Методы оптимизации Лекция 9: Введение в стохастическую оптимизацию

Александр Катруца

Физтех-школа прикладной математики и информатики Московский физико-технический институт



22 ноября 2021 г.

На прошлой лекции

- Метод сопряжённых градиентов
- Метод тяжёлого шарика
- ▶ Ускоренный градиентный метод Нестерова

▶ Детерминированные методы первого порядка

- Детерминированные методы первого порядка
- ▶ Нижние оценки для методов первого порядка

- Детерминированные методы первого порядка
- ▶ Нижние оценки для методов первого порядка
- ▶ Методы, которые достигают этих оценок

- ▶ Детерминированные методы первого порядка
- Нижние оценки для методов первого порядка
- Методы, которые достигают этих оценок

Вопросы

- Как изменятся методы при введении стохастичности в задачу?
- Как оценивать сходимость в таком случае?

Зачем вводить стохастику?

▶ Для большого числа переменных может быть очень долго вычислять точный градиент

Зачем вводить стохастику?

- ▶ Для большого числа переменных может быть очень долго вычислять точный градиент
- Стохастического градиента может быть достаточно для решения задачи

Зачем вводить стохастику?

- ▶ Для большого числа переменных может быть очень долго вычислять точный градиент
- Стохастического градиента может быть достаточно для решения задачи
- Иногда параметры задачи измеряются с естественной погрешностью

Как ввести случайность в задачу?

 Известные параметры задачи – случайные величины с известным распределением

$$\min x_1 + x_2$$
 s.t. $w_1x_1 + x_2 \ge 0$
$$w_2x_1 + x_2 \ge 0$$
 $x_{1,2} \ge 0$,

где $w_1 \sim \mathcal{U}[0,4]$, $w_2 \sim \mathcal{U}[2,3]$

Как ввести случайность в задачу?

 Известные параметры задачи – случайные величины с известным распределением

$$\begin{aligned} & \min x_1 + x_2 \\ \text{s.t.} & w_1 x_1 + x_2 \geq 0 \\ & w_2 x_1 + x_2 \geq 0 \\ & x_{1,2} \geq 0, \end{aligned}$$

где $w_1 \sim \mathcal{U}[0,4]$, $w_2 \sim \mathcal{U}[2,3]$

Целевая функция – матожидание некоторой другой функции

$$\min f(x) := \mathbb{E}_{\omega}[F(x,\omega)]$$

Как ввести случайность в задачу?

 Известные параметры задачи – случайные величины с известным распределением

$$\min x_1 + x_2$$
 s.t. $w_1x_1 + x_2 \ge 0$
$$w_2x_1 + x_2 \ge 0$$
 $x_{1,2} \ge 0$,

где $w_1 \sim \mathcal{U}[0,4]$, $w_2 \sim \mathcal{U}[2,3]$

▶ Целевая функция – матожидание некоторой другой функции

$$\min f(x) := \mathbb{E}_{\omega}[F(x,\omega)]$$

Частный случай

$$\min \frac{1}{N} \sum_{i=1}^{N} f_i(x)$$

▶ Стохастическая аппроксимация (SA)

- ▶ Стохастическая аппроксимация (SA)
 - ▶ Сгенерировать ω^k i.i.d.

- Стохастическая аппроксимация (SA)
 - ▶ Сгенерировать ω^k i.i.d.
 - lacktriangleright Вычислить стохастический градиент $G(x,\omega^k)$

- Стохастическая аппроксимация (SA)
 - ▶ Сгенерировать ω^k i.i.d.
 - lacktriangleright Вычислить стохастический градиент $G(x,\omega^k)$
 - ▶ Использовать его в стохастическом градиентном спуске

- Стохастическая аппроксимация (SA)
 - ▶ Сгенерировать ω^k i.i.d.
 - lacktriangle Вычислить стохастический градиент $G(x,\omega^k)$
 - ▶ Использовать его в стохастическом градиентном спуске
- Усреднённая по сэмплам аппроксимация (SAA)

- Стохастическая аппроксимация (SA)
 - ▶ Сгенерировать ω^k i.i.d.
 - lacktriangle Вычислить стохастический градиент $G(x,\omega^k)$
 - ▶ Использовать его в стохастическом градиентном спуске
- ▶ Усреднённая по сэмплам аппроксимация (SAA)
 - lacktriangle Сгенерировать N сэмплов ω_1,\ldots,ω_N

