

Елфимов Антон Игоревич

О себе

Опытный разработчик с навыками в сфере машинного обучения и различных аспектах математики, а так же в теории управления и Motion Planning.

Образование

Университет: МГТУ им Н.Э.Баумана, 2008-2014 гг.

Факультет: Специальное машиностроение

Специальность: Специальная робототехника и мехатроника

Опыт работы

Место: Kinexon август 2022 - по настоящее время

Должность: Software Developer

KinexonOS:

Обязанности:

- Разработка ПО для IoT-системы для предприятий(mqtt, kafka, tcp и т.д.);
- Работа с многопоточными процессами;
- Разработка масштабируемой системы (микросервисы + Kafka);

Стек: C++, PostgreSQL, Kafka, Docker, Python, grafana, prometheus, shell script

Сайт: <https://kinexon.com/products/kinexon-operating-system>



📍 @CanDinSkiy

☎ +7 910 420 54 79

✉ an2ancan@inbox.ru

📍 Москва, Россия

Основные навыки

- C++, Python, JS, SQL, HTML, CSS, git
- Linux, Docker, Kafka, Vue
- Matlab, Tensorflow, pytorch, Keras, sklearn

Дополнительные навыки

- **ML**
Linear and Logistic Regressions, Random Forest, Xgboost, SVM, kNN, Naive Bayes classifiers, CNN, RESNET, Inception, RNN, LSTM, BERT, EM, Word2Vec

Fleet Manager:

Обязанности:

- Fullstack Разработка ПО для оркестрирования роботов по стандартам VDA5050;

Стэк: Python, JavaScript, PostgreSQL, HTML, CSS, Vue, FastApi Bootstrap

Сайт: <https://kinexon.com/products/kinexon-fleet-manager>

Место: СберАвтоТех январь 2021 - август 2022

Должность: Главный инженер по разработке

Обязанности:

- Разработка в команде Planning (motion Planning);
- Работа с различными форматами карт (osm, GeoJson, csv, и т.д.);

Стэк: C++, Python, ROS2, Gazebo, Carla, Docker.

Сайт: <https://sberautotech.ru>

Место: ABBYY октябрь 2019 - январь 2021

Должность: Software Developer.

Обязанности:

- Разработка в команде DAForms для системы работы с документами FlexiCapture;
- Работа с алгоритмами машинного обучения для анализа форм;

Стэк: C++, Python.

Сайт: <https://www.abbyy.com/flexicapture>

Место: Ride Terralink Research октябрь 2012 - октябрь 2019

Должность: Software и Hardware Developer.

Обязанности:

- Разработка алгоритмов управления и стабилизации БПЛА;
- Разработка принципиальных схем и печатных плат для БПЛА;
- Разработка ПО для дрона. ПО разрабатывалось на базе автопилота PX4 с ОС реального времени NuttX;
- Разработка математических моделей частей БПЛА;
- Разработка драйверов частей БПЛА (сенсоры, сервоприводы, и т.д.);

Стэк: C++, Python.

Сайт: <http://www.sphere-drone.com>

• Математика

Линейная Алгебра, Теория Вероятности, Статистика, Комбинаторика

• Теория Управления

/

ЯЗЫКИ

Английский: Advanced

Немецкий: Intermediate

Испаский: Elimentary

/

Курсы

- **Coursera** Машинное обучение и анализ данных Specialization;
- **Coursera** Основы разработки на C++ Specialization;
- **Udemy** The Complete 2023 Web Development Bootcamp;

/

Хобби

