

امنیت و حریم خصوصی در یادگیری ماشین (۴۰۸۱۶) نیمسال اول سال تحصیلی ۱۴۰۴-۱۴۰۳ استاد درس: دکتر امیرمهدی صادقزاده

طراحان: على جاوري، محمدرضا ميرباقري، رئوف زارع

دانشكده مهندسي كامييوتر

مهلت تحویل: ساعت ۲۳:۵۹ یکشنیه ۲۹ مهر ۱۴۰۳

تمرين اول

نكات و قواعد

- ۱. سوالات خود را زیر پیام مربوطه در Quera مطرح نمایید.
- ۲. لطفا مطابق تاکید پیشین، حتما آدابنامهی انجام تمرینهای درسی را رعایت نمایید. در صورت تخطی از آییننامه، در بهترین حالت مجبور به حذف درس خواهید شد.
- ۳. در صورتی که پاسخهای سوالات نظری را به صورت دستنویس آماده کردهاید، لطفا تصاویر واضحی از پاسخهای خود ارسال کنید. در صورت ناخوانا بودن پاسخ ارسالی، نمرهای به پاسخ ارسال شده تعلق نمی گیرد.
- ۴. همهی فایلهای مربوط به پاسخ خود را در یک فایل فشرده و با نام SPML_HW_StdNum_FirstName_LastName ذخیره کرده و ارسال نمائید.

سوال ۱ مروری بر پیشنیازها (۵۰ نمره)

نرم اسپکترال یا نرم ۲_الحاقی ماتریس A را به صورت 2||A|| نشان میدهیم و به شکل زیر تعریف میکنیم:

$$||A||_2 = \max_{\mathbf{x} \neq 0} \frac{||A\mathbf{x}||_2}{||\mathbf{x}||_2}$$

نرم فروبنیوس ماتریس، جمع درایههای رو قطر اصلی آن ماتریس، ماتریس، جمع درایههای رو قطر اصلی آن ماتریس میباشد.) میباشد.) به یک تابع حقیقی $f:R\longleftrightarrow R$ پیوسته لیپشیتز میگوییم در صورتی که عدد حقیقی و مثبت k وجود داشته باشد به طوری که برای هر x_1,x_2 داشته باشیم:

$$|f(x_1) - f(x_2)| \le K|x_1 - x_2|$$

و به این k ثابت لییشیتز می گوییم.

(. عبارتهای زیر را ثابت کنید. (در اینجا منظور از $\sigma_{\max}(A)$ بزرگترین مقدار تکین و λ_i همان مقادیر ویژه ماتریس A هستند.)

(الف)

$$null(A) = null(A^T A)$$

 (φ)

 $||A||_2 = \sup_{\|U\| = \|V\| = 1} U^T A V, \quad A \in \mathbb{R}^{m \times n}$

 $||A||_2 = \sigma_{\max}(A) \tag{5}$

(٤)

$$||A^T A||_2 = ||AA^T||_2 = ||A||_2^2$$

$$\begin{pmatrix} A^T D \end{pmatrix} = \sum_{n=1}^{\infty} \sum_{n=1}^{\infty} A_{n} \cdot D \cdot A_{n} \cdot D_{n} \cdot D_{n} = D_{n} \times D_{n}$$

$$Tr(A^TB) = \sum_{i=1}^m \sum_{j=1}^n A_i j B_i j, A, B \in \mathbb{R}^{m \times n}$$

$$||A||_F = \sqrt{\sum \sigma_i^2(A)}$$

$$Tr(A) = \lambda_i \tag{5}$$

$$||A + X||_F^2 = ||A||_F^2 + ||X||_f^2 + 2Tr(A^T B)$$

$$\det(A) = \prod_{i=1}^{n}$$

$$||A||_{F} \ge ||A||_{2} \ge \frac{1}{\sqrt{n}} ||A||_{F} \ge \frac{Tr(A)}{n} \ge \sqrt[n]{\det(A)}$$

- ۲. ثابت كنيد تابع $f(x) = \log(1 + \exp x)$ يک تابع $f(x) = \log(1 + \exp x)$ مىباشد. (راهنمايى: ابتدا به وسيله قضيه مقدار ميانگين ثابت كنيد اگر مشتق تابع محدود باشد تابع lipschitz خواهد بود و سپس حكم را اثبات كنيد.)
 - توابع $f_nof_{n-1}o\dots f_1$ هستند. ثابت کنید $p_i-lipschitz$ نیز $f_nof_{n-1}o\dots f_1$ هستند. ثابت کنید $p_i-lipschitz$ ، $\{f_i\}_i^n$ نیز عابی در است. ضریب آن را بیابید.
- ۴. دو تابع f و g ، lipschitz هستند. ثابت کنید g imes f و g imes f نیز lipschitz میباشند. ضرایب آنها را نیز با فرض اینکه ضرایب لیپشیتز f imes g میباشد، بیابید. f imes g میباشد، بیابید.