- Стохастическая аппроксимация (SA)
 - ▶ Сгенерировать ω^k i.i.d.
 - lacktriangle Вычислить стохастический градиент $G(x,\omega^k)$
 - ▶ Использовать его в стохастическом градиентном спуске
- ▶ Усреднённая по сэмплам аппроксимация (SAA)
 - lacktriangle Сгенерировать N сэмплов ω_1,\dots,ω_N
 - Вычислить эмпирическую оценку целевой функции $\hat{f}_N = rac{1}{N} \sum_{i=1}^N F(x,\omega_i)$

- Стохастическая аппроксимация (SA)
 - ▶ Сгенерировать ω^k i.i.d.
 - lacktriangle Вычислить стохастический градиент $G(x,\omega^k)$
 - ▶ Использовать его в стохастическом градиентном спуске
- ▶ Усреднённая по сэмплам аппроксимация (SAA)
 - Сгенерировать N сэмплов ω_1,\ldots,ω_N
 - Вычислить эмпирическую оценку целевой функции $\hat{f}_N = \frac{1}{N} \sum_{i=1}^N F(x,\omega_i)$
 - lacktriangle Минимизировать \hat{f}_N вместо исходной функции f

Постановка задачи

$$\min_{x \in \mathbb{R}^n} \frac{1}{N} \sum_{i=1}^N f_i(x)$$

- $f_i(x)$ могут быть невыпуклыми
- ightharpoonup n может быть порядка 10^6 и больше
- lacktriangleright N также может быть очень большим

Пример 1

▶ Стохастическая оценка следа матрицы

$$trace(A) = trace(AI) = trace(A\mathbb{E}_z z z^\top) = \mathbb{E}_z(z^\top A z),$$

где z – вектор из стандартного нормального распределения или распределения Радемахера

- lacktriangle Матожидание заменим на несмещённую оценку \hat{f}_N как в SAA подходе
- lacktriangle Минимизируем \hat{f}_N для фиксированных z_i из предыдущего пункта

Пример 2

- Задача классификации
- lacktriangle Функция ошибки ℓ аддитивна по объектам обучающей выборки

$$\min_{w} \frac{1}{N} \sum_{i=1}^{N} \ell(w|x_i)$$

 Интерпретация через эмпирический риск и приближение истинного распределения данных

Стохастический градиентный спуск (SGD)

$$x_{k+1} = x_k - \alpha_k h_k,$$

где

- $lacktriangledown h_k = f_{i_k}'(x_k)$, $i_k \in \{1,\dots,N\}$ выбирается случайно
- $lackbox{ } h_k=rac{1}{|\mathcal{I}_k|}\sum_{i\in\mathcal{I}_k}f_i'(x_k)$, $\mathcal{I}_k\subset\{1,\ldots,N\}$ некоторое подмножество индексов, обычно, фиксированной мощности $|\mathcal{I}_k|=m$

Свойства

1. Несмещённая оценка градиента

$$\mathbb{E}[h_k] = f'(x_k)$$

2. Большая дисперсия

Сходимость

Теорема

Пусть f выпуклая функция с Липшицевым градиентом с константой L. Тогда если SGD генерирует h_k такие что ${\rm Var}(h_k) \le \sigma^2$ и $\alpha_k \le \frac{1}{L}$ тогда

$$\mathbb{E}[f(\bar{x}_k)] - f^* \le \frac{\|x_0 - x^*\|_2^2}{\alpha_k k} + \frac{\alpha_k \sigma^2}{2}$$

В частности после $k=\frac{(\sigma^2+L\|x^*-x_0\|_2^2)^2}{\varepsilon^2}$ итераций при условии $\alpha_k=\frac{1}{\sqrt{k}}$ получим решение с точностью 2ε

▶ Пусть X_ω даёт несмещённую оценку для параметра x: $\mathbb{E}_\omega[X_\omega] = x$

- ▶ Пусть X_{ω} даёт несмещённую оценку для параметра x: $\mathbb{E}_{\omega}[X_{\omega}] = x$
- lacktriangle Пусть $Z_\omega = X_\omega Y_\omega$ так что $\mathbb{E}_\omega[Y_\omega] pprox 0$

