

Вычисление псевдообратных матриц

$$A^\dagger = \lim_{\alpha \rightarrow 0} (\alpha I + A^* A)^{-1} A^*$$

Команда: Линейная комбинация (далее ЛК..)

Состав: α_1 (Олег) + α_2 (Паша) + α_3 (Даниил) + α_4 (Артем)

Постановка задачи

- **о чем:** оцениваем методы вычислений псевдообратных матриц на практике (python + numpy)
- **зачем:** чтобы выявить наиболее устойчивые и/или быстрые методы для любых матриц и определенной структуры (например Эрмитовых)
- **качество по времени:** среднее затраченное время на вычисление
- **качество по устойчивости:** $\frac{\|\hat{x} - x\|}{\|x\|} \leq \frac{\text{cond}(A)}{1 - \text{cond}(A) \frac{\|\Delta A\|}{\|A\|}} \left(\frac{\|\Delta A\|}{\|A\|} + \frac{\|\Delta f\|}{\|f\|} \right)$
- **применяется в:** методе наименьших квадратов, задачах линейного программирования, стационарной вероятности в марковских цепях, нейронных сетях, обработке сигналов
- **примечание:** работаем исключительно с float64 (другого numpy не поддерживает в алгоритмах), над комплексными и вещественными числами

Описание методов

Для полноранговых матриц по столбцу

1. использование PLU разложения для вычисления $C = (A^* A)^{-1}$, $A^\dagger = C A^*$
2. использование QR разложения для A, с целью упрощения выражения $A^\dagger = R^{-1} Q^*$
3. использование SVD разложения для A, с целью упрощения выражения $A^\dagger = V \Sigma^{-1} U^*$

Для не полноранговых

Основная идея: использование разложений матриц в специальную структуру, чтобы можно было легко вычислить предел без необходимости интерполяции.

Такими примерами могут быть:

1. опять же SVD (вместо деления на б.м. величину, оставляем нули в Σ^\dagger , поскольку хотим min по норме решение)
2. разложение по собственным значениям (матрица должна быть диагонализуема)

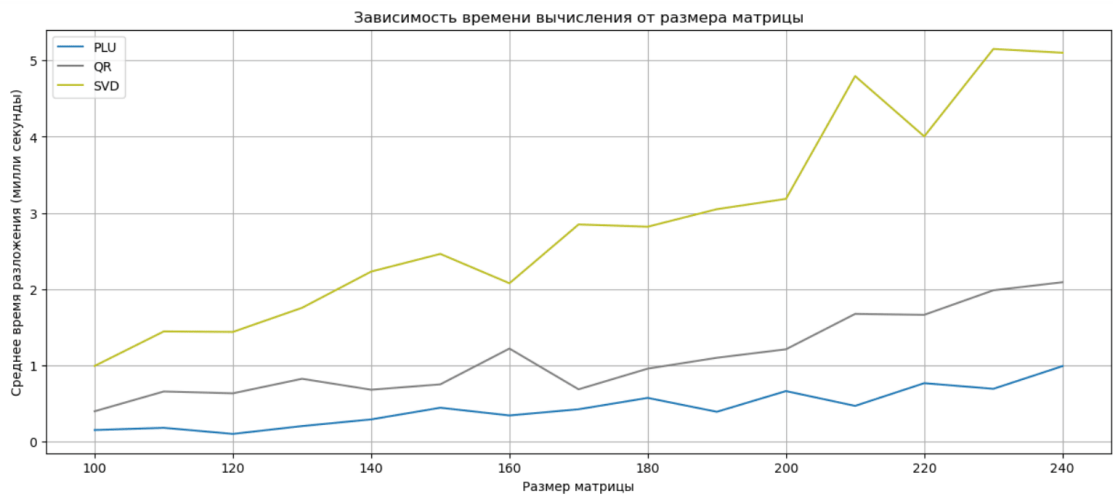
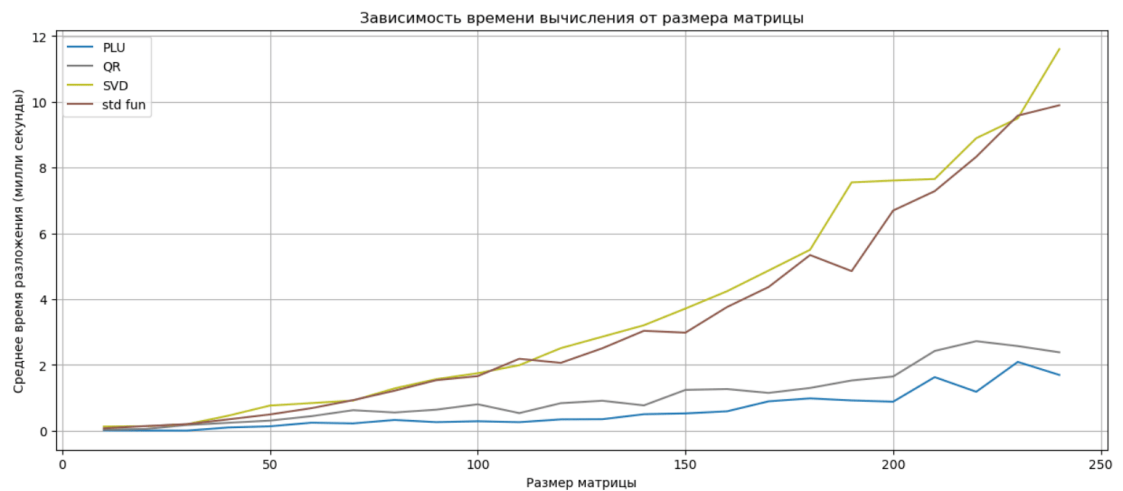
Более продвинутые методы будут разобраны отдельно