سوال ۲ توابع فعالساز (۲۵ نمره)

تابع یک شبکه دو لایه از فرم زیر را در نظر بگیرید

$$y_k(\mathbf{x}, \mathbf{w}) = \sigma \left(\sum_{j=1}^M w_{kj}^{(2)} h \left(\sum_{i=1}^D w_{ji}^{(1)} x_i + w_{j0}^{(1)} \right) + w_{k0}^{(2)} \right).$$

که در آن توابع فعالسازی غیرخطی واحد پنهان $h(\cdot)$ با استفاده از توابع سیگموید لوجستیک به شکل زیر تعریف شدهاند:

$$\sigma(a) = \{1 + \exp(-a)\}^{-1}$$
.

نشان دهید که یک شبکه معادل وجود دارد که دقیقاً همان تابع را محاسبه میکند، اما توابع فعالسازی واحد پنهان آن $\tanh(a)$ میباشد که به شکل زیر تعریف شده است:

$$\tanh(a) = \frac{e^a - e^{-a}}{e^a + e^{-a}}$$

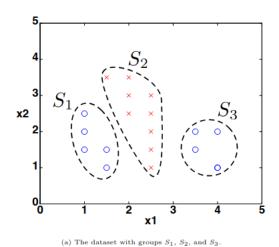
راهنمایی: ابتدا رابطه بین $\sigma(a)$ و $\cot(a)$ را پیدا کنید و سپس نشان دهید پارامترهای شبکهها به وسیله تبدیلات خطی باهم تفاوت دارند.

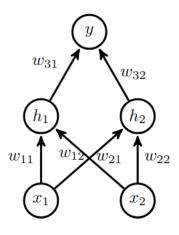
Hidden-unit nonlinear activation functions

سوال ۳ شبکههای عصبی (۲۵ نمره)

در این سوال ما قصد داریم از یک شبکه عصبی برای دسته بندی علامت های ضرب (\times) و علامت های دایرهای (\circ) نشان داده شده در شکل ۱ استفاده کنیم. اگرچه علامتهای ضرب و دایره خطی تفکیکپذیر نیستند، میتوانیم آنها را به سه دسته S_1 هو S_2 (همانطور که در شکل ۱ نشان داده شده) تقسیمبندی کنیم، به گونهای که S_1 خطی تفکیکپذیر از S_2 و خطی تفکیکپذیر از S_3 باشد. سپس از این روش برای طراحی وزنهای شبکه عصبی نشان داده شده در شکل ۱، در جهت کلاسبندی مجموعه آموزشی استفاده خواهیمکرد. برای تمامی گرهها از تابع فعالسازی threshold که یه صورت زیر تعریف شده، استفاده میکنیم.

$$\phi(z) = \begin{cases} 1 & z > 0 \\ 0 & z \le 0. \end{cases}$$





(b) The neural network architecture

شکل ۱

- $h_1(x) = \phi(w_{11}x_1 + w_{12}x_2 + b_1)$. در قسمت اول، پارامترهای $w_{11}w_{12}$ ، و $w_{11}w_{12}$ نورون با برچسب $w_{11}w_{12}$ را طوری تنظیم میکنیم که خروجی آن $w_{11}w_{12}$ برای همه نقاط در $w_{11}w_{12}$
- $h_2(x) = \phi(w_{21}x_1 + w_{22}x_2 + b_2)$ آن $h_2(x) = b_2$ و $w_{21}w_{22}$ و $w_{21}w_{22}$
- ۳. اکنون دو طبقهبندی کننده h_1 (برای طبقهبندی S_2 از S_3) و S_2 (برای طبقهبندی S_1 از S_2) داریم. وزنهای نورون نهایی شبکه عصبی را $h_3(x) = \phi(w_{31}h_1(x) + w_{32}h_2(x) + b_3)$ در اساس نتایج h_1 و h_2 تنظیم میکنیم تا تلاقیهای دایرهها را طبقهبندی کنیم. فرض کنید $h_3(x) = \phi(w_{31}h_1(x) + w_{32}h_2(x) + b_3)$ باشد.
 - (الف) عبارت های w_{32} ، w_{32} ، w_{32} ، w_{31} کل مجموعه داده را به درستی طبقهبندی کند.
 - (ب) مرز تصمیم مورد نظر خود را رسم کنید.
- ۴. در مثال بالا، ما باید با توجه به دادهها وزنها را یاد بگیریم. در اولین مرحله، باید گرادیانهای پارامترهای شبکه عصبی را بدست آوریم. فرض کنید ما دادههای m نمونه x_i با برچسب y_i داریم، که x_i . $i \in [1,m]$ یک بردار $i \times y_i$ است و $i \times y_i$ ما از دادهها برای آموزش یک شبکه عصبی با یک لایه مخفی استفاده میکنیم:

$$h(x) = \sigma(W_1 x + b_1)$$

$$p(x) = \sigma(W_2 h(x) + b_2)$$

 b_2 که در آن m imes 1 است. W_2 تابع سیگموید است، W_1 یک ماتریس m imes 1 و w_2 است. w_3 تابع سیگموید است، w_4 یک ماتریس w_4 و w_4 است.

