

Funções Reais de n Variáveis Reais: diferenciabilidade

Maria Joana Torres

2021/22

Definição:

Seja $f: U \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ uma função definida no aberto $U \subset \mathbb{R}^n$ e seja $a = (a_1, \dots, a_n) \in U$.

Para cada $i = 1, \dots, n$, a **derivada parcial de f em ordem a x_i no ponto a** é o número real

$$\frac{\partial f}{\partial x_i}(a) = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(a + h e_i) - f(a)}{h} = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(a_1, \dots, a_i + h, \dots, a_n) - f(a_1, \dots, a_n)}{h}$$

caso este limite exista.

Na prática estamos a considerar a função real de variável real definida numa vizinhança de a_i por

$$x \mapsto f(a_1, \dots, a_{i-1}, x, a_{i+1}, \dots, a_n)$$

e a calcular a sua derivada no ponto a_i .

Observação:

Fixemos $i \in \{1, \dots, n\}$.

Como U é aberto, existe $\varepsilon > 0$ tal que $a + te_i \in U$, para todo o $t \in]-\varepsilon, \varepsilon[$.

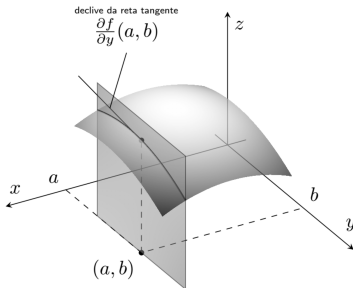
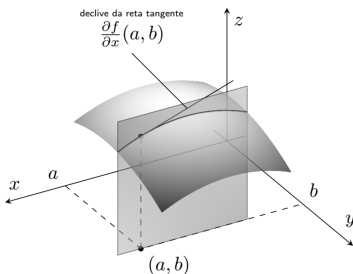
Então está bem definido o caminho retilíneo $\alpha:]-\varepsilon, \varepsilon[\rightarrow U$, $\alpha(t) = a + te_i$.

A função $\varphi:]-\varepsilon, \varepsilon[\rightarrow \mathbb{R}$, $\varphi(t) = f(a + te_i)$ é essencialmente a restrição de f ao segmento de reta $]a - \varepsilon e_i, a + \varepsilon e_i[$ que passa no ponto a e é paralelo ao i -ésimo eixo coordenado de \mathbb{R}^n .

A definição de derivada parcial de f em ordem a x_i no ponto a diz que

$$\frac{\partial f}{\partial x_i}(a) = \varphi'(0).$$

Derivadas parciais \rightsquigarrow significado geométrico



- A derivada parcial $\frac{\partial f}{\partial x}(a, b)$ é o *declive da reta tangente à curva no ponto $(a, b, f(a, b))$, obtida da intersecção do gráfico de f com o plano paralelo a XOZ com equação $y = b$.*
- A derivada parcial $\frac{\partial f}{\partial y}(a, b)$ é o *declive da reta tangente à curva no ponto $(a, b, f(a, b))$, obtida da intersecção do gráfico de f com o plano paralelo a YOZ com equação $x = a$.*

Definição:

Seja $f: U \subset \mathbb{R}^n \longrightarrow \mathbb{R}$ uma função definida no aberto $U \subset \mathbb{R}^n$.

Para cada $i = 1, \dots, n$, a **função derivada parcial de f em ordem a x_i** é a função real de n variáveis reais definida por:

$$\begin{aligned} \frac{\partial f}{\partial x_i}: \quad V_i \subset \mathbb{R}^n &\longrightarrow \mathbb{R} \\ x &\longmapsto \frac{\partial f}{\partial x_i}(x), \end{aligned}$$

onde V_i é o subconjunto dos pontos de U para os quais a derivada parcial de f em ordem a x_i existe.

Notação:

As notações mais usadas para a derivada parcial de f em ordem a x_i são:

$$\frac{\partial f}{\partial x_i}, \quad f_{x_i}, \quad D_{x_i} f, \quad D_i f$$

Dada $f: U \subset \mathbb{R}^n \longrightarrow \mathbb{R}$ e um ponto $a = (a_1, a_2, \dots, a_n) \in U$ suponhamos que queremos calcular a derivada parcial $\frac{\partial f}{\partial x_i}(a)$, para algum $i \in \{1, 2, \dots, n\}$.

