

# Applied Physics - I

अनुप्रयुक्त भौतिकी - 1

Polytechnic 1st Semester

Hand Written Notes



Uttar Pradesh Polytechnic



Uttar Pradesh Polytechnic



FACT TECH SHAH



8601290956



Uttar Pradesh Polytechnic

## [ Units and Dimensions ]

\* भौतिक राशियाँ -

कोई भी मापी जा सकने वाली राशि  
भौतिक राशि कहलाती है,  
जैसे - ताप, द्रव्यमान, इति, अवर्गी, चाप,  
बल आदि,

\* मूल राशियाँ -

ऐ भौतिक राशियाँ जिनकी सहायता से अन्य  
भौतिक राशियाँ व्यक्त की जाती हैं,  
मूल राशियाँ कहलाती हैं।  
जैसे - लम्बाई, द्रव्यमान, समय आदि,

\* युग्मल राशियाँ -

ऐ भौतिक राशियाँ जो मूल राशियों की  
सहायता से व्यक्त की जाती हैं। ~~मूल~~  
राशियाँ कहलाती हैं।  
जैसे - क्षेत्रफल, घापता, वेग, घनता

\* मूल राशियों के मात्रक

मूल राशियाँ

- ① लम्बाई
- ② द्रव्यमान
- ③ समय
- ④ विद्युत धारा
- ⑤ ताप
- ⑥ पर्याप्ति तीक्ष्णता
- ⑦ पदार्थ की भावा

मात्रक

मी.

किग्रा

सेकंड

सामिपर

केलिन

केलिला

मोल

\* भौतिक राशियों की विमासं एवं विमीप्रूत्  
(Dimensions and Dimensional Formulae of physical Quantities)

किसी भौतिक राशी की विमासं वे राशियाँ होती हैं जो वाते होती हैं जिन्हें उन भौतिक राशी को मूल मात्रकों के पदों में व्यक्त करने के लिए मूल राशियों पर लगाया जाता है।

\* भौतिक राशियों के विमीप्रूत् -

$$\textcircled{i} \text{ दृश्यमान } - \frac{\text{ल}^0 \times \text{ल}^0}{[\text{L}] \times [\text{L}]} = [\text{L}^2]$$

$$\textcircled{ii} \text{ आयतन } - \frac{\text{ल}^0 \times \text{ल}^0 \times \text{ल}^0}{[\text{L}] \times [\text{L}] \times [\text{L}]} = [\text{L}^3]$$

$$\textcircled{iii} \text{ घनबे } - \frac{\text{द्रव्यमाण}}{\text{आयतन}} = [\text{M}^1 \text{L}^{-3}]$$

$$\textcircled{iv} \text{ दार } - \frac{\text{ल}}{\text{दृश्यमान}} = \frac{[\text{MLT}^{-2}]}{[\text{L}^2]} = [\text{ML}^{-1}\text{T}^{-2}]$$

$$\textcircled{v} \text{ ऊर्जा } - \frac{\text{ल}}{\text{घल}} = [\text{MLT}^{-2}] \times [\text{L}] = [\text{ML}^2\text{T}^{-2}]$$

$$\textcircled{vi} \text{ वर्ग } - \frac{\text{करि}}{\text{समय}} = \frac{[\text{LT}]}{[\text{T}]} = [\text{LT}^{-2}]$$

$$\textcircled{vii} \text{ घल } - \frac{\text{द्रव्यमाण} \times \text{लक्ष्य}}{[\text{M}] [\text{LT}^{-2}]} = [\text{MLT}^{-2}]$$

$$\text{(viii) गतिचालनी } - \frac{1}{2} \text{ mV}^2 \\ [\text{M}] [\text{LT}^{-1}]^2 = [\text{ML}^2\text{T}^{-2}]$$

$$(ix) \text{ द्विप्रतिकार ऊर्जा} - mgh  
[M][LT^{-2}][L] - [ML^2T^{-2}]$$

$$(x) \text{ द्विप्रतिकार} - \frac{\text{कार्य}}{\text{समय}} = [ML^2T^{-3}]  
[ML^2T^{-2}] \\ [T]$$

$$(xi) \text{ कार्यपात्र विश्लेषण} - \frac{\text{कार्य}}{\text{समय}} - \text{विमाणित}$$

$$(xii) \text{ कार्यपात्र} - \frac{\text{विश्लेषण}}{\text{समय}} [T^{-1}]$$

$$(xiii) \text{ कार्यपात्र संख्या} \frac{\text{कार्यपात्र}}{\text{समय}} \\ \frac{[T^{-1}]}{[T]} = [T^{-2}]$$

$$(xiv) \text{ घर्तुल ऊर्जा} - \frac{\text{कार्यपात्र} \times \text{दूरी}}{[M] \times [L^2]} - [ML^2]$$

$$(xv) \text{ घर्तुल ऊर्जा} - \frac{\text{कार्यपात्र} \times \text{दूरी}}{[MLT^{-2}] \times [L]} - [ML^2T^{-2}]$$

$$(xvi) \text{ कार्यपात्र संख्या} - J = I\omega - [ML^2T^{-1}]$$

$$\text{घर्तुल ऊर्जा} \times \frac{\text{कार्यपात्र}}{[ML^2]} [T^{-1}] = [ML^2T^{-1}]$$

(xviii) दृश्यों का प्रतिक्रिया -

$$F = Kx \quad , \quad K = \frac{f}{x} \quad = \quad \frac{\text{कार्य}}{\text{पथ}} \quad = \quad \frac{[MLT^{-2}]}{[L]} \\ = [MT^{-2}]$$

$$(xix) \text{ अवधिकाल } T = 2\pi \sqrt{\frac{l}{g}} \quad = [T']$$

$$\sqrt{\frac{l}{g}} \quad = \quad \sqrt{\frac{L}{LT^{-2}}} \quad = \quad \sqrt{T^2} \quad = [T]$$

$$(xx) \text{ गुणवत्ता का स्थिति का } G_1 = \frac{F r^2}{m_1 m_2} \\ F = G_1 \frac{m_1 m_2}{r^2} \quad = \quad \frac{[MLT^{-2}][L^2]}{[M^2]} \\ = [M^{-1} L^3 T^2]$$

⊗ वृत्त का अवधि का  $T = \frac{F}{\omega} \quad = [MT^{-2}]$

$$T = \frac{[MXT^{-2}]}{[X]}$$

$$(xxi) \text{ सतीषल } = \frac{\text{बोल}}{\text{द्वितीय घटना}} \quad = [ML^{-1} T^{-2}] \\ = \frac{[ML^2 T^{-2}]}{[L^2]}$$

$$(xxii) \text{ विकारी } = \frac{\text{आकाश में परिवर्तन}}{\text{प्राकृतिक आकाश}} = \frac{\text{विमानी}}{\text{रासी}}$$

(xxiii) दर्शा प्रत्यारुपता जूलीज -  $\frac{\text{मात्रिक}}{\text{त्रिकात}}$

$$\frac{[ML^{-1}T^{-2}]}{1} = [ML^{-1}T^{-2}]$$

(xxiv) अनुरूपता जूलीज -  $n = \frac{F}{A \frac{dv}{dx}}$

$$n = \frac{[MLT^{-2}]}{[L^2] \frac{[LT^{-1}]}{[L]}}$$

$$n = [ML^{-1}T^{-1}]$$

(xxv) गतिशीलता =  $\frac{1}{[T]} = [T^{-1}]$

(xxvi) विद्युत बोहत  $c = \frac{Q}{M\Delta t}$

$$c = \frac{[ML^2T^{-2}]}{[M\theta]}, c = [L^2T^{-2}\theta^{-1}]$$

(xxvii) गतिशीलता  $L = \frac{Q}{m}$

$$L = \frac{[ML^2T^{-2}]}{[M]}$$

$$L = [L^2T^{-2}]$$

(xxviii) बोहत-चलकता जूलीज -  $K = [MT^{-3}\theta^{-1}]$

(xxix) दर्शा चलकता जूलीज -  $\frac{[L]}{[LT]} = \frac{[LT^{-1}]}{[L]} = [T^{-1}]$

(xxx) लोड ट्रान्सफर  $E = ny \Rightarrow n = \frac{E}{Y} = \frac{37000}{21000}$

$$= \frac{[ML^2T^{-2}]}{[T^{-1}]} = [ML^2T^{-1}]$$

$$(xxxii) \frac{\text{कार्य}}{\text{समय}} = \frac{\text{कार्यालय}}{\text{वेग}} \times \text{वेग} \\ = [M] [LT^{-1}] \\ = [MLT^{-1}]$$

$$(xxxiii) \text{ शल आवृत्ति} - \text{ शल} \times \frac{\text{दूरी}}{\text{वेग}} \\ = [MLT^{-2}] [L] \\ = [ML^2 T^{-2}]$$

$$(xxxiv) \text{ कोणिक वेग} - \frac{\text{कोणि}}{\text{समय}} = \frac{1}{T} = [T^{-1}]$$

$$(xxxv) \text{ कोणिक वेग} = \frac{\text{कोणिक वेग}}{\text{समय}} = \frac{[T^{-1}]}{T} \\ = [T^{-2}]$$

$$(xxxvi) \text{ घूर्णन वेग} = \frac{\text{घूर्णन}}{\text{समय}} \\ = [M] [L^2] \\ = [ML^2]$$

$$(xxxvii) \text{ घूर्णन} = \text{ दूरी} \times \frac{\text{वेग}}{\text{समय}}$$

$$Q = I \times T$$

$$Q = [AT]$$

$$(xxxviii) \text{ विद्युत ऊर्द्ध्वा } E = \frac{F}{q} \\ = \frac{\text{विद्युत}}{\text{चारक्षेत्र}} = \frac{[MLT^{-2}]}{[AT]} \\ = [MLT^{-3} A^{-1}]$$

(xxxviii) विद्युत विमान -  $V = \frac{WI}{Q} , \frac{[ML^2T^{-2}]}{[AT]}$

$$= [ML^2T^{-3}A^{-1}]$$

(xxix) प्रतिरोध  $R = \frac{V}{I}$

$$R = \frac{[ML^2T^{-3}A^{-1}]}{[A]}$$

$$R = [ML^2T^{-3}A^{-2}]$$

(XL) विशिष्ट प्रतिरोध  $R = \frac{fl}{A} , P = \frac{RA}{L}$

$$L = \frac{[ML^2T^{-3}A^{-2}][L^2]}{[L]}$$

$$L = [ML^3T^{-3}A^{-2}]$$

\* विशेष समांगिपता का सिक्षात् -

किसी भौतिक समी. से सुलान के लिए पह आवश्यक है कि भौतिक राशियाँ दोनों ओर को बराबर होनी चाहिए पह सिद्धान्त विशेष समांगिपता का सिक्षात् कहलाती है।

जैसे - ①  $V^2 = u^2 + 2as$

$$[LT^{-1}]^2 = [LT^{-1}]^2 + 2[L^2T^{-2}][L]$$

$$[LT^{-2}]^2 = 3[L^2T^{-2}]$$

$$[L^2T^{-2}] = L^2T^{-2}$$

मतः पह समी. विद्युत समांगिपता का पालन करना है

②  $s = ut + \frac{1}{2}at^2$

$$[L] = [LT^{-1}][T] + \frac{1}{2}[L^2T^{-2}][T^2]$$

$$[L] = [L]$$

मतः पह समी. विशेष समांगिपता के सिक्षात् का पालन करता है।

$$(iii) x = a + bt^2 + ct^3 + dt^4$$

$$x = a$$

$$\Rightarrow a = [L]$$

$$x = bt^2$$

$$b = \frac{x}{t^2} = \frac{L}{[T^2]} = [LT^{-2}]$$

नोट:- पादे कोई भी पद एक दूसरे में जुड़े रहा है / यह रहा है तो वह एक दूसरे के बराबर होता है।

$$x = ct^3$$

$$c = \frac{x}{t^3} = \frac{L}{[T^3]} = [LT^{-3}]$$

$$x = dt^4$$

$$d = \frac{x}{t^4} = \frac{L}{[T^4]} = [LT^{-4}]$$

\* विशिष्ट समांगिपत्र का उपर्योग

विशिष्ट समांगिपत्र के मुख्य तीन प्रणाली हैं-

(i) समानि० के सम्पत्ता की जाँच करना।

(ii) विशिष्ट मात्रिक राशियों में लम्बवत् स्थापित करना।

(iii) एक प्राणी से संबंधित जान को दूसरी प्राणी में बदलना।

⊕ समानि० के सम्पत्ता की जाँच करना

मूलीक समानि० के दोनों पक्षों की विमासं स्टेट बराबर होनी पड़ती है यदि समानि० के दोनों तरफ की विमासं एक जैसी हो तो वह समानि० सम्पत्ता की जाँच को पालन करता है।

$$(i) T = 2\pi \frac{L}{g}$$

$$[T] = \frac{[L]}{[LT^{-2}]} \quad T = [T^2]$$

(ii)  $v = u + at$

$$[LT^{-1}] = [LT^{-1}] + [LT^{-2}] [T]$$

$$[LT^{-1}] = [LT^{-1}] + [LT^{-1}]$$

$$[LT^{-1}] = 2[LT^{-1}]$$

$$[LT^{-1}] = [LT^{-1}]$$

अतः यह समीकरण की जांच का पालन कर रहा है।

② विभिन्न मोटिक राशियों से सम्बन्ध स्थापित करना -

पादे कोई ऐसे मोटिक राशि अवलोकित कर लिये हो तो इन राशियों के मध्य तारतम्यक गणितीय सम्बन्ध विद्युत की सहायता से ज्ञात किया जाता है।

③ एक प्राणी से संबंधित मान को दृष्टि प्राणी से बदलना -

$$n_2 = \frac{n_1 u_1}{u_2} \quad \text{formula}$$

प्र० 1 - छल के मात्रक न्यून के तात्त्व से बदलो-

$$\text{छल की विद्युत} = [MLT^{-2}] \quad \therefore n_2 = \frac{n_1 u_1}{u_2}$$

$$n_2 = n_1 \left[ \frac{M_1}{M_2} \right]^a \left[ \frac{L_1}{L_2} \right]^b \left[ \frac{T_1}{T_2} \right]^c$$

$$[MLT^{-2}] = 1 \left[ \frac{1 \text{ किलो}}{1 \text{ ग्रॅम}} \right]^1 \left[ \frac{1 \text{ मीटर}}{1 \text{ मिलीमीटर}} \right]^1 \left[ \frac{1 \text{ सेकंड}}{1 \text{ सेकंड}} \right]^2$$

$$n_2 = \left[ \frac{1000}{1} \right]^1 \left[ \frac{100}{1} \right]^1$$

$$n_2 = [10^3] [10^2]$$

$$n_2 = 10^5$$

$$1 \text{ न्यून} = 10^5 \text{ डेस्ट्रॉम्प}$$

प्र० २- पृथ्वी पर गुरुत्वायीय त्वरण का मान ९.८ m/  
इसी Km/h<sup>2</sup> से छद्मी-

$$\rightarrow \text{गुरुत्वायीय त्वरण } (g) = [LT^{-2}]$$

$$n_2 = n_1 \left[ \frac{M_1}{M_2} \right] \left[ \frac{L_1}{L_2} \right] \left[ \frac{T_1}{T_2} \right]$$

$$n_2 = 9.8 \left[ \frac{M_1}{M_2} \right] \left[ \frac{1 \text{ मि.}}{1 \text{ केमि.}} \right]^1 \left[ \frac{1 \text{ दिन}}{1 \text{ दिवस}} \right]^{-2}$$

$$n_2 = 9.8 \left[ \frac{1}{1000} \right]^1 \left[ \frac{1}{3600} \right]^{-2}$$

$$n_2 = \frac{9.8 \times 3600 \times 3600}{1000}$$

$$n_2 = 9.8 \times 36 \times 360$$

$$n_2 = 98 \times 36 \times 36$$

$$n_2 = 127008 \text{ km/h}^2$$

\* विमिति विश्लेषण विधि की समाचारों

- ① बहु तिथि से सुनो भी में उपस्थित निपत्तांकों का अंकिक मान नहीं जाते किंतु जो सकता है वही प्रयोग या अन्य विधि से छोप जाता है।
- ② कोई भी आदि सदिश है। आदिश है विमिति विश्लेषण मिथि से नहीं जाते किंतु जो सकता है।
- ③ विस्तारीय विधियों के लिए यह विधि प्रयोग नहीं की जाती है। जिसमें log, sinθ, cosθ आदि हैं।
- ④ बहु तिथि होने वाले कोड के सभी नहीं जाते किंतु जो सकते जिसमें किसी भी पद्धति या इसका उपयोग हो जाता है।

