

廖威豪

深圳

男 | 3年经验

17898450881 | wesleyliao@outlook.com



自我评价

擅长将视觉算法落地于边缘平台，具备系统级部署与性能调优能力。拥有3年边缘AI视觉算法开发和多模态系统集成经验，熟悉Jetson和RK3588等边缘平台，熟练YOLOv5/v11, DeepStream, TensorRT应用于视频渲染识别和实时模型部署。主持机器狗守控系统，光伏检测，数字人RAG等项目，实现从原型到商用落地。其中机器狗项目曾获国家级展会展示与媒体报道。

工作经验

启迪数字科技（深圳）有限公司 - 嵌入式工程师

2023-06 ~ 至今

- 办公智能控制：Home Assistant 边缘盒子 + 数字孪生系统，实现电力统计与设备联动控制
- 数字人RAG体系：Milvus+BM25+Rerank+LLM 私有化部署
- 巡逻机器人系统：基于Jetson Orin Nano部署YOLOv11+DeepStream实现多路视频识别，结合RTK高精度定位模块完成路径规划与巡逻控制

深圳艾特自动化有限公司 - 视觉算法工程师

2022-10 ~ 2023-05

- 光伏小目标缺陷检测：YOLOv5视觉算法检测0.03mm级别缺陷，正确率93%，推理350ms，误判率0.05%
- 部署地：通威、隆基公司大型工艺线，日处200万段光伏板

实习经历

上海脉策数据科技有限公司 - 数据工程师

2021-04 ~ 2021-10

- 构建ETL流程，通过DAG调度数据管道，实现多任务自动化
- 完成MySQL + Pandas 数据处理，支持报表创建和分析

教育背景

东南理工大学(爱尔兰) - 软件开发 - 本科

2019-09 ~ 2022-09

主修课程：数据科学与人工智能、分布式系统、软件工程、网络安全

多伦多大学(密西沙加校区) - 统计学

2015-09 ~ 2019-04

奖学金：埃林德尔入学奖学金 (Top 5%)

技能特长

- 视觉算法：YOLOv5/v11, 模型精度调优, 检测逻辑设计
- 部署优化：ONNX模型导出, TensorRT引擎生成 (.engine)、DeepStream部署
- 边缘设备与控制：Jetson Orin Nano, RK3588, Arduino开发平台, RTK高精度定位
- 系统集成：Home Assistant自动化框架, 边缘控制盒子集成, 三维数字孪生系统
- 数据工程：Python, Pandas, DAG调度
- 语义检索：Milvus+BM25+DeepSeek (私有部署)
- 语言能力：托福101, 雅思6.5

荣誉证书

- 发明人：场馆智能调度算法 (第一发明人, 专利号CN202411147378.4, 2024.8.21)
- 实战荣誉：2024龙华区创新创业大赛决赛/深圳市创新创业大赛半决赛
- 设备展示：机器狗实体参展国家级展会, 得到主流科技媒体报道

兴趣爱好

- 健身、徒步、咖啡 (SCA咖啡师证书)、跨文化沟通表达