

Algorytmy i struktury danych

Wykład 3

- □ Podstawy struktur danych
- ☐ Liniowe struktury danych (listy)
- ☐ Rodzaje struktur liniowych
- ☐ Implementacja list
- ☐ Podstawowe operacje na listach jednokierunkowych

Definicja struktury danych

Definicia

Strukturą danych nazywamy trójkę uporządkowaną S = (D, R, {e}), gdzie:

D – oznacza zbiór danych elementarnych

 $\textit{R=\{r_{we}, N\}}$ – jest zbiorem dwóch relacji określonych na strukturze danych:

 $N \subset D imes D$ – relacja następstwa (porządkująca) strukturę S,

 ${\bf e}$ – jest elementem wejściowym do struktury danych S $\,$ (nie jest to element danych struktury danych S).

Algorytmy i struktury danych

Zbiór danych elementarnych D

- Zbiór danych elementarnych jest skończony i dla wygody operowania oznaczeniami jego elementów poszczególne dane są indeksowane z wykorzystaniem zbioru liczb naturalnych.
- □ Przykład:

 $\mathbf{D} = \left\{ d_1, d_2, d_3, d_4, d_5 \right\}$

 \Box Liczność powyższego zbioru danych elementarnych wynosi 5, czyli $\overline{D} = 5$

dgorytmy i struktury danych

Dane elementarne - zmienne programowe

☐ Dane elementarna d, są pojęciem abstrakcyjnym, rozumianym jako tzw. "nazwana wartość". Jest ona określana jako uporządkowana dwójka elementów:

 $d_i = (n_i, w_i),$

gdzie:

- n_i nazwa danej,
- **w**_i aktualna wartość danej z określonego zbioru wartości.
- □ Zmienna programowa jest pojęciem związanym z realizacją danej w konkretnym środowisku programistycznym. Posiada zdefiniowaną nazwę, wraz z określeniem zbioru wartości, które może przyjmować

Algorytmy i struktury danye

Relacja rwe – wskazanie korzenia struktury S

- \square Relacja $r_{\rm wc} \subset \{e\} \times D$ jest opisywana poprzez zbiór (jedno- lub wieloelementowy) par uporządkowanych elementow, z których pierwszym jest zawsze element wejściowy e, natomiast drugim elementem jest jedna z danych elementarnych ze zbioru D.
- \square Element d_{i} "uczestniczący" w relacji $r_{\it WE}$ nazywamy $\it korzeniem struktury danych S.$
- ☐ Struktura musi mieć zdefiniowany co najmniej jeden korzeń.
- ☐ Przvkład:

Jeśli struktura S posiada dwa korzenie: d_2 oraz d_5 , to

 $r_{we} = \{(e,d_2), (e,d_5)\}$

Algorytmy i struktury danych

Relacja N - ustalenie porządku struktury S

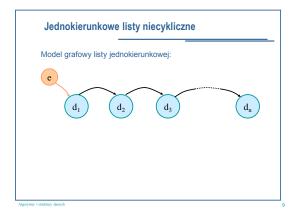
- □ Relacja następstwa *N* opisuje wzajemne uporządkowanie elementów w strukturze danych *S.* Relację *N* definiujemy często w postaci zbioru par uporządkowanych elementów.
- ☐ Przykładowy porządek pięcioelementowej struktury danych S:

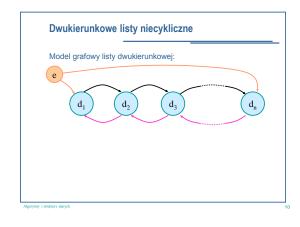
 $N = \left\{ (\,d_{_{2}},d_{_{1}}\,), (\,d_{_{1}},d_{_{3}}\,), (\,d_{_{1}},d_{_{4}}\,), (\,d_{_{3}},d_{_{4}}\,), (\,d_{_{5}},d_{_{3}}\,) \right\}$

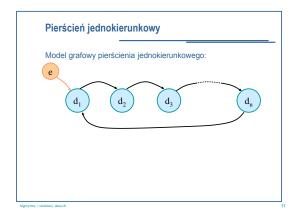
Algorytmy i struktury danych

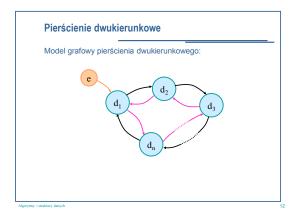
Model grafowy struktury danych □ Aby łatwiej zobrazować strukturę danych i w ten sposób lepiej ją zrozumieć, można zbudować dla niej *model grafowy*. W modelu tym: ◆ wężły (wierzchołki) oznaczają poszczególne dane elementarne, • łuki (strzałki) służą do odwzorowania następstw poszczególnych danych elementarnych w strukturze *S*. Przykład: Model grafowy dla opisywanej struktury *S*: • twozeń • liśż • D= {d₁, d₂, d₃, d₄, d₃} • r_w = {v.e.d₂, |(v.e.d₂,)} • N = {d.d₂, d₁, |(d₁, d₄,), |(d₁, d₄,), (d₂, d₄,), |}