## \* मापन से त्रुटियाँ [Errors in Measurement]

- ① कमशुल्क त्रुटियाँ
- ② अनियामित त्रुटियाँ

### \* कमशुल्क त्रुटियाँ -

मापन की रूप से त्रुटियाँ जो वास्तविक दूरी पर वस्तुालंबक होते हैं वह कमशुल्क त्रुटियाँ कहलाती हैं।

- जैसे -
- ① चंडी के कारों के त्रुटियाँ
  - ② मापन प्रक्रिया में अपरिवर्तन
  - ③ व्यक्तिगत
  - ④ उच्ची कारों से होने वाली त्रुटियाँ

### \* अनियामित त्रुटियाँ

स्थिर त्रुटियाँ जिनके बहुत से बहुत से कार्य मानियवाली न की जाए होते हैं वह अनियामित त्रुटियाँ अनियामित रूप से कही जाती हैं इसकी वजह से वहाँ त्रुटियों की ~~समान घावावाली~~ दिखाई के बारे में कोई सामान्यता नहीं की जा सकती।

### \* मापन से त्रुटियों की गणना -

- ① राशियों के योग से त्रुटि -

$$x = a + b$$

$$\begin{aligned}x \pm \Delta x &= (a \pm \Delta a) + (b \pm \Delta b) \\&= (a + b) \pm (\Delta a + \Delta b)\end{aligned}$$

$$x \pm \Delta x = x \pm (\Delta a + \Delta b)$$

$$\pm \Delta x = \pm (\Delta a + \Delta b)$$

$$\boxed{\Delta x = \Delta a + \Delta b}$$

यांत्र में अन्तरालक प्रतिशत लूपि

$$\frac{\Delta x}{x} \times 100\% = \frac{\Delta a + \Delta b}{a+b} \times 100\%$$

② अल्टर में लुपियों का संपोषण ( $x=a-b$ )

$$x \pm \Delta x = (a \pm \Delta a) - (b \pm \Delta b)$$

$$x \pm \Delta x = (a-b) \pm (\Delta a \pm \Delta b)$$

$$x \pm \Delta x = x \pm (\Delta a \pm \Delta b)$$

$$\boxed{\pm \Delta x = (\Delta a \pm \Delta b)}$$

अल्टर में अन्तरालक प्रतिशत लूपि

$$\frac{\Delta x}{x} \times 100\% = \frac{\Delta a + \Delta b}{a-b} \times 100\%$$

③ जुलान में लुपियों का संपोषण -

$$x = a \times b$$

$$x \pm \Delta x = (a \pm \Delta a)(b \pm \Delta b)$$

$$= (ab \pm a\Delta b \pm b\Delta a \pm \Delta ab)$$

$$= (ab \pm a\Delta b \pm b\Delta a)$$

$$\Delta x = a\Delta b + b\Delta a$$

जुलान कल में अधिक अन्तरालक प्रतिशत लूपि

$$\frac{\Delta x}{x} \times 100\% = \frac{a\Delta b + b\Delta a}{ab} \times 100\% \Rightarrow \left( \frac{\Delta a}{a} + \frac{\Delta b}{b} \right) \times 100\%.$$

④ HHT में त्रुटियाँ का संबंध

$$x = \frac{a}{b}$$

$$x + \Delta x = \frac{a \pm \Delta a}{b \pm \Delta b}$$

$$x \left(1 + \frac{\Delta n}{n}\right) = \frac{a \left(1 + \frac{\Delta a}{a}\right)}{b \left(1 + \frac{\Delta b}{b}\right)}$$

$$\frac{\Delta a}{a} \quad \frac{\Delta b}{b} \quad - \text{Small}$$

$$x \left(1 \pm \frac{\Delta x}{x}\right) = \frac{a}{b} \left(1 \pm \frac{\Delta a}{a}\right) \left(1 \pm \frac{\Delta b}{b}\right)^{-1}$$

$$1 \pm \frac{\Delta n}{n} = \left(1 \pm \frac{\Delta a}{a}\right) \left(1 \pm \frac{\Delta b}{b}\right)$$

$$1 + \frac{\Delta x}{x} = 1 \pm \frac{\Delta b}{b} \pm \frac{\Delta a}{a} \pm \frac{\Delta a}{a} \frac{\Delta b}{b}$$

$$\pm \frac{\Delta n}{n} = \pm \frac{\Delta b}{b} \pm \frac{\Delta a}{a} \pm \frac{\Delta a}{a} \frac{\Delta b}{b}$$

$$\pm \frac{\Delta n}{n} = \pm \frac{\Delta b}{b} \pm \frac{\Delta a}{a}$$

$$\pm \frac{\Delta n}{n} = \pm \frac{ab \pm b \Delta a}{ab}$$

$$\frac{\Delta x}{x} \times 100\% = \left(\frac{\Delta a}{a} + \frac{\Delta b}{b}\right) \times 100$$

\* वार्षिकी की दौरे दोनों पर्याप्ति

$$x = \frac{a^x b^m c^n}{e^P}$$

दोनों पर्याप्ति  $\Rightarrow \log$  दोनों पर्याप्ति

$$\log x = \frac{\log a^x + \log b^m + \log c^n}{\log e^P}$$

$$\log x = \frac{l \log a + m \log b + n \log c}{\log e}$$

प्राप्त करने के लिए

$$\frac{dx}{x} = \frac{\Delta a}{a} + \frac{\Delta b}{b} + \frac{\Delta c}{c}$$

$$\frac{dx}{x} = \pm \frac{\Delta a}{a} \pm \frac{\Delta b}{b} + \frac{\Delta c}{c} \cdot \frac{\Delta e}{e}$$

Ques - रेल ट्रैक घन की मुला में लम्बाई 1%  
की व्यापार से 4% तो घन की  
क्षुद्री जात कीजिए -

$$\text{प्रत्येक} = \frac{\text{व्यापार}}{\text{मूल}}$$

$$P = \frac{m}{d^3} = \frac{\Delta m}{m} \times 100 + 3 \frac{\Delta d}{d} \times 100 \\ = 4\% + 3 \times 3 \% \\ = 13\%$$

Ques - चार भौतिक राशियाँ  $a, b, c, d$  की  
क्षुद्री क्षमताः 1%, 2%, 4%, 6% हो तो

$$P = \frac{b^2 \sqrt{a}}{cd^{3/2}}$$

$$P = 2 \times \frac{\Delta b}{b} \times 100 + \frac{1}{2} \frac{\Delta a}{a} \times 100 + \frac{\Delta c}{c} \times 100 + \frac{3}{2} \frac{\Delta d}{d} \times 100$$

$$P = 2 \times 2 + \frac{1}{2} \times 1 + 4 + 6$$

$$P = 2 + \frac{3}{2} + 4 + 6$$

$$P = \frac{9 + 3 + 8 + 12}{2}$$

$$P = \frac{35}{2} = 17.5\%$$

Ques - गोले की पृष्ठीय क्षेत्रफल P की प्रतिशत वृद्धि 4% हो तो आवर्तन की वृद्धि

वात की कीमिया -

$$S = 4\pi r^2$$

$$\frac{\Delta S}{S} \times 100 = 2 \frac{dr}{r} \times 100$$

$$4\% = \frac{2dr}{r} \times 100$$

$$\frac{dr}{r} = 2\%$$

$$\text{आवर्तन} (V) = \frac{4}{3} \pi r^3$$

$$\frac{\Delta V}{V} \% = 3 \times \frac{dr}{r} \times 100$$

$$\frac{\Delta V}{V} \% = 3 \times 2 \\ = 6\%$$

Ques - किसी सख्ल लोलक वाला g के मापन में 10% तात्पर्य की 2% की शुद्धता तक और दोलन काल की 1.5% की शुद्धता तक नापा जाता है तो g के सान में प्रतिशत वृद्धि वात की कीमिया -

$$T = 2\pi \sqrt{\frac{l}{g}}$$

$$\frac{\Delta T}{T} \times 100 = 2\pi \sqrt{\frac{l}{g}} \times 100$$

$$\frac{\Delta T}{T} \times 100 = \cancel{2\pi} \frac{1}{2} \times \left( \frac{\Delta l}{l} \times 100 + \frac{\Delta g}{g} \times 100 \right)$$

$$\frac{\Delta T}{T} \times 100$$

$$1.5\% = \frac{1}{2} \left( 2 + \frac{\Delta g}{g} \% \right)$$

$$3 = 2 + \frac{\Delta g}{g} \times 100$$

$$\frac{\Delta g}{g} \times 100 = 1\%$$

Ques- दो घन के द्रव्यमान के सापेक्ष में 3% की त्रुटि रखा प्रतिक मुद्रा के सापेक्ष से 2% की त्रुटि घन के में प्राप्ति त्रुटि ज्ञात कीजिए।

$$\frac{\Delta \alpha}{\alpha} = \frac{\Delta m / 100}{3 \times \Delta l / l}$$

$$\frac{\Delta d}{d} \times 100 = \frac{\frac{\Delta m}{m} \times 100}{3 \times \frac{\Delta l}{l} \times 100}$$

$$\frac{\Delta d}{d} \times 100 = \frac{3\%}{3 \times 2\%}$$

$$\frac{\Delta d}{d} \times 100 = 3 + 3 \times 2\% \\ = 3 + 6\% \\ = 9\%$$

Ques-

$$y = \frac{a^3 b^{4.5}}{\sqrt{c}} \quad a = 1\% \\ b = 2\% \\ c = 3\%$$

$$\frac{dy}{y} \times 100 = \frac{3 \frac{\Delta a}{a} \times 100 + 4.5 \frac{\Delta b}{b} \times 100}{\left( \frac{\Delta c}{c} \times 100 \right)^{1/2}}$$

$$\frac{dy}{y} \times 100 = 3 \times 1 + 4.5 \times 2 + \frac{1}{2} \times 3$$

$$\frac{dy}{y} \times 100 = 3 + 9 + \frac{3}{2}$$

$$\frac{dy}{y} \times 100 = \frac{6 + 18 + 3}{2}$$

$$= \frac{27}{2} = 13.5\%$$

Ques- सार्वत्रिक गैस लियतांक (R) का मान  
ज्ञात कीजिए-

गैस समीकरण के अनुसार

$$PV = nRT$$

$$R = \frac{PV}{nT}$$

$$R \text{ का मान } = \frac{PV}{nT} \text{ का मान}$$

$$= \frac{P \text{ का मान} \times V \text{ का मान}}{n \text{ का मान} \times T \text{ का मान}}$$

$$= \frac{\text{न्यूटन}/\text{मी}^2 \times \text{मी}^3}{K \text{ मोल}}$$

$$= \frac{\text{न्यूटन} - \text{मी}^0}{K \text{ मोल}}$$

$$= \frac{\text{न्यूटन}}{K \text{ मोल}}$$

Ques- वान्डर राज गैस समीकरण  $(P + \frac{a}{V^2})(V - b) = RT$   
के लियतांक a तथा b की विमाप्रे ज्ञात  
कीजिए-

दिए हुए समीकरण में P, V तथा T अपशः

दाइ, आपत्ति रपा तय है, विमाप्रे की  
समांगता के सिद्धान्त के अनुसार, इस  
समीक्षा में  $\frac{a}{V^2}$  रपा P के विस्त्रित ज्ञान समान  
होने का कार्य समान विमाव वली राशियाँ  
की ओर आपत्ति में जोड़ आया जाया जाए  
है,

$$\frac{a}{V^2} \text{ का विस्त्रित ज्ञान} = P \text{ का विस्त्रित ज्ञान}$$

$$a \text{ का विस्त्रित ज्ञान} = P \text{ का विस्त्रित} \times V^2 \text{ का विस्त्रित}$$

$$= [M L^{-1} T^{-2}] \times [L^3 J^2]$$

$$= [M L^{-1} T^{-2}] \times [L^6]$$

अतः  $a$  का विमीय शूल =  $[M L^5 T^{-2}]$

इसी प्रकार  $b$  का विमीय शूल =  $v$  का विमीय शूल  
 $b$  का विमीय शूल =  $[L^3]$

अतः  $a$  तथा  $b$  की विमाय  $M, L, T$  में

शब्दाः  $(1, 5, -2)$  तथा  $(0, 3, 0)$  हैं।

आविश्वरा राशियाँ -

वे भौतिक राशियाँ जिनको घटात करने के लिए केवल उनके परिमाण की आवश्यकता होती है दिशा की नहीं। ऐसे आविश्वरा राशियाँ कहते हैं।

उदाहरण - द्रव्यमाण, राष्ट्रमाण, ऊर्ध्वा, नीचा, अर्थ, आवेश आदि।

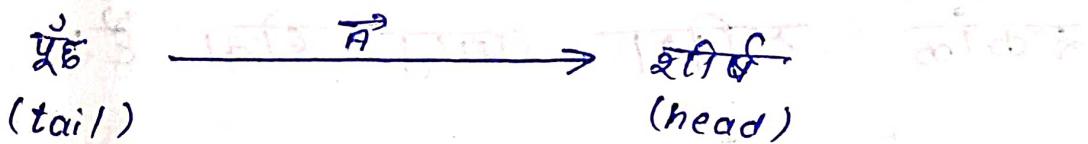
सदिश राशियाँ -

वे भौतिक राशियाँ जिन्हें घटात करने के लिए परिमाण के साथ-साथ दिशा की भी आवश्यकता होती है सदिश राशियाँ कहलाती हैं।

उदाहरण - विरुद्धाधन, बल, कोणार्पि तेंग, कोणार्पि लर्णा, विद्युत धौत, चुम्बकीय धौरण आदि।

सदिश राशि का निरूपण

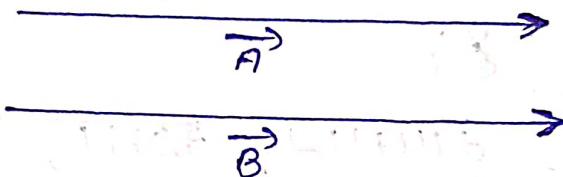
किसी सदिश राशि को एक सीधी रेखा से प्रदर्शित करते हैं सीधी रेखा की दूरी सदिश का परिमाण बताता है और तीर का निशान उसकी दिशा बताता है।