Caso 1: Se numa vizinhança do ponto a , a função f é definida por uma única expressão, então:

1. consideram-se $x_1, x_2, \dots, x_{i-1}, x_{i+1}, \dots, x_n$ como constantes;
2. deriva-se a expressão $f(x_1, x_2, \dots, x_n)$ em ordem à variável x_i , usando as regras usuais para o cálculo das derivadas de funções de uma variável;
3. substitui-se $x_1 = a_1, x_2 = a_2, \dots, x_n = a_n$.

Caso 2: Se em qualquer vizinhança do ponto a , a função f é definida em termos de duas ou mais expressões, temos de usar a definição de derivada parcial de f em ordem a x_i no ponto a e calcular o correspondente limite.

Exemplo 1:

$$f(x, y) = \begin{cases} \frac{xy}{x^2 + y^2} & \text{se } (x, y) \neq (0, 0) \\ 0 & \text{se } (x, y) = (0, 0) \end{cases}$$

Caso 1: $(x, y) \neq (0, 0)$

$$\frac{\partial f}{\partial x}(x, y) = \frac{y^3 - x^2 y}{(x^2 + y^2)^2} \quad \text{e} \quad \frac{\partial f}{\partial y}(x, y) = \frac{x^3 - xy^2}{(x^2 + y^2)^2}$$

Caso 2: $(x, y) = (0, 0)$

$$\lim_{h \rightarrow 0} \frac{f((0, 0) + h(1, 0)) - f(0, 0)}{h} = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(h, 0) - f(0, 0)}{h} = 0 \rightsquigarrow \frac{\partial f}{\partial x}(0, 0) = 0$$

$$\lim_{h \rightarrow 0} \frac{f((0, 0) + h(0, 1)) - f(0, 0)}{h} = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(0, h) - f(0, 0)}{h} = 0 \rightsquigarrow \frac{\partial f}{\partial y}(0, 0) = 0$$

Exemplo 1 (continuação):

$$f(x, y) = \begin{cases} \frac{xy}{x^2+y^2} & \text{se } (x, y) \neq (0, 0) \\ 0 & \text{se } (x, y) = (0, 0) \end{cases}$$

Temos então que:

$$f_x(x, y) = \begin{cases} \frac{y^3 - x^2 y}{(x^2 + y^2)^2} & \text{se } (x, y) \neq (0, 0) \\ 0 & \text{se } (x, y) = (0, 0) \end{cases}$$
$$f_y(x, y) = \begin{cases} \frac{x^3 - xy^2}{(x^2 + y^2)^2} & \text{se } (x, y) \neq (0, 0) \\ 0 & \text{se } (x, y) = (0, 0) \end{cases}$$

Observemos que f não é contínua na origem (nem sequer possui limite na origem; basta estudar o limite trajectorial ao longo de retas $y = mx$, $m \in \mathbb{R}$).

O exemplo anterior mostra que a existência de derivadas parciais num ponto não implica a continuidade da função nesse ponto

$$\text{existem } f_{x_1}(a), \dots, f_{x_n}(a) \not\Rightarrow f \text{ é contínua em } a$$

Com efeito, a continuidade no ponto a depende dos valores da função em todos os pontos de alguma bola aberta centrada em a , enquanto que a derivada parcial em ordem a x_i depende apenas dos valores da função em todos os pontos de algum segmento de reta centrado em a e paralelo ao eixo Oe_i .

Exemplo 2:

$$f(x, y) = \begin{cases} 0 & \text{se } (x, y) \in]0, 1[\times]0, 1[\\ 1 & \text{se } (x, y) \in B((7, 0), 1) \end{cases}$$

A função f é contínua. É evidente que

$$\frac{\partial f}{\partial x}(x, y) = \frac{\partial f}{\partial y}(x, y) = 0,$$

para todo $(x, y) \in]0, 1[\times]0, 1[\cup B((7, 0), 1)$.

No exemplo anterior, f tem derivadas parciais nulas em todo o domínio e, no entanto, f não é constante. Nem sequer é constante na direção de OX .

Teorema:

Seja $f: U \subset \mathbb{R}^n \longrightarrow \mathbb{R}$ uma função definida no aberto U .

- Se $f_{x_i}(x) = 0$ para todo $x \in U$, então f é constante em cada segmento de reta contido em U e paralelo a e_i .
- Se $f_{x_i}(x) > 0$ para todo $x \in U$, então f é estritamente crescente, no sentido de e_i , em cada segmento de reta contido em U e paralelo a e_i .
- Se $f_{x_i}(x) < 0$ para todo $x \in U$, então f é estritamente decrescente, no sentido de e_i , em cada segmento de reta contido em U e paralelo a e_i .