- ▶ Пусть X_{ω} даёт несмещённую оценку для параметра x: $\mathbb{E}_{\omega}[X_{\omega}] = x$
- lacktriangle Пусть $Z_\omega = X_\omega Y_\omega$ так что $\mathbb{E}_\omega[Y_\omega] pprox 0$
- ▶ Тогда $\mathbb{E}_{\omega}[X_{\omega}] = \mathbb{E}_{\omega}[Z_{\omega}] = x$

- ▶ Пусть X_{ω} даёт несмещённую оценку для параметра x: $\mathbb{E}_{\omega}[X_{\omega}] = x$
- lacktriangle Пусть $Z_\omega = X_\omega Y_\omega$ так что $\mathbb{E}_\omega[Y_\omega] pprox 0$
- lacktriangle Тогда $\mathbb{E}_{\omega}[X_{\omega}] = \mathbb{E}_{\omega}[Z_{\omega}] = x$
- $ightharpoonup {
 m Var}(Z_\omega)={
 m Var}(X_\omega)+{
 m Var}(Y_\omega)-2{
 m Cov}(X_\omega,Y_\omega)\ll {
 m Var}(X_\omega)$ если Y_ω сильно коррелирует с X_ω

- ▶ Пусть X_{ω} даёт несмещённую оценку для параметра x: $\mathbb{E}_{\omega}[X_{\omega}] = x$
- lacktriangle Пусть $Z_\omega = X_\omega Y_\omega$ так что $\mathbb{E}_\omega[Y_\omega] pprox 0$
- lacktriangle Тогда $\mathbb{E}_{\omega}[X_{\omega}] = \mathbb{E}_{\omega}[Z_{\omega}] = x$
- $ightharpoonup {
 m Var}(Z_\omega)={
 m Var}(X_\omega)+{
 m Var}(Y_\omega)-2{
 m Cov}(X_\omega,Y_\omega)\ll {
 m Var}(X_\omega)$ если Y_ω сильно коррелирует с X_ω

Рецепт по уменьшению дисперсии

Найти такую оценку Y, что

- 1. Матожидание близко к 0
- 2. Сильно коррелирует с данной оценкой X

Stochastic average gradient (Schmidt, Le Roux, Bach 2013)

- ▶ Инициализация x_0 и $g_i^0 = x_0, i = \{1, ..., N\}$
- lacktriangle На k-ой итерации выбираем i_k и обновляем $g_{i_k}^k = f_{i_k}'(x_k)$
- $x_{k+1} = x_k \alpha_k \frac{1}{N} \sum_{i=1}^{N} g_i^k$
- Более наглядная запись

$$x_{k+1} = x_k - \alpha_k \left(\frac{1}{N} g_{i_k}^{(k+1)} - \frac{1}{N} g_{i_k}^k + \frac{1}{N} \sum_{i=1}^N g_i^k \right)$$

Уменьшение дисперсии

$$X = g_{i_k}^{(k+1)} \text{ in } \mathbb{E}_{\omega}[X] = f'(x_k)$$

$$lacksquare Y = g_{i_k}^k - \sum\limits_{i=1}^N g_i^k$$
 in $\mathbb{E}_{\omega}[Y]
eq 0$

$$||X - Y||_2 = ||(g_{i_k}^{(k+1)} - g_{i_k}^k) + \sum_{i=1}^N g_i^k||_2 \to 0, \ k \to \infty$$

Дисперсия итоговой оценки стремится к 0

Сходимость для L-выпуклой функции

Теорема

Пусть f_i дифференцируемы с Липшицевым градиентом, $\bar{x}^{(k)}=\frac{1}{k}\sum_{i=0}^{k-1}x_i,~\alpha_k=\frac{1}{16L}$ и инициализация

$$g_i^0 = f_i'(x_0) - f'(x_0), \ i = 1, \dots, N$$

даёт

$$\mathbb{E}[f(\bar{x}^{(k)})] - f(x^*) \le \frac{48n}{k} (f(x_0) - f^*) + \frac{128L}{k} ||x_0 - x^*||_2^2$$

Сравнение

$$\frac{48n}{k}(f(x_0) - f^*) + \frac{128L}{k} ||x_0 - x^*||_2^2$$

Зависимость от n в первом слагаемом!

