

Drzewiaste struktury danych

Drzewiastą strukturą danych (drzewem) nazywamy strukturę danych S=(D, R, e), w której relacja porządkująca N opisuje hierarchiczne powiązania pomiędzy węzłami drzewa, tworzącymi kolejne "poddrzewa".

Uwagi:

- Drzewo ze swojej natury jest strukturą hierarchiczną (rekurencyjną).
- ☐ Niezwykle istotne jest tutaj odpowiednie przypisanie danych elementarnych ze zbioru **D** do kolejnych poziomów drzewa i zdefiniowanie relacji **N** (określającej porządek w drzewie)

Drzewiaste struktury danych - pojęcia podstawowe

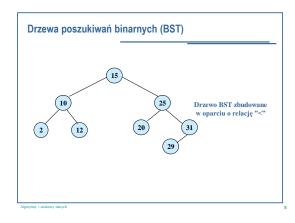
- Korzeń drzewa element drzewa wskazywany przez element wejściowy e; założenie: jest tylko jeden korzeń drzewa
- Liść drzewa element drzewa, który nie posiada następnika w w sensie
- Stopień drzewa maksymalna liczba możliwych następników dla dowolnego węzłami drzewa; często przyjmuje się, że stopień drzewa jest potęgą liczby 2 (drzewa dwójkowe, czwórkowe, ósemkowe, szesnastkowe),
- Droga w drzewie ciąg kolejnych łuków pomiędzy dwoma węzłami drzewa, które trzeba pokonać, aby dojść od jednego elementu (węzła) drzewa do
- Poziom drzewa węzły ułożone w tej samej odległości (długości drogi) od korzenia drzewa,
- **Drzewo zupełne** takie drzewo, którego wszystkie węzły (oprócz liści) mają taką liczbę następników, ile wynosi stopień drzewa
- Wysokość drzewa liczba poziomów drzewa (drzewo puste ma wysokość h=0; drzewo złożone z jednego węzła (korzenia) ma wysokość h=1 itd.)

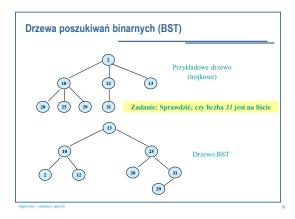
Struktury drzewiaste Drzewo binarne (dwójkowe): drzewo o stopniu 2 (każdy węzeł ma co najwyżej dwa następniki); □ na ostatnim (najniższym) poziomie drzewa są *liście* (elementy, które nie mają następników); poziom 2 (31) (13) poziom 3

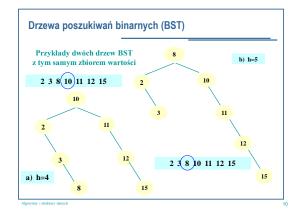
Przykład modelu grafowego drzewa binarnego Dla powyższego drzewa wskaż: korzeń, liście, opisz zbiór ${\it \emph{D}}$, relacje $r_{\rm we}$ i N Rekurencja w drzewie (dl)

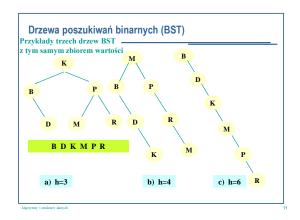
Drzewa poszukiwań binarnych (BST) □ Drzewo poszukiwań binarnych (BST – Binary Search Tree): dla każdego węzła (nie będącego liściem) wszystkie wartości przechowywane w jego lewym poddrzewie są mniejsze, natomiast wszystkie wartości przechowywane w prawym poddrzewie są większe od wartości w tym węźle (drzewo BST zbudowane w oparciu o relacje "<"); dla każdego węzła (nie będącego liściem) wszystkie wartości przechowywane w lewym poddrzewie są większe, natomiast wszystkie wartości przechowywane w prawym

poddrzewie są mniejsze od wartości w tym węźle (drzewo BST zbudowane w oparciu o relację ">");



