

Proiectarea Algoritmilor

Curs 6 – Parcurgere în adâncime (DFS), Sortare Topologica & Componente Tare Conexa

Bibliografie

- Giumale – Introducere in Analiza Algoritmilor cap. 5.1 și 5.2
- Cormen – Introducere în Algoritmi cap. Algoritmi elementari de grafuri (23) – Sortare topologică + Componente Tare Conexa
- http://en.wikipedia.org/wiki/Tarjan%27s_strongly_connected_components_algorithm

Parcurgere în adâncime (DFS)

- Nu mai avem nod de start, nodurile fiind parcurse în ordine.
- $d(u)$ = momentul descoperirii nodului (se trece prima oară prin u și e totodată și momentul începerii explorării zonei din graf ce poate fi atinsă din u).
- $f(u)$ = timpul de finalizare al nodului (momentul în care prelucrarea nodului u a luat sfârșit)
 - Tot subarborele de adâncime dominat de u a fost explorat.
 - Alternativ: tot subgraful accesibil din u a fost descoperit și finalizat deja.

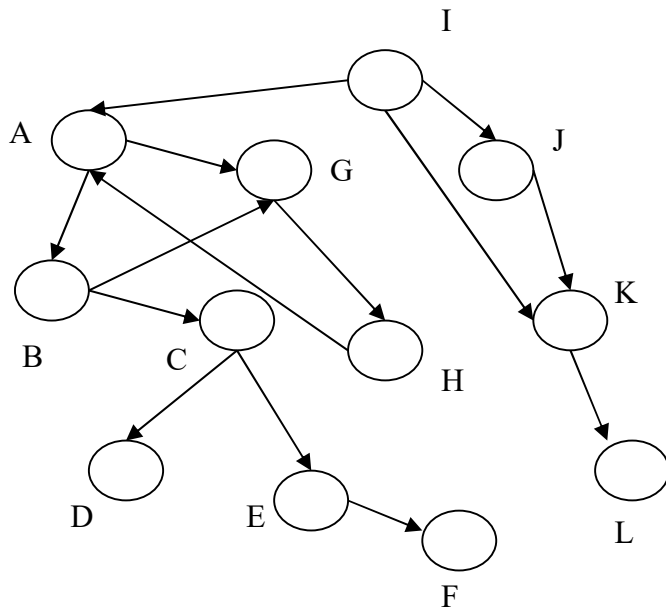
DFS – Structura de date

- Folosește o **stiva (LIFO)** pentru a reține nodurile ce trebuie prelucrate
 - În implementările uzuale, stiva este rareori folosită explicit;
 - Se apelează la recursivitate pentru a simula stiva.
- Folosește o **variabilă globală timp** pe baza căreia **se calculează timpii de descoperire și de finalizare** ai fiecărui nod.
- Pentru fiecare nod se rețin:
 - **Părintele** – $\pi(u)$ ($p(u)$);
 - **Timpul de descoperire** – $d(u)$;
 - **Timpul de finalizare** – $f(u)$;
 - **Culoarea nodului.**

DFS – Algoritm

- DFS(G)
 - $V = \text{noduri}(G)$
 - **Pentru fiecare** nod u ($u \in V$)
 - $c(u) = \text{alb}; p(u) = \text{null};$ // inițializare structură date
 - $\text{timp} = 0;$ // reține distanța de la rădăcina arborelui DFS până la nodul curent
 - **Pentru fiecare** nod u ($u \in V$)
 - **Dacă** $c(u)$ este alb
 - **Atunci** $\text{explorare}(u);$ // explorez nodul
- $\text{explorare}(u)$
 - $d(u) = ++ \text{timp};$ // timpul de descoperire al nodului u
 - $c(u) = \text{gri};$ // nod în curs de explorare
 - **Pentru fiecare** nod v ($v \in \text{succs}(u)$) // încerc să prelucrez vecinii
 - **Dacă** $c(v)$ este alb
 - **Atunci** $\{p(v) = u; \text{explorare}(v);\}$ // dacă nu au fost prelucrați deja
 - $c(u) = \text{negru};$ // am terminat de explorat nodul u
 - $f(u) = ++ \text{timp};$ // timpul de finalizare al nodului u

DFS – Exemplu



• DFS(G)

- $V = \text{noduri}(G)$
- **Pentru fiecare** nod u ($u \in V$)
 - $c(u) = \text{alb}; p(u) = \text{null};$ // inițializare structură date
- $\text{timp} = 0;$ // reține distanța de la rădăcina arborelui
// DFS până la nodul curent