Definição:

Seja $f: U \subset \mathbb{R}^n \longrightarrow \mathbb{R}$ uma função definida no aberto $U \subset \mathbb{R}^n$ e seja $a = (a_1, \dots, a_n) \in U$. Consideremos um vetor $v \in \mathbb{R}^n$, com $v = v_1 e_1 + \dots + v_n e_n$.

A derivada direcional de f no ponto a segundo o vetor v é o número real

$$\frac{\partial f}{\partial v}(a) = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(a + h v) - f(a)}{h} = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(a_1 + h v_1, \dots, a_n + h v_n) - f(a_1, \dots, a_n)}{h}$$

caso este limite exista.

Observação:

A derivada direcional de f segundo o vetor e_i da base canónica de \mathbb{R}^n coincide, em cada ponto, com a derivada parcial de f em relação à variável x_i :

$$\frac{\partial f}{\partial e_i}(a) = \frac{\partial f}{\partial x_i}(a).$$

Observação:

Como U é aberto, existe $\varepsilon > 0$ tal que $a + tv \in U$, para todo o $t \in] - \varepsilon, \varepsilon[$.

Então está bem definido o caminho retilíneo $\alpha:] - \varepsilon, \varepsilon[\rightarrow U$, $\alpha(t) = a + tv$.

A função $\phi:] - \varepsilon, \varepsilon[\rightarrow \mathbb{R}$, $\phi(t) = f(a + tv)$ é essencialmente a restrição de f ao segmento de reta $]a - \varepsilon v, a + \varepsilon v[$ que passa no ponto a e é paralelo ao vetor v .

A definição de derivada direcional de f no ponto a segundo o vetor v diz que

$$\frac{\partial f}{\partial v}(a) = \phi'(0).$$

Definição:

Seja $f: U \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ uma função definida no aberto $U \subset \mathbb{R}^n$. Consideremos um vetor $v \in \mathbb{R}^n$.

A **função derivada direcional de f segundo o vetor v** é a função real de n variáveis reais definida por:

$$\begin{aligned} \frac{\partial f}{\partial v}: \quad V \subset \mathbb{R}^n &\longrightarrow \mathbb{R} \\ x &\longmapsto \frac{\partial f}{\partial v}(x), \end{aligned}$$

onde V é o subconjunto dos pontos de U para os quais a derivada direcional de f segundo o vetor v existe.

Notação:

As notações mais usadas para a derivada direcional são:

$$\frac{\partial f}{\partial v}, \quad f_v, \quad D_v f$$

Exemplo:

$$f(x, y) = \begin{cases} \frac{x^3 y}{x^6 + y^2} & \text{se } (x, y) \neq (0, 0) \\ 0 & \text{se } (x, y) = (0, 0) \end{cases}$$

Calcular $\frac{\partial f}{\partial v}(0, 0)$, $v = (v_1, v_2) \in \mathbb{R}^2 \setminus \{(0, 0)\}$

Temos que:

$$\begin{aligned} \frac{\partial f}{\partial v}(0, 0) &= \lim_{h \rightarrow 0} \frac{f((0, 0) + h(v_1, v_2)) - f(0, 0)}{h} \\ &= \lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(hv_1, hv_2) - f(0, 0)}{h} \\ &= \lim_{h \rightarrow 0} \frac{\frac{h^4 v_1^3 v_2}{h^6 v_1^6 + h^2 v_2^2}}{h} = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{h v_1^3 v_2}{h^4 v_1^6 + v_2^2} = 0, \quad \forall v \in \mathbb{R}^2 \setminus \{(0, 0)\} \end{aligned}$$

Observemos que f não é contínua em $(0, 0)$ porque não existe o limite na origem.

No exemplo anterior f não é contínua. Mas existe $\frac{\partial f}{\partial v}(0,0)$, para todo $v \in \mathbb{R}^2$. Assim,

$$\text{existem } \frac{\partial f}{\partial v}(a), \forall v \in \mathbb{R}^2 \not\Rightarrow f \text{ é contínua em } a$$

Com efeito, a continuidade no ponto a depende dos valores da função em todos os pontos de alguma bola aberta centrada em a , enquanto que a derivada direcional segundo o vetor v no ponto a depende apenas dos valores da função em todos os pontos de algum segmento de reta centrado em a e com a direção do vetor v .