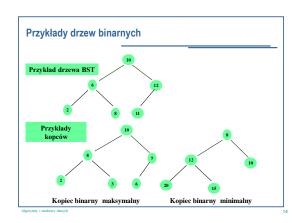






Drzewa poszukiwań binarnych Ograniczenia w drzewie poszukiwań binarnych (BST): ◆ Podstawowe operacje realizują się szybko (O(log n)), jeśli drzewo jest zrównoważone ♦ Jeśli będziemy do drzewa dodawać elementy, drzewo może rozrosnąć się w jedną ze stron (może w skrajnym przypadku zostać zdegenerowane do listy, czyli tzw. winorośli) ◆ złożoność przeszukiwania takiego "zdegenerowanego" drzewa (a tym samym wszystkich innych operacji) jest liniowa O(n) ♦ Aby równoważyć drzewa BST wymyślono ich różne odmiany, np. drzewa AVL lub tzw. drzewa kolorowe, np. drzewa czerwono- Dzięki zrównoważeniu nie tracimy podstawowej zalety struktury drzewiastej: mniejszej niż liniowa złożoności obliczeniowej



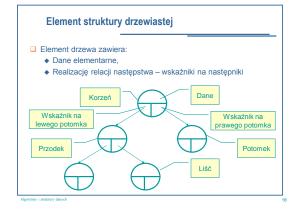


Przetwarzanie drzew BST

Podstawowe operacje na drzewach binarnych:

szukanie elementu w drzewie,
przechodzenie (linearyzacja) drzewa,
dodawanie elementu do drzewa,
usuwanie elementu z drzewa;

Uwaga:
Operacje te często są realizowane rekurencyjnie



Algorytm szukania elementu w drzewie BST

Cel:

uzyskanie adresu szukanego węzła;

Dane wejściowe:

adres korzenia drzewa 'Root';

kryterium poszukiwania, np. wartość danej elementarnej;

Uwagi:

kolejność przeszukiwania dowolna – w skrajnym przypadku należy przejrzeć wszystkie węzły w drzewie (złożoność O(n));

stosowane rozwiązania: iteracja lub rekurencja;

3

1. Ustaw aktualne dowiązanie na korzeń drzewa; 2. Dopóki aktualne dowiązanie jest różne od NULL: 1) Jeżeli wartość szukana jest mniejsza od danej aktualnego węzła, to szukaj w jego lewym poddrzewie; 2) Jeżeli wartość szukana jest większa od danej aktualnego węzła, to szukaj w jego prawym poddrzewie; 3) Jeżeli wartość szukana jest równa danej aktualnego węzła, to koniec – zwróć dowiązanie do aktualnego węzła;

Algorytm szukania elementu w drzewie BST Wersja iteracyjna: NodePtr find (int inValue, NodePtr node) while (node) { if (inValue == node -> data) return node: przejście do else if (inValue < node -> data) lewego node = node -> Ilink; poddrzewa else if (inValue > node -> data) node = node -> rlink; przeiście do prawego poddrzewa return NULL;

Algorytm szukania elementu w drzewie binarnym Wersja rekurencyjna: NodePtr find (int inValue, NodePtr node) if (node) { if (inValue == node -> data) return node; else if (inValue < node -> data) procedury dla return find (inValue, node -> llink); ewego else if (inValue > node -> data) return find (inValue, node -> rlink); else return NULL; procedury dla prawego noddrzewa

Algorytm przechodzenia drzewa binarnego

Cel:

"jednokrotne (nie licząc tzw. tranzytu) "odwiedzenie" każdego węzła drzewa;

"można je interpretować jako umieszczenie wszystkich węzłów w jednej linii – linearyzacja drzewa;

Dane wejściowe:

"adres korzenia drzewa 'Root';

Uwagi:

"kolejność przejścia dowolna – liczba możliwych przejść w drzewie o n węzłach wynosi n! (liczba permutacji);

"najczęściej stosowane sposoby przechodzenia: wszerz i w głąb;

Przechodzenie wszerz

Polega na odwiedzaniu kolejno każdego węzła od najwyższego (najniższego) poziomu i przechodzeniu kolejno po tych poziomach od góry w dół (od dolu do góry) i od lewej do prawej (od prawej do lewej)

Lista: 13, 10, 25, 2, 12, 20, 31, 29

Sposoby przechodzenia drzewa binarnego

Przechodzenie w g/ąb

Polega na przejściu jak najdalej w lewo (prawo), następnie powrocie do pierwszego rozwidlenia, przejściu jeden krok w prawo (lewo) itd.