## साइंको के प्रकार सर्व लुट समानित हैं-

### ① समान सदिश-

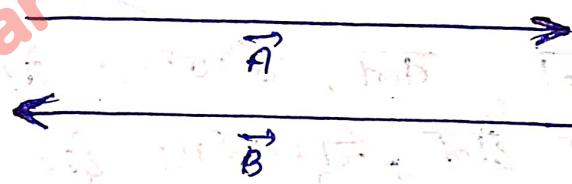
दो समान सदिश के परिमाण तथा दिशाएँ आपस में समान होती हैं तो उन्हें समान सदिश कहते हैं।



$$\vec{A} = \vec{B}$$

### विपरीत सदिश-

जब साइंको के परिमाण समान होते हैं परंतु दिशाएँ विपरीत होती हैं तो विपरीत सदिश कहलाते हैं।



$$\vec{B} = -\vec{A}$$

### रुकँक सदिश

जब किसी सदिश को उसके परिमाण से भाग दिया जाए तो हमें रुकँक सदिश प्राप्त होता है।

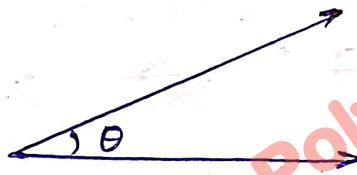
$$\hat{A} = \frac{\vec{A}}{|A|} = \frac{\vec{A}}{|\vec{A}|}$$

## शून्य सदिश

जिस वैकल्प का परिमाण शून्य हो,  
शून्य वैकल्प के उल्लंघन है, इसे हो  
से निखते हैं।

## आदिश गुणन या डॉट गुणन

जब किन्हीं दो सार्विश राशियों का  
गुणनफल ऐसा आदिश राशि हो तो  
उसे आदिश गुणनफल कहते हैं इसे  
(.) गुणन भी कहते हैं।



$$\vec{A} \cdot \vec{B} = AB \cos \theta$$

यहाँ AB सदिश  $\vec{AB}$  के परिमाण है।

## आदिश गुणन के गुण

- ① पहले क्रम विनियम नियम का पालन करता है, अपर्याप्त  $\vec{A} \cdot \vec{B} = \vec{B} \cdot \vec{A} = AB \cos \theta$
- ② यह वितरण नियम का पालन करता है  
 $\vec{A} \cdot (\vec{B} + \vec{C}) = \vec{A} \cdot \vec{B} + \vec{A} \cdot \vec{C}$
- ③ पर्दे  $\vec{A}, \vec{B}$  दोनों समान हो तो,  
 $\vec{A} \cdot \vec{B} = AB$
- ④ दो विपरीत सदिश का आदिश गुणनफल ऋणात्मक होता है,  $\vec{A} \cdot \vec{B} = \vec{A} \cdot \vec{B} \cos 180^\circ = -AB$

⑤ दो लम्बवत् सदिश का अद्विष्ट गुणानफल उनके परिमाणों के गुणानफल के बराबर होता है।

⑥ किसी सदिश का लघुपूर्ण सदिश गुणानफल उनके परिमाण के बराबर होता है।

$$\vec{A} \cdot \vec{A} = A A \cos 0^\circ$$

$$= A^2$$

\* सदिश गुण या क्रौस गुण -

दो सदिश का सदिश गुणानफल सदिश हो, दो त्रिभुज सदिश गुणानफल कहते हैं। इसे (cross product) भी कहा जाता है।

$$\vec{A} \times \vec{B} = AB \sin \theta \hat{n}$$

सदिश गुण के गुण -

① एड क्रम विनिमय नहीं होता है

$$\vec{A} \times \vec{B} \neq \vec{B} \times \vec{A}$$

② सदिश गुण वितरित नहीं होता है।

$$\vec{A} (\vec{B} + \vec{C}) = (\vec{A} \times \vec{B}) + (\vec{A} \times \vec{C})$$

③  $(\vec{A} + \vec{B}) \times (\vec{C} + \vec{D})$

$$\vec{A} \times \vec{C} + \vec{B} \times \vec{C} + \vec{A} \times \vec{D} + \vec{B} \times \vec{D}$$

⑯ दो समान रुप सांदिश का सांदिश गुणात्मक ० होता है।

$$\vec{A} \times \vec{B} = AB \sin \theta \hat{n}$$

$$= 0$$

⑰ दो लम्बवत् सांदिश की सांदिश गुणात्मक त्रिकोणिक परिमाण के गुणात्मक के बराबर होता है।

⑱ दो विपरीत सांदिश के संटिश गुणात्मक ० होता है।

⑲ किसी सांदिश का नियम से सांदिश गुणात्मक ० होता है।

(iii)

$$\vec{A} \times \vec{A} = A \cdot A \sin 0^\circ \hat{n}$$

$$= 0$$

⑳ समान लम्बकोणीय घनकों का सांदिश गुणात्मक ० होता है।

$$\hat{i} \times \hat{i} = \hat{i} \times \hat{i} \sin 0^\circ \hat{n}$$

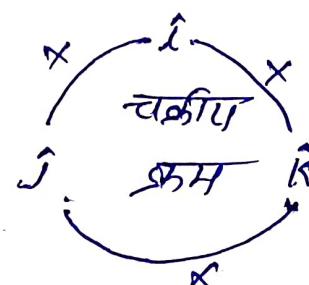
$$= 0$$

अलग से लम्बकोणीय रूपांक सांदिश का सांदिश गुणात्मक -

$$\hat{i} \times \hat{j} = \hat{k} = -\hat{j} \times \hat{i}$$

$$\hat{k} \times \hat{i} = \hat{j} = -\hat{i} \times \hat{k}$$

$$\hat{j} \times \hat{k} = \hat{i} = -\hat{k} \times \hat{j}$$



$$\vec{A} = A_x \hat{i} + A_y \hat{j} + A_z \hat{k}$$

$$\vec{B} = B_x \hat{i} + B_y \hat{j} + B_z \hat{k}$$

$$\begin{vmatrix} \hat{i} & \hat{j} & \hat{k} \\ A_x & A_y & A_z \\ B_x & B_y & B_z \end{vmatrix} = \hat{i}(A_y B_z - B_y A_z) - \hat{j}(A_x B_z - A_z B_x) + \hat{k}(A_x B_y - B_x A_y)$$

Ques  $\vec{A} = 2\hat{i} - \hat{j} + 2\hat{k}$

$$\vec{B} = -\hat{i} + 2\hat{j} - \hat{k}$$

$$\vec{A} \times \vec{B} = \begin{vmatrix} \hat{i} & \hat{j} & \hat{k} \\ 2 & -1 & 2 \\ -1 & 2 & -1 \end{vmatrix}$$

$$= \hat{i}(1-4) - \hat{j}(-2+2) + \hat{k}(4-1)$$

$$\vec{A} \times \vec{B} = -3\hat{i} + 3\hat{k}$$

$$\cos \theta = \frac{\vec{A} \cdot \vec{B}}{AB}$$

$$= \frac{-2 - 2 - 2}{\sqrt{(2)^2 + (-1)^2 + (2)^2} \cdot \sqrt{(-1)^2 + (2)^2 + (1)^2}}$$

$$= \frac{-6}{\sqrt{4+1+4} \cdot \sqrt{1+4+4}}$$

$$= \frac{-6}{\sqrt{9} \cdot \sqrt{9}} = \frac{-6}{9} = -\frac{2}{3}$$

$$\cos \theta = -0.65$$

Ques. यदि  $\vec{F} = 4\hat{i} + 2\hat{j}$  द्विमान पर कार्य  
करने वाली शक्ति  $\vec{s} = 3\hat{i} - 2\hat{j}$  हो तो कार्य = ?  
 $m = \vec{F} \cdot \vec{s}$   
 $= (4\hat{i} + 2\hat{j}) \cdot (3\hat{i} - 2\hat{j})$   
 $= (12\hat{i}\hat{i} - 4\hat{i}\hat{j} + 6\hat{j}\hat{i} - 4\hat{j}\hat{j})$   
 $m = 8 \text{ उन्नति}$

### रेखीय संरचना

किसी पिंड के द्विमान रूप में रेखीय संरचना के गुणात्मक को रेखीय संरचना कहते हैं।  
 $\vec{P} = m \cdot \vec{v}$  ( $m$  किसी मिली/सेकंड)

$$\begin{aligned} \text{विमा} &= m [LT^{-1}] \\ &[MLT^{-1}] \end{aligned}$$

### रेखीय संरचना संरक्षण का नियम

पाठी किसी पिंड पर कोई ब्रह्मी बल कार्य नहीं कर सकता है तो रेखीय संरचना संरक्षित रहती है।

$$m_1, m_2, m_3, \dots, m_n$$

$$\vec{v}_1, \vec{v}_2, \vec{v}_3, \dots, \vec{v}_n$$

$$\vec{P} = m_1 \vec{v}_1, m_2 \vec{v}_2, m_3 \vec{v}_3, \dots, m_n \vec{v}_n$$

$$\vec{P} = \vec{P}_1, \vec{P}_2, \vec{P}_3, \dots, \vec{P}_n$$

न्यूटन के द्वितीय नियम से F का मान संतों परिवर्तन की दर को जापा है।

$$F = \frac{\Delta P}{\Delta t}$$

$$\Theta = \frac{\Delta P}{\Delta t}$$

$$\Delta P = \Theta, P = (\text{प्रारंभिक})$$

$$\vec{P}_1 + \vec{P}_2 + \dots - \text{त्रिपांक}$$

$$P = mV$$

$$P_1 = m_1 V_1$$

$$P_2 = m_2 V_2$$

$$P = P_1 + P_2 + P_3 + \dots + P_n$$

$$P = m_1 V_1 + m_2 V_2 + m_3 V_3 + \dots + m_n V_n$$

आवेदन

किसी वस्तु पर बल के कार्य करने से समय का गुणात्मक आवेदन कहलाता है।

$$\text{आवेदन} = \overline{\text{बल}} \times \overline{\text{समय}}$$

बल -

वह कारक जो किसी वस्तु को विराम-वस्था से चला सके अथवा उसकी दिशा से परिवर्तन कर सके बल कहलाता है जो का मात्रक न्यूटन होता है।

$$\text{विद्या} = [MLT^{-2}]$$

## न्यूटन के नियम

### ① प्रृष्ठों का नियम

यदि कोई पिंड विरामावस्था से है तो वह विराम विराम से ही रहता, जब तक कोई पिंड गतिमान है तो वह गतिमान ही रहता जब तक उस पर कोई बाहरी बल न लगाया जाए।

### ② संर्वो परिवर्तन का नियम

किसी पिंड के बेशीप संवर्तन परिवर्तन के दर पिंड पर लोही बाहरी बल के अनुशङ्ख द्वारा होती है जिसका द्रव्यमान  $m$ , प्रारम्भिक वेग  $v$ , और आखिरी वेग  $u$  है तथा समय  $t$  है।

$$F = \frac{\Delta P}{\Delta t} = \frac{mv - mu}{\Delta t} = \frac{m(v-u)}{\Delta t}$$

### ③ क्रिपा-प्रतिक्रिया का नियम

इसमें प्रथम क्रिया के बल के समान विपरीती ही क्रिया विपरीत दिशा में लगाती है पिंड का भार  $mg$  नीचे की ओर और प्रतिक्रिया बल ऊपर की ओर लग रहा है।

सरल रेखीय गति के समी.

पाठि किसी गतिमान पिंड की वेगता की दृश्या संदर्भ उसके प्राकृतिक बंग की दृश्या की तरफ लगी रहे तो इस अकार की गति को सरल रेखीय गति एवं वृत्तीय गति कहते हैं।

$$V = u + at \quad \text{--- (i)}$$

$$S = ut + \frac{1}{2} at^2 \quad \text{--- (ii)}$$

$$V^2 = U^2 + 2as \quad \text{--- (iii)}$$

$u$  = प्रारंभिक वेग

$v$  = आखिरी वेग

$a$  = वर्गता

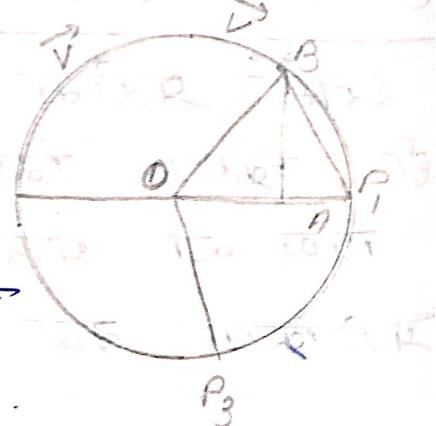
$t$  = समय

$s$  = विस्थापन

एक समान वृत्तीय गति -

जब कोई पिंड किसी छिन्दु को केंद्र पानकर उसके चारों ओर घूमता है तो इसी घूमते से गति कहता है तो उसे एक समान वृत्तीय गति कहते हैं।

कोरा के द्वारा घूमती गति ध्री की (Angular Displacement) कहते हैं।



बुलीप पथ पर पिंड विन्दु A से B  
तक AS दूरी तप करता है। इसीलिए

$$\Delta \theta = \frac{AS}{r} \quad \text{जहाँ } r \text{ बिन्दु की दूरी}$$

एवं विमाण राही है।

किसी पिंड के बलीय गति करने समय कोणीय विस्थापन की दर को कोणीप करते हैं;

$$\omega = \frac{\Delta \theta}{\Delta t} = \frac{\theta}{t}$$

$$\omega = \frac{2\pi}{T}$$

$$T = \frac{2\pi}{\omega}$$

$$T = \frac{1}{n}$$

$$\boxed{\omega = 2\pi n}$$

आवर्तका -

बुलीप गति करते हुए केसी पिंड को एक चक्र योगी करने में लगा समय आवर्तका कहलाता है। इसे T से पदिष्ठत करते हैं।  $T = \frac{2\pi}{\omega}$  सेकंड

आघृति -

किसी पिंड द्वारा एक सेकंड में लगाए गए चक्रों की कुल संख्या को आघृति कहते हैं।  $\overline{\text{आघृति}} = n = \frac{1}{T}$

## कोणीय वेग परिवर्तन की दर का

कोणीय वेग परिवर्तन की दर का  
कोणीय वरण कहते हैं।

$$\alpha = \frac{\text{कोणीय वेग परिवर्तन}}{\text{समयांतराल}}$$

$$\alpha = \frac{\omega_2 - \omega_1}{t_2 - t_1}$$

$$\alpha = -\frac{\Delta \omega}{\Delta t} \quad \text{रोटेशन/सेकंड}^2$$

## कोणीय वेग तथा रोटेशन से सम्बन्ध

$$\alpha = \frac{\Delta \omega}{\Delta t}$$

$$\alpha = \frac{d}{dt} \left( \frac{v}{r} \right)$$

$$\alpha = \frac{dv}{dt} \cdot \frac{1}{r}$$

$$\alpha = \frac{1}{r} \cdot a$$

$$\alpha = \frac{a}{r}$$

$$a = r \cdot \alpha$$

## केंद्रीय या अभिकेन्द्र वरण

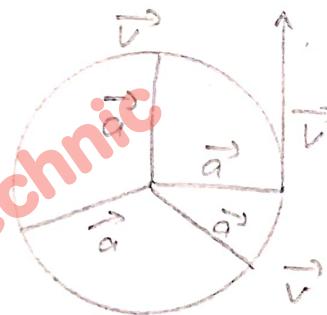
वास कोई पिंड चलनसमान वृलीय गति करता है तो को को पाल स्थिर होते हुए भी वेग की दिशा जाती है उदाहरण के कारण उसका वेग भी बदलता है पिंड के कारण वेग के क्रमानुसार परिवर्तन पर उसकी दिशा वेग के अध्ययन-2