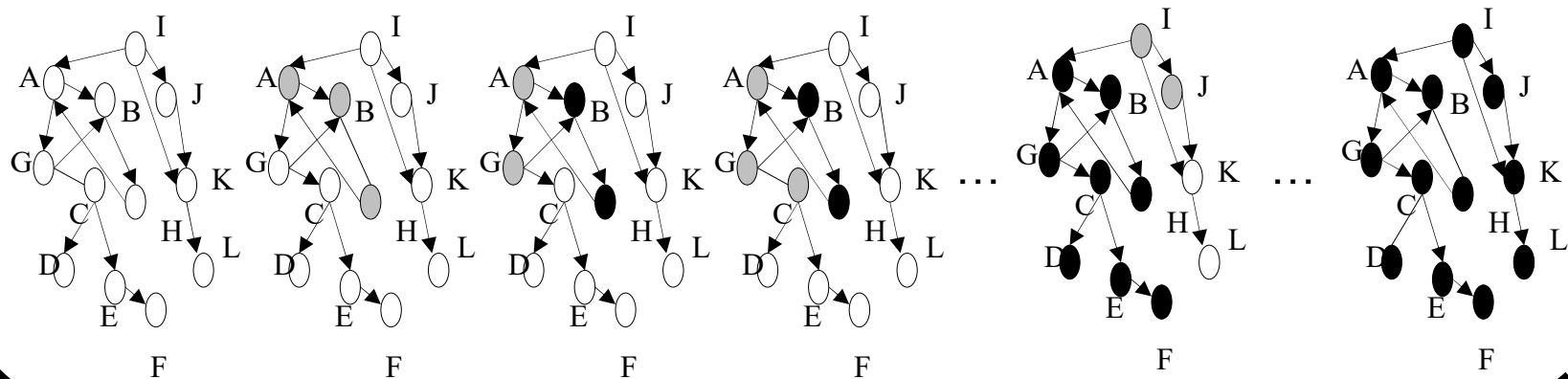
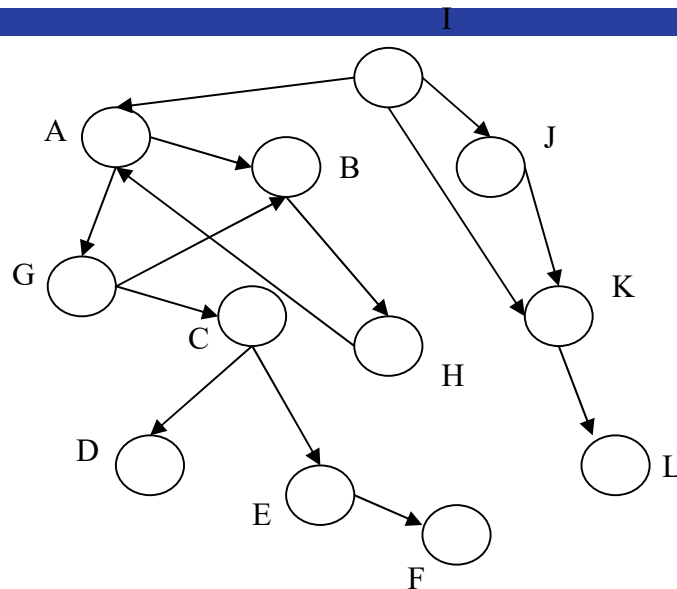
• **Pentru fiecare** nod u ($u \in V$)

- **Dacă** $c(u)$ este alb
 - **Atunci** $\text{explorare}(u);$ // explorez nodul