GD

$$\frac{L\|x_0 - x^*\|_2^2}{k}$$

SGD

$$\frac{\|x_0 - x^*\|_2^2 + \sigma^2}{2\sqrt{k}}$$

Сходимость для L-выпуклой и μ -сильно выпуклой функции

Теорема

При тех же предположениях, что и в теореме для L-выпуклой функции выполнено следующее

$$\mathbb{E}[f(\bar{x}^{(k)})] - f(x^*) \le \left(1 - \min\left\{\frac{\mu}{16L}, \frac{1}{8n}\right\}\right)^k \left(\frac{3}{2}(f(x_0) - f^*) + \frac{4L}{n} \|x^* - x_0\|_2^2\right)$$

- Адаптируется к сильной выпуклости
- Аналогичен GD
- ▶ SGD даёт только $\mathcal{O}(1/k)$

Комментарии

- ▶ Для SAG необходима аккуратная настройка
- ightharpoonup Начальное приближение лучше получать после одной эпохи SGD + сохранение g_i^0
- ightharpoonup Выбор $lpha_k$

SAGA (Defazio, Bach, Lacoste-Julien 2014)

Аналогично SAG, но

$$x_{k+1} = x_k - \alpha_k \left(g_{i_k}^{(k+1)} - g_{i_k}^k + \frac{1}{N} \sum_{i=1}^N g_i^k \right)$$

- ▶ Несмещённая оценка: $\mathbb{E}[Y] = 0$
- ▶ Дисперсия выше, чем у SAG
- Аналогичный анализ уменьшения дисперсии
- ▶ Обобщается на композитные задачи
- Оценки сходимости для двух классов выпуклых функций аналогичны SAG
- ▶ Детали реализации аналогичны SAG

SVRG (Johnson, Zhang 2013)

- lacktriangle Инициализация $ar{x}_0$
- ▶ Цикл k = 1, 2, ...
 - $\bar{x} = \bar{x}_0$
 - $\bar{\mu} = f'(\bar{x})$
 - $x_0 = \bar{x}_0$
 - ▶ Цикл $m=1,\ldots,l$
 - ▶ Случайно выбрать $i_m \in \{1, ..., N\}$

)

$$x_{m+1} = x_m - \alpha (f'_{i_m}(x_m) - f'_{i_m}(\bar{x}) + \bar{\mu})$$

 $\bar{x}_0 = x_l$

Особенности

- ► Аналог SAGA
- ▶ Гораздо более простое доказательство
- Зависит от размера эпох

Недостатки методов уменьшения дисперсии

- ▶ Требуют вычисления точного градиента
- Зависят от дополнительных параметров
- ▶ Нет универсального способа запуска

Безградиентные методы

Зачем нужны?

- Целевая переменная дискретная
- ▶ Градиент вычислить сложно и долго

Безградиентные методы

Зачем нужны?

- Целевая переменная дискретная
- Градиент вычислить сложно и долго

Примеры

- Все задачи про принятие решений и выбор элемента из конечного множества
- Подбор гиперпараметров в моделях машинного обучения
- Параметры скаляризации для задач многокритериальной оптимизации

Имитация отжига

- Аналогия процедуры в металлургии, при которой происходит кристаллизация вещества при постепенном понижении температуры
- Основные шаги алгоритма
 - ▶ Инициализация начальной точки и параметров
 - На каждой итерации происходит обновление параметров с некоторой вероятностью, которая зависит от температуры

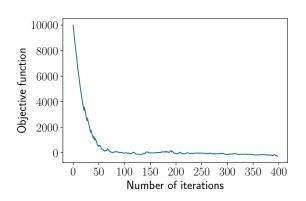
$$\mathbb{P}(\mathbf{x}_k \to \mathbf{x}^*) = \begin{cases} 1 & f(\mathbf{x}^*) < f(\mathbf{x}_k) \\ \exp\left(-\frac{f(\mathbf{x}^*) - f(\mathbf{x}_k)}{T/k}\right) & f(\mathbf{x}^*) > f(\mathbf{x}_k) \end{cases}$$

▶ Подбор знаменателя — эвристика

Пример задачи

Задача о разбиении вершин графа с матрицей ${f W}$

$$\min \mathbf{x}^{\top} \mathbf{W} \mathbf{x}$$
 s.t. $x_i \in \{-1, 1\}$



$$\alpha_k = 1/k$$

Резюме

- Различные способы появления случайности
- SAA vs SA
- ▶ Наличие шума приводит к замедлению SGD
- Различные способы усреднения градиентов приводят к ускорению
- ▶ Завышенные требования для реальных задач
- Безградиентные методы: имитация отжига