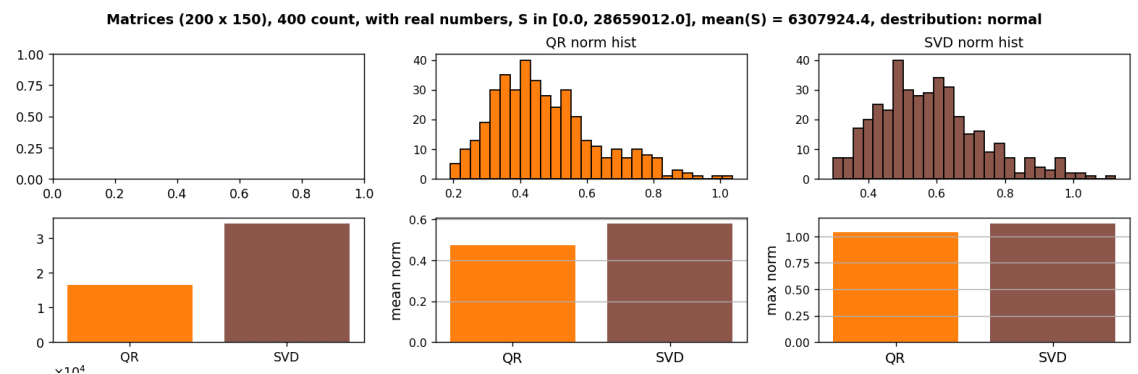
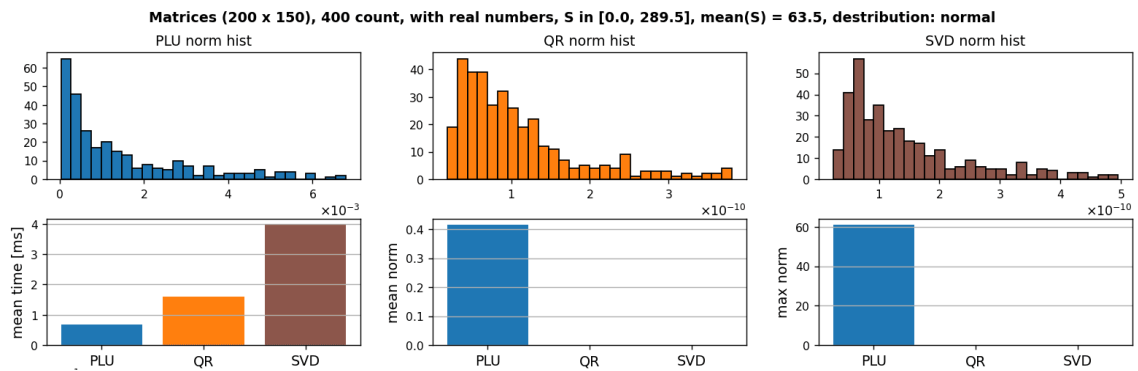
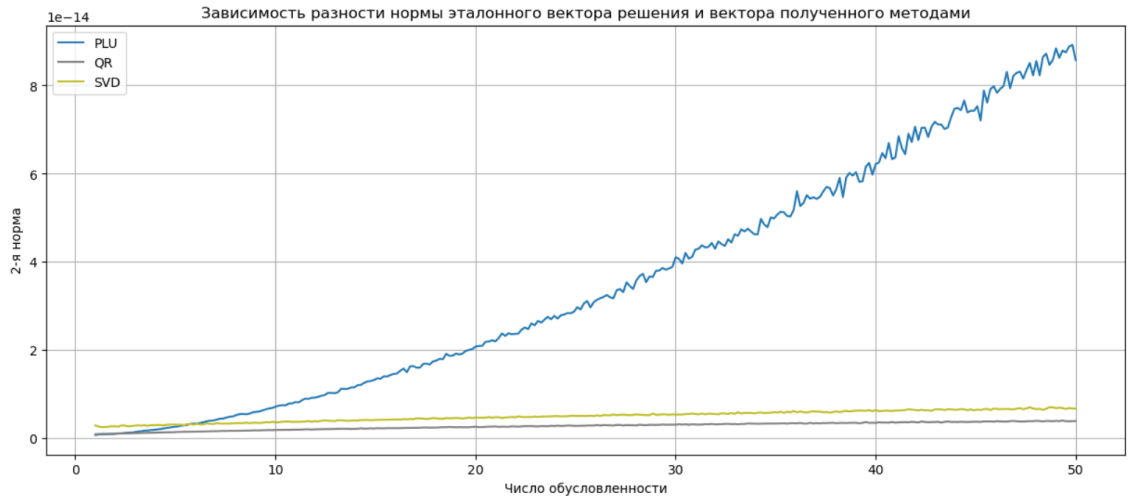
Некоторые свойства