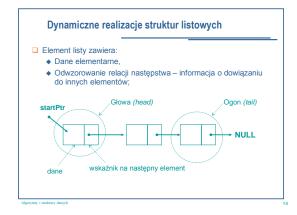


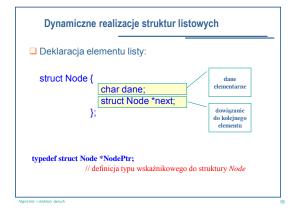


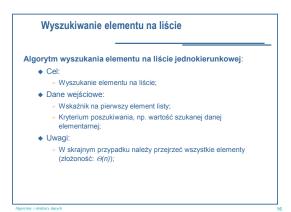




1. Wyszukiwanie elementu na liście 2. Dołączanie elementu do listy 3. Usuwanie elementu z listy 4. Przestawianie elementów na liście 5. Porządkowanie (sortowanie) listy

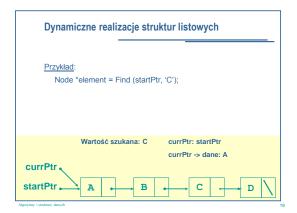


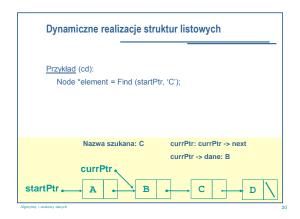


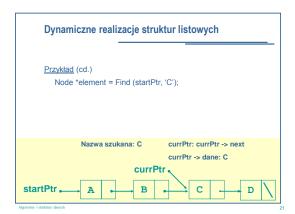


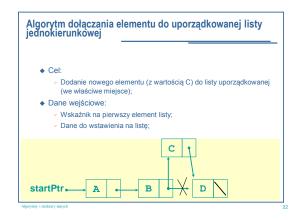
Algorytm wyszukiwania elementu na liście jednokierunkowej

1. Rozpocznij wyszukiwanie od pierwszego elementu listy;
2. Dopóki nie osiągnięto końca listy oraz szukana wartość jest różna od wartości aktualnego elementu, przejdź do następnego elementu listy;
3. Zwróć wskaźnik na znaleziony (aktualny) element lub wartość NULL (gdy szukanej wartości nie ma na liście)









Algorytm dołączania elementu do uporządkowanej listy jednokierunkowej 1. Utwórz element i ustal dane elementarne 2. Znajdź miejsce wstawienia elementu na listę Zainicjuj currPtr na początek listy a prevPtr na NULL; Dopóki currPtr jest różny od NULL i wartość wstawiana jest większa od currPtr->dane: Ustaw prevPtr na currPtr; Przesuń currPtr na następny element listy; 3. Wstaw element na liste: wstaw element jako pierwszy na liście: • Ustaw pole next elementu wstawianego na pierwszy element dotychczasowej listy; · Ustaw wskaźnik do listy na element wstawiony; lub wstaw element w wyznaczone miejsce na liście: • Ustaw pole next elementu prevPtr na element wstawiany; • Ustaw pole next elementu wstawianego na element currPtr;

łgorytmy i struktury danych

```
1. Utwórz element i ustal dane elementarne (cd.)

if (newPtr == NULL) // weryfikacja przydzielonej pamięci return 1;
else
{ // Ustal dane elementarne w Node newPtr -> dane = wstwart; newPtr -> next = NULL; // Zainicjowanie wskaźników pomocniczych currPtr = startPtr; /* ustaw wskaźnik na głowę listy */ prevPtr — NULL;

prevPtr — NULL newPtr

currPtr

startPtr — A B D D
```

```
2. Znajdź miejsce wstawienia elementu na listę

// Znajdź miejsce wstawienia
while ((currPtr != NULL) && (wstwart > currPtr>dane))
{
    prevPtr = currPtr;
    currPtr = currPtr >> next;
}

Algorizer i anatury danych
```