Teorema:

Seja $f: U \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ uma função definida no aberto U e $v \in \mathbb{R}^n \setminus \{0\}$ um vetor.

- Se $\frac{\partial f}{\partial v}(x) = 0$ para todo $x \in U$, então f é constante em cada segmento de reta contido em U e paralelo a v .
- Se $\frac{\partial f}{\partial v}(x) > 0$ para todo $x \in U$, então f é estritamente crescente, no sentido de v , em cada segmento de reta contido em U e paralelo a v .
- Se $\frac{\partial f}{\partial v}(x) < 0$ para todo $x \in U$, então f é estritamente decrescente, no sentido de v , em cada segmento de reta contido em U e paralelo a v .

Teorema: [Valor Médio de Lagrange]:

Sejam $f: U \rightarrow \mathbb{R}$ uma função definida no aberto $U \subset \mathbb{R}^n$ e $a \in U$, $v \in \mathbb{R}^n \setminus \{0\}$ tais que o segmento de reta $[a, a + v]$ está contido em U .

Se f é contínua em $[a, a + v]$ e existe $\frac{\partial f}{\partial v}(x)$ para todo $x \in]a, a + v[$, então

$$\exists p \in]a, a + v[: \frac{\partial f}{\partial v}(p) = f(a + v) - f(a).$$

Corolário:

Seja $f: U \rightarrow \mathbb{R}$ uma função definida no aberto conexo $U \subset \mathbb{R}^n$.

Se $\frac{\partial f}{\partial v}(x) = 0$, para todo $x \in U$ e para todo $v \in \mathbb{R}^n \setminus \{0\}$, então f é constante em U .

Seja $f: U \rightarrow \mathbb{R}$ uma função que possui derivadas parciais

$$\frac{\partial f}{\partial x_1}(x), \dots, \frac{\partial f}{\partial x_n}(x)$$

em todo o ponto x do aberto $U \subset \mathbb{R}^n$.

A **derivada parcial em ordem a** x_j da função $\frac{\partial f}{\partial x_i}: U \rightarrow \mathbb{R}$ no ponto $x \in U$ será indicada por

$$\frac{\partial^2 f}{\partial x_j \partial x_i}(x) = \frac{\partial}{\partial x_j} \left(\frac{\partial f}{\partial x_i} \right) (x), \quad i, j = 1, \dots, n.$$

Também usamos a notação $f_{x_i x_j}$. Se $i = j$ usamos a notação $f_{x_i}^2$ ou $\frac{\partial^2 f}{\partial x_i^2}$.

Se essas **derivadas parciais de segunda ordem** existirem em cada ponto $x \in U$ teremos n^2 funções

$$\frac{\partial^2 f}{\partial x_j \partial x_i}(x): U \rightarrow \mathbb{R}.$$

A possibilidade de derivar parcialmente mantém-se, pelo que podemos definir as **derivadas parciais de terceira ordem** da função f . E assim sucessivamente, definindo-se as derivadas parciais de qualquer ordem $k \in \mathbb{N}$.

Em geral, a mera existência das derivadas parciais de segunda ordem em algum ponto x não assegura que se tenha

$$\frac{\partial^2 f}{\partial x_j \partial x_i}(x) = \frac{\partial^2 f}{\partial x_i \partial x_j}(x),$$

como se vê no seguinte exemplo:

Exemplo:

$$f(x, y) = \begin{cases} \frac{x^3 y - xy^3}{x^2 + y^2} & \text{se } (x, y) \neq (0, 0) \\ 0 & \text{se } (x, y) = (0, 0) \end{cases}$$

Verifique que:

$$\frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y}(0, 0) = 1 \quad \text{e} \quad \frac{\partial^2 f}{\partial y \partial x}(0, 0) = -1.$$

Teorema: [Schwarz]:

Seja $f: U \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ uma função tal que existem, em todos os pontos do aberto U , as derivadas parciais

$$\frac{\partial f}{\partial x_i}, \quad \frac{\partial f}{\partial x_j}, \quad \frac{\partial^2 f}{\partial x_j \partial x_i}.$$