वृत्तीय रुदी है तबो की दिशा  
 जीवीप गति की दिशा के लंबपर  
 होती है औ विषय के अनुदिश।  
 होती है यह तबो के लंबपर  
 और जाता है वसलें इसे आविक्षा  
 तबो कहते हैं।

म इवान का पिंड जिसकी विषय  
 म जीव के लिए ० है ये  $\Delta t$   
 समय में A से

$$\frac{AB}{AO} = \frac{\alpha t}{\theta P}$$

$$\frac{\Delta S}{r} = \frac{\Delta V}{V}$$



$$\frac{\Delta V}{\Delta t} = \frac{V}{r} \cdot \frac{\Delta S}{\Delta t}$$

$$\alpha = \frac{V}{r} \times t$$

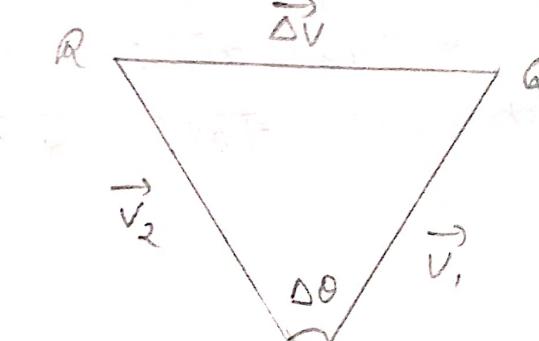
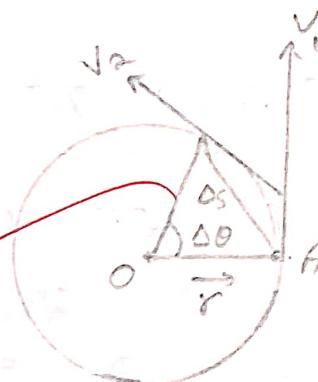
$$a = \frac{V^2}{r}$$

$$a = \frac{r^2 \omega^2}{r}$$

$$a = \omega^2 r$$

$$a = \left(\frac{2\pi}{T}\right)^2 \cdot r$$

$$a = \frac{4\pi^2}{T^2} \cdot r$$

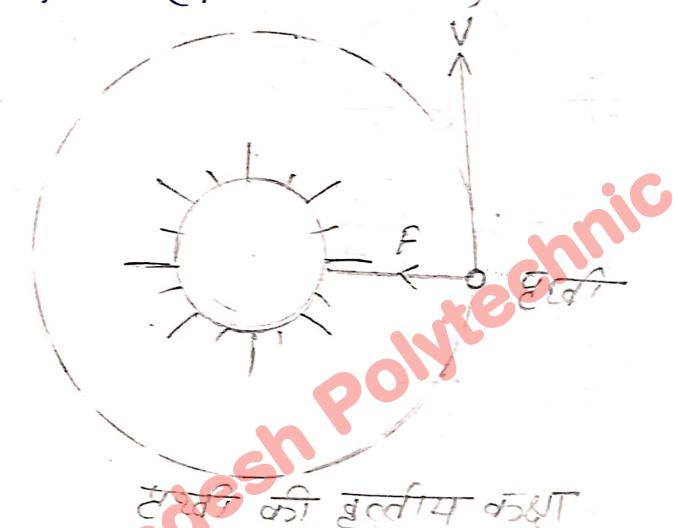


$$\frac{\partial \vec{v}}{\partial t} \vec{v}_1 = \vec{v}_2 = v^2$$

## अभिकेन्द्र बल के उदाहरण -

### ① अभिकेन्द्र बल गुणवत्तीप बल के रूप में -

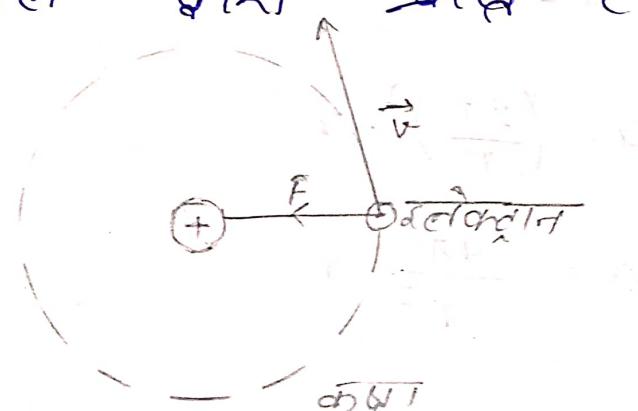
सूर्य को केन्द्र मानकर इसके पास  
ओर चल धूमने हैं जहाँ को  
धूमने के लिए शाभिकेन्द्र बल  
की आवश्यकता होती है जो  
गुणवत्तीप बल से विपरीत होता है,



ट्रैक की गुणवत्तीप कक्षा

### ② इलेक्ट्रॉन की काण्डीप राति -

किसी भी घरमाला में नामिक तरीके  
द्वारा है रथा इलेक्ट्रॉन - ऐ होता है  
नामिक के पारे और इलेक्ट्रॉन  
को धूमने के लिए शाभिकेन्द्र बल  
की आवश्यकता होती है जो विपरीत  
भावकक्षा बल इस विपरीत है।

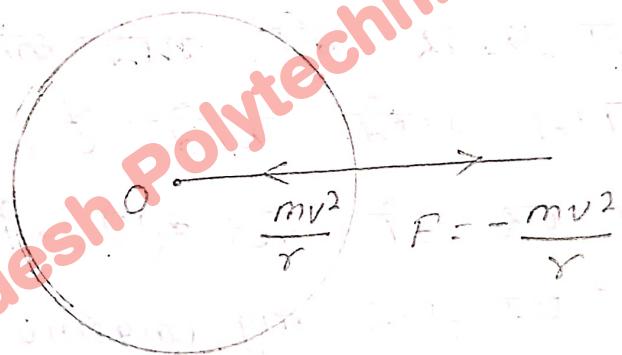


## अपकेन्द्र बल -

यह एक प्रकार का आमासी बल होता है जो पिंड से बाहर की ओर लगता है तथा पिंड को हॉल में बनाए रखने की हस्ता रखता है। इसका परिमाण अभिकेन्द्र बल के बराबर लोता है तथा दिशा विपरीत होती है।

$$F = -m\omega^2 r$$

परिमाण बराबर  
दिशा विपरीत



## अपकेन्द्रित बल -

यह एक ऐसा बल है जिसकी सहायता से किसी पिंड में इकाई में अपकेन्द्रित विक्रिया की जाती है जो अलाग किए जाता है इसमें हल्के का लेख के बाहर तथा भारी का केंद्र से दूर होता है।

## अपकेन्द्रित का सिद्धान्त -

$$\text{भारी } M \rightarrow R$$

$$\text{हल्का } m \rightarrow r$$

$$\frac{Mv^2}{R} = \frac{mv^2}{r}$$

$$\frac{M}{m} = \frac{R}{r}$$

धनात्मक - D

$$\frac{D}{d} = \frac{R}{r}$$

अक्षरित बृत्त में गति -

यदि किसी तोरी के बाह्यकर  
क्षेत्र में घुमाया जाता है

तो इस प्रकार की गति को  
सुकरमान गति कहते हैं।

विन्दु P पर वो बल कार्य करते हैं

(i) ऊपर वाले mg (mgsinθ तथा  
 $mg(\cos\theta)$ )

(ii) तोरी के तार वल T वो केन्द्र की  
ओर लगता है,

(iii) केन्द्र पर लगाने वाला बल

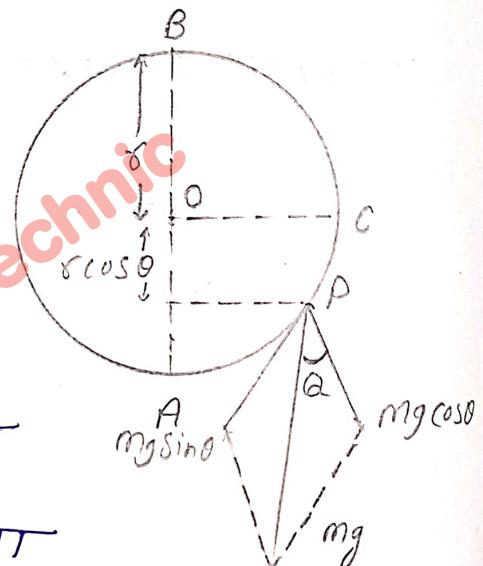
$$\text{तोरी बल} = T - mg \cos\theta$$

(iv) यो बल केन्द्र की ओर लगा रहा है तो  
कानूनिक बल है,  $T - mg \cos\theta = \frac{mv^2}{r}$

$$T = \frac{mv^2}{r} + mg \cos\theta$$

$$\frac{1}{2}m(\sqrt{gr})^2 + mg(2r) = \frac{1}{2}mv^2 + mg(r - r\cos\theta)$$

$$gr + 2gr = \frac{v^2}{2} + gr - gr\cos\theta$$



क्षेत्री में उर्जी के बनाव को  
सुनिश्च करने के लिए  $\cos \theta = 180$   
रखना होगा।

$$T_{\min} = \frac{v^2 m}{r} + mg \cos 180^\circ$$

$$T_{\min} = \frac{m v^2}{r} - mg$$

$$0 = \frac{m v_B^2}{r} - mg$$

$$\frac{m v_B^2}{r} = mg$$

$$v_B^2 = rg$$

$$v_B = \sqrt{rg}$$

यदि पिंड का वेग सुनिश्च विन्दु  
B पर  $\sqrt{gr}$  से भी जूँह ले पाये जाएं  
तो विन्दु B पर आवाही जैसे

जूँहीपर गति समाप्त हो जाए  
इसलिए B पर minimum गति  $\sqrt{gr}$

होना पाइए।

विन्दु B पर पिंड की गतिज र  
स्थितिज ऊर्जा का योग = ~~विन्दु B पर~~  
 $K_B + U_B + K_p + U_p$

$$\frac{1}{2} m v_B^2 + mgh_B = \frac{1}{2} m v_{p2}^2 + mgh_p$$

$$\frac{1}{2} m (\sqrt{gr})^2 + mg(2\alpha) = \frac{1}{2} m v^2 + mg(r - r\cos\theta)$$

$$\frac{gr}{2} + 2gr = \frac{v^2}{2} + gr - gr\cos\theta$$

$$v = \sqrt{gr(3+2\cos\theta)}$$

कार्प -

जब कोई बल किसी वस्तु में विद्युत उपर्युक्त करता है तो उसे कार्प कहते हैं।

कार्प का सापेन -

जब किसी पिण्ड पर बल लगाते हैं तो वह S द्वारा चलता है और दोनों के बीच प्रोटक्ट के बराबर होता है। कार्प एक अकेंद्रीय शक्ति है।

कार्प के प्रकार

- ① +ve कार्प
- ② -ve कार्प
- ③ 0 कार्प

$$\text{① } W = FS \cos 0^\circ$$

$$W = FS$$

$$\text{② } W = FS \cos 180^\circ$$

$$= -FS$$

$$\text{③ } W = FS \cos 90^\circ$$

$$= 0$$

## कार्प का मानक

$$W = F \times S = N \times M = \text{joule}$$

$$\text{CGS} = \frac{\text{डाइन}}{\text{सेमी}} \times \text{सेमी}$$

$$= \text{डाइन}$$

विविध बल द्वारा किया गया कार्प -

$$\vec{F} = F_x \hat{i} + F_y \hat{j} + F_z \hat{k}$$

$$\vec{s} = x \hat{i} + y \hat{j} + z \hat{k}$$

$$\vec{F} \cdot \vec{s} = F_x \cdot x + F_y \cdot y + F_z \cdot z$$

$$W = F_x \cdot x + F_y \cdot y + F_z \cdot z$$

## संरक्षी तथा उसंरक्षी बल

- ए बल जो प्राकृतिक विद्यु तथा अंतिम विद्यु पर नियमित करते हैं उसे संरक्षी बल कहते हैं।

उदाहरण - गुरुत्वाकर्षण बल  
वैद्युत बल

- ए बल जिसके द्वारा किया गया कार्प पिण्ड के मार्ग पर नियमित करता है।

उदाहरण - घरण बल  
स्थान बल

## घर्षण बल

जो बल आरोपित बल के विपरीत में  
जाता है उसे घर्षण बल कहते हैं।  
एक रात के दिशा का हमेशा विरोध  
करता है।

## घर्षण के कारण

प्रत्येक जल का सिंहासनीय हिकड़ी है असमें  
कुद्दि-न-कुद्दि गुरुदुरापन जल दौता है यदि  
इस प्रकार की दो जलहें एक इसके प्र  
खी जाएँ तो एक जलहें का विश्वार  
इसके स्थान के गति में कुछ भावा है इस  
प्रकार पिंड तरक नहीं पाता है यदि  
जलहें A और B हों और बल जाते हैं  
तो जलहें B का बायीं ओर प्रतिक्रिया  
बल लगता है। यही प्रतिक्रिया बल  
घर्षण बल कहलाती है।

- ① स्थैतिक
- ② रातिज्ञ
- ③ सीमात घर्षण

## स्थैतिक घर्षण बल

किसी स्तर पर ग्रहणमान का पिण्ड रोटा है  $mg$  गुरुत्व बल निचे की ओर और ऊपरा ओर प्रतिक्षेपा बल  $R$  ऊपर की ओर लगता है, संतुलन की स्थिति में  $R = mg$  जब पिण्ड पर छाई बल भी लगते हैं। उचित बल, छाई बल का विरोध करता है। जब पिण्ड विराम में छोड़ा है तो इस पर जाने वाले घर्षण बल को स्थैतिक घर्षण कहते हैं।

$$F = f_s$$

पर स्वयं सामंजस्य स्थापित करने वाला बल है अग्रद छाई बल का साल शून्य है तो स्थैतिक घर्षण भी शून्य है इसका अर्थ है कि एक भौसे - जैसे छाई बल अद्वारा या द्वारा जास्ती तरी एकाद घर्षण बल बहुत अमर द्विती घर्षण।

## सीमांत घण्टा बल

एक्सी बल का मान अद्वाते जाँच आई  
रेसी स्थिति आज तक पिंड चलने  
वाला हो तो उसे सीमांत घण्टा  
कहते हैं, इसे फ्रेसे प्रदर्शित करते हैं;

### रातिक घण्टा बल

हम एक्सी बल का मान भौतिक अद्वाते  
पिंडसे पिंड राति करने जरूरी न हो तो से  
रातिक घण्टा बल कहते हैं ( $f_k$ )  
घण्टा के निपाम-

- ① घण्टा बल का स्थितिक्रिया बल रु के  
समानुपाती होता है,
- ② घण्टा बल की दिशा राति की  
दिशा की विपरीत होती है।
- ③ घण्टा बल सतह के क्षेत्रफल पर  
नियम लगा करेगा पर क्षेत्रफल सहस्र  
मुक्त होता है,
- ④ घण्टा बल सतह के क्षेत्र पर  
नियम करता है।
- ⑤ घण्टा बल का मान पदार्थ पर  
भी नियम करता है,

