



موازنه

۱

$$\begin{cases} C: 2\alpha_1 = \alpha_3 \\ H: 6\alpha_1 = 2\alpha_4 \Rightarrow 3\alpha_1 = \alpha_4 \\ O: 2\alpha_2 = \alpha_4 \end{cases}$$

۴ مجهول داریم و ۳ معادله که بنابراین یک معادله برای

حل دقیق و رسیدن به جواب یکتا کم داریم ولی می توانیم برای موازنه کردن یک معادله سیمایی
کوچکترین مجهول را یک در نظر بگیریم و بقیه مجهولات را براساس آن بدست بیاوریم
برای مثال در این معادله α_1 کوچکترین مجهول است و فرض می کنیم $\alpha_1 = 1$ و داریم:

$$\alpha_1 = 1, \alpha_2 = 1.5, \alpha_3 = 2, \alpha_4 = 3$$

و چون α_2 صحیح نیست و می خواهیم همه ضرایب صحیح باشند کل ضرایب را در ۲ ضرب می کنیم:

$$\alpha_1 = 2, \alpha_2 = 3, \alpha_3 = 4, \alpha_4 = 6$$

۲ ماتریس افزوده را تشکیل می دهیم:

و سپس از روش حذف گاوس-جردن استفاده می کنیم
به این شکل که ابتدا دستگاه را بالاسوی و سپس
پایین سویی می کنیم تا به معکوس.

$$\left[\begin{array}{cccc|c} 2 & -3 & 1 & 1 & -1 \\ 1 & -1 & -2 & -1 & 0 \\ 3 & -2 & 1 & 2 & 5 \\ 1 & 3 & 2 & 1 & 2 \end{array} \right]$$

$$\begin{aligned} R_1 &\leftarrow \frac{1}{2}R_1 \\ R_2 &\leftarrow R_2 - R_1 \\ R_3 &\leftarrow R_3 - 3R_1 \\ R_4 &\leftarrow R_4 - R_1 \end{aligned}$$

$$\left[\begin{array}{cccc|c} 1 & -\frac{3}{2} & \frac{1}{2} & \frac{1}{2} & -\frac{1}{2} \\ 0 & \frac{1}{2} & -\frac{5}{2} & -\frac{3}{2} & \frac{1}{2} \\ 0 & \frac{5}{2} & -\frac{1}{2} & \frac{1}{2} & \frac{13}{2} \\ 0 & \frac{9}{2} & \frac{3}{2} & \frac{1}{2} & \frac{7}{2} \end{array} \right]$$

$$\begin{aligned} R_3 &\leftarrow R_3 - 5R_2 \\ R_4 &\leftarrow R_4 - 9R_2 \end{aligned} \rightarrow \left[\begin{array}{cccc|c} 1 & -\frac{3}{2} & \frac{1}{2} & \frac{1}{2} & -\frac{1}{2} \\ 0 & \frac{1}{2} & -\frac{5}{2} & -\frac{3}{2} & \frac{1}{2} \\ 0 & 0 & 12 & 8 & 4 \\ 0 & 0 & 24 & 14 & -1 \end{array} \right]$$

$$R_4 \leftarrow R_4 - 2R_3$$

مرحله بعدی

$$\left[\begin{array}{cccc|c} 1 & -\frac{3}{2} & \frac{1}{2} & \frac{1}{2} & -\frac{1}{2} \\ 0 & \frac{1}{2} & -\frac{3}{2} & -\frac{3}{2} & \frac{1}{2} \\ 0 & 0 & 12 & 8 & 4 \\ 0 & 0 & 0 & -2 & -9 \end{array} \right]$$

$$\begin{array}{l} R_2 \leftarrow 2R_2 \\ R_3 \leftarrow \frac{1}{12}R_3 \\ R_4 \leftarrow -\frac{1}{2}R_4 \end{array} \rightarrow \left[\begin{array}{cccc|c} 1 & -\frac{3}{2} & \frac{1}{2} & \frac{1}{2} & -\frac{1}{2} \\ 0 & 1 & -\frac{3}{2} & -\frac{3}{2} & 1 \\ 0 & 0 & 1 & \frac{2}{3} & \frac{1}{3} \\ 0 & 0 & 0 & 1 & \frac{9}{2} \end{array} \right]$$

