



دانشگاه صنعتی امیر کبیر (پلی تکنیک تهران)

دانشکده مهندسی کامپیوتر

مبانی و کاربردهای هوش مصنوعی ترم بهار ۱۴۰۳-۱۴۰۳

پروژه سوم

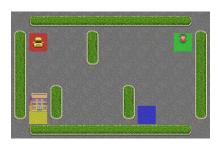
مهلت تحویل جمعه ۱۸ خرداد ساعت ۲۳:۵۵

مقدمه

در این پروژه، ما از الگوریتمهای مختلف برای حل مسئله ی محیط Taxi-v3 استفاده می کنیم. محیط Taxi-v3 یک شبیه سازی از یک تاکسی است که مسافر را از یک نقطه به نقطه دیگر می رساند. هدف از این پروژه، پیاده سازی و بررسی عملکرد روشهای مختلف برای حل یک مسئله مارکوف است که شامل الگوریتمهای تکرار ارزش ٔ تکرار سیاست ٔ یادگیری 4 Q و ارزیابی مستقیم 0 (مونته کارلو) است.

محيط پروژه

محیط Taxi-v3 به شکل زیر است:



¹ Reinforcement Learning

² Value Iteration

³ Policy Iteration

⁴ Q Learning

⁵ Direct Evaluation

این محیط شامل یک صفحه ی مشبک ۵×۵ می باشد که \dagger تا از خانه های آن با رنگ های قرمز، سبز، آبی و زرد مشخص شده. مسافر و مقصد هر کدام در یکی از این خانه های رنگی قرار دارند. مثلا در شکل بالا، مسافر در خانه ی سبز و مقصد در خانه ی زرد قرار دارد. مکان شروع تاکسی نیز، هر کدام از ۲۵ خانه ی جدول می تواند باشد. در هر حالت، مسافر می تواند یا در یکی از \dagger خانه ی رنگی (مبدا) و یا درون تاکسی باشد. تاکسی نیز در یکی از ۲۵ خانه و مقصد نیز در یکی از ۴ خانه رزگی قرار دارد پس تعداد حالت ها برابر با \dagger ۲۵×۴×۵ = \dagger می باشد. همچنین در هر مرحله ۶ محنلف برای تاکسی داریم: \dagger بایین ۱ - بالا ۲ - راست \dagger - چپ \dagger - سوار کردن مسافر \dagger بیاده کردن مسافر. پس در کل این مساله دارای \dagger 5 state \dagger 0 \dagger 1 و در صورت پیاده کردن مسافر در مقصد امتیاز \dagger 1 می گیرد. در هر اشتباه مسافر را سوار یا پیاده کند، امتیاز \dagger 1 و در صورت پیاده کردن مسافر در مقصد امتیاز \dagger 1 می گیرد در هر دو حالت ذکر شده بازی تمام می شود اما در بقیه ی حالات بازی ادامه پیدا می کند و امتیاز \dagger 1 می گیرد (reward 1 عی می نویسید در نظر بگیرید؛ به این معنی که برای هر موانه تاکه با دانی زیر مراجعه کنید.

https://gymnasium.farama.org/environments/toy_text/taxi/

در انتهای همین فایل نحوه راهاندازی پروژه توضیح داده شده است.

تكرار ارزش

این روش بر اساس محاسبه برآورد بهینهی تابع ارزش عمل می کند. در هر مرحله، برای هر حالت، ارزش بهینهی تمام اقدامات ممکن محاسبه شده و تابع ارزش بهروزرسانی می شود.

پیاده سازی تابع value_iteration: باید برای هر حالت، حداکثر ارزش عملهای ممکن محاسبه شود و تابع ارزش بر اساس این ارزشها بهروزرسانی گردد.

$$V_{k+1}(s) \leftarrow \max_{a} \sum_{s'} T(s, a, s') \left[R(s, a, s') + \gamma V_k(s') \right]$$

در تابع optimal_policy_extraction، با یک قدم نگاه رو به جلو، به وسیلهی جدول ارزش به دست آمده از value_iteration، سیاست بهینه را استخراج می کند.

$$\pi_i^*(s) = \arg\max_{a} Q_i^*(s,a) = \arg\max_{a} \sum_{s'} T(s,a,s') [R(s,a,s') + \gamma V_{i-1}^*(s')]$$

گزارش 1: آیا استفاده از الگوریتم تکرار ارزش تحت هر شرایطی به همگرایی میانجامد.

تكرار سياست

این روش از یک سیاست اولیه شروع می کند و با محاسبه تابع ارزش برای سیاست فعلی و بهبود سیاست بر این اساس پیش میرود.