Se as funções $\frac{\partial f}{\partial x_i}$ e $\frac{\partial^2 f}{\partial x_j \partial x_i}$ são contínuas em U , então também existe a derivada parcial $\frac{\partial^2 f}{\partial x_i \partial x_j}$ em todos os pontos de U e tem-se

$$\frac{\partial^2 f}{\partial x_i \partial x_j}(x) = \frac{\partial^2 f}{\partial x_j \partial x_i}(x), \quad \forall x \in U.$$

Observação:

Em todos os pontos $x \in U$ onde existem as derivadas parciais de segunda ordem da função $f: U \rightarrow \mathbb{R}$, os números $h_{ij}(x) = f_{x_i x_j}(x)$ formam uma matriz $H(x) = [h_{ij}(x)]$, chamada a **matriz hessiana** da função f . Sob as hipóteses enunciadas, o Teorema de Schwarz afirma que a matriz hessiana de f é simétrica.

Seja $f: X \subset \mathbb{R} \longrightarrow \mathbb{R}$ uma função derivável num ponto $a \in X \cap X'$ e seja $c = f'(a)$. Significa que

$$\lim_{x \rightarrow a} \frac{f(x) - f(a)}{x - a} = c$$

ou de modo equivalente

$$\lim_{x \rightarrow a} \frac{f(x) - f(a) - c(x - a)}{x - a} = 0$$

ou ainda

$$\lim_{x \rightarrow a} \frac{f(x) - f(a) - L_a(x - a)}{|x - a|} = 0 \quad \text{ou} \quad \lim_{x \rightarrow a} \frac{|f(x) - f(a) - L_a(x - a)|}{|x - a|} = 0.$$

em que $L_a: \mathbb{R} \longrightarrow \mathbb{R}$ é definida por $L_a(y) = c y$.

Esta expressão pode ser generalizada para funções cujo domínio está contido em \mathbb{R}^n .

Definição:

Sejam $U \subset \mathbb{R}^n$ um conjunto aberto, $f: U \longrightarrow \mathbb{R}$ e $a \in U$.

Diz-se que f é **diferenciável no ponto** a se existir uma aplicação linear

$$L_a: \mathbb{R}^n \longrightarrow \mathbb{R}$$

tal que

$$\lim_{x \rightarrow a} \frac{|f(x) - f(a) - L_a(x - a)|}{\|x - a\|} = 0$$

ou, equivalentemente,

$$\lim_{v \rightarrow 0} \frac{|f(a + v) - f(a) - L_a(v)|}{\|v\|} = 0.$$

Note-se que nas condições acima, f é diferenciável em a se e só se

$$\lim_{x \rightarrow a} \frac{f(x) - f(a) - L_a(x - a)}{\|x - a\|} = 0.$$

Teorema:

Sejam $U \subset \mathbb{R}^n$ um conjunto aberto, $f: U \longrightarrow \mathbb{R}$ e $a \in U$.

Se f é diferenciável em a então existe **uma e uma só** aplicação linear $L_a: \mathbb{R}^n \longrightarrow \mathbb{R}$ tal que

$$\lim_{v \rightarrow 0} \frac{f(a+v) - f(a) - L_a(v)}{\|v\|} = 0.$$

Definição:

A esta aplicação linear chama-se **derivada de f no ponto a** e representa-se por $f'(a)$. É também usada na literatura a notação $Df(a)$.

Teorema:

Sejam $U \subset \mathbb{R}^n$ um conjunto aberto, $f: U \rightarrow \mathbb{R}$ e $a \in U$.

Se f é diferenciável em a então f possui derivada direcional em a segundo todas as direções e

$$f'(a)(v) = \frac{\partial f}{\partial v}(a).$$

Demonstração:

Se $v = 0$ o resultado é trivial. Se $v \neq 0$ então, por hipótese,

$$\lim_{x \rightarrow a} \frac{f(x) - f(a) - f'(a)(x - a)}{\|x - a\|} = 0.$$

Em particular, fazendo $x = a + hv$, obtemos

$$\lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(a + hv) - f(a) - f'(a)(hv)}{|h|\|v\|} = 0.$$

Demonstração (continuação):

Temos assim, sucessivamente

$$\lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(a + hv) - f(a) - f'(a)(hv)}{|h|} = 0,$$

$$\lim_{h \rightarrow 0} \left| \frac{f(a + hv) - f(a) - hf'(a)(v)}{h} \right| = 0,$$

$$\lim_{h \rightarrow 0} \left| \frac{f(a + hv) - f(a)}{h} - f'(a)(v) \right| = 0,$$

$$\lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(a + hv) - f(a)}{h} - f'(a)(v) = 0$$

e, finalmente,

$$\lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(a + hv) - f(a)}{h} = f'(a)(v).$$

Observações: Sejam $U \subset \mathbb{R}^n$ um conjunto aberto, $f: U \longrightarrow \mathbb{R}$ e $a \in U$.