## घर्षण गुणक -

घर्षण के प्रभाव नियम से घर्षण

$$\text{संलग्न} \quad f \propto R$$

$$f = \mu R$$

$$\mu = \frac{f}{R}$$

अतः घर्षण गुणक का मान घर्षण  
बन्द रथा प्रतिक्रिया बल के अनुपात  
के समान होती है। यह तिमाहीन  
राशि होती है।

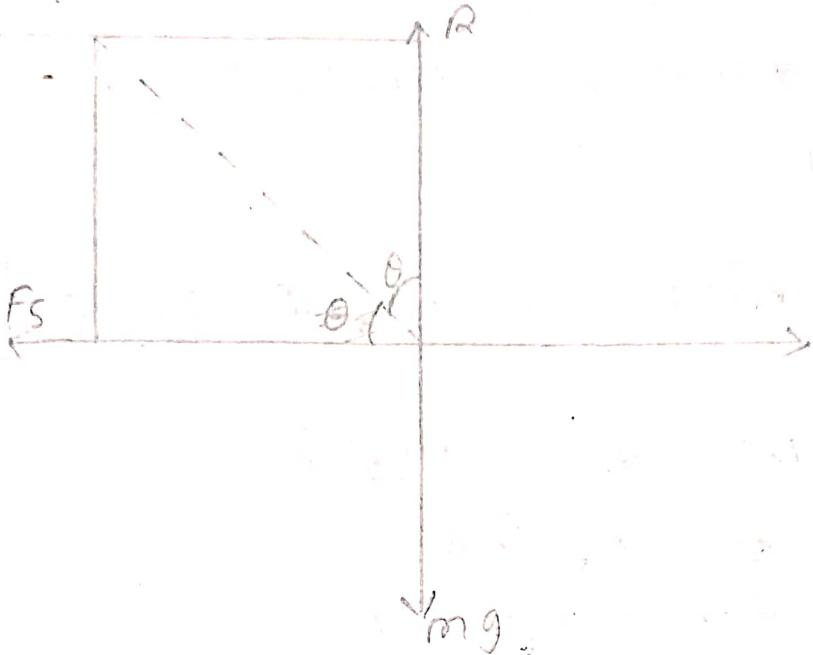
स्थैतिक घर्षण गुणक

① यदि पिंड पर लगाने वाला बाहरी  
बन्द सीमान्त घर्षण या उससे  
कम हो तो पिंड विराम में  
रहता है।  $f_s = \mu_s R$ ,  $f_s > f_k$

② पाइ एवं पर्याप्त चलने लगे तो गतिक  
में होता है।

$$f_k = \mu_k R$$

$$f_s > \mu_k$$



चित्र में नद्यवमान का प्रियः  $\theta$ ,  $mg$   
 लीचे की ओर, प्रतिक्रिया बल  $R$ ,  
 वाले बल  $F$  दिये ओर संचिक  
 घण्टा बल बाप्ति ओर यह बाहरी  
 बल का नाम सीमांत घण्टा के बराबर  
 हो जाए ओर  $OC$ ,  $F_s$  वर्ग  $R$  के  
 परिवामी हो तो  $OC$  वर्ग  $R$  के मध्य  
 बने कोण के घण्टा कोण कहते हैं;

$$BC = OA = f_s$$

$$\tan \theta = \frac{P}{B} = \frac{BC}{OB}$$

$$\tan \theta = \frac{f_s}{R}$$

$$f_s = \mu_s R$$

$$\tan \theta = \frac{\mu_s R}{R}$$

$$\boxed{\mu_s = \tan \theta}$$

स्थिरिक घर्षण गुणांक का मान  
घर्षण कोर के tangent का अनुप्र  
तोरा है।

विश्लेषण कोर पर सुधार कोर

m गतिमान का विल फै

$$f_s = mg \sin\phi$$

$$\mu_s R = mg \sin\phi$$

$$\mu_s mg \cos\phi = mg \sin\phi$$

$$\boxed{\tan\phi = \mu_s}$$

विश्लेषण कोर के tangent का मान  
घर्षण गुणांक का मान के  
अनुप्रतोर होता है।

नत संतरे पर गति

① तीव्रे की ओर

गति की दिशा में ~~लगाती~~ राले बलोंका योग - गति  
की विपरीत दिशा में लगाने राले बलोंका योग

$$mg \sin\theta - f = ma \quad \text{--- (i)}$$

$$f = \mu R \quad \text{--- (ii)}$$

$$R = mg \cos\theta$$

R का मान मिट्टी का मान है। (i) से खाने पर

$$f = \mu mg \cos\theta$$

को सत समीक्षा ① द्वारा पड़

$$mg \sin \theta - \mu mg \cos \theta = ma$$

$$a = g \sin \theta - \mu g \cos \theta$$

$$a = g(\sin \theta - \mu \cos \theta) \approx 1.67 \text{ m/s}^2$$

अप की और तरि

~~$$\text{अप } \text{ योज अप } \text{ और } \text{ उत } \text{ ले } \text{ दे } \text{ } a = 0.67 \text{ m/s}^2$$~~

~~$$F - (mg \sin \theta + f) = ma$$~~

$$f = \mu R$$

$$R = mg \cos \theta$$

$$a = 0$$

~~$$F - (mg \sin \theta + f) = 0$$~~

$$F = mg \sin \theta + f$$

$$F = mg \sin \theta + \mu R$$

$$F = mg \sin \theta + \mu mg \cos \theta$$

$$F = mg (\sin \theta + \mu \cos \theta)$$

द्वितीय तल से गति -  
 किसी मर्दाने पर स्वयमान m रहा है  
 mg जिसे की ओर लगा रहा है  
 और गतिक्रिया R क्षय की ओर  
 जा रहा है गति की दिशा  
 दायीं ओर है और उसी दिशा बल की  
 दिशा बायीं ओर है।

$$F - f = ma$$

$$F - \mu R = ma$$

$$R = mg$$

$$F - \mu mg = ma$$

$$a = \frac{F - \mu mg}{m}$$

Figure

कृषि सेवन द्वारा किया गया कार्य -

- ① घटे बल बल के समान हो।  
 (i) घटे पितृ संकरण गति करता है।

$$F - f = m \times 0$$

$$F = f$$

$$F = \mu R$$

$$F = \mu mg$$

$$\omega = F \times s$$

$$\boxed{\omega = \mu mgs}$$

Figure

ii) यदि पिण्ड में वर्ता  $a$  है -

$$F - f = ma$$

$$F - \mu R = ma$$

$$R = mg$$

$$F - \mu mg = ma$$

$$a = \frac{F - \mu mg}{m}$$

जाति के लिए समीक्षा की

$$v^2 = u^2 + 2as$$

$$u = 0$$

$$v^2 = 2as$$

$$v^2 = 2 \left( \frac{F - \mu mg}{m} \right) s - \textcircled{1} [a \text{ की समीक्षा}]$$

कार्य ऊर्जा संवर्पण से

$$\omega = \Delta K = \frac{1}{2} mv^2 - \frac{1}{2} mu^2$$

$$\omega = \frac{1}{2} mv^2 - \textcircled{2}$$

$$\omega = (F - \mu mg)s \quad (\textcircled{1} \text{ और } \textcircled{2} \text{ से})$$

उत्तर

## ⑦ शैतिल से नीचे की ओर कोण -

मुक्तामान का पिंड शैतिल से नीचे की ओर θ कोण से बनाते हुए बल लगता है इसे

$$R = mg + F \sin \theta$$

$$f_s = \mu_s R$$

$$f_s = \mu_s (mg + F \sin \theta) \quad \text{--- ①}$$

पिंड इधर जा से गया क्षेत्र में विद्युत क्षेत्र के विपरीत दिशा में

$$F \cos \theta - f_s = m \times a$$

$$F \cos \theta - f_s = 0$$

∴ ① से  $f_s = F \cos \theta$  होते हुए

$$F \cos \theta - \mu_s (mg + F \sin \theta) = 0$$

$$F \cos \theta = \mu_s (mg + F \sin \theta)$$

$$F \cos \theta = \mu_s mg + \mu_s F \sin \theta$$

$$F \cos \theta - \mu_s F \sin \theta = \mu_s mg$$

$$F \cos \theta \left( 1 - \frac{\mu_s F \sin \theta}{F \cos \theta} \right) = \mu_s mg$$

$$F \cos \theta (1 - \mu_s \tan \theta) = \mu_s mg$$

$$F \cos \theta = \frac{\mu_s mg}{1 - \mu_s \tan \theta}$$

$$\omega = R_s \cos \theta$$

$$\omega = \frac{m g s}{1 - \mu_s \tan \theta}$$

रेखीय राति - प्रत्यमान के सारे काट जब एक ही दिशा में राति कहते हैं तो उसे रेखीय राति कहते हैं।

छुटी राति - एक गोलीय घिंड के बोंबों कोणिय के बीच से घुम रहा है रेखीय रेग की दिशा समय के साथ बदलती रहती है और हर छिट्ठे पर अन्तर-२४ घंटे की घिंड किसी छिट्ठे को अधि मान्य उड़ने के बाहरी ओर राति कहता है वो छिट्ठे ए छुटी राति कहते हैं।

बाल आघूर्णी - जब बाँड़ी घिंड बिट्ठू और चापेद्ध घुमाने के लिए संतान हैं तो इसी राति पर बिट्ठू P पर बल F लगाते हैं जहाँ बल घिंड को O के बाहरी ओर घुमाता है।

प्र० तथा ४ के गुणान्वत्त को इन आधारों कहते हैं।

$$T = F \times r \quad \text{सूत्र-मौजूद}$$

$$\text{लिमा} = [M L^2 T^{-2}]$$

कोणीय लंबाई -

दूरी पर गति करते हुए किसी पिण्ड का कोणीय रेता या परिवर्तन कोणीय लंबाई कहलाता है।

कोणीय लंबाई =

$$t_1 = \omega_1$$

$$t_2 = \omega_2$$

$$\alpha = \frac{\omega_2 - \omega_1}{t_2 - t_1} \quad [M^0 L^0 T^{-2}]$$

$$\alpha = \frac{d\omega}{dt} \quad \text{सूत्र-मौजूद}$$

$\alpha = \frac{d\theta}{dt}$  द्वारा सूत्र-मौजूद -

$$\alpha = \frac{d\omega}{dt}$$

$$v = \omega r$$

$$\omega = \frac{v}{r}$$

$$\alpha = \frac{1}{r} \cdot \frac{dv}{dt}$$

$$\alpha = \frac{a}{r}$$

$$\boxed{a = \alpha r}$$

## प्र० स० आवृत्ति -

मुले के मूले नियम से -

जब तक कोई पिंड विरासत में है तो विरासत में रहेगा अथवा जाति में है तो जाति में रहेगा भवतक की उन्नपट को बाह्य बल ने लगाया था। प्र० स० आवृत्ति  
 अवस्था परिवर्तन का विशेष करता है।  
 इसी प्रकार छुट्टी जाति में बल आवृत्ति छुट्टी अवस्था में परिवर्तन का विशेष करता है।

प्र० स० आवृत्ति क्षेत्रमें तथा दूरी के बीच  
 के गुणानुकूल के बीच होता है

$$m_1, m_2, m_3, \dots, m_7$$

$$r_1, r_2, r_3, \dots, r_7$$

$$I = m_1 r_1^2 + m_2 r_2^2 + m_3 r_3^2 + \dots + m_7 r_7^2$$

$$I = \sum_{i=1}^7 m_i r_i^2$$

$$[M L^2]$$

बल आवृत्ति तथा कोणिय लंबाई में सम्बन्ध

त्रिव्यामान का विंड-किटी आकृति से  
उत्तरवत् दूरी र घट है कोणिय बैठक  
से उत्तर रहा है

$$V = \omega r$$

$$F = ma$$

$$a = \frac{dv}{dt}$$

$$F = m \frac{dv}{dt}$$

$$V = \omega r$$

$$F = \frac{m d(\omega r)}{dt}$$

$$\boxed{F = m \gamma a}$$

$$T = F \times R$$

$$T = m \gamma \alpha \times r$$

$$T = m \gamma^2 d$$

$$I = m r^2$$

$$E = Tr$$

बल आवृत्ति, जड़बल आवृत्ति तथा कोणिय  
लंबाई के प्रमाणिक के बीच होता है।

बल आवृत्ति तथा कार्य में सम्बन्ध

बलदर्शी बल ए लगाकर कोई पिंड व त्रिप्या  
के गोले में नियत इसी घलता है।

$$d\omega = Rd\theta$$

$$d\omega = F \delta d\theta$$

$$d\omega = T d\theta$$

कार्य बल आवृत्ति तथा कोणिय विस्थापन के बीच  
होता है।

बल आवृत्ति तथा रुक्षित में सम्बन्ध

$$\frac{d\omega}{dt} = \frac{T d\theta}{dt}$$

$$P = T\omega$$

रुक्षित = बल आवृत्ति \* कोणिय वेग

घूर्णकांकित त्रिप्या -

मुक्तव्यमान का पिंड है जोड़ त्रिप्या R है  
मुक्तव्यमान इसमें विभिन्न है जोड़ खड़ल आवृत्ति

$I = MR^2$  होता, जब यही मुक्तव्यमान  
एक ज्ञात आकर इकलौता है तो  $MR^2$  जोड़

उसकी अपूर्ण सीधरी K हो जाते हैं

खड़ल आवृत्ति  $K = mR^2$

$$K^2 = \frac{I}{M}$$

$$K = \sqrt{\frac{I}{M}}$$

पांच दुरी के बारे रूपा का  $\frac{I}{M} = \frac{J}{M}$   
 पहले अड्डत्रांगों के बराबर होते हैं तो  
 पांच अड्डत्रांगों की विश्वा कहलाता है।

Q- 3 kg का एक पिण्ड है जिसकी विश्वा  $80 \text{ cm}^2$   
 परिमाप है विश्वा का मान निकालो-

$$K = \sqrt{\frac{I}{M}} = \sqrt{\frac{EMR^2}{M}} = \sqrt{\frac{3 \times 80 \times 80}{3}}$$

दृष्टिकोण विश्वा

M घूमाता का कोई पिण्ड छोटे कोई  
 $\Rightarrow$  विभिन्न गति है जिसके लिये  $m_1, m_2, \dots, m_n$   
 है इसके अनुसार एक दूरी  $r_1, r_2, \dots, r_n$  होती है  
 तो पिण्ड Z अनुसार घूमाता का विश्वा  
 रहता है, पिण्ड की किसी कठोर का लोहा  
 m कोणीरात्रिक विश्वा K, उसका  $V_1$  है।

दृष्टिकोण विश्वा का  $K = \frac{1}{2} m_1 V_1^2$

दूसरी विश्वा विश्वा  $V_1 = \omega r_1$

$$K_1 = \frac{1}{2} m_1 \omega^2 r_1^2$$

$$K_2 = \frac{1}{2} m_2 \omega^2 r_2^2$$

$$K = K_1 + K_2 + \dots + K_n$$

$$K = \frac{1}{2} m_1 r_1^2 \omega^2 + \frac{1}{2} m_2 r_2^2 \omega^2 + \dots + \frac{1}{2} m_n r_n^2 \omega^2$$

$$\underline{K = \frac{1}{2} J \omega^2}$$

कोणीय संवेदा संरक्षण

विस्तृ पिण्ड का उत्तीर्ण संवेदा उसके अवधान  
रथा वेग के गुणानुग्रह के बराबर होता है।