حال باید معکوس کنیم ماتریس بدست آمده را، قطری کنیم:

$$\begin{array}{l} R_3 \leftarrow R_3 - \frac{1}{3}R_4 \\ R_2 \leftarrow R_2 + 2R_4 \\ R_1 \leftarrow R_1 - \frac{1}{2}R_4 \end{array}$$

$$\left[\begin{array}{cccc|c} 1 & -\frac{3}{2} & \frac{1}{2} & 0 & -\frac{11}{4} \\ 0 & 1 & -\frac{3}{2} & 0 & \frac{29}{4} \\ 0 & 0 & 1 & 0 & -\frac{1}{2} \\ 0 & 0 & 0 & 1 & \frac{9}{2} \end{array} \right]$$

$$\begin{array}{l} R_2 \leftarrow R_2 + 2R_3 \\ R_1 \leftarrow R_1 - \frac{1}{2}R_3 \end{array} \rightarrow \left[\begin{array}{cccc|c} 1 & -\frac{3}{2} & 0 & 0 & -\frac{17}{4} \\ 0 & 1 & 0 & 0 & \frac{7}{4} \\ 0 & 0 & 1 & 0 & -\frac{1}{2} \\ 0 & 0 & 0 & 1 & \frac{9}{2} \end{array} \right]$$

$$R_1 \leftarrow R_1 + \frac{3}{2}R_2$$

$$\left[\begin{array}{cccc|c} 1 & 0 & 0 & 0 & \frac{1}{2} \\ 0 & 1 & 0 & 0 & \frac{7}{4} \\ 0 & 0 & 1 & 0 & -\frac{1}{2} \\ 0 & 0 & 0 & 1 & \frac{9}{2} \end{array} \right]$$

حال به یک ماتریس قطری رسیده ایم و می توانیم مقادیر λ را به راحتی بدست بیاوریم:

$$\lambda_1 = \frac{1}{2}, \lambda_2 = \frac{7}{4}, \lambda_3 = -\frac{1}{2}, \lambda_4 = \frac{9}{2}$$

$$\lambda_1 = 0,3333$$

$$\lambda_2 = 1,75$$

$$\lambda_3 = -0,5$$

$$\lambda_4 = 4,5$$

۳

الف) بایزیم به این که این دستگاه خطی
 است و $b = [0, 0, 0]^T$ در نتیجه در هر حالت این
 دستگاه جواب بدیهی $x_1 = x_2 = x_3 = 0$ را خواهد داشت
 در نتیجه این دستگاه همواره سازگار خواهد بود و ممکن نیست ناسازگار باشد

$$\left[\begin{array}{ccc|c} 1 & 2 & 1 & 0 \\ 2 & 5 & 3 & 0 \\ -1 & 1 & p & 0 \end{array} \right]$$

ب) قضیه: دستگاه خطی $AX=b$ با $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$ و $x, b \in \mathbb{R}^n$ در نظر بگیرید:

- اگر $\text{Rank}(A) = \text{Rank}([A|b]) = n$ آنگاه دستگاه جوابی یکتا دارد.
- اگر $\text{Rank}(A) = \text{Rank}([A|b]) < n$ آنگاه دستگاه بی شمار جواب دارد.
- اگر $\text{Rank}(A) \neq \text{Rank}([A|b])$ آنگاه دستگاه جوابی ندارد.