1. Se f é diferenciável em a então existem as derivadas parciais de f em a e para todo $v = (v_1, v_2, \dots, v_n) \in \mathbb{R}^n$,

$$\frac{\partial f}{\partial v}(a) = v_1 \frac{\partial f}{\partial x_1}(a) + \dots + v_n \frac{\partial f}{\partial x_n}(a).$$

Com efeito, temos que

$$\begin{aligned} \frac{\partial f}{\partial v}(a) &= f'(a)(v) \\ &= f'(a)(v_1 e_1 + \dots + v_n e_n) \\ &= v_1 f'(a)(e_1) + \dots + v_n f'(a)(e_n) \\ &= v_1 \frac{\partial f}{\partial x_1}(a) + \dots + v_n \frac{\partial f}{\partial x_n}(a) \end{aligned}$$

Observações: Sejam $U \subset \mathbb{R}^n$ um conjunto aberto, $f: U \longrightarrow \mathbb{R}$ e $a \in U$.

2. Se existirem derivadas parciais de f em a , então f é diferenciável em a sse

$$\lim_{x \rightarrow a} \frac{f(x) - f(a) - L_a(x - a)}{\|x - a\|} = 0$$

ou, equivalentemente,

$$\lim_{v \rightarrow 0} \frac{f(a + v) - f(a) - L_a(v)}{\|v\|} = 0,$$

onde L_a é a aplicação linear

$$\begin{aligned} L_a: \quad \mathbb{R}^n &\longrightarrow \mathbb{R} \\ v &\mapsto \frac{\partial f}{\partial v}(a) = v_1 \frac{\partial f}{\partial x_1}(a) + \cdots + v_n \frac{\partial f}{\partial x_n}(a) \end{aligned}$$

Consequências: Sejam $U \subset \mathbb{R}^n$ um conjunto aberto, $f: U \longrightarrow \mathbb{R}$ e $a \in U$.

1.a) se não existe $\frac{\partial f}{\partial v}(a)$ para algum v então f não é diferenciável no ponto a ;

1.b) se para algum vetor v tivermos

$$\frac{\partial f}{\partial v}(a) \neq v_1 \frac{\partial f}{\partial x_1}(a) + \cdots + v_n \frac{\partial f}{\partial x_n}(a),$$

então f não é diferenciável em a ;

2. se existirem derivadas parciais de f em a , então f é diferenciável em a sse

$$\lim_{v \rightarrow 0} \frac{f(a+v) - f(a) - \left[v_1 \frac{\partial f}{\partial x_1}(a) + \cdots + v_n \frac{\partial f}{\partial x_n}(a) \right]}{\|v\|} = 0.$$

Seja $f: U \rightarrow \mathbb{R}$ uma função definida no aberto U diferenciável em $a \in U$. Consideremos a aplicação linear derivada de f no ponto a , $f'(a): \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$.

Tratando-se de uma aplicação linear, $f'(a)$ pode ser identificada pela sua matriz, digamos $\mathcal{M}(f'(a))$, relativamente às bases canónicas de \mathbb{R}^n e de \mathbb{R} :

$$f'(a)(v) = \mathcal{M}(f'(a))v.$$

Como

$$\begin{aligned} f'(a)(v) &= v_1 \frac{\partial f}{\partial x_1}(a) + \cdots + v_n \frac{\partial f}{\partial x_n}(a) \\ &= \begin{bmatrix} \frac{\partial f}{\partial x_1}(a) & \cdots & \frac{\partial f}{\partial x_n}(a) \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} v_1 \\ \vdots \\ v_n \end{bmatrix} \end{aligned}$$

temos que

$$\mathcal{M}(f'(a)) = \begin{bmatrix} \frac{\partial f}{\partial x_1}(a) & \cdots & \frac{\partial f}{\partial x_n}(a) \end{bmatrix}.$$

Observação: Se $U \subset \mathbb{R}$ então $f'(a)$ pode ser identificada com a matriz 1×1 , $\left[\frac{df}{dx}(a)\right]$, ou seja, pelo número real $\frac{df}{dx}(a)$, como é habitual.