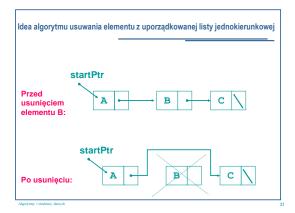
```
3. Wstaw element na listę (cd.)

// Wstaw element w miejsce między prevPtr a currPtr
else

{
    newPtr->next = currPtr;
    prevPtr->next = newPtr;
}
}
return 0;
}

Algorium / simakury dunych
```

```
    Cel:
    Usunięcie elementu z listy;
    Dane wejściowe:
    Wskaźnik na pierwszy element listy startPtr;
    Opis usuwanego elementu, np. wartość danej elementarnej;
```



Algorytm usuwania elementu z uporządkowanej listy jednokierunkowej

1. Znajdź element do usunięcia na liście;
2. Jeżeli nie znaleziono elementu, zwróć kod błędu;
3. Usuń znaleziony element z listy.

```
Algorytm usuwania elementu z uporządkowanej listy jednokierunkowej

Znajdź element do usunięcia na liście (cd.):

Jeżeli nie znaleziono elementu, zwróć kod błędu

Usuń znaleziony element;

if (currPtr == NULL)
return 1; // element nie został znaleziony
else // Usuń znaleziony element

tempPtr = currPtr;
prevPtr->next = currPtr->next;
free (tempPtr);
}}

return 0;
}
```

```
Algorytm usuwania elementu z uporządkowanej listy jednokierunkowej

int delete (NodePtr *startPtr, char uswart)

(**Node *provPtr, *currPtr, *tempPtr;

if (*startPtr == NULL) /* Lista pusta */
return 1;

else (**
else (**
startPtr == *startPtr)->next;
free (tempPtr);

else (**
urrPtr == (*startPtr)->next;
/*
currPtr == (*startPtr)->next;
/*
currPtr == (*startPtr)->next;
/*
else (**
while (currPtr == NULL) /*
else (**
else
```

Dołączanie elementu do uporządkowanej listy dwukierunkowej

- □ każdy element posiada dodatkowe pole (wskaźnik) *prev*, który dla pierwszego elementu listy jest równe NULL;
- ☐ lista może być przeglądana w obydwu kierunkach;
- często pamięta się dowiązania do pierwszego i ostatniego elementu;
- □ należy <u>zawsze</u> uaktualniać dowiązania <u>w obydwu kierunkach;</u>

Dołączanie elementu do uporządkowanej listy jednokierunkowej cyklicznej

- ☐ brak dowiązań wskazujących na NULL;
- □ w liście jednoelementowej dowiązania wskazują na ten sam
- □ aby uniknąć pętli nieskończonej podczas przeglądania listy, można zastosować wartownika – dowiązanie do pierwszego elementu (umownego);

Zastosowania struktur listowych

- Kolejki LIFO
- Kolejki FIFO



Przykłady listowych struktur danych

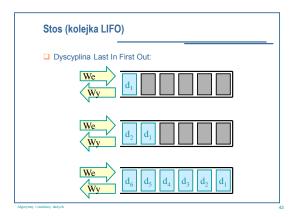
- Definicja listy stanowi podstawę dla zdefiniowania struktury liniowej.
 Wszystkie przypadki struktur liniowych można zdefiniować bazując na ich odpowiednich reprezentacjach listowych
- Przykłady listowych struktur danych:
 - □ kolejki,

 - □ tablice rzadkie (implementowane dynamicznie),
 - □ tablice rozproszone (z haszowaniem).

Kolejki

- ☐ Kolejka (queue) jest strukturą danych wykorzystywaną najczęściej jako bufor przechowujący dane określonych typów.
- Organizacje kolejek:
 - ◆ FIFO (First In, First Out) pierwszy element wchodzący staje się pierwszym wychodzącym
 - ◆ Round-Robin cykliczna kolejka z dyscypliną czasu obsługi elementów przechowywanych w kolejce (np. w systemach operacyjnych lub sieciach komputerowych)
 - ◆ LIFO (Last In, First Out) ostatni wchodzący staje się pierwszym wychodzącym (stos)
 - ◆ kolejki priorytetowe dodatkowo w standardowym mechanizmie kolejki uwzględnia się wartości priorytetów przechowywanych danych

Kolejki FIFO Dyscyplina First In First Out:



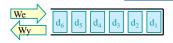
Realizacje listowych struktur danych

- Realizacje sekwencyjne wtedy, gdy z góry znamy maksymalny rozmiar przetwarzanej struktury liniowej i z góry chcemy zarezerwować dla niej określony zasób (pamięć operacyjna, pamięć zewnętrzna); w czasie wytwarzania programów komputerowych bazujemy wtedy na zmiennych statycznych,
- Realizacje dynamiczne (łącznikowe) wtedy, gdy rozmiar struktury nie jest z góry znany i w czasie jej przetwarzania może istnieć konieczność dodawania do niej nowych elementów lub ich usuwania; bazujemy wtedy na zmiennych dynamicznych (wskaźnikowych),
- Realizacje dynamiczno-sekwencyjne połączenie obu powyższych metod - wtedy gdy konieczny jest odpowiedni balans pomiędzy zmiennymi statycznymi i dynamicznymi

Algorytmy i struktury danych

90,000

Implementacja stosu (kolejki LIFO)



- ☐ W praktyce wykorzystuje się wiele różnych implementacji stosu, np.
 - · realizacja tablicowa,
 - realizacja dynamiczna (wskaźnikowa), np. z użyciem list
- Typowe operacje na stosie:
 - clear() wyczyszczenie stosu
 - isEmpty() sprawdzenie, czy stos jest pusty
 - isFull() sprawdzenie, czy stos jest pełny
 - push(wart) włożenie na stos wartości wart
 - pop() zdjęcie ze stosu ostatniego elementu
 - top() odczytanie (bez zdejmowania) ostatniego elementu

Algorytmy i struktury danych

Tablicowa realizacja stosu (kolejki LIFO)

```
#define rozmiar 100
static TypElmStosu stos[rozmiar];
static int ses =-1; //szczytowy element stosu

int isFull(void) { // sprawdzenie, czy stos jest pelny return ses == rozmiar - 1; } int isEmpty(void) { // sprawdzenie, czy stos jest pusty return ses == - 1; } void clear(void) { // wyczyszczenie stosu ses = - 1; }

Zwykle wywolanie funkcji

Wywolanie funkcji ze zmienną static
```

Algorytmy i struktury dany

Tablicowa realizacja stosu (kolejki LIFO)

```
void push(TypElmStosu elm) {  // włożenie na stos elementu elm
    if(!isFul()){
        ses += 1;
        stos[ses] = elm; }
    else printf("µNie mozna dodac elementu. Stos jest pelny!");
}
TypElmStosu pop(void) {  // zdjęcie ze stosu ostatniego elementu
    if(!isEmpty())
        ses -= 1;
    else printf("µNie mozna zdjac elementu. Stos jest pusty!");
}
TypElmStosu top(void) f  // odczytanie ostatniego elementu
    if(!isEmpty())
    return stos[ses];
else printf("µNie mozna odczytac wartosci elementu szczytowego. Stos jest
    pusty!");
```

Algorytmy i struktury danych

Listowa realizacja stosu (kolejki LIFO)

- ☐ Stos wygodnie jest implementować za pomocą jednokierunkowej listy niecyklicznej
- ☐ Korzeń listy wskazuje na element szczytowy
- Włożenie nowego elementu na stos realizowane jest poprzez dodanie go na początek listy
- Zdjęcie elementu ze stosu polega na usunięciu pierwszego elementu listy
 Stos nie ma wówczas ograniczenia na liczbę elementów (jedynym ograniczeniem jest pojemność pamięci operacyjnej)

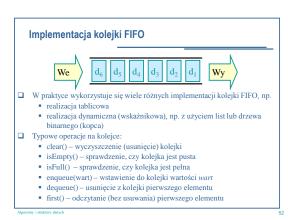
Algorytmy i struktury danyci

tmy i struktury danyeh 48

struct ElmStosu { TypElmStosu wartosc; struct ElmStosu *next;}; static ElmStosu *stos; // wskaźnik na szczytowy element stosu int isEmptyl(void) { // sprawdzenie, czy stos jest pusty return stos=NULL; } void clear(void) { // wyczyszczenie (usunięcie) stosu while (tisEmpty()) pop(); }

```
void push(TypElmStosu wart) { // włożenie na stos wartości wart
ElmStosu *new
new=malloc(sizeo(tElmStosu));
if(new != NULL){
    new>-wartosc=wart;
    new>-next=stos;
    stos=new;
}
else printf("\nNie mozna dodac elementu. Brak pamieci!");
}
void pop(void) { // zdjęcie ze stosu elementu szczytowego
ElmStosu *first;
if('tsEmpty()) {
    first = stos;
    stos=first->next;
    free(first);
else printf("\nNie mozna zdjac elementu. Stos jest pusty!");
}
```

TypElmStosu top(void) { // odczytanie (bez zdejmowania) ostatniego elementu if(!isEmpty()) return stos>-wartosc; else printf("InNie mozna odczytac wartosci elementu szczytowego. Stos jest pusty!");