1. $(\alpha A)^\dagger = \alpha^{-1} A^\dagger$ - выносим скаляр

2. $(UA)^\dagger = A^\dagger U^*$ и $(AU)^\dagger = U^* A^\dagger$ - выносим унитарную матрицу (хорошо сочетается с Эрмитовыми матрицами, применяется с svd)
3. $A^\dagger = (A^* A)^{-1} A^*$ - полный столбцовый ранг
4. $A^\dagger = A^* (A A^*)^{-1}$ - полный строчный ранг
5. $(A^\dagger)^\dagger = A$ - дважды псевдообратная матрица равна исходной
6. $(A^\dagger)^* = (A^*)^\dagger$ - порядок * и † не важен
7. $A^\dagger = A^* (A A^*)^\dagger$ - **вычисление через симметричную** (хороший вариант, если умеем быстро диагонализировать)
8. $A^\dagger A = A A^\dagger$, если A - нормальная

Результаты svd vs qr vs plu





Результаты для метода Гревия

Пусть матрица A получается из A_1 дописыванием столбца α справа: $A = (A_1, \alpha)$

1. Случай $A_1 \cdot A_1^\dagger \cdot \alpha = \alpha$:

Введем: $\beta = \frac{(E - A_1 \cdot A_1^\dagger) \cdot \alpha}{\|(E - A_1 \cdot A_1^\dagger) \cdot \alpha\|_2^2}$

