Praktische Informatik I TutorIn: Berghöfer/Senger WS 2012/13 Gruppe: 8 Beate Ruffer Mohamadreza Khostevan Leopold Schulz-Hanke

Übungsblatt 8

Aufgabenlösung Abgabe: 16.12.2012

Aufgabe 1 Alles super hier (20%)

In unserem Spiel sind 2 Klassen implementiert, deren Instanzen aufgehoben werden können: Hammer und Scissor. Sie besaßen schon seit einigen Abgaben die Superklasse Collectable. Auch die Klassen der Hindernisse Bush, Stone und Comb erbten schon von der Superklasse Obstacle. Da wir aber in vorherigen Aufgaben mit Hilfe vom instanceof-Operator auf ein passendes Inventar prüfen sollten, war es nicht möglich das passende Inventar als Attribut zu hinterlegen und der Methode in der Superklasse die Prüfung zu überlassen. Nun haben wir ein Objektattribut isBeatenBy vom Typ Class eingeführt, mit dessen Hilfe der Vergleich durchgeführt wird. Somit können wir die prüfende Methode in die Superklasse Obstacle verschieben. Dadurch haben wir 3-Fach duplizierten Code in nur einer Methode zusammengeführt.

Listing 1: Klasse Obstacle

```
3 /**
  * Oberklasse für alle Hindernisse. Diese Klasse vereint alle Hindernisse,
   * so dass man leichter auf ein Hindernis prüfen kann.
   * @author Beate Ruffer (Bea), Mohamadreza Khostevan (Amir), Leopold Schulz-
    Hanke (Leo)
   * @version 2.0.0
10
11 public class Obstacle extends Actor
12 {
13
       * Sound Datei, die abgespielt wird, wenn diese Hindernisse überwunden
14
15
16
      public String beatenSound;
17
18
       * Definiert durch Objekte welcher Klasse das Hindernis überwunden werden
19
         kann
20
      protected Class isBeatenBy;
21
22
23
24
       * Konstruktor von Obstacle wird von der Subklasse aufgerufen.
25
       * @param isBeatenBy Die Klasse des Objekts, welche das Hindernis ü
        berwinden kann.
26
       */
      public Obstacle(Class isBeatenBy){
27
          this.isBeatenBy = isBeatenBy;
28
29
30
31
      /**
```

```
* Prüft, ob das im Inventar enthaltene Objekt eine Instanz von
        isBeatenBy ist. Falls ja, wird das Hindernis von dem Objekt
       * im Inventar geschlagen und die Heldin kann passieren.
33
34
         Oparam collectable Das zu prüfende Objekt.
35
       * Oreturn true, wenn Hindernis überwunden ist.
36
37
      public boolean isBeaten(Actor collectable)
38
39
           return collectable.getClass() == isBeatenBy ;
      }
41
42 }
```

Nun müssen die Klassen der Hindernisse nur noch das passende Inventar (über den Konstruktor der Superklasse) und den Sound setzen.

Listing 2: Konstruktor von Stone

Tests. Da nun mal jedes kleine Refactoring Regression-Bugs hervorbringen kann, haben wir erneut getestet. Wir haben einen Hammer in unser Inventar aufgenommen, konnten wie erwartet keinen Bush oder Comb passieren. Nur der Stone konnte überwunden werden (der richtige Sound wurde auch abgespielt). Mit der Schere im Inventar konnten wir den Stone nicht überwinden, dafür aber Comb und Bush (ebenfalls mit den richtigen Sounds).