برای پیدا کردن Rank من توانیم ماتریس را به شکل سطری پیکانی تحول یافته در آوریم:

$$\left[\begin{array}{ccc|c} 1 & 2 & 1 & 0 \\ 2 & 5 & 3 & 0 \\ -1 & 1 & p & 0 \end{array} \right] \xrightarrow{\begin{array}{l} R_2 \leftarrow R_2 - 2R_1 \\ R_3 \leftarrow R_3 + R_1 \end{array}} \left[\begin{array}{ccc|c} 1 & 2 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 3 & p+1 & 0 \end{array} \right] \xrightarrow{\begin{array}{l} R_1 \leftarrow R_1 - 2R_2 \\ R_3 \leftarrow R_3 - 3R_2 \end{array}}$$

حال اگر در سطر سوم $p=2$ باشد در این صورت

$$\rightarrow \left[\begin{array}{ccc|c} 1 & 0 & -1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & p-2 & 0 \end{array} \right]$$

کل درایه‌های سطر سوم صفر می‌شوند و

$$\text{Rank}(A) = \text{Rank}([A|b]) = 2 < 3$$

و بایزیم به قضیه بالا در این صورت این دستگاه بی نهایت جواب خواهد داشت.

در غیر این صورت اگر $p \neq 2$ ماتریس سطری پیکانی تحول یافته زیر می‌سیم:

$$\rightarrow \left[\begin{array}{ccc|c} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \end{array} \right]$$

$$\Rightarrow \text{Rank}(A) = \text{Rank}([A|b]) = 3 = n$$

و بایزیم به قضیه در این حالت دستگاه جواب یکتا خواهد داشت

if $p=2$ بی نهایت جواب

if $p \neq 2$ جواب یکتا

۴ فرض کنیم دستگاه خطی مایه شکل مقابل باشد :

$$a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \dots + a_{1n}x_n = b_1$$

$$\begin{matrix} \vdots \\ a_{n1}x_1 + \dots + a_{nn}x_n = b_n \end{matrix} \xrightarrow[\text{مناظر}]{\text{مارس افزوده}} \left[\begin{array}{cccc|c} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} & b_1 \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2n} & b_2 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ a_{n1} & a_{nr} & \dots & a_{nn} & b_n \end{array} \right] = [A|b]$$

الف) حال فرض کنیم که میخواهیم جایی دو ستون A_i و A_j را عوض کنیم. اگر نخواهیم جواب این دستگاه عوض نشود بوضع مشخص است که باید جایی متغیرهای x_i و x_j را نیز عوض

کنیم تا جواب تغییری نکند. فرض کنیم $i < j$:

$$a_{k1}x_1 + \dots + a_{ki}x_i + \dots + a_{kj}x_j + \dots + a_{kn}x_n = b_k \quad 1 \leq k \leq n$$

نقطه جایی این دو عوض شده ولی کلیت معادله تغییری نکرده

بنابراین اگر جایی دو ستون A_i و A_j عوض شود ولی جایی x_i و x_j عوض نشود معادلات تغییر پیدا میکنند و در نهایت جواب x_i و x_j عوض میشوند (زیرا در کل باید معادلات ثابت بمانند) و جواب نهایی به شکل زیر در می آید :

جواب اولیه : $X = [x_1, x_2, \dots, x_n]$

جواب جدید : $X' = [x_1, x_2, \dots, x_j, \dots, x_i, \dots, x_n]$

جایی x_i و x_j عوض نشود

ب) اگر نخواهیم ستون A_i را با αA_i جایگزین کنیم و نخواهیم جواب معادلات تغییر کند باید جواب متغیر x_i در یک $\frac{1}{\alpha}$ ضرب شود تا معادلات ثابت بمانند و همان دستگاه قبلی داشته باشیم

$$a_{k1}x_1 + \dots + \alpha a_{ki}x_i + \dots + a_{kn}x_n = b_k \quad k=1,2,\dots,n$$

در این حالت پاسخ تغییری نمیکند اما اگر این کار را نکنیم x_i در $\frac{1}{\alpha}$ ضرب می شود و بنابرین به این شکل در می آید :