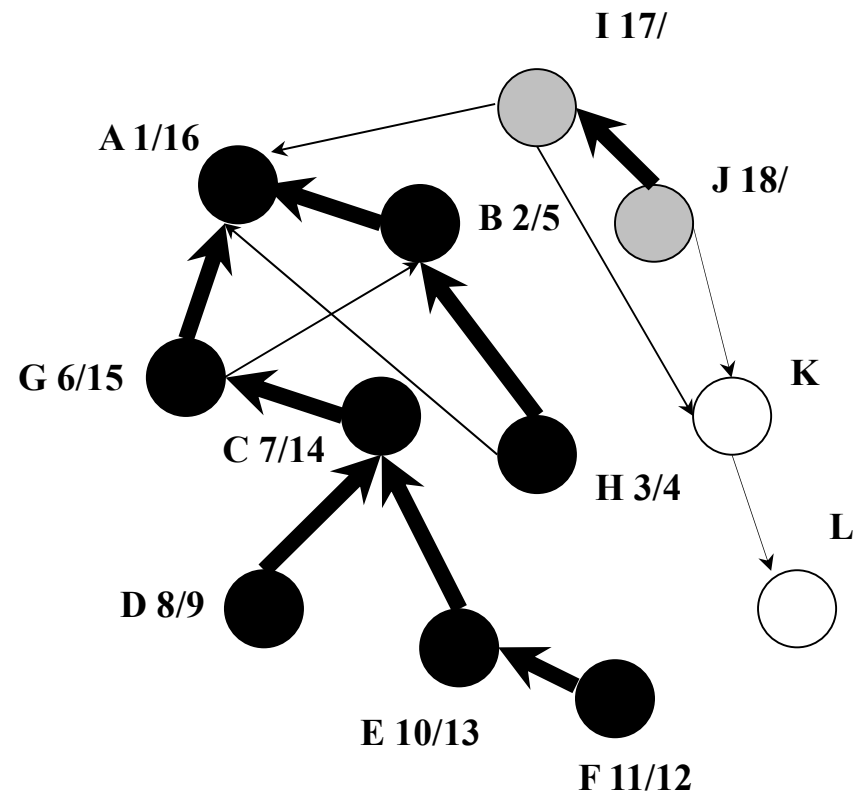
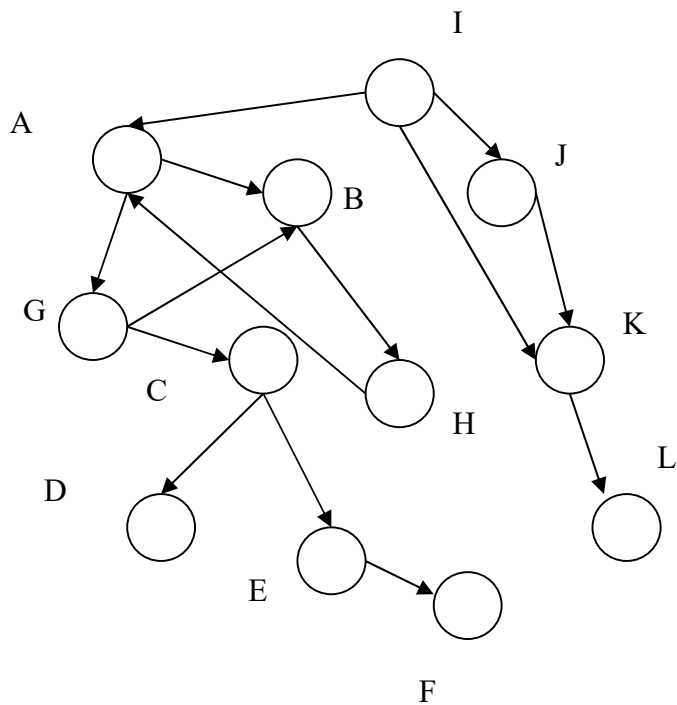
• $\text{explorare}(u)$

- $d(u) = ++ \text{timp};$ // timpul de descoperire al nodului u
- $c(u) = \text{gri};$ // nod in curs de explorare
- **Pentru fiecare** nod v ($v \in \text{succs}(u)$) // încerc să
// prelucrez vecinii
 - **Dacă** $c(v)$ este alb
 - **Atunci** $\{p(v) = u; \text{explorare}(v);\}$ // dacă nu au
// fost prelucrați deja
- $c(u) = \text{negru};$ // am terminat de explorat nodul u
- $f(u) = ++ \text{timp};$ // timpul de finalizare al nodului u