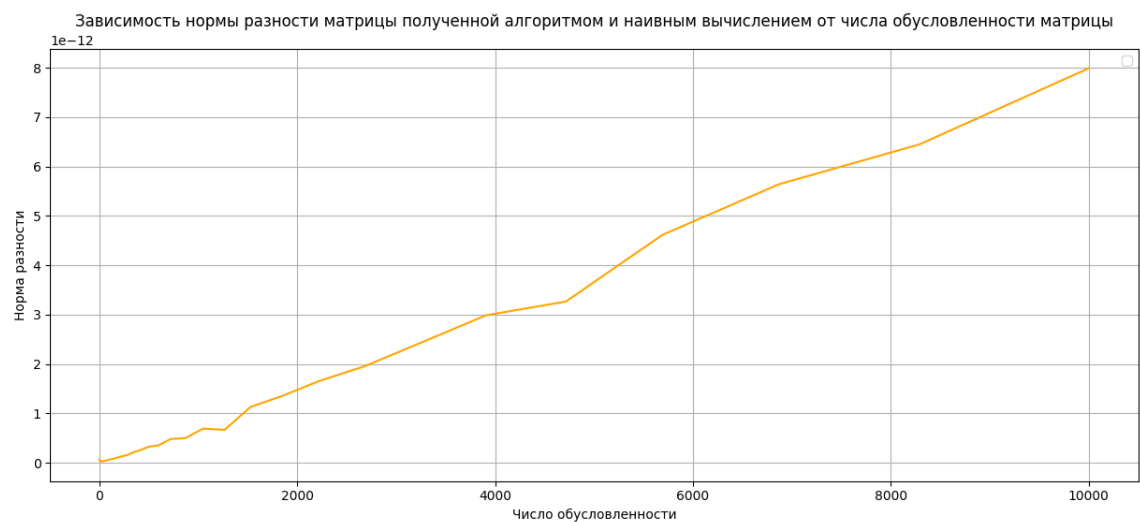
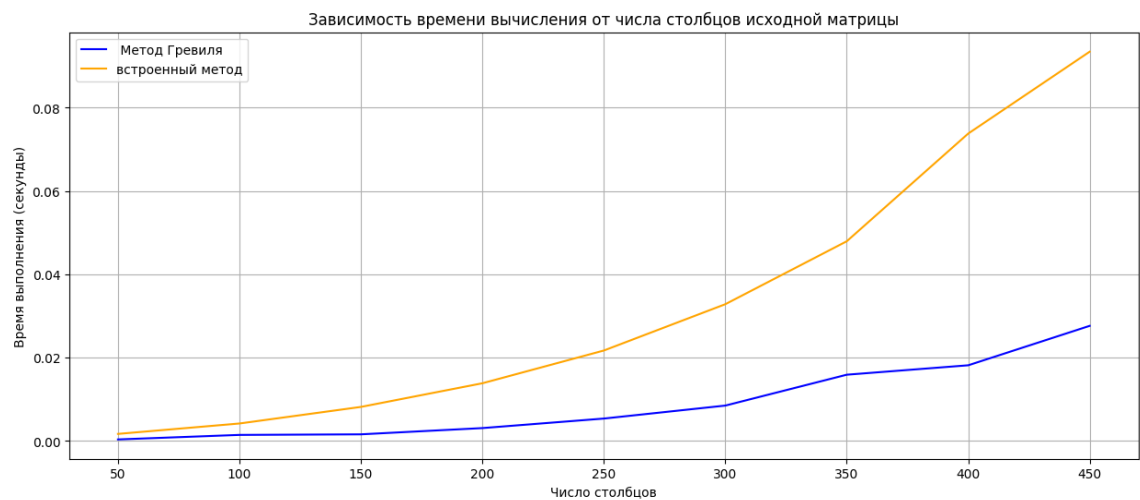
Тогда псевдообратная матрица: $A^\dagger = \begin{pmatrix} A_1^\dagger \cdot (E - \alpha \cdot \beta^T) \\ \beta^T \end{pmatrix}$

1. Случай $A_1 \cdot A_1^\dagger \cdot \alpha \neq \alpha$:

Введем: $\gamma = \frac{A_1^\dagger \cdot A_1^T \cdot A_1^\dagger \cdot \alpha}{1 + \|A_1^\dagger \cdot \alpha\|_2^2}$