در تابع evaluate، شما به ارزیابی و بروزرسانی تابع ارزش (vtable) برای یک سیاست داده شده میپردازید. این فرآیند، که به عنوان Policy Evaluation شناخته می شود، نیازمند محاسبه ارزش انتظاری برای هر حالت بر اساس سیاست فعلی و تابع ارزش قدیمی است. در اینجا، ما باید تمام حالات را در نظر بگیریم و بر اساس سیاست که می تواند به صورت غیرمستقیم از محیط یا از یک پارامتر داده شده به تابع دریافت شود، ارزش هر حالت را به روزرسانی کنیم.

$$V_{k+1}^{\pi_i}(s) \leftarrow \sum_{s'} T(s, \pi_i(s), s') \left[R(s, \pi_i(s), s') + \gamma V_k^{\pi_i}(s') \right]$$

در تابع improvement، هدف ما این است که یک سیاست برای بهترین عمل و برای هر حالت بر اساس ارزیابی فعلی تابع ارزش (vtable) بدست آورید. این فرآیند به معنی محاسبه و برآورد بهترین عمل ممکن برای هر حالت بر اساس تابع ارزش است که از تابع evaluate حاصل می شود.

$$\pi_{i+1}(s) = \arg\max_{a} \sum_{s'} T(s, a, s') \left[R(s, a, s') + \gamma V^{\pi_i}(s') \right]$$

گزارش 2: الگوریتم تکرار سیاست را با الگوریتم تکرار ارزش مقایسه کنید.

یادگیری Q

یادگیری Q یک الگوریتم بدون مدل است که تابع ارزش عمل Q را برای هر جفت حالت-عمل بدون نیاز به مدل Q-Learning به روزرسانی می کند. در تابع q_learning_train که برای آموزش با استفاده از الگوریتم Q-Learning طراحی شده است، از شما خواسته شده برای هر اپیزود و در هر گام، Q-values را بهروزرسانی کنید.

$$sample = R(s, a, s') + \gamma \max_{a'} Q(s', a')$$
$$Q(s, a) \leftarrow (1 - \alpha)Q(s, a) + (\alpha) [sample]$$

گزارش 3: توضیح دهید که چرا مقدار epsilon در ابتدای آموزش بالاست و در طی یادگیری بهتر است کاهش یابد؟

گزارش 4: بيان كنيد Q-Learning يك الگوريتم Off-Policy است يا On-Policy؟ توضيح دهيد.

یادگیری مستقیم

در یادگیری مستقیم، الگوریتم مستقیماً از تجربیات به دست آمده برای یادگیری تابع ارزش یا سیاست بهینه استفاده می کند. در تابع monte_carlo شما باید با استفاده از روش Monte Carlo، تابع ارزش را برای یک سیاست داده شده بر اساس چندین اپیزود از تجربیات بازی به روز کنید. این فرآیند شامل دنبال کردن یک سیاست طی چندین اپیزود و آپدیت تابع ارزش بر اساس پاداشهای دریافتی است.

- Idea: Average together observed sample values
 - Act according to π
 - Every time you visit a state, write down what the sum of discounted rewards turned out to be
 - Average those samples

گزارش 5: الگوریتم Q-Learning از TD-Learning استفاده می کند، آن را با Monte Carlo مقایسه کنید و بیان کنید استفاده از هرکدام چه مزایا و چه معایی دارد.

نحوه راهاندازی پروژه

ابتدا فایل پروژه رو دانلود کنید. (در کورسز همراه با این فایل قرار گرفته)

یک فایل requirements.txt به همراه پروژه قرار داده شده که شامل همه پکیجهایی هست که برای ران کردن پروژه لازمه. میتوانید با دستور مرحله ۲ اونها را نصب کنید. اما خیلی بهتره قبلش یه virtual environment پروژه لازمه. میتوانید و بعد دستور نصب رو داخل virtual environment اجرا کنید.

۱) نحوه ساخت virtual environment رو می تونید تو این لینک ببینید.

virtual-environment-در-python-آموزش-نصب-و-استفاده-از/https://liara.ir/blog

۲) دستور نصب و نحوه ران کردن پروژه:

بعد از اینکه وارد virtual environment شدید کافیه دستور زیر رو بزنید تا همهی پکیجهای لازم نصب بشن و بعد یروژه رو ران کنید.

pip install -r requirements.txt

اینجا هم یه شروع سریع برای آغاز کار با jupyter notebook و آشنایی با اون هست.

https://pylie.com/howto/jupyter_project_intro/

فایل requirements.txt شامل تعداد زیادی پکیج هست که ممکنه شما راحت باشین با روش دیگهای اونها را نصب کنید. اگه تو هر قسمتی به هر دلیلی به مسئلهای برخورد کردین به ما پیام بدین و ما در اسرع وقت پاسخ میدیم.

توضيحات تكميلي

- انجام پروژه و تهیه گزارش باید به صورت فردی انجام شود. در صورت مشاهده تقلب، برای همه ی افراد نمره صفر لحاظ خواهد شد.
 - گزارش خود را در قالب یک فایل PDF به همراه پروژه ی تکمیل شده در سامانه کورسز آپلود کنید.
 - فرمت نام گذاری فایل آپلودی مانند AI_P3_9931099 باشد.
- در صورت هر گونه سوال یا ابهام میتوانید از طریق ایمیل با تدریس یاران در ارتباط باشید. همچنین خواهشمند است در متن ایمیل به شماره دانشجویی خود اشاره کنید.
 - همچنین می توانید از طریق تلگرام نیز با آیدی های زیر در تماس باشید و سوالاتتان را مطرح کنید:
 - @moved_on
 - @furfinden2
 - @maref02
 - @ahooragorji
- ددلاین این پروژه روز جمعه ۱۸ خرداد ساعت ۲۳:۵۵ است و امکان ارسال با تاخیر وجود ندارد، بنابراین بهتر است انجام پروژه را به روز های پایانی موکول نکنید.