Definição: Sejam $U \subset \mathbb{R}^n$ um conjunto aberto, $f: U \rightarrow \mathbb{R}$ e $a \in U$.

Define-se o **gradiente** de f em a e denota-se por $\nabla f(a)$ como sendo o vetor

$$\nabla f(a) = \left(\frac{\partial f}{\partial x_1}(a), \dots, \frac{\partial f}{\partial x_n}(a) \right).$$

Sejam $U \subset \mathbb{R}^n$ um conjunto aberto, $f: U \rightarrow \mathbb{R}$ e $a \in U$. Se f é diferenciável em a podemos escrever

$$\begin{array}{lll} f'(a): & \mathbb{R}^n & \longrightarrow \mathbb{R}. \\ v & \longmapsto & \nabla f(a) \cdot v \end{array}$$

Diferenciabilidade \rightsquigarrow Significado geométrico (em \mathbb{R}^2)

Seja $U \subset \mathbb{R}^2$ um conjunto aberto e suponhamos que $f: U \rightarrow \mathbb{R}$ é diferenciável no ponto $(a, b) \in U$. Então existem as derivadas parciais de f em (a, b) tendo-se

$$f(a + v_1, b + v_2) = f(a, b) + \underbrace{v_1 \frac{\partial f}{\partial x}(a, b) + v_2 \frac{\partial f}{\partial y}(a, b)}_{L(v_1, v_2), \text{ parte linear}} + \underbrace{o(v_1, v_2)}_{\text{resto}},$$

para todo o vetor $(v_1, v_2) \in \mathbb{R}^2$ tal que $(a, b) + (v_1, v_2) \in U$, onde

$$\lim_{(v_1, v_2) \rightarrow (0, 0)} \frac{o(v_1, v_2)}{\|(v_1, v_2)\|} = 0.$$

Pondo $(a + v_1, b + v_2) = (x, y)$, obtemos

$$f(x, y) = f(a, b) + \underbrace{(x - a) \frac{\partial f}{\partial x}(a, b) + (y - b) \frac{\partial f}{\partial y}(a, b)}_{L(x-a, y-b), \text{ parte linear}} + \underbrace{o(x - a, y - b)}_{\text{resto}},$$

para todo $(x, y) \in U$, onde

$$\lim_{(x, y) \rightarrow (a, b)} \frac{o(x - a, y - b)}{\sqrt{(x - a)^2 + (y - b)^2}} = 0.$$

Para (x, y) suficientemente próximo de (a, b) , isto é, quando a distância $\sqrt{(x-a)^2 + (y-b)^2}$ é suficientemente pequena, os valores de $f(x, y)$ podem ser aproximados por

$$T(x-a, y-b) = f(a, b) + (x-a) \frac{\partial f}{\partial x}(a, b) + (y-b) \frac{\partial f}{\partial y}(a, b).$$

Geometricamente, significa que:

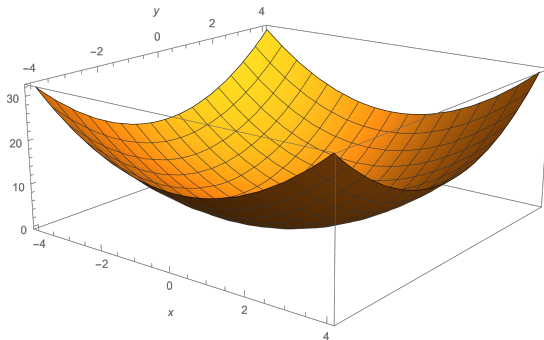
- no ponto (a, b) , a superfície $z = f(x, y)$ do gráfico de f não apresenta “bico”.
- para (x, y) suficientemente próximo de (a, b) , tal superfície confunde-se com a superfície plana (que lhe é tangente no ponto (a, b)) de equação

$$z = f(a, b) + (x-a) \frac{\partial f}{\partial x}(a, b) + (y-b) \frac{\partial f}{\partial y}(a, b).$$