Aufgabe 2 Massenkarambolage (30%)

1. Methode

Listing 3: getCollidingObject(Class cls)-Methode

```
25 /**
26 * Liefert das Objekt der Klasse cls mit dem eine Kollision besteht.
27 * @param cls die Klasse, nach dessen Kollision geprüft wird
28 * @return das Objekt, mit dem eine Kollision stattgefunden hat
29 */
30 public Actor getCollidingObject(Class cls){
31 return getOneIntersectingObject(cls);
32 }
```

2. Methode

Listing 4: collides With (Class cls)-Methode

```
25 /**
26 * Prüft, ob gerade eine Kollision besteht
27 * @param cls die Klasse, auf deren Kollision geprüft wird
28 * @return ob gerade eine Kollision mit einer Instanz der Klasse cls
besteht
29 */
30 public boolean collidesWith(Class cls){
```

```
31     return getCollidingObject(cls) != null;
32 }
```

3. Methode

Listing 5: $newCollisionWith(Class\ cls)$ -Methode

```
25
        * Prüft, ob gerade eine neue Kollision mit einer Instanz
26
27
        * der Klasse cls begonnen hat.
28
        * @param cls die Klasse, auf deren Kollision geprüft wird
29
        st Oreturn ob gerade eine neue Kollision mit einer Instanz der
        Klasse cls begonnen hat
30
      public boolean newCollisionWith(Class cls) {
31
           Crashable obj = null;
32
           if ( collidesWith(cls) ){
33
               if (collisions.get(cls) == null || collisions.get(cls) !=
34
                   collisions.put(cls, obj);
35
                   return true;
36
               }
37
38
           }
39
           return false;
      }
40
```

Erneut musste einiges an Refactoring gemacht werden. Alle Klassen, mit deren Instanzen die Biene kollidieren kann, erben nun von Crashable. Jede Subklasse von Crashable hat nun auch eine Methode handleCrash(Bee bee) mit der sie auf (von der Biene registrierte) Kollisionen reagieren kann. Registriert die Biene eine Kollision, ruft sie den Crash Handler des Objektes auf, mit dem sie kollidiert. Dabei übergibt sie sich selbst als Paramter (für eventuelle Zugriffe auf das Inventar oder Scoreboard der Biene).

Aufgabe 3 Richtig kollidieren (50%)

Da nun alle Klassen, die mit der Biene kollidieren können, Subklassen von Crashable sind, braucht sie nicht mehr zu wissen mit welcher Subklasse von Crashable die Kollision stattfindet, sondern muss nur noch deren Crash Handler aufrufen.

Listing 6: checkCollisions()-Methode

```
156
        * Prüft, ob die Biene mit einem Hindernis kollidiert. Falls eine
157
         Kollision stattfindet, wird
        * der Crash Handler des Objekts aufgerufen.
158
        */
159
       private void checkCollisions()
160
161
            if (newCollisionWith(Crashable.class))
162
                Crashable crashable = (Crashable) getCollidingObject(Crashable.
163
                crashable.handleCrash(this);
           }
165
       }
166
```

Einzige Ausnahme dabei sind die Collectables. Dies sind die Objekte, die in das Inventar aufgenommen werden können. Da nicht mit jedem act()-Aufruf auf Kollisionen mit Collectables geprüft werden soll, sondern nur auf Tastendruck, erben Collectables nicht von Crashable (und haben somit auch keinen Crash Handler). Es wird weiterhin auf Tastendruck die Methode takeOrFreeCollectable() aufgerufen. Diese nutzt aber zur Kollisionsprüfung nun unsere neuen Methoden.

Listing 7: takeOrFreeCollectable()-Methode

```
* Wenn ein Collectable in der Nähe und das Inventar leer ist, wird das
169
         Collectable eingesammelt.
        * Befindet sich ein Actor im Inventar, wird dieser an der aktuellen
170
         Position der Biene in die
        * Welt gesetzt. Andernfalls wird der Fehlerton abgespielt.
171
        */
172
       private void takeOrFreeCollectable()
173
174
           if (newCollisionWith(Collectable.class) && myInventory.isEmpty() ){
               Collectable collectable = (Collectable) getCollidingObject(
                Collectable.class);
               myInventory.pushToInventory(collectable);
177
           } else if (!myInventory.isEmpty()){
178
               myInventory.removeFromInventory(this.getX(), this.getY());
179
           } else {
180
               Greenfoot.playSound("out.wav");
181
           }
182
       }
183
```

Kommen wir nun zur Implementierung der 3 Methoden zur Kollisionsprüfung. Im Vergleich zu Aufgabe 2 haben wir nur die erste Methode erweitert.

getCollidingObject(Class cls) gibt uns das Objekt zurück, mit dem tatsächlich (also nicht nur die Bounding Box) eine Kollision stattfindet.