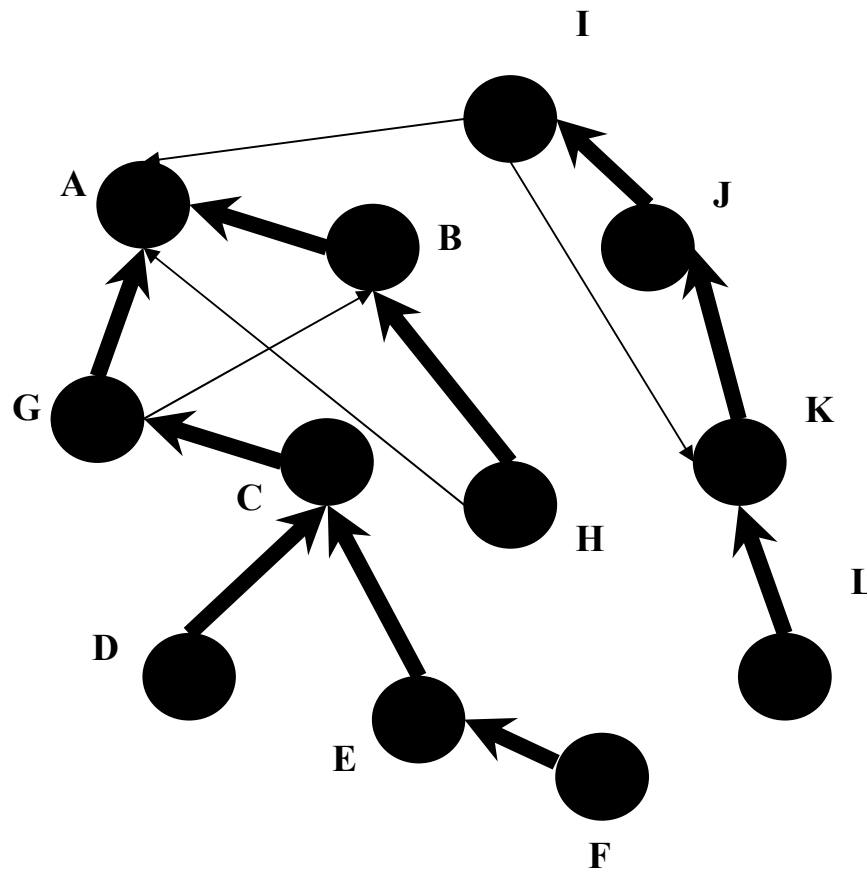
DFS – Evoluția explorării



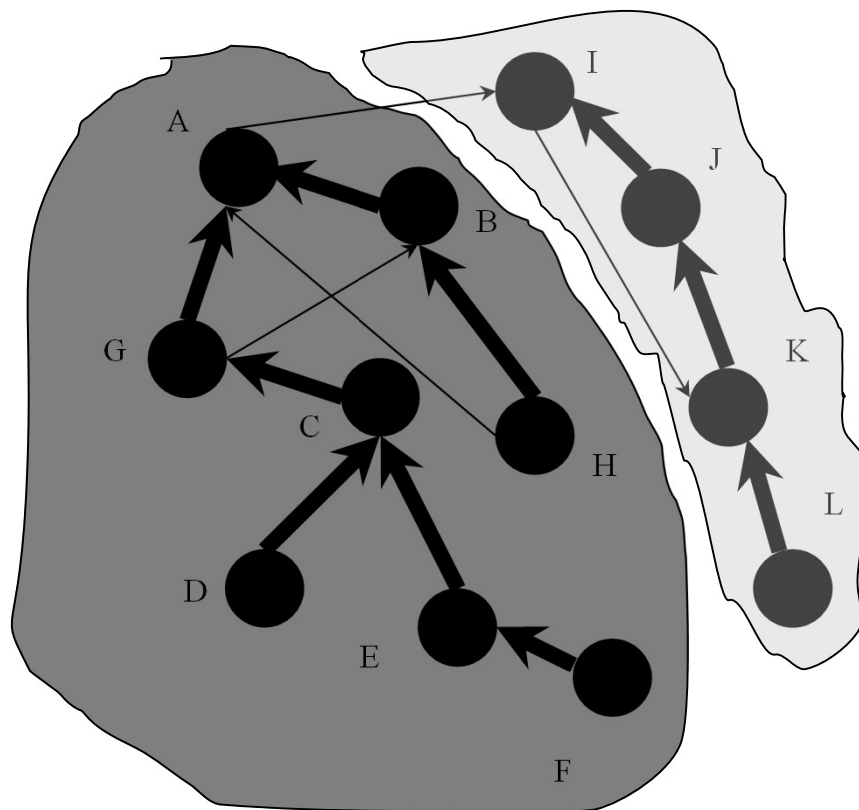
Calculul timpilor



Arborele de parcurgere în adâncime



DFS – Zone de explorare



DFS – Proprietăți (I)