इसी प्रकार घूमने वाले वर्ते इसे किसी  
पिण्ड का घूमना अद्यु के प्रदृष्टि देखिए  
संवेदा का अद्युर्धा कोणीय संवेदा कहलाता है।  
इसी L से प्रदृष्टि वर्ते है।

मात्रा कोणीय को पिण्ड वा वज्र कोणीय हो।

स) घूम वर्ते है का अवधान m, d वाले है।

रोटीप वर्ता  $n_1 = \gamma_1 \omega$

जोड़ीप वर्ता  $P = m_1 v$

Q.P =  $m_1 r_1 \omega$

जोड़ीप वर्ता का अवधान  $L_1 = P_1 \times r_1$

$L_1 = m_1 r_1 \omega \times r_1$

$L_1 = m_1 r_1^2 \omega$

$L_2 = m_2 r_2^2 \omega$

$L_n = m_n r_n^2 \omega$

$L = L_1 + L_2 + \dots + L_n$

$L = m_1 r_1^2 \omega + \dots + m_n r_n^2 \omega$

$L = \sum_{i=1}^n m_i r_i^2 \omega$

$\boxed{L = I\omega}$

किसी पिंड का कोणीय संकेत पिंड  
के घूमने वाले रूप से कोणीय वेचे के  
गुणात्मक के बराबर होता है।

$$M\omega = \text{किंवा } M I^2 \text{ रेडिय / सेकंड}$$

$$\text{रेडिय} = M L^2 T^{-1}$$

- कोणीय संकेत रूप से बल आवृत्ति में संबंधित है और आवृत्ति रूप से कोणीय वेचे के समन्वय है।

$$T = I\alpha$$

$$\alpha = \frac{d\omega}{dt}$$

$$T = I \frac{d\omega}{dt} \quad \text{--- (i)}$$

$$L = I\omega$$

$$\frac{dl}{dt} = I \frac{d\omega}{dt} \quad \text{--- (ii)}$$

$$\boxed{T = \frac{dl}{dt}}$$

बल आवृत्ति कोणीय संकेत प्रतिनिधि के बराबर होती है।

यदि किसी पिण्ड पर कोई बाहरी बल  
-T का समान रहा है तो कोणी  
मान्यता संनिधि रहती है L = Iω = constant

$$L_1 = L_2$$

$$I_1 \omega_1 = I_2 \omega_2 = \text{constant}$$

I का मान बढ़ावा दे वे ω का मान घटेगा  
अब I का मान घटावे पर ω का मान बढ़ेगा।  
बाहरी बल आवृत्ति L = 0

$$\theta = \frac{d\theta}{dt}$$

$$d\theta = 0$$

$$L = \text{constant}$$

Q1- 200 g त्रिकोणीय का एक पिण्ड के लिए जिसकी  
10 सेमी है परिष्करण किया जाता कीजिए-

$$K = \sqrt{\frac{mR^2}{m}} = \sqrt{200}$$

$$K = R$$

$$K = 10 \text{ cm} = 0.1 \text{ m}$$

Q2- एक पिण्ड किसी आवे के चारों ओर  
भूमि पर 30 नॉन्टर्मिट लगाता है  
यदि गतिज का अनुपात 8 बड़ा है तो I ज्ञात  
कीजिए-

$$E_{\text{K}} = n = 30 \text{ नॉन्टर्मिट } / \text{मिनट}$$

$$= \frac{30}{60} \text{ नॉन्टर्मिट } / \text{सेकंड}$$

$$\text{गतिज का अनुपात} = 8 \text{ बड़ा}$$

$$K = \frac{1}{2} I \omega^2$$

$$I = \frac{2K}{\omega^2}$$

$$I = \frac{2 \times 8}{4 \pi^2 (25)^2} = \frac{16}{\cancel{4} \times 9.85 \times \cancel{625}/\cancel{\pi^2}}$$

$$I = \frac{16}{\cancel{36} \times 9.85} = \frac{160}{98} = 1.6 \text{ Kg-m}$$

लम्बवत् आवों का प्रमेय -

इस प्रमेय के अनुसार किसी सामान्य का  
स्थित के लम्बवत् OZ के परिवर्तन: अड्डल  
आवृत्ति का मान लिये 0 से गुणने की  
दो परवर्प समाँ OX तथा OY के पर्व  
के बराबर होता है।

$$I_Z = OZ \text{ के परिवर्तन: } I$$

$$I_X = OX \text{ के परिवर्तन: } J$$

$$I_Y = OY \text{ के परिवर्तन: } I$$

$$I_z = I_x + I_y$$

$$I_x = \sum m y^2$$

$$I_y = \sum m x^2$$

$$I_z = \sum m r^2$$

$$= \sum m (x^2 + y^2)$$

$$= \sum m x^2 + \sum m y^2$$

$$\boxed{I_z = I_x + I_y}$$

समान्तर अक्ष की प्रमेय -

इस प्रमेय के अनुसार किसी पिंड का EF

के परिमाण प्रकृति साधूपी वा  $\frac{H-1}{H+1}$

उस पिंड के गुण आवृत्ति C ही

प्रत्येक भाग समान अक्ष AB के परिमाण

भागों आवृत्ति तथा पिंड के द्वारा का

दोनों भागों के मध्य अंतर

के बीच होता है

$$I = \sum m (r + h)^2$$

$$J = \sum m [r^2 + h^2 + 2rh]$$

$$J = [\sum mr^2 + \sum mh^2 + \sum 2mrh]$$

$$\sum mr^2 = IC + mh^2$$

$$\sum mrh = 0$$

કૃત નિપાત્રિત આંદોલનોં કી વસ્તુઓ કે અને પ્રાણી

$$I_{AB} = MR^2$$

$$\begin{aligned} I_{CD} &= I_C + Md^2 \\ &= MR^2 + M(R)^2 \\ &= 2MR^2 \end{aligned}$$

B.L.G.S.

$$I_{AB} = \frac{MR^2}{2}$$

$$\begin{aligned} I_{CD} &= I_{AB} + MR^2 \\ &= \frac{MR^2}{2} + MR^2 \\ &= \frac{3MR^2}{2} \end{aligned}$$

સુધીસ્પતન કોઈ કી પતળી હો

  $I_{AB} = \frac{Ml^2}{12}$

$$\begin{aligned} I_{CD} &= I_{AB} + M\left(\frac{l}{2}\right)^2 \\ &= \frac{Ml^2}{12} + \frac{Ml^2}{4} \\ &= \frac{Ml^2}{3} \end{aligned}$$

## आपतक 12 लैट

$$I = m \left( \frac{a^2 + b^2}{12} \right)$$

जुको हुई सतह पर गोले का लुढ़का -

म द्वारा गोला है तथा विचार है

धृति से  $0^\circ$  कोण पर जुके हुए तल पर लुढ़के रहा है गोले तथा तल के मध्य घूर्णन मुद्राओं पर है गोले का भार  $mg$  नीचे की ओर कार्य कर रहा है तथा  $mgsin\theta$  तल के समान्तर कार्य करता है और  $mgcos\theta$  तल के लम्बवत् कार्य करता है।

$$mgsin\theta - f = Ma \quad \text{--- (i)}$$

$$N = mg cos\theta \quad \text{--- (ii)}$$

गोला तल पर लुढ़के रहा है इसान्तर भूमि परि धूने के लिए उल आवृत्ति और कांतिय संरेख में स्थिर

$$T = fR \quad \text{--- (iii)}$$

$$T = I\alpha \quad \text{--- (iv)}$$

$$fR = I\alpha$$

$$f = \frac{I\alpha}{R} = \frac{I}{R} \frac{\alpha}{R}$$

$$f = \frac{Ig}{R^2}$$

$$mgsin\theta - \frac{Ig}{R^2} = Ma$$

$$mgs \sin\theta = ma + \frac{I\alpha}{R^2}$$

$$mgs \sin\theta = ma \left[ 1 + \frac{I}{MR^2} \right]$$

$$\alpha = \frac{g \sin\theta}{\left( 1 + \frac{I}{MR^2} \right)}$$

$\alpha$  का मान रखने पर

$$f = \frac{I}{R^2} \frac{g \sin\theta}{\left( 1 + \frac{I}{MR^2} \right)}$$

दबाव बल

$$f = u \times \text{प्रतिक्रिया बल}$$

$$u = \frac{f}{N} = \frac{1}{R^2} \frac{\left( g \sin\theta \right) \text{प्रतिक्रिया बल}}{\left( 1 + \frac{I}{MR^2} \right) m g \sin\theta}$$

$$u = \frac{I}{MR^2} \frac{\tan\theta}{\left( 1 + \frac{I}{MR^2} \right)}$$

## अध्याय - 4 ग्रहों तथा उपग्रहों की गति

• गुरुत्व बलकर्ता -

किन्तु दो पिण्डों के मध्य गुरुत्व के कारण लगाने गाले आकर्षण बल को गुरुत्वाकर्ता कहते हैं।

• सूरज का गुरुत्वाकर्ता का निपाम -

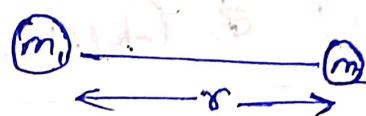
किन्तु दो पिण्डों के मध्य लगाने गाले आकर्षण बल पिण्डों के इत्यमान के गुरुत्वाकर्ता के समानुपाती होता है तथा दोनों पिण्डों के दूरी के कारण के व्युक्तसामानुपाती होता है। चित्र में दो पिण्ड  $m_1$  तथा  $m_2$  के बीच की दूरी  $r$  है।

$$F \propto m_1 m_2$$

$$F \propto \frac{1}{r^2}$$

$$F \propto \frac{m_1 m_2}{r^2}$$

$$F = \frac{G m_1 m_2}{r^2}$$



जहाँ  $G$  = गुरुत्वाकर्ता नियतांक

$$G = \frac{F r^2}{m_1 m_2}$$

$$G = \frac{F r^2}{m_1 m_2}$$

$$\text{नियत} = [M^{-1} L^3 T^{-2}]$$

सूर्य ब्रह्मांड में केन्द्र में होता है और इसके पारों ओर परिक्रमा लगाने वाले विशालकाय पिण्डों को ग्रह कहते हैं। सौरमण्डल में 8 ग्रह हैं-

→ बुध, शुक्र, बृशी, मंगल, शूद्रपति, शनि, अरुणा, वृषभ

उपग्रह-

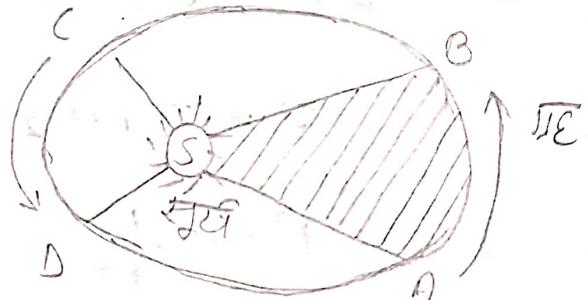
बुध एवं पिण्ड भी है जो ग्रहों के चक्रमें लगाते हैं। जिन्हें उपग्रह कहते हैं।

बृशी का उपग्रह पर्याप्तमात्रा है।

कलात्र के कक्षाशों का नियम-

① कक्षाशों का नियम-

सूर्य केन्द्र में होता है और प्रत्येक ग्रह सूर्य के पारों ओर दीर्घ वृत्तकार घण्ट में धूमते हैं। तथा सूर्य दीर्घवृत्तकार कक्षा के केन्द्र में होता है।

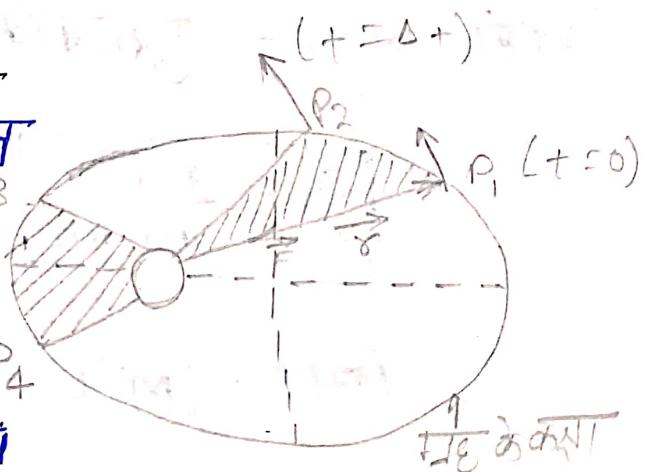


घण्ट में धूमते हैं तथा सूर्य दीर्घवृत्तकार कक्षा के केन्द्र में होता है।

② क्षेत्रफल का नियम-

इस नियम को क्षेत्रफल का नियम कहते हैं।

नियमानुसार छिद्री ग्रह तथा सूर्य को छिलाने वाली रेखा समान रहती



में समान शॉ रह रहती है।  
श्रेवकलीप चाल भिपत रहती है।

$$ASB = ACD$$

एवं सर्व से इन होता है तो चाल कम रथा  
पास होता है तो चाल आधिक

$$\Delta t \rightarrow P_1 \rightarrow P_2$$

विन्दु  $P_1$  पर वेग  $\vec{v}$  है रथा  $\Delta t$  समय में  $P_2$   
तक पहुँच जाता है

$$\Delta t \rightarrow P_1 \rightarrow P_2$$

$$\vec{r}^0 = \frac{1}{2} \times \vec{v} \Delta t$$

$$= \frac{1}{2} \vec{r} \times (\vec{v})$$

$$\vec{A}^0 = \frac{1}{2} \vec{r} \cdot (\vec{v} \times \vec{v})$$

$$\frac{\vec{A}}{\Delta t} = \frac{1}{2} (\vec{r} \times \vec{v})$$

$$\vec{p} = m \vec{v}$$

$$\vec{v} = \frac{\vec{p}}{m}$$

$\vec{v}$  का मान रखने पर

$$\frac{\vec{A}}{\Delta t} = \frac{1}{2} \vec{r} \times \frac{\vec{p}}{m}$$

$$\frac{\vec{A}}{\Delta t} = \frac{\vec{p} \times \vec{r}}{2m}$$

$$\frac{\vec{A}}{\Delta t} = \frac{1}{2} \frac{\vec{L}}{m}$$

$$L = \vec{r} \times \vec{p}$$

$\frac{A}{dt}$  शेवफलीय चाल से ग्रह का कोणिक संबंध तथा उसका द्रव्यमान है।

$$\tau = \frac{d\vec{l}}{dt}$$

$$\vec{F} \times \vec{v} = \frac{d\vec{l}}{dt}$$

$$p \gamma \sin 180^\circ = \frac{d\vec{l}}{dt}$$

$$\sin 180^\circ = 0$$

$$\omega = \frac{d\vec{l}}{dt}$$

$$d\vec{l} = 0$$

जैसा नियतांक

दौर स्थिर के पद नियतांक है इसलिए  $\frac{A}{dt}$  भी नियतांक होगा और शेवफलीय चाल नियत होगा।

