P(b) عبارت P(b) معادل احتمال یک مقداردهی دلخواه متغیر P(b) بهبودهایی با دقت بیشتر در عبارت می تواند مشاهده شود. P(b) می تواند به خارج مستقل از متغیرهای مجموع گیری است و می تواند به بیرون مجموعها انتقال یابد. همچنین P(c) می تواند به خارج مجموع گیری بر روی P(c) انتقال یابد. با در نظر گرفتن این نکات به فرمول زیر می رسیم:

$$P(b | j,m) = aP(b)\sum_{e} P(e)\sum_{a} P(a | b,e)P(j | a)P(m/a)$$

ساختار محاسبه براساس عبارت بالا که بسیار بهتر است، در شکل ۴ نشان داده شده است.



شکل ۴: جواب به درخواست با محاسبه عبارت بهینهتر.

#### ٣-٢ الگوريتم حذف متغير

همانطور که در مثال بالا دیده شد، الگوریتم محاسبه تک به تک عناصر، می تواند با حذف یکسری محاسبات تکراری با توجه به ساختار عبارت، بهبود یابد. در واقع ایده اصلی این است که هر عبارت را تنها یک بار محاسبه می کنیم و دفعات بعد که به این عبارت نیاز بود از مقدار محاسبه شده استفاده کنیم (این نوعی برنامهنویسی پویا می باشد). این ایده منجر به الگوریتم حذف متغیر می شود که بطور خلاصه به این صورت عمل می کند که از راست به چپ در عبارت حرکت می کند و با محاسبه حالتهای متغیرها آنها را تک تک حذف می کند. نتایج میانی برای استفاده آینده ذخیره می شود و جمع کردن روی هر متغیر تنها برای آن قسمتی از عبارت که به این متغیر وابسته است، صورت می گیرد. باید توجه داشت که پیچیدگی زمانی و مکانی الگوریتم حذف متغیر وابسته به اندازه جداول نتایج میانی است و در بدترین حالت می تواند از  $O(2^n)$  باشد. این الگوریتم در شکل ۵ دیده می شود.

```
function ELIMINATION-ASK(X, e, bn) returns a distribution over X inputs: X, the query variable

e, evidence specified as an event

bn, a belief network specifying joint distribution P(X_1, \ldots, X_n)

factors \leftarrow []; vars \leftarrow Reverse(Vars[bn])
for each var in vars do

factors \leftarrow [Make-Factor(var, e)|factors]
if var is a hidden variable then factors \leftarrow Sum-Out(var, factors)
return Normalize(Pointwise-Product(factors))
```

شكل ۵: الگوريتم حذف متغير.

اما برای دستهای خاص و پرکاربرد از شبکههای بیزی این الگوریتم پیچیدگی خطی براساس تعداد عناصر جداول احتمالات شرطی دارد. این دسته از شبکهها، آنهایی هستند که بین هر دو راس آنها تنها یک مسیر بدون جهت وجود دارد و به آنها شبکههای یک همبند و یا چند درخت (polytree) می گویند. باید توجه داشت پیچیدگی خطی براساس مقدار عناصر جداول، اگر تعداد والدهای تمامی گرهها به یک حد بالا مستقل از تعداد کل گرهها محدود باشد، به معنی خطی

بودن کل فرایند استنتاج بر اساس تعداد گرههای شبکه است. برای شبکههای بیزی که یک همبند نباشند، الگوریتم حذف متغیر می تواند در بدترین حالت پیچیدگی نمایی داشته باشد (حتی اگر تعداد والدهای گرهها به یک حد بالای ثابت محدود باشد).

### ۴- استنتاج تقریبی در شبکههای بیزی

همانطور که دیده شد، استنتاج دقیق در شبکههای بیزی از نظر پیچیدگی زمانی و حافظهای در مسائل بسیاری عملی نمی باشد و در بدترین حالت نمایی است. این مشکل باعث ایجاد دسته جدیدی از الگوریتمها شد که با استفاده از نمونه گیری از شبکه سعی در رسیدن به یک تقریب مناسب از احتمال مورد سوال درخواست دارند. در اینجا دو دسته روش معروف از الگوریتمها که نمونه گیری مستقیم و نمونه گیری زنجیره مارکونی هستند، بطور مختصر توضیح داده می شود.