جواب اولیه : $X = [x_1, \dots, x_n]$

جواب جدید : $X' = [x_1, \dots, \frac{1}{\alpha}x_i, \dots, x_n]$

$$x_{i_{\text{new}}} = \frac{1}{\alpha} x_{i_{\text{old}}}$$

ج) در این حالت معادلات به شکل مقابل تغییر میکنند :

$$a_{k1}x_1 + \dots + (a_{ki} + \alpha a_{kj})x_i + \dots + a_{kj}x_j + \dots + a_{kn}x_n = b_k \quad k=1,2,\dots,n$$

$$\dots + a_{ki}x_i + \dots + a_{kj}(\alpha x_i + x_j) + \dots$$

$$x_{j_{\text{new}}} = x_{j_{\text{old}}} - \alpha x_{i_{\text{old}}}$$

در نتیجه در این حالت داریم :

x_i تغییر نمیکند

(الف) تجزیه کردیم (5)

$$V_r = \begin{bmatrix} 1 & t_1 \\ & 1 \end{bmatrix} = LU = \begin{bmatrix} l_{11} & 0 \\ l_{r1} & l_{rr} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & u_{1r} \\ 0 & 1 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} l_{11} & l_{11} u_{1r} \\ l_{r1} & l_{r1} u_{1r} + l_{rr} \end{bmatrix} \Rightarrow \begin{matrix} l_{11} = 1 & u_{1r} = t_1 \\ l_{r1} = 1 & l_{rr} = t_r - t_1 \end{matrix}$$

$$V_r = \begin{bmatrix} 1 & t_1 & t_1^r \\ & 1 & t_1^r \\ & & 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} l_{11} & 0 & 0 \\ l_{r1} & l_{rr} & 0 \\ l_{\mu 1} & l_{\mu r} & l_{\mu\mu} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & u_{1r} & u_{1\mu} \\ 0 & 1 & u_{\mu r} \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} =$$

$$= \begin{bmatrix} l_{11} & l_{11} u_{1r} & l_{11} u_{1\mu} \\ l_{r1} & l_{r1} u_{1r} + l_{rr} & l_{r1} u_{1\mu} + l_{rr} u_{\mu r} \\ l_{\mu 1} & l_{\mu 1} u_{1r} + l_{\mu r} & l_{\mu 1} u_{1\mu} + l_{\mu r} u_{\mu r} + l_{\mu\mu} \end{bmatrix}$$

$$l_{11} = 1 \quad u_{1r} = t_1 \quad u_{1\mu} = t_1^r$$

$$l_{r1} = 1 \quad l_{rr} = t_r - t_1 \quad u_{\mu r} = t_r + t_1$$

$$l_{\mu 1} = 1 \quad l_{\mu r} = t_\mu - t_1 \quad l_{\mu\mu} = (t_\mu - t_1)(t_\mu - t_r)$$

$$V_r = \begin{bmatrix} 1 & t_1 & t_1^r & t_1^\mu \\ & 1 & t_1^r & t_1^\mu \\ & & 1 & t_1^\mu \\ & & & 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} l_{11} & 0 & 0 & 0 \\ l_{r1} & l_{rr} & 0 & 0 \\ l_{\mu 1} & l_{\mu r} & l_{\mu\mu} & 0 \\ l_{\epsilon 1} & l_{\epsilon r} & l_{\epsilon\mu} & l_{\epsilon\epsilon} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & u_{1r} & u_{1\mu} & u_{1\epsilon} \\ 0 & 1 & u_{\mu r} & u_{\mu\epsilon} \\ 0 & 0 & 1 & u_{r\epsilon} \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} =$$