W zależności od momentu rejestrowania (wypisywania) wartości wyróżnia się 6 sposobów przechodzenia drzewa w głąb:

LVR, LRV, VLR,

RVL, RLV, VRL

**RVL, RLV, VRL

Aljanyteny i straktury danych

4

Sposoby przechodzenia drzewa binarnego Przechodzenie w głąb (LVR) Polega na przejściu jak najdalej w lewo (prawo), następnie powrocie do pierwszego rozwidlenia, przejściu jeden krok w prawo (lewo) itd. Lista: 2, 10, 12, 13, 20, 25, 29, 31

Algorytm przechodzenia drzewa binarnego w gląb ◆ Wersja "inorder" – LVR (porządek symetryczny) 1. Przejście do lewego poddrzewa (L); 2. Odwiedzenie węzła (V); 3. Przejście do prawego poddrzewa (R); ◆ Wersja "preorder" – VLR (porządek prosty) 1. Odwiedzenie węzła (V); 2. Przejście do lewego poddrzewa (L); 3. Przejście do prawego poddrzewa (R); ◆ Wersja "postorder" – LRV (porządek odwrotny) 1. Przejście do lewego poddrzewa (L); 2. Przejście do prawego poddrzewa (R); 3. Odwiedzenie węzła (V); ◆ Inne możliwości: RVL, VRL, RLV

```
Algorytm przechodzenia drzewa binarnego w głąb

Wersja procedury __inorder" – LVR
-- porządek symetryczny (lewe-korzeń-prawe)

void inorder (NodePtr node)
{
    if (node)
    {
        inorder (node -> llink);
        visit (node);
        inorder (node -> rlink);
    }
}
```

```
Algorytm przechodzenia drzewa binarnego w głąb

Wersja procedury "preorder" – VLR

porządek prosty (korzeń-lewe-prawe)

void preorder (NodePtr node)

{
    if (node)
    {
        visit (node);
        preorder (node -> Illink);
        preorder (node -> rlink);
    }
}
```

```
■ Wersja procedury "postorder" – LRV
porządek odwrotny (lewe-prawe-korzeń)
void postorder (NodePtr node)
{
    if (node)
    {
        postorder (node -> Ilink);
        postorder (node -> rlink);
        visit (node);
    }
}
```

```
Algorytm przechodzenia drzewa binarnego w głąb

Przykład dla procedury _inorder" – LVR

inorder (node -> Ilink);
visit (node);
inorder (node -> rlink);

Wynik:

15

Root

NULL

NULL

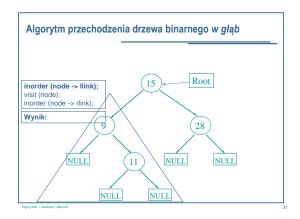
NULL

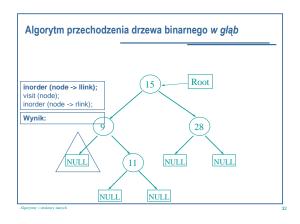
NULL

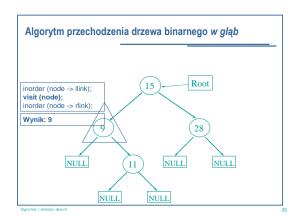
NULL

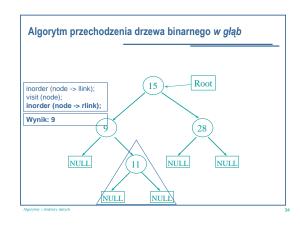
NULL

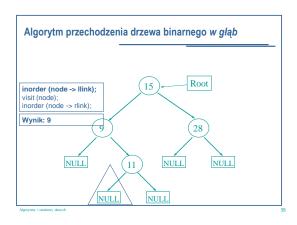
NULL
```