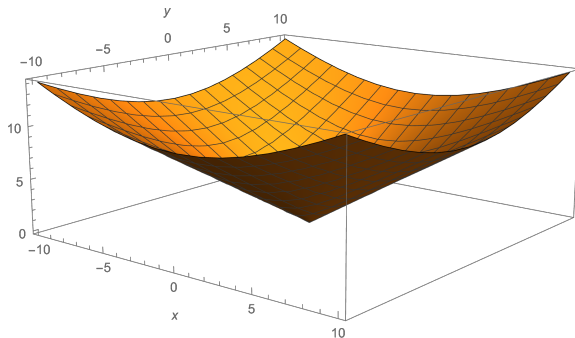
- para (x, y) suficientemente próximo de (a, b) , a função f pode ser aproximada pela função polinomial de grau não superior a um, definida por

$$f(a, b) + (x-a) \frac{\partial f}{\partial x}(a, b) + (y-b) \frac{\partial f}{\partial y}(a, b).$$

Exemplo 1: A função $f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ definida por $f(x, y) = x^2 + y^2$ é diferenciável na origem.



Exemplo 2: A função $f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ definida por $f(x, y) = \sqrt{x^2 + y^2}$ não é diferenciável na origem.



Definição:

Uma função $f: U \longrightarrow \mathbb{R}$, em que $U \subset \mathbb{R}^n$ é um aberto, diz-se de **classe C^1** se admitir derivadas parciais contínuas.

Teorema: [condição suficiente de diferenciabilidade]:

Se U é um aberto de \mathbb{R}^n e $f: U \longrightarrow \mathbb{R}$ é uma função de classe C^1 então f é diferenciável em U .

Teorema:

Sejam $U \subset \mathbb{R}^n$ um conjunto aberto, $f: U \rightarrow \mathbb{R}$ e $a \in U$.

Se f é diferenciável em a então f é contínua em a .

Demonstração:

Como f é diferenciável no ponto a , existem as derivadas parciais de f em a tendo-se

$$f(x) = f(a) + (x_1 - a_1) \frac{\partial f}{\partial x_1}(a) + \cdots + (x_n - a_n) \frac{\partial f}{\partial x_n}(a) + o(x - a), \quad \text{com} \quad \lim_{x \rightarrow a} \frac{o(x - a)}{\|x - a\|} = 0.$$

Tomando o limite quando x tende para a na expressão anterior e atendendo a que $\lim_{x \rightarrow a} \frac{o(x - a)}{\|x - a\|} = 0 \implies \lim_{x \rightarrow a} o(x - a) = 0$, vem

$$\lim_{x \rightarrow a} f(x) = f(a),$$

ou seja, f é contínua em a .

Consequência:

f descontínua no ponto $a \implies f$ não é diferenciável no ponto a .

Definição:

Uma função $f: U \rightarrow \mathbb{R}$, em que $U \subset \mathbb{R}^n$ é um aberto, diz-se de **classe** C^k e escreve-se $f \in C^k(U)$ (ou simplesmente $f \in C^k$) se f admitir derivadas parciais de qualquer ordem $p \leq k$ contínuas.

Convencionou-se que f é uma função de classe C^0 quando f é contínua e que f é de classe C^∞ quando f é de classe C^k para todo $k = 0, 1, 2, 3, \dots$.
Escreve-se $f \in C^0(U)$ e $f \in C^\infty(U)$, respetivamente.

Exemplo:

Toda a função polinomial $p: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ é de classe C^∞ .

Suponhamos que $f: U \rightarrow \mathbb{R}$ é diferenciável no aberto $U \subset \mathbb{R}^n$. Então existem as derivadas parciais de primeira ordem que definem novas funções em U ,

$$f_{x_i}: U \rightarrow \mathbb{R}.$$

- Se cada uma das funções f_{x_i} é também diferenciável em U , diz-se que a função f é **duas vezes diferenciável**.

Se for este o caso, tem-se que existem em U as derivadas parciais de segunda ordem, que definem novas funções em U ,

$$f_{x_i x_j}: U \rightarrow \mathbb{R}, \quad i, j = 1, 2, \dots, n.$$

- Se cada uma das funções $f_{x_i x_j}$ é também diferenciável em U , diz-se que a função f é **três vezes diferenciável**.
- Em geral, para cada $k \in \mathbb{N}$, diz-se que a função f é **k vezes diferenciável** quando f e todas as suas derivadas parciais até à ordem $k - 1$ são funções diferenciáveis em U .
- Dizemos que f é **infinitamente diferenciável** quando f e todas as suas derivadas parciais de qualquer ordem são diferenciáveis em U .