$$\begin{bmatrix} l_{11} & l_{11} u_{1r} & l_{11} u_{1\mu} & l_{11} u_{1\epsilon} \\ l_{r1} & l_{r1} u_{1r} + l_{rr} & l_{r1} u_{1\mu} + l_{rr} u_{\mu r} & l_{r1} u_{1\epsilon} + l_{rr} u_{\mu\epsilon} \\ l_{\mu 1} & l_{\mu 1} u_{1r} + l_{\mu r} & l_{\mu 1} u_{1\mu} + l_{\mu r} u_{\mu r} + l_{\mu\mu} & l_{\mu 1} u_{1\epsilon} + l_{\mu r} u_{\mu\epsilon} + l_{\mu\mu} u_{r\epsilon} \\ l_{\epsilon 1} & l_{\epsilon 1} u_{1r} + l_{\epsilon r} & l_{\epsilon 1} u_{1\mu} + l_{\epsilon r} u_{\mu r} + l_{\epsilon\mu} & l_{\epsilon 1} u_{1\epsilon} + l_{\epsilon r} u_{\mu\epsilon} + l_{\epsilon\mu} u_{r\epsilon} + l_{\epsilon\epsilon} \end{bmatrix}$$

پس از محاسبات بسیار به نتایج منتهی گردید

$l_{11} = 1$	$u_{1r} = t_1$	$u_{1r} = t_1^r$	$u_{1\varepsilon} = t_1^\varepsilon$
$l_{r1} = 1$	$l_{rr} = (t_r - t_1)$	$u_{rr} = t_r + t_1$	$u_{r\varepsilon} = t_r^\varepsilon + t_1^\varepsilon + t_1 t_r$
$l_{r1} = 1$	$l_{r2} = t_r - t_1$	$l_{rr} = (t_r - t_1)(t_r - t_r)$	$u_{r\varepsilon} = t_1 + t_r + t_r$
$l_{\varepsilon 1} = 1$	$l_{\varepsilon r} = t_\varepsilon - t_1$	$l_{\varepsilon r} = (t_\varepsilon - t_1)(t_\varepsilon - t_r)$	$l_{\varepsilon\varepsilon} = (t_\varepsilon - t_1)(t_\varepsilon - t_r)(t_\varepsilon - t_r)$

الگوی منظر روی عناصر قطر اصلی ماتریس L در تجزیه کرامت مشهور است. (البته روی بقیه عناصر هم الگوی مشخصی)

$$l_{11} = 1, \quad l_{rr} = (t_r - t_1), \quad l_{rr} = (t_r - t_1)(t_r - t_r), \quad l_{\varepsilon\varepsilon} = (t_\varepsilon - t_1)(t_\varepsilon - t_r)(t_\varepsilon - t_r)$$

$$l_{nn} = (t_n - t_1)(t_n - t_r) \dots (t_n - t_{n-1}) = \prod_{i=1}^{n-1} (t_n - t_i)$$

(ب) باز می بینیم الگوی عناصر روی قطر اصلی L که در مرحله قبل پیدا کردیم می توان نوشت:

$$V_n = LU$$

$$\det(V_n) = \det(L_n) \det(U_n) = l_{11} l_{rr} \dots l_{nn} = \prod_{i=1}^n \prod_{j=1}^{i-1} (t_i - t_j)$$

(۶) الف) شرط وجود تجزیه چولسکی برای یک ماتریس این است که متقارن و معین مثبت باشد

متقارن که به معنی هم هست و برای معین مثبت بودن باید برابر هر بردار ستونی غیر صفر z با n سطرها حاصل $z^T M z$ یک مقدار عددی مثبت باشد

$$M \text{ positive definite} \iff z^T M z > 0 \text{ for all } z \in \mathbb{R}^n \setminus 0$$

یک ماتریس معین مثبت است هرگاه متقارن باشد و تمام مقادیر ویژه های آن مثبت باشند که این شرط برابر A برقرار است. (س توانیم در مطلب چک کنیم) پیاده سازی این تست در notebook

(ب) notebook

(ج) زبان اجراهای این الگوریتم ها در notebook موجود است و الگوریتم های تخصصی استفاده شده در کتابخانه های python و Matlab با سرعت بسیار بیشتری این مسائل را حل می کنند زیرا از محاسبات موازی و الگوریتم های تخصصی و پیاده سازی های بهینه در آن ها استفاده شده است.