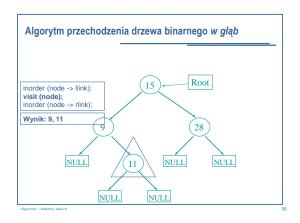


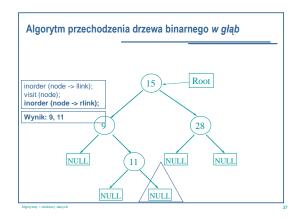


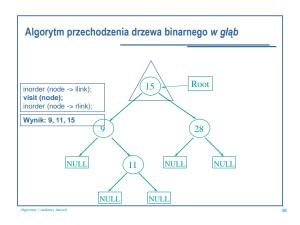


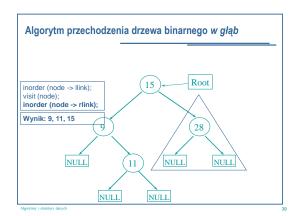


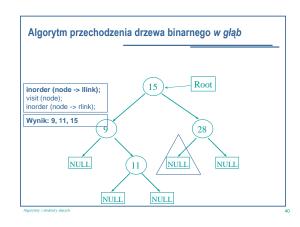


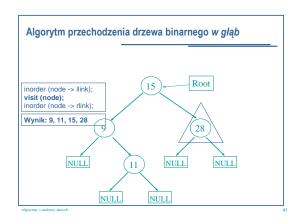


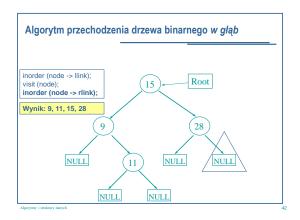


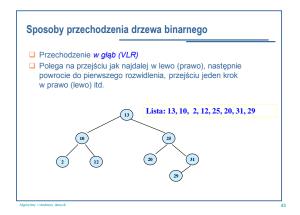


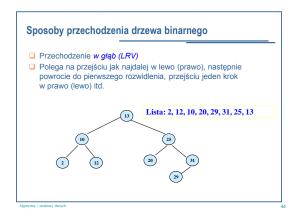












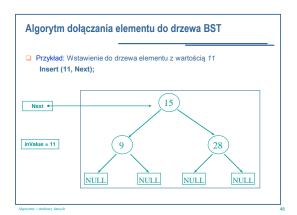
1. Utwórz element i ustal dane elementu w drzewie;
2. Znajdź miejsce wstawienia elementu w drzewie;
3. Wstaw element do drzewa:

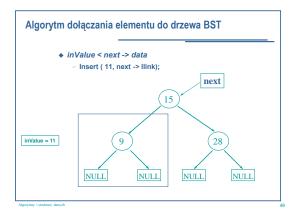
Wstaw element jako korzeń drzewa;
lub

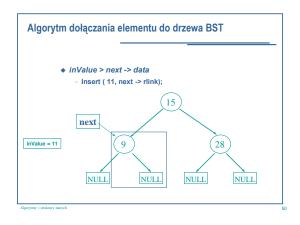
Wstaw element we wskazane miejsce w drzewie;

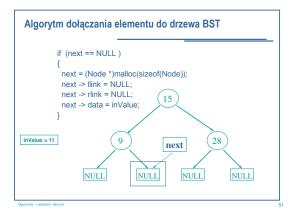
Algorytm dołączania elementu do drzewa BST

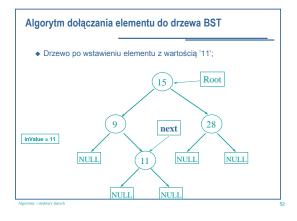
NodePtr Insert (int inValue, NodePtr next)
{
 if (next == NULL) {
 next = (Node *) malloc(sizeof(Node));
 next -> Ilink = NULL;
 next -> rink = NULL;
 next -> rink = NULL;
 next -> rink = NULL;
 next -> data = inValue;
 }
 else if (inValue < next -> data)
 next -> Ilink = Insert(inValue, next -> Ilink);
 else if (inValue > next -> data)
 next -> rink = Insert(inValue, next -> rink);
 return next
}



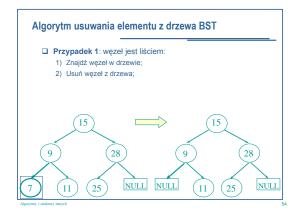












Algorytm usuwania elementu z drzewa BST Przypadek 2: węzeł ma jednego potomka: 1) Znajdż węzeł w drzewie; 2) Usuń węzeł z drzewa; 3) Zastąp węzeł usunięty jego potomkiem (zmiana wskaźnika w poprzedniku węzła usuwanego) 15 9 15 15 7 11 25 NULL 7 11 25