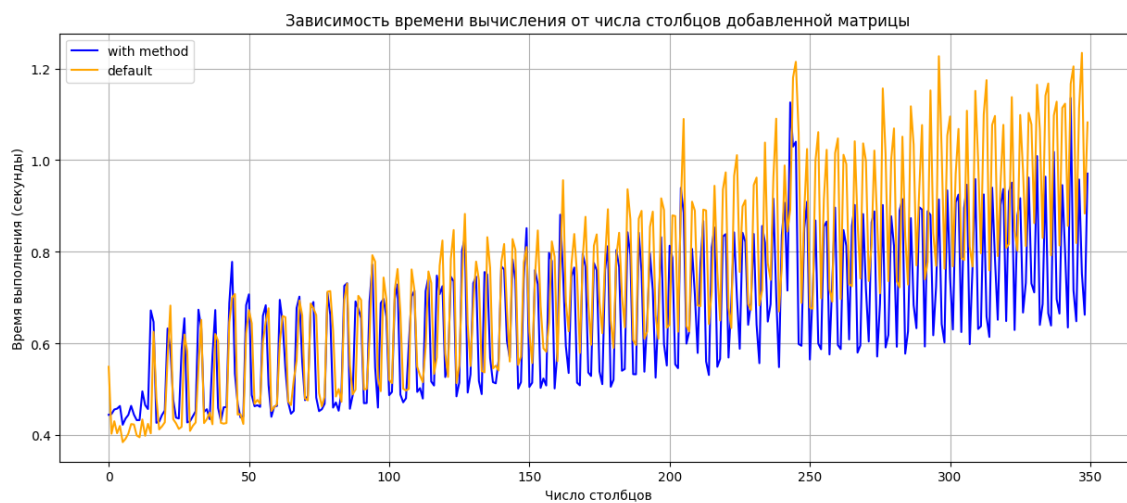
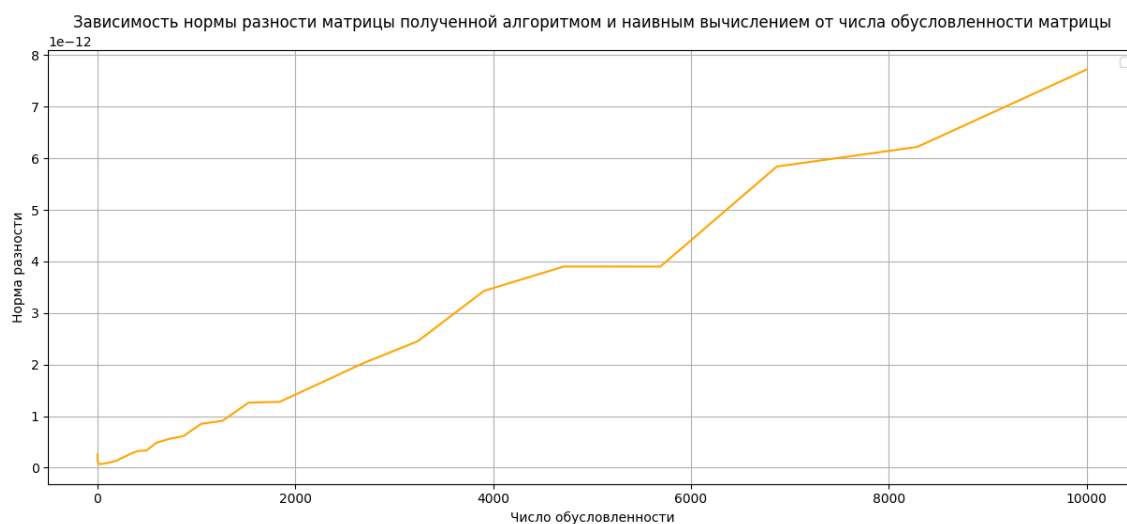
Тогда псевдообратная матрица: $A^\dagger = \begin{pmatrix} A_1^\dagger \cdot (E - \alpha \cdot \gamma^T) \\ \gamma^T \end{pmatrix}$

Таким образом мы можем взять первый столбец и последовательно добавляя новые столбцы будем производить вычисления псевдообратных матриц.



Результаты для блочных матриц

$$\begin{bmatrix} H_1 & H_2 \end{bmatrix}^+ = \begin{bmatrix} E & H_1^+ H_2 \\ H_2^+ H_1 & E \end{bmatrix}^{-1} \begin{bmatrix} H_1^+ \\ H_2^+ \end{bmatrix}^+$$



Выводы

По стандартным методам псевдообращения - ожидание совпало с реальностью.

Были найдены границы их применения и скорость работы на которую можно полагаться.

Наиболее универсальным выбором - выступает svd, наиболее выгодным для полноранговых матриц - показало себя QR разложение, а если вы уверены, что число обусловленности достаточно мало - ваш выбор PLU разложение.

Метод Гревия является удобным, если известна псевдообратная матрица для исходной и хотим найти псевдообратную к матрице, полученной из исходной добавлением строки или столбца.

Для блочных матриц удобен алгоритм, который является обобщением одного шага метода Гревия. Он обладает вычислительными преимуществами по сравнению с аналогами в случае, если известна псевдообратная матрица для исходной, а также в некоторых случаях, когда псевдообратная матрица для исходной неизвестна, - для матриц больших размеров, у которых сумма чисел столбцов соотносится с их числом строк.

Ссылка на гитхаб

<https://github.com/Acool4ik/NLA-calculation-of-pseudoinverse-matrices>
(<https://github.com/Acool4ik/NLA-calculation-of-pseudoinverse-matrices>).