Listing 8: $qetCollidingObject(Class\ cls)$ -Methode

```
22 /**
       * Liefert das Objekt der Klasse cls, mit dem eine Kollision besteht.
23
       * @param cls die Klasse, nach dessen Kollision geprüft wird
24
         Creturn das Objekt, mit dem eine Kollision stattgefunden hat
25
26
27
       public Actor getCollidingObject(Class cls){
28
          List<Actor> objects = getIntersectingObjects(cls);
29
          for (Actor object : objects){
30
                   for (int x = 0; x < this.getImage().getWidth(); x++){</pre>
31
                       for (int y = 0; y < this.getImage().getHeight(); y++){</pre>
32
                           if (this.getImage().getColorAt(x, y).getAlpha() > 0){
33
                                double rotation = Math.toRadians(this.getRotation
34
                                 ());
35
                                double dx = x - this.getImage().getWidth() / 2;
36
                                double dy = y - this.getImage().getHeight() / 2;
37
                                int xWorld = (int) (this.getX() + dx * Math.cos(
                                rotation) - dy * Math.sin(rotation));
                                int yWorld = (int) (this.getY() + dx * Math.sin(
                                rotation) + dy * Math.cos(rotation));
                                if (pixelsWithinImageBounds(object, xWorld,
39
                                yWorld) && visiblePixelAt(xWorld, yWorld, object
                                )){
                                    if (testMode){
40
```

```
41
                                               this.getImage().setColorAt(x, y, Color.
42
                                            else {
43
                                               return object;
44
                                     }
45
                                }
46
                           }
47
                      }
48
            }
50
            return null;
51
       }
52
```

Zunächst speichern wir eine Liste mit allen kollidierten Objekten (noch Bounding Box). Diese Liste wird durchlaufen und darin wird jeweils jedes Pixel des Bildes durchlaufen (Zeilen 31 & 32).

Im Falle eines nicht-transparenten Pixels (Zeile 33) wird dieses Pixel in die Weltkoordinaten umgerechnet. Anhand dieser Koordinaten können wir dann die Koordinaten im kollidierenden Objekt errechnen. Doch vorher müssen wir prüfen, ob diese Koordinaten überhaupt innerhalb des kollidierten Objekts liegen. Dies geschieht mit pixelsWithinImageBounds(Actor obj, int x, int y).

Listing 9: pixelsWithinImageBounds(Actor obj, int x, int y)-Methode

```
97
        * Prüft, ob ein die Koordinaten innerhalb des Bildes eines Objektes
98
         liegen
        * @param obj Das zu Prüfende Objekt
99
        * Oparam x X-Koordinate
100
         @param y Y-Koordinate
101
        * @return true, wenn die Koordinaten innerhalb des Bildes liegen
102
        */
       private boolean pixelsWithinImageBounds(Actor obj, int x, int y){
           int xStart = obj.getX() - obj.getImage().getWidth() / 2;
           int xEnd = xStart + obj.getImage().getWidth();
106
           int yStart = obj.getY() - obj.getImage().getHeight() / 2;
107
           int yEnd = yStart + obj.getImage().getHeight();
108
           return x >= xStart && x < xEnd && y >= yStart && y < yEnd;
109
       }
110
```

Liegen die Koordinaten also innerhalb des kollidierenden Objekts, können die Weltkoordinaten in die Bildkoordinaten dieses Objekts umgerechnet werden. Dann wird geprüft, ob auch dieses Pixel nicht-transparent ist.