#### ۱-۴ روشهای نمونه گیری مستقیم

ایده اصلی این روشها نمونه گیری با توجه به توزیعی است که شبکه بیزی نشان میدهد. مهمترین مشکل در اعمال این ایده ساده وجود مشاهدات میباشد، یعنی هر نمونهای که از شبکه گرفته میشود معتبر نمیباشد و باید با مقدار متغیرهای مشاهده شده سازگار باشد. برای حل این مشکل دو روش ارائه شده است که دومی معمولاً کارایی بیشتری دارد.

### ۱-۱-۴ نمونه گیری با رد کردن

این روش از یک ایده قدیمی در آمار استفاده می کند. از شبکه بیزی تعداد نمونه می گیرد و تنها آنهایی که با مشاهدات سازگار هستند را در فرایند محاسبه احتمال تقریبی در نظر می گیرد. این الگوریتم در شکل ۶ نشان داده شده است. باید توجه داشت، اثبات می شود که این روش یک تقریب سازگار از توزیع شرطی را نتیجه می دهد. یعنی اگر تعداد نمونه ها به به مقدار واقعی توزیع میل می کند.

```
function PRIOR-SAMPLE(bn) returns an event sampled from bn inputs: bn, a belief network specifying joint distribution P(X_1,\ldots,X_n) \mathbf{x} \leftarrow an event with n elements for i=1 to n do x_i \leftarrow a random sample from P(X_i \mid parents(X_i)) given the values of Parents(X_i) in \mathbf{x} return \mathbf{x}
```

```
function Rejection-Sampling(X, e, bn, N) returns an estimate of P(X|e) local variables: N, a vector of counts over X, initially zero for j=1 to N do x \leftarrow \text{Prior-Sample}(bn) if x is consistent with e then N[x] \leftarrow N[x] + 1 \text{ where } x \text{ is the value of } X \text{ in } x return \text{Normalize}(N[X])
```

#### ۲-۱-۴ نمونه گیری وزندار

دومین دسته روش از روشهای نمونه گیری مستقیم، نمونه گیری وزندار میباشد که برای حل مشکل نمونه گیری با ردکردن طراحی شده است. یکی از مشکلات بزرگ روش نمونه گیری با ردکردن این است که ممکن است، احتمال وقوع مشاهدات کم باشد و در نتیجه، یک قسمت اصلی از نمونه ها رد می شود. این باعث باقیماندن نمونه های خیلی کمی می شود که برای تقریب خوب، مناسب نمی باشند و عملاً استفاده از این روش در قلمروهای پیچیده امکان پذیر نمی باشد.

نمونه گیری وزن دار مشکل نمونه گیری با رد کردن را به این شکل رفع می کند که تنها نمونه هایی ایجاد می کند که سازگار با مشاهدات هستند. این روش مقادیر متغیرهای X را ثابت در نظر می گیرد و تنها از مقادیر متغیرهای X و X نمونه گیری می کند. باید توجه داشت که این نوع نمونه گیری توجه یکسانی به نمونه ها نمی کند و نمی توان تنها تعداد نمونه ها را برای محاسبه احتمالات موردنظر در خواستها استفاده کرد. بهمین دلیل به هر نمونه وزنی متناسب با احتمال وقوع مشاهدات با توجه به مقادیر متغیرهای دیگر نسبت می گیرد و از جمع وزن های نمونه ها برای محاسبه احتمال موردنظر در خواست استفاده می شود. این الگوریتم در شکل Y آمده است. باید توجه داشت که این روش نمونه گیری، تقریبی سازگار را نتیجه می دهد.

```
function Likelihood-Weighting (X, e, bn, N) returns an estimate of P(X|e) local variables: W, a vector of weighted counts over X, initially zero for j=1 to N do x, w \leftarrow \text{Weighted-Sample}(bn) W[x] \leftarrow W[x] + w where x is the value of X in x return Normalize W[X].

function Weighted-Sample W[X] returns an event and a weight X \leftarrow \text{an event} with X \leftarrow \text{an event} with X \leftarrow \text{an event} with X \leftarrow \text{an event} in X \leftarrow \text{an event} and X \leftarrow \text{an event} with X \leftarrow \text{an event} and X \leftarrow \text{an event} with X \leftarrow \text{an event} with X \leftarrow \text{an event} and X \leftarrow \text{an event} with X \leftarrow \text{an event} with X \leftarrow \text{an event} and X \leftarrow \text{an event} with X \leftarrow \text{an event} and X \leftarrow \text{an event} with X \leftarrow \text{an event} and X \leftarrow \text{an event} with X \leftarrow \text{an event} and X \leftarrow \text{an event} with X \leftarrow \text{an event} and X \leftarrow \text{an event} with X \leftarrow \text{an event} and X \leftarrow \text{an event} and X \leftarrow \text{an event} with X \leftarrow \text{an event} and X \leftarrow \text{an event} with X \leftarrow \text{an event} and X \leftarrow \text{an event} with X \leftarrow \text{an event} and X \leftarrow \text{an eve
```

شكل ٧: الگوريتم نمونه گيري وزندار.