ما از تابع خطای آنتروپی متقابل استفاده کرده و منفی لگاریتم درستنمایی را برای آموزش شبکه عصبی به حداقل میرسانیم:

$$l = \frac{1}{m} \sum_{i} l_{i} = \frac{1}{m} \sum_{i} -(y_{i} \log p_{i} + (1 - y_{i}) \log(1 - p_{i})),$$

که در آن $h_i = h(x_i)$ ، $p_i = p(x_i)$ هستند.

(الف) وقتی m بزرگ است، معمولاً از یک نمونه کوچک از کل دادهها برای محاسبه گرادیان استفاده میکنیم. این روش گرادیان کاهشی تصادفی (SGD) نامیده می شود. توضیح دهید که چرا از SGD به جای گرادیان کاهشی استفاده میکنیم.

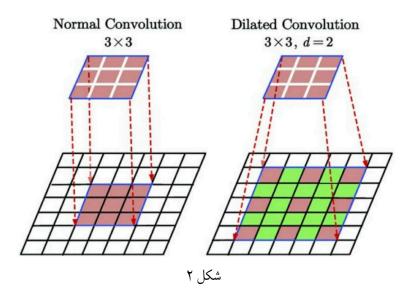
(ب) گرادیانهای زیر را محاسبه کنید.

$$\frac{\partial l}{\partial p_i}, \quad \frac{\partial l}{\partial W_2}, \quad \frac{\partial l}{\partial b_2}, \quad \frac{\partial l}{\partial h_i}, \quad \frac{\partial l}{\partial W_1}, \quad \frac{\partial l}{\partial b_1}.$$

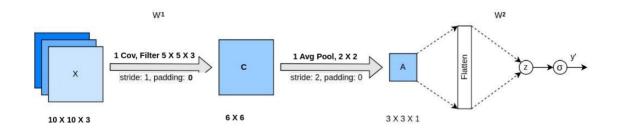
در هنگام محاسبه گرادیان مربوط به پارامترها در لایههای پایینتر، میتوانید فرض کنید گرادیان در لایههای بالاتر در دسترس است $\frac{\partial l}{\partial p_i}$, $\frac{\partial l}{\partial W_2}$, $\frac{\partial l}{\partial b_2}$, $\frac{\partial l}{\partial h_i}$, میتوانید فرض کنید که $\frac{\partial l}{\partial W_1}$, برای مثال، هنگام محاسبه $\frac{\partial l}{\partial W_1}$, میتوانید فرض کنید که معادله استفاده کنید). برای مثال، هنگام محاسبه $\frac{\partial l}{\partial W_1}$, میتوانید فرض کنید که میتوانید از آنها در معادله استفاده کنید). برای مثال، هنگام محاسبه $\frac{\partial l}{\partial W_1}$, میتوانید فرض کنید که میتوانید از آنها در معادله استفاده کنید).

سوال ۴ شبکههای پیچشی (۲۵ نمره)

یکی از فیلترهای استفاده شده در شبکههای عصبی، فیلترهای dilated میباشد. تفاوت این فیلترها با فیلترهای معمولی این است که پیکسلها را با فاصله ورودی میگیرند، نحوهی عملکرد یکی از این فیلترها در شکل پایین دیدهمی شود. حال به سوالات زیر پاسخ دهید.



- تصویر با ابعاد $i \times i \times 3$ داریم که ابتدا یک لایه کانولوشن معمولی با فیلتر $k_1 \times k_1 \times 3$ بر روی آن اعمال می شود و در لایه ی بعد $k_1 \times k_2 \times k_3$ با پارامتر گسترش $k_1 \times k_2 \times k_3$ با پارامتر گسترش $k_1 \times k_2 \times k_3$ با پارامتر گسترش $k_2 \times k_3 \times$
- وقتی از کانولوشن dilated استفاده می شود، مبحث محدوددی دید پر رنگ تر مطرح می شود. اگر در لایه ی اول یک فیلتر k در k بر روی ورودی اعمال شود، که پارامتر گسترش آن d_1 است و در لایه ی دوم یک فیلتر d_1 با پارامتر گسترش d_2 اعمال شود در لایه ی نصر های d_3 و خروجی محدوده ی دید را بر حسب پارامترهای داده شده در سوال محاسبه نمایید.



شکل ۳

سوال ۵ تمرین عملی (۲۵ نمره) نوتبوک *nn_numpy.ipynb* را کامل کنید.

موفق باشيد.