परिक्रमा काल का नियम-

इस नियम को परिक्रमा काल का नियम कहते हैं इसके अनुसार किसी ग्रह का धर्म के पास भौति T का वर्ग ग्रह की धर्म से इसी R की तीसरी घात के समानुपाती होती है।

$$m = \text{ग्रह का द्रव्यमान} \quad T^2 \propto r^3$$

$$M = \text{धर्म का द्रव्यमान}$$

$$\omega = \text{कोणिप तेज}$$

$$T = \text{परिक्रमा काल}$$

$$r = \text{ग्रह की धर्म से इसी}$$

यदि किसी ग्रह को सूर्य के चारों ओर धूमने के लिए आविकेट्र बल वाला होता है तो ग्रह को सूर्य के लिए गुरुत्वाकर्षण बल ही आविकेट्र बल के नरावर होता है।

गुरुत्वाकर्षण बल = आविकेट्र बल

$$\frac{G_1 M m}{r^2} = \frac{m \omega^2 r}{\cancel{m}}$$

$$\frac{G_1 M m}{r^2} = m \left( \frac{2\pi}{T} \right)^2 r$$

$$\frac{G_1 M}{r^2} = \frac{4\pi}{T^2} r$$

$$G_1 M T^2 = 4\pi^2 r^3$$

$$T^2 = \left[ \frac{4\pi^2}{G_1 M} \right] r^3$$

$$\frac{4\pi^2}{GM} = \text{नियमिती}$$

$$T^2 \propto r^3$$

• गुरुत्व —

दो पिण्डों के मध्य लगने वाले बल को गुरुत्वाकर्षण बल कहते हैं जो इसी प्रकार की दो पिण्ड खड़ी हो तो गुरुत्वाकर्षण बल की गुरुत्व कहते हैं।

## गुरुत्वीय त्वरण -

जब कोई पिंड पड़ गिरता है तो उसके बीच में लगातार समय के साथ इष्टि होती है तो ये ~~प्रभु~~ इष्टि को लेणा कहते हैं और यह लेणा गुरुत्व के कारण हो रहा है इसलिए इसे गुरुत्वीय त्वरण कहते हैं।

$$g = 9.8 \text{ मी}/\text{s}^2$$

$$\text{विद्युत} = [LT^{-2}]$$

उत्तराधि g में सम्बन्ध -

किसी पिंड को इष्टि द्वारा दर्शाये की सतह पर पिंड रहा है पिंड का द्रव्यमान m है गुरुत्वाकरण के निपम से

$$F = \frac{GMm}{R^2} \quad \text{--- (1)}$$

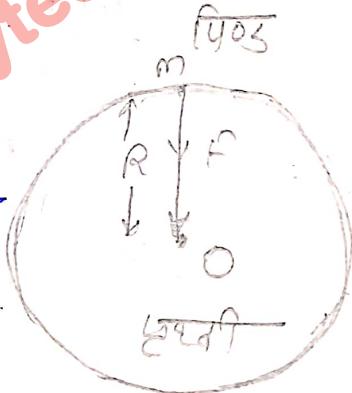
इष्टि की सतह पर गुरुत्वीय त्वरण g हो

$$गुरुत्वाकरण F = mg \quad \text{--- (2)}$$

समीक्षा (1) तथा (2) से

$$\frac{GMm}{R^2} = mg$$

$$g = \frac{GM}{R^2}$$



गुरुत्वादीप तरण के मान से परिवर्तन -

① घूमी तल के ऊपर जाने वाले -

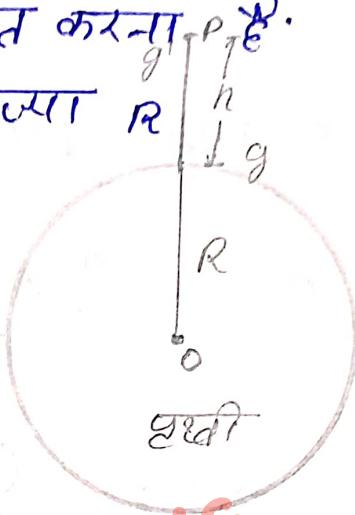
घूमी की स्थिति से इसका गुरुत्वादीप विनष्ट हो जाता है।  
घूमी का अवधारणा वाले विचार करना।

$$g = \frac{GM}{R^2}$$

$$\text{विनष्ट } P \text{ हो } g' = \frac{GM}{(R+h)^2}$$

$$= \frac{GM}{R^2 \left(1 + \frac{h}{R}\right)^2}$$

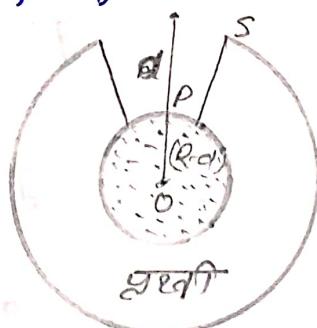
$$g' = \frac{g}{\left(1 + \frac{h}{R}\right)^2}$$



घूमी तल के ऊपर जाने वाले g का मान  
हटाया है।

② घूमी तल के नीचे जाने वाले -

घूमी की स्थिति से इसका गुरुत्वादीप g का मान  
जोड़ करना है घूमी की स्थिति से d की दूरी पर  
गुरुत्वादीप वाले विनष्ट P हो  
जाए दृश्यता है।



घूमी के  $(R-d)$  विचार वाले भूमा की विचार

$$M' = 3\pi \rho \times \text{वृत्तालं}$$

$$M' = \frac{4}{3}\pi (R-d)^3 \times \rho \quad — ①$$

पूरी दृष्टीको

$$f = \frac{4}{3} \pi (R-a)^3 x$$

2  $f = \frac{m}{\frac{4}{3} \pi (R-a)^3}$

$g$  का मान हमें ① में लिये एवं

$$m' = \frac{4}{3} \pi (R-a)^3 \times \frac{m}{\frac{4}{3} \pi (R-a)^3}$$

$$m' = \frac{(R-a)^3 \times m}{R^3}$$

$g$  का मान  $G M / R^2$

$$g = \frac{G M}{R^2}$$

$$g' = \frac{G M'}{(R-a)^2}$$

$$g' = \frac{G}{(R-a)^2} \times \frac{(R-a)^3}{R^3} m$$

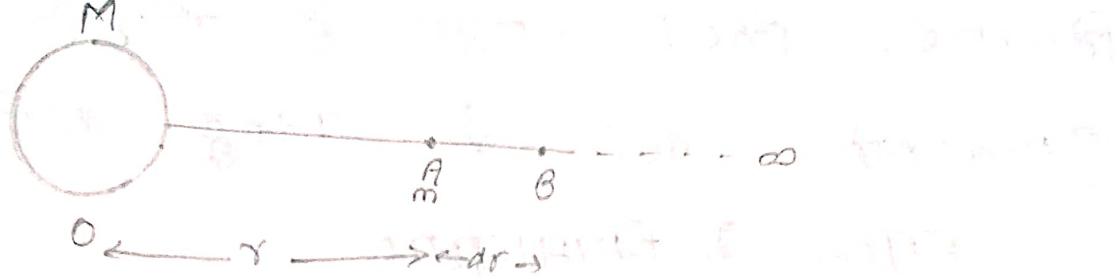
$$g' = \frac{G (R-a) m}{R^3}$$

$$g' = \frac{G m (R-a)}{R^3}$$

$$g' = \frac{G m}{R^2} \left(1 - \frac{a}{R}\right)$$

$$\boxed{g' = g \left(1 - \frac{a}{R}\right)}$$

मिथि -



पाइ किमी वर्ग को गुकलीय शेत से बाहू  
ले लाते हैं तो गुकलीय के विनष्ट  
कार्य करते हैं ऐसी प्रकार यादि कोई  
वर्ग बाहू से गुकलीय शेत के  
भीतर लाते हैं तो गुकलीय के बल  
वर्ग पर कार्य करता है।  
उद्यमान के अनन्त से गुकलीय शेत के  
भीतर लाते हो उद्यमान उपर कर्मि  
होता है गुकलीय विभव करते हैं।

$$v = \frac{\omega}{m} \quad (\text{cm} / \text{sec})^+$$

किसी घट्ट के अनन्त से गुरुत्वपूर्ण शेष  
के भौतिक लाभ हैं तो किस प्रका कार्य  
गुरुत्वपूर्ण विश्व है;

घट्ट में बिन्दु O पर M द्वयमान रखा है  
और बिन्दु A पर n द्वयमान रखा है  
M द्वा m में इसी रूपे n के अनन्त  
में गुरुत्वपूर्ण शेष के भौतिक लाभ हैं

m को A से B तक dr दूरी  
 विद्युतिकरण किरा पाता है जिसमें  
सुरक्षाकरण बल के विनाश कार्य होता है  
 + इसके नियमानुसार

$$F = \frac{GMm}{r^2}$$

$$d\omega = Fdr$$

$$d\omega = \frac{GMmdr}{r^2}$$

आनंद से पिण्ड m को सुरक्षाकरण में लाने पर

$$\omega = \int_{\infty}^r \frac{GMmdr}{r^2}$$

$$= GMm \left[ \frac{r^{-2+1}}{-2+1} \right]_{\infty}^r$$

$$= GMm \left[ \frac{r^{-1}}{-1} \right]_{\infty}^r$$

$$= - \left[ \frac{GMm}{r} \right]_{\infty}^r$$

$$\omega = - \frac{GMm}{r}$$

$\omega$  का मान एकत्र है

$$v = \frac{-\frac{GMm}{r}}{M} = -\frac{GM}{r}$$

$$v = -\frac{GM}{r}$$

## गुरुत्वायी स्थितिज कार्य -

जब वो पिण्ड एक - दूसरे के पास होते हैं तो वह एक - दूसरे पर गुरुत्वाकर्षण का लगाते हैं इसके कारण पिण्ड में

स्थितिज कार्य का लगाते हैं।

जब पिण्ड को अन्त से लाते हैं तो

दूसरे पिण्ड के पास गुरुत्वायी स्थिति के लिए उस पर किए गये कार्य गुरुत्वायी स्थितिज कार्य है।

$$OA = x, AB = dx, OP = r$$

$$F = \frac{G M m}{x^2}$$

$$d\omega = F dx$$

$$d\omega = \frac{G M m}{x^2} dx$$

$$\omega = \int_{\infty}^r \frac{G M m}{x^2} dx$$

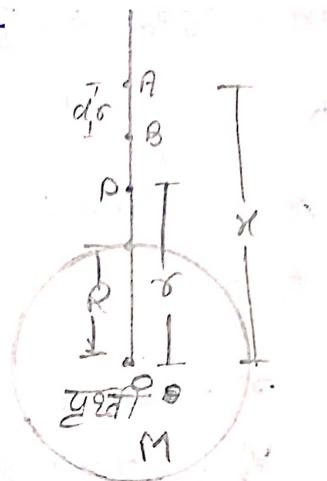
$$\omega = G M m \left[ \frac{x^{-2+1}}{-2+1} \right]_{\infty}^r$$

$$\omega = G M m \left[ \frac{x^{-1}}{-1} \right]_{\infty}^r$$

$$\omega = G M m \left[ \frac{-1}{-n} \right]_{\infty}^r$$

$$\boxed{\omega = -\frac{G M m}{r}}$$

$$\boxed{u = -\frac{G M m}{R}}$$



## उपग्रह का कक्षीय वर्ग -

$$M = \text{सूरज का द्रव्यमाण}$$

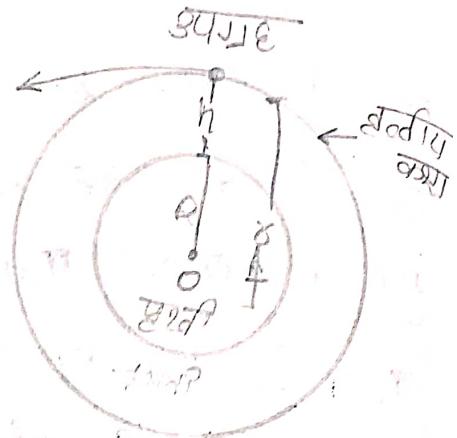
$$R = " " \text{ विमा}$$

$$m = \text{उपग्रह का द्रव्यमाण}$$

$$h = " " \text{ ऊंचाई}$$

$$r = R + h$$

$$V_r = \text{उपग्रह का कक्षीय वर्ग}$$



इस बांधे जिसके लिए उपग्रह को उसकी इकलीय कक्षा में स्थापित किया जाए उसे उपग्रह का कक्षीय वर्ग कहते हैं। उपग्रह को चक्रकर्तु लगाने के लिए आवश्यक अलग वर्ती आवश्यकता होती है औ यह गुणवान्वयन के बराबर होता है।

$$F = G \frac{m}{r^2}$$

$$\frac{mv^2}{r} = \frac{Gm}{r^2}$$

$$v^2 = \frac{GM}{r}$$

$$v_r = \sqrt{\frac{GM}{r}}$$

$$v_r = \sqrt{\frac{GM}{R+h}}$$

$$g = \frac{GM}{r^2}$$

$$GM = gR^2$$

$$v_r = \sqrt{\frac{gR^2}{R+h}}$$

$$V_r = R \sqrt{\frac{g}{R+h}}$$

उपग्रह इथी के अन्तर्गत समिध है

$$h \ll R$$

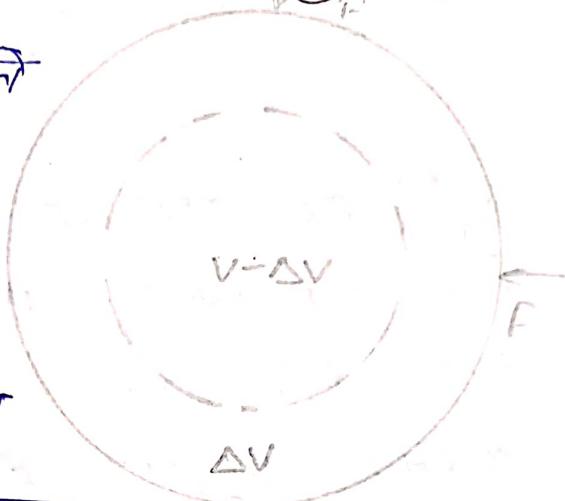
$$V_r = R \sqrt{\frac{g}{R}}$$

$$V_r = \sqrt{gR}$$

$$V_r = \sqrt{9.8 \times 6.4 \times 10^6}$$

$$V_r = 8 \text{ km/sec}$$

• बलक गुणांक या आयतन प्रत्यासृता गुणांक  
 किसी ठोस पर लगाने वाले  
 दार तथा इसके कारण  
 उपर आयतन विस्तृति  $\rightarrow$   
 के अद्यायन के लिए  
बलक गुणांक का अद्यायन  
 किया जाता है अतः प्रत्यासृता  
 सीमा में किसी वस्तु पर लगे  $\uparrow F$   
 दार प्रतिबल तथा आयतन विस्तृति के अनुपात  
 को बलक गुणांक या आयतन प्रत्यासृता  
 गुणांक कहते हैं।



$$\text{आयतन प्रत्यासृता गुणांक} = \frac{\text{दार प्रतिबल}}{\Delta V \cdot \text{विस्तृति}}$$

$$B = \frac{P}{\frac{\Delta V}{V}}$$

$$B = -\frac{P}{\frac{\Delta V}{V}}$$

-ve चिन्ह एवं वृद्धि है जिसे क्रांति  
 भी कहा जाता है।

संपीड्यता -

एवं बलक गुणांक का प्रतिलोम दोता है

$$K = \frac{1}{B}$$

## हृदय त्रुपांक -

$$\text{टीटा}(\eta) = \frac{\text{स्थर्डि देखिय प्रतिलक्ष}}{\text{स्थर्डि देखिय विकास}} = \frac{F/A}{\phi} = \frac{F}{A\phi}$$