### ۲-۴ نمونه گیری زنجیره مار کوفی

دو روش توضیح داده شده در نمونه گیری مستقیم، برای تولید هر نمونه تمامی مقادیر را از ابتدا نمونه گیری می کنند که ممکن است از نظر زمانی هزینهبر باشد. در مقابل، روشهای مبتنی بر زنجیره مارکوفی هر نمونه را با یک تغییر تصادفی در نمونه قبلی بدست می آوردند. بطور دقیق تر، هر نمونه جدید بصورت تصادفی از تغیر یکی از متغیرهای غیرمشاهده ای نمونه قبلی بدست می آید. برای این کار از آن متغیر با فرض داده شده بودن مقدار مقادیر متغیرهای پوشش مارکوفی آن در نمونه قبلی، نمونه برای می شود. به این ترتیب نمونه گیری زنجیره مارکوفی به حرکت در فضای نمونهها (مقادیر مختلف متغیرهای غیرمشاهده شده) می پردازد. الگوریتم ساده ای براساس این ایده در شکل ۸ دیده می شود. می توان ثابت کرد که نمونه گیری زنجیره مارکوفی نیز جز نمونه گیرهای سازگار می باشد.

```
function MCMC-Ask(X, e, bn, N) returns an estimate of P(X|e) local variables: N[X], a vector of counts over X, initially zero Z, the nonevidence variables in bn X, the current state of the network, initially copied from e initialize X with random values for the variables in Y for j=1 to N do for each Z_i in Z do sample the value of Z_i in X from P(Z_i|mb(Z_i)) given the values of MB(Z_i) in X N[x] \leftarrow N[x] + 1 where x is the value of X in X return NORMALIZE(N[X])
```

شكل ٨: الگوريتم نمونه گيري وزندار.

### ۵- جمع بندی و مطالعات بیشتر

شبکههای بیزی یک نمایش مناسب قلمرو برای کنترل عدم قطعیت میباشند. یک شبکه بیزی یک گراف بدون دور جهتدار است که رئوس آن متغیرهای تصادفی و هر راس یک توزیع شرطی براساس والدهای خود دارد. در واقع، شبکههای بیزی یک راه مناسب برای نشان دادن استقلالهای شرطی که فرایند استنتاج احتمالی را سریع میکند، میباشند. شبکههای بیزی در واقع یک توزیع توام نیز برای قلمرو تعیین میکنند که هر عنصر توزیع بصورت ضرب تعدادی عناصر از جداول احتمالات شرطی رئوس میباشد. همچنین، بطور کلی اندازه گرههای یک شبکه بیزی بصورت نمایی کوچکتر از تعداد عناصر درون این جداول احتمالات شرطی است. بنابراین، برای نمایش کارآمد جداول توزیعهای شرطی راههای زیادی طراحی شده است که استفاده از توزیعهای خاص با پارامترهای محدود از جمله این روشها است. علاوه بر این، روشهای زیادی برای استنتاج کارآمد در شبکههای بیزی طراحی شده است. روشهایی که سعی در استنتاج دقیق دارند، روشهای زیادی برای استنتاج کارآمد در شبکههای بیزی طراحی شده است. روشهایی که سعی در استنتاج دقیق دارند، مارکوفی میشوند. برای مطالعه کاربردهای شبکههای بیزی به فصل شش [۱] رجوع کنید. همچنین، برای آشنایی جامع تر با این شبکهها و مشاهده جزئیات بیشتر روشهای استنتاج به فصول ۱۳ و ۱۴ [۲] مراجعه کنید. در نهایت، خواننده علاقمند روشهای یادگیری شبکه بیزی، مطالعه [۳] را مفید خواهد یافت.

### مراجع

- [1] T. Mitchell, *Machine Learning*, McGraw Hill, 1997.
- [2] S. Russell and P. Norvig, *Artificial Intelligence: A Modern Approach*, second edition, Prentice Hall, 2003.
- [3] D. Heckerman, D. Geiger, and D. M. Chickering, *Learning Bayesian Networks: The Combination of Knowledge and Statistical Data*, Machine Learning, vol. 20, pp. 197-243, 1995.