Tablicowa implementacja kolejki FIFO ☐ Kolejka FIFO jest trudniejsza w implementacji niż kolejka LIFO ☐ W implementacji tablicowej często stosuje się tzw. tablicę cykliczną ■ Wymagane są dwa wskaźniki: head - wskazuje na początek kolejki tail – wskazuje na koniec kolejki head=3, tail=7 D Α H Po dodaniu wartości: R, T, S head=3, tail=0 F G R С S Α H J C F G R T S head=4, tail=0

Tablicowa implementacja kolejki FIFO

Wstawienie elementu do kolejki zwiększa tail o 1

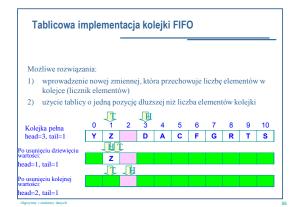
Usunięcie elementu z kolejki zwiększa head o 1

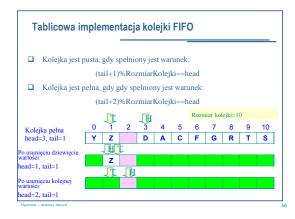
W tablicy cyklicznej może być problem z określeniem, czy kolejka jest pusta czy pełna

Kolejka pełna bead=3, tail=2

Po usunięciu dziewięciu wartości:
thead=2, tail=2

Po usunięciu kolejnej wartości:
lead=3, tail=2





#define RozmiarKolejki 100 //maksymalna liczba elementów w kolejce #define RozmiarTablicy (RozmiarKolejki+1) static TypElmKolejki kolejka[RozmiarTablicy]; static int head=1; static int tail=0; int isFull(void) { // sprawdzenie, czy kolejka jest pełna return (tail+2)% RozmiarTablicy ==head; } int isEmpty(void) { // sprawdzenie, czy kolejka jest pusta return (head+1)% RozmiarTablicy ==head; } void clear(void) { // wyczyszczenie (usunięcie) kolejki head=1; tail=0;

```
void enqueue(TypElmKolejki wart) {
    if(tisFull()){
        tail=(tail+1)% RozmiarTablicy;
        kolejka[tail]=wart; }
    else printf("\nNie mozna dodac wartosci. Kolejka jest pelna!");
    }
    void dequeue(void) {
        if(tisEmpty())
         head=(head+1)% RozmiarTablicy;
        else printf("\nNie mozna pobrac wartosci. Kolejka jest pusta!");
    }
    TypElmKolejki first(void) {
        if(tisEmpty())
        return kolejka[head];
        else printf("\nNie mozna pobrac wartosci. Kolejka jest pusta!");
    }
```

Kolejka priorytetowa

- Implementacja kolejek priorytetowych jest trudniejsza niż "zwykłych" kolejek (o kolejności pobierania elementów z kolejki decyduje ich priorytet);
- Zasad ustalania priorytetów może być wiele.

Kolejka priorytetowa

Przykładowe możliwości implementacji kolejki priorytetowej:

- za pomocą jednej listy nieuporządkowanej (złożoność wstawiania elementu do kolejki wynosi O(1), pobieranie ma złożoność O(n))
- za pomocą jednej listy uporządkowanej wg priorytetów (złożoność wstawiania elementu do kolejki wynosi O(n), pobieranie ma złożoność O(1))
- □ za pomocą dwóch list: krótkiej, uporządkowanej wg priorytetów i listy nieuporządkowanej pozostałych elementów; liczba elementów na liście krótkiej zależy od tzw. priorytetu progowego i może wynosić np. \sqrt{n} ; wówczas złożoność wstawiania elementu do kolejki wynosi $O(\sqrt{n})$, pobieranie ma złożoność O(1))
- □ za pomocą kopca; złożoność operacji wstawiania/pobierania elementu do/z kolejki wynosi O(lg n)

algorytmy i struktury danych

Algorytmy i struktury danyc

Kopiec jako kolejka priorytetowa

- Kopiec może być podstawą bardzo efektywnej implementacji kolejki priorytetowej;
- priorytetowej;

 Aby wstawić element do kolejki dodaje się go na koniec jako ostatni liść (należy wówczas najczęściej odtworzyć własność kopca);

 Pobieranie elementu z kolejki polega na pobraniu wartości z korzenia; na jego miejsce przesuwany jest ostatni liść (najczęściej trzeba potem odtworzyć własność kopca);

 Implementacja kolejki priorytetowej za pomocą kopca będzie przedmiotem jednego z kolejnych wykładów.