Listing 10: visiblePixelAt(int xWorld, int yWorld, Actor obj)-Methode

```
80 /**
       * Rechnet Weltkoordinaten in die Bildkoordinaten des Actors um und prüft
81
       * ob dort ein sichtbarer Pixel ist
82
83
       * @param xWorld x-Weltkoordiante
       * @param yWorld y-Weltkoordinate
       * @param obj Das Objekt, in dessen Bildkoordinaten umgerechnet werden
        soll
       * @return true, wenn an den Koordinaten ein sichtbarer Pixel ist
86
       */
87
      private boolean visiblePixelAt(int xWorld, int yWorld, Actor obj){
88
          double rotation = Math.toRadians(obj.getRotation());
89
```

Liefern pixelsWithinImageBounds() und visiblePixelAt() beide true zurück, wird das Objekt, mit dem dann tatsächlich eine Kollision stattgefunden hat, zurückgeliefert. Dies geschieht aber nicht im testMode. In dem Fall wird lediglich das entsprechende Pixel rot gefärbt (Listing 8 Zeile 40).

Der testMode ist ein Objektattribut in Collider. Dieser kann auf Wunsch einfach auf true gesetzt werden.

Aufgabe 4 ... und aus dem Weg räumen

Die Superklasse Collider sowie ihre Methoden und Teilabschnitte mussten anfangs durch kleinere Testausgaben überprüft werden. Zu diesen Tests zählten beispielsweise die Systemausgaben und die Verwendung des integrierten TestModus.

Um zu garantieren, dass die Collider Superklasse und ihre Kollisionserfassung nicht nur theoretisch funktionieren, wurde es notwendig diese Methode und ihre Modifikationen in die Grundfunktionen des Spielers und anderer kollisionsabhängiger Klassen zu integrieren. Vorläufig wurde hierfür die Bee Klasse modifiziert um die Methoden der Superklasse an der Positionswiederherstellung zu prüfen.

Bei eingeschaltetem Testmodus werden alle Pixel gefärbt, bei denen eine Kollision registriert wird. Es ist hieran einfach das Auslösen des Kollisionstests zu demonstrieren.

Nach dem Erstellen einer funktionstüchtigen Methode bestanden die Tests nicht mehr hauptsächlich in einem Funktionsnachweis, sondern in der Kopplung mit anderen Klassen. So musste zum Beispiel die Positionswiederherstellung sowie die Erfassung von Items, Hindernissen und aufsammelbaren Objekten an die neue Methode angeknüpft werden. Um eine "globale" Kollisionserfassung für die existierenden Klassen zu ermöglichen, mussten zumal viele von diesen in ihrem Aufbau verändert werden.

Die unten gezeigten Bilder demonstrieren beispielhaft einige Tests, die wir unter Verwendung des TestModus der Collider-Klasse durchgeführt haben.



Abbildung 1: Kollision mit Unterklassen von Obstacle und Collectable

Hierzu zählen gleichzeitige Kollisionen mit mehreren Objekten einer Klasse, gleichzeitige Kolli-

sionen mit mehreren Objekten verschiedener Klassen und mit jenen Objekten einer unabhängigen Superklasse. Es wird durch die Färbung deutlich, dass all diese Kollisionen registriert werden.

Die genannten Beispiele sind wichtig in Anbetracht der Rolle, welche die Superklasse Collider ab jetzt übernehmen soll, nämlich jene über die Klasse Bee eine Erfassung und Interaktion mit allen Objekten zu ermöglichen.

Zu den oben gezeigten Tests kommt also hinzu, dass die Kollision nicht nur erkannt werden müssen, sondern auch erfolgreich zwischen den Objekten differenzieren können müssen um deren notwendige Funktionen auszulösen. Somit sollen ab jetzt Unterklassen von Collectable mit dieser Methode aufgenommen werden können und Kollisionen über die Methoden von Collider zum Aufhalten der Biene führen. Die besagte Zweckmäßigkeit der Klassen und ihrer Objekte wurde von uns natürlich ebenfalls überprüft.