## छिंचे दुरु ताड की प्रयोग्य स्थितिया अवधि -

बर तम किसी ताड को छिंचते हैं तो उसे ताड के बल के विकास कार्य करना पड़ता है जहाँ कार्य ताड में प्रयोग्य स्थितिया अवधि में इकट्ठा हो जाता है।

किसी ताड की लम्बाई दरमा  $\Delta L$  है यदि ताड को  $F$  बल लगाकर छिंचा जाता है उसके कारण ताड में एवं लम्बाई दृष्टि हो तो

$$\frac{\text{प्रतिलक्ष}}{= \frac{F}{A}}$$

$$\text{विकास} = \frac{\Delta L}{L}$$

$$\text{ताड का या त्रुपांक } \gamma = \frac{F/A}{\Delta L/L} = \frac{FL}{A \Delta L}$$

अतः ताड में एवं लम्बाई दृष्टि करने के लिए

$$\text{आवश्यक बल } F = \frac{Y A \Delta L}{L} = \frac{Y A \Delta L}{AL}$$

$$F = \frac{Y A \Delta L}{L}$$

यदि ताड की लम्बाई में अत्यंत सूख दृष्टि हो करने के लिए दब नारी की आवश्यकता दृष्टि है।

$$d\omega = F \times d\ell$$

$$d\omega = \frac{\gamma A \Delta L}{L} \cdot d\ell$$

उत्तर: टाइ की लम्बाई में 0 से 1 तक छाड़िये करने के लिए किया गया ऊर्ध्व

$$\int_0^w d\omega = \frac{\gamma A}{L} \int_0^{\Delta L} \lambda d\ell$$

$$= \frac{\gamma A}{L} \left[ \frac{\Delta L^2}{2} \right]_0^L$$

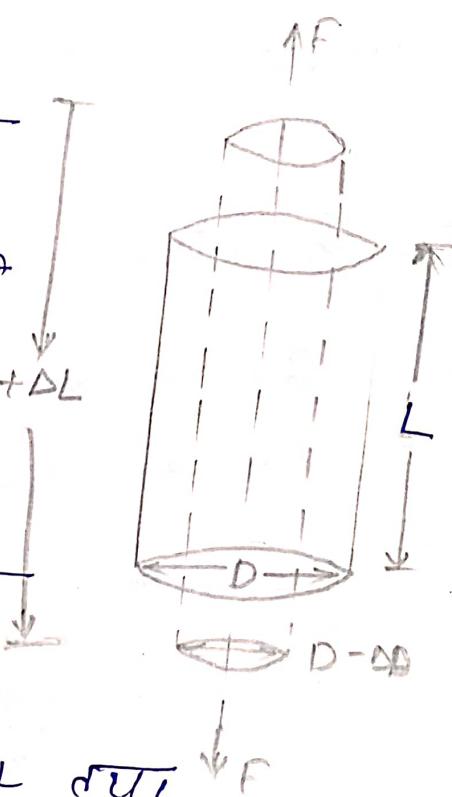
$$\omega = \frac{1}{2} \left( \frac{\gamma \Delta L}{L} \right) \left( \frac{\Delta L}{L} \right) (AL)$$

$$= \frac{1}{2} \times \text{प्रतिलिपि} \times \text{विलंबिति} \times \text{आपेक्षा}$$

### पापेक्षन का अनुप्रयोग -

जब किसी राशि को विनियोग  
लल लगाकर बढ़ावा दाता  
है तो उसकी में छाड़िये होती  
है तथा याकृ में कमी  
आती है। इसीलिए राशि में  
अनुदैर्घ्य विलंबि के साथ  
अनुप्रयोग विलंबि भी उपेक्षा  
होती है,

जित थे आराम्भिक उसकी L राशि  
याकृ D है तो F लल लगाकर उन उसकी में  
छाड़िये ΔL आकृ में D



$$\text{अनुदेश्य विकृति} = \frac{\Delta L}{L}$$

$$\text{अनुप्रस्थ विकृति} = \frac{\Delta D}{D}$$

$$\text{पायम-ज अनुपात} = \frac{\text{अनुप्रस्थ विकृति}}{\text{अनुदेश्य विकृति}}$$

$$\sigma = \frac{\Delta D/D}{\Delta L/L}$$

$$\sigma = \frac{\Delta D L}{\Delta L D}$$

दूष -

किसी सतह के  $A$  क्षेत्र पर दबाव  $P$

$$P = \frac{F}{A} = \frac{MLT^{-2}}{L^2} = [ML^{-1}T^{-2}]$$

$$\text{मात्रक} = \frac{N}{M^2} \text{ या } \text{पानी का}$$

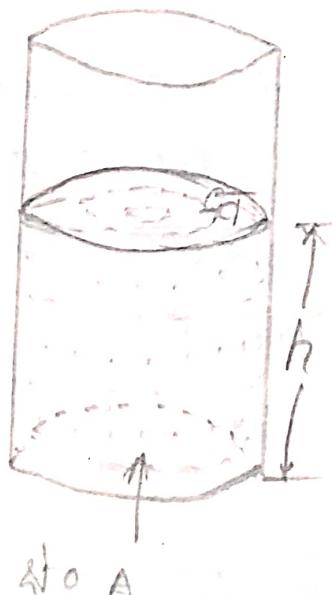
दूष के भीतर दूष रपा गतिशील में सम्बंध -

$F = \text{दूष का सम्पूर्ण भार}$

$= \text{दूष का } 3\pi r \times \text{दूष का धनाद } \times g$

$$F = A h dg$$

$$P = \frac{F}{A} = \frac{A h dg}{A} = h dg$$



## रायमंडलीय दार

सूखी के पारो और गाय के द्वारा लगापा  
गया दार रायमंडलीय दार कहलाता है।

### आणिक बला -

जब किसी पदार्थ के अनुभो पर आकर्षण  
शक्ति लगता है तो आणिक बल कहते हैं।

- (i) आकर्षक बल
- (ii) साकर्षक बल

### ① आकर्षक बल

दो विभिन्न पदार्थों के मध्य लगने परी  
आकर्षण बल को आकर्षक बल कहते हैं।

### अपॉ-नाइट्रोजन परी

एनी नियम को आधिक क्रियता है क्योंकि  
विकें अच आकर्षक बल साकर्षक बल से  
आधिक होता है।

### ii) साकर्षक बल -

जब दो पदार्थ के अनुभो के बीच लगने  
वाले आकर्षण बल को साकर्षक बल कहते  
हैं। ऐसा पारा कोण को आधिक  
क्रियता नहीं कियता है क्योंकि साकर्षक  
बल की मात्रा आकर्षक बल से आधिक  
होता है।

## आविष्कार की सीमा \*

वह आविष्कारक तम इसी जले तक कोई भू  
दृश्यरेखे अंग पर आकर्षण बल लगाते हैं।  
उसी आविष्कार की सीमा तक ही ऐसा का  
मान  $10^{-9}$  मी० होता है।

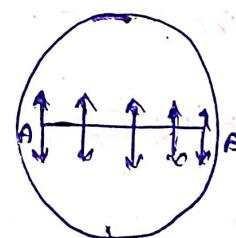
## पृष्ठ दबाव \*

वह कोई बल की गुणता पर टालते  
हैं तो वह दृश्यरेखे को आकर्ष  
लेता है। योकि गुणतम श्रेष्ठफल का उत्तरां  
श्चिप्तः दृष्ट बल का वह गुण जिससे वह गुणतम  
श्रेष्ठफल प्रदृष्ट करने का प्रयास करे वह  
पृष्ठ दबाव कहलाता है।

पृष्ठ दबाव का वैज्ञानिक दैरेया एवं गोलीय बोल्ड है  
जिसके द्वारा जल F लगाता है।

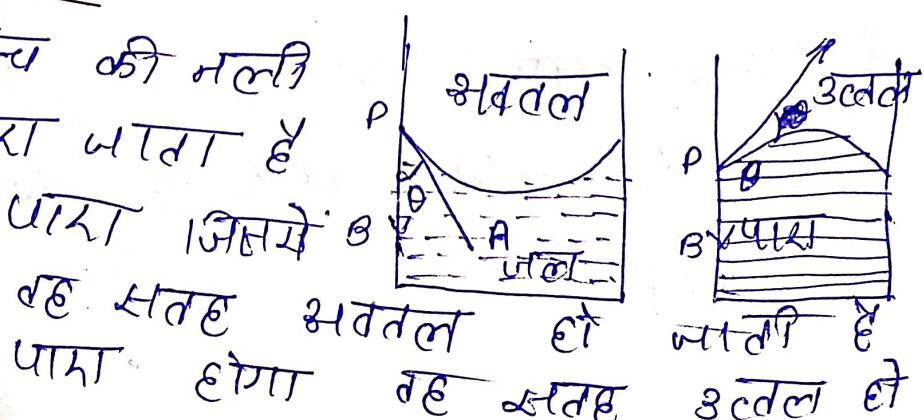
$$\text{पृष्ठ दबाव} = \frac{F}{A} \times \frac{N}{M}$$

$$[\text{पृष्ठ}] = [M T^{-2}]$$



## पर्याय कोरा \*

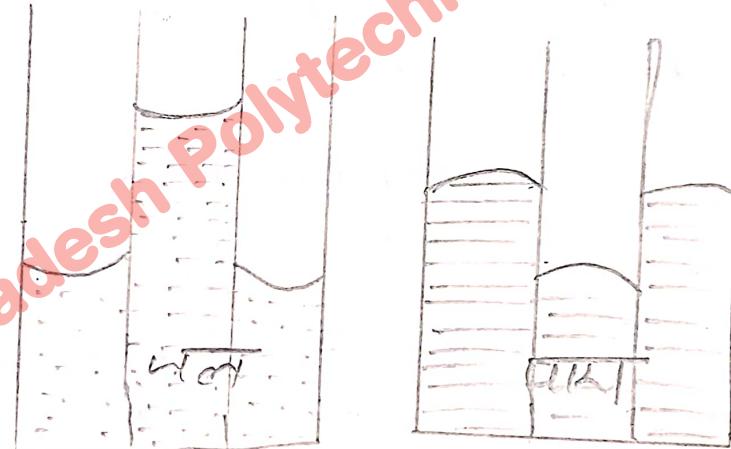
एक गुलाबी कोरा की मालिनी  
से बल मरा जाता है।  
इससे उसे पानी जिसके बाहर  
बल नहीं होता जिसमें पानी  
नहीं होता है।



ट्रैक की सतह से अपर्याप्त रेखा PA आवंटित  
नहीं है और नली से PB, PA तथा  
PB के मध्य उकोण बनता है जल का  
अपर्याप्त उकोण छोटा होता है जोकि  
आकृतिक जल का मान सांस्थितिक से  
आधिक होता है। इस पारा में अपर्याप्त  
उकोण का मान आधिक होता है जोकि  
आकृतिक जल का मान आकृतिक जल से  
आधिक होता है।

### क्षेत्रफल

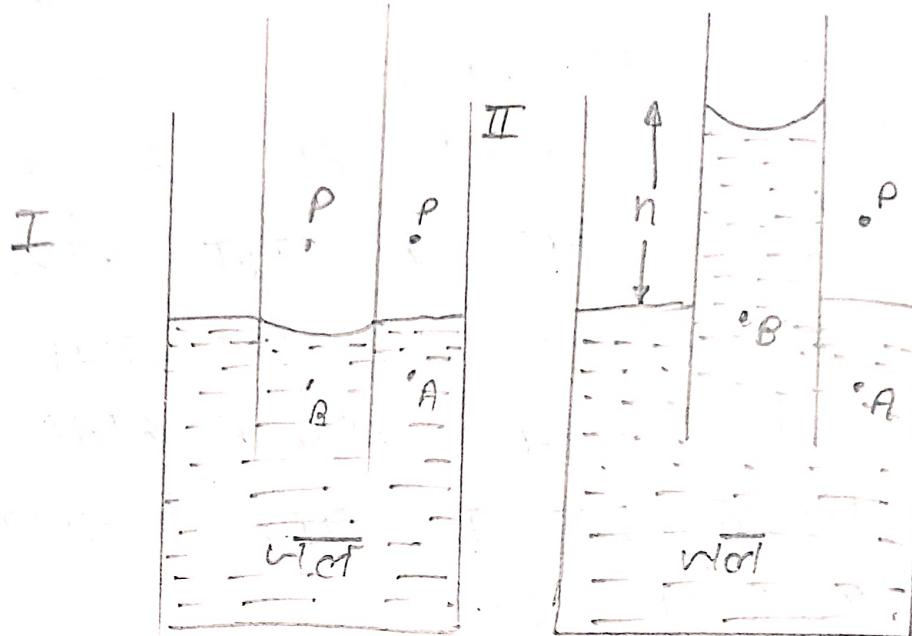
क्षेत्री नलीयों  
दीनों में से  
बुलने ही असंख्य  
आवृत्तिक व्याघ्र  
छह तम हैं।



(b)

उसे क्षेत्री नली कहते हैं यदि क्षेत्रनली के  
जल में कुशोंते हैं तो जल कुप्रभावित होता है  
यदि पारा में कुशोंते हैं तो पर्याप्त जल-प्रभाव  
नहीं है अतः क्षेत्रनली को किसी दूर  
से कुशोंते पर धर की कुप्रभाव नहीं  
निकलता तरसप क्षेत्रफल के लिए है।

क्षेत्रफली दूरी वृष्टि परियोग का समान



इसमें क्षेत्रफली बल ऐ

दुर्बोली होते हैं जोकि बलों की अवधारणा में आवेदन हैं

इनमें पर दोनों स्थितियों में अवधारणा

होता है जोकि उन्हें एक अवधारणा द्वारा

बताया जाता है कि इन दोनों

बलों का अपरिवर्तनीय विन्दु B पर है विन्दु B जोकि

P पर दोनों स्थितियों के बलों की अवधारणा

जिन्हें बलों को पर्याप्त बताता है तो

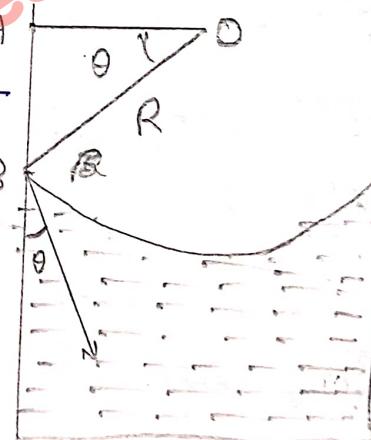
$$\text{विन्दु } B \text{ पर } \frac{\partial T}{\partial \theta} = \left( P - \frac{2T}{R} \right)$$

$$\text{कुल } \frac{\partial T}{\partial \theta} = \left( P - \frac{2T}{R} \right) + hfg = P$$

$$B + \text{ताप} = P$$

$$\frac{2T}{R} = hfg$$

Uttar Pradesh Polytechnic



चित्र में क्षानकी की विद्या र आंतर  
रेत की विद्या र , सर्प कोण θ है

$$\cos \theta = \frac{r}{R}$$

$$R = \frac{r}{\cos \theta}$$

$$\frac{2T}{R} = h \rho g$$

$$h = \frac{2T}{R \rho g}$$

$$h = \frac{2T \cos \theta}{r \rho g}$$