- $l(u)$ = intervalul de prelucrare al nodului $(d(u), f(u))$.
- **Lema 5.5.** $G = (V, E)$; $u \in V$; **pentru fiecare v descoperit de DFS** pornind din u este construită o cale **$v, p(v), p(p(v)), \dots, u$** .
 - Fie calea $u = v_0 v_1 \dots v_n = v$. Dem prin inducție ca $\pi(v_i) = v_{i-1}$!
- **Teorema 5.2.** $G = (V, E)$; DFS(G) **sparge graful G într-o pădure de arbori** $\text{Arb}(G) = \{ \text{Arb}(u); p(u) = \text{null} \}$ unde $\text{Arb}(u) = (V(u), E(u))$;
 - $V(u) = \{ v \mid d(u) < d(v) < f(u) \} + \{u\}$;
 - $E(u) = \{ (v, z) \mid v, z \in V(u) \ \&\& \ p(z) = v \}$.
 - **Dem:** Conform algoritmului, se pot identifica noduri în ciclul principal sau din funcția de explorare. Dacă u e descoperit în ciclul principal, atunci \exists o cale către toți succesorii dată de părinți $\rightarrow V(u) = \{ v \mid d(u) < d(v) < f(u) \}$ iar arcele sunt chiar cele ce desemnează părinții

DFS – Proprietăți (II)

- Teorema 5.3. Dacă DFS(G) generează 1 singur arbore \Rightarrow G este conex. (Reciproca este adevărată?)
- Teorema 5.4. Teorema parantezelor:
 - $\forall u, v$ atunci $I(u) \cap I(v) = \emptyset$ sau $I(u) \subset I(v)$ sau $I(v) \subset I(u)$.
 - Dem prin considerarea tuturor combinațiilor posibile!
 - a) $I(u) < I(v)$: $d(u) < f(u) < d(v) < f(v)$: $v \notin R(u) \rightarrow v$ rămâne alb pe durata prelucrării lui $u \rightarrow f(u) < d(v)$
 - b) $I(v) \subset I(u)$: $d(u) < d(v) < f(v) < f(u)$: $v \in R(u) \rightarrow v$ este descoperit din u și devine negru înaintea terminării prelucrării lui $u \rightarrow f(u) < f(v)$
 - c) $I(v) < I(u)$: $d(v) < f(v) < d(u) < f(u)$ Analog a)
 - d) $I(u) \subset I(v)$: $d(v) < f(u) < f(u) < f(v)$ Analog b)

DFS – Proprietăți (III)

- Teorema 5.5. $\forall u, v \in V$, atunci $v \in V(u) \Leftrightarrow I(v) \subset I(u)$.
- Teorema 5.6. Teorema drumurilor albe:
 - $G = (V, E)$; $\text{Arb}(u)$; v este descendent al lui u în $\text{Arb}(u) \Leftrightarrow$ la momentul $d(u)$ există o cale numai cu noduri albe $u..v$.
 - Demonstrație prin inducție!
 - $v \in V(u) \rightarrow$ la momentul $d(u)$ există o cale numai cu noduri albe $u..v$
 - Dacă $v \in V(u) \rightarrow \exists$ o cale unică $v.. \alpha..u$ de pointeri π . Fie un nod oarecare z din calea α . \rightarrow (Teorema 5.5) $d(u) < d(z) < f(z) < f(u) \rightarrow$ la $d(u)$, $c(z) = \text{alb}$ și cum z a fost ales la întâmplare \rightarrow toate nodurile de pe calea α sunt albe la $d(u)$.
 - la momentul $d(u)$ există o cale numai cu noduri albe $u..v \rightarrow v \in V(u)$
 - Fie $u = v_0 v_1 \dots v_p = v$ o cale din G , a.î. La $d(u)$ avem $c(v_i) = \text{alb}$, $\forall i \in 0, p$. Dem prin inducție după i că v_i este descendentul lui u în $\text{Arb}(u)$.
 - Caz de bază: $d(u) < d(v_1) < f(u) \rightarrow$ (Teorema 5.5) v_1 descendent al lui u **Adevărat**
 - Pas inducție: v_i descendent al lui $u \rightarrow v_{i+1}$ descendent al lui u
 - v_i descendent al lui $u \rightarrow d(u) < d(v_i) < f(v_i) < f(u)$. Cum v_{i+1} este alb la $d(u)$ și este succesorul lui $v_i \rightarrow v_{i+1}$ este descoperit după $d(u)$, dar înainte de $f(v_i)$. $\rightarrow d(u) < d(v_{i+1}) < f(v_i) < f(u) \rightarrow v_{i+1}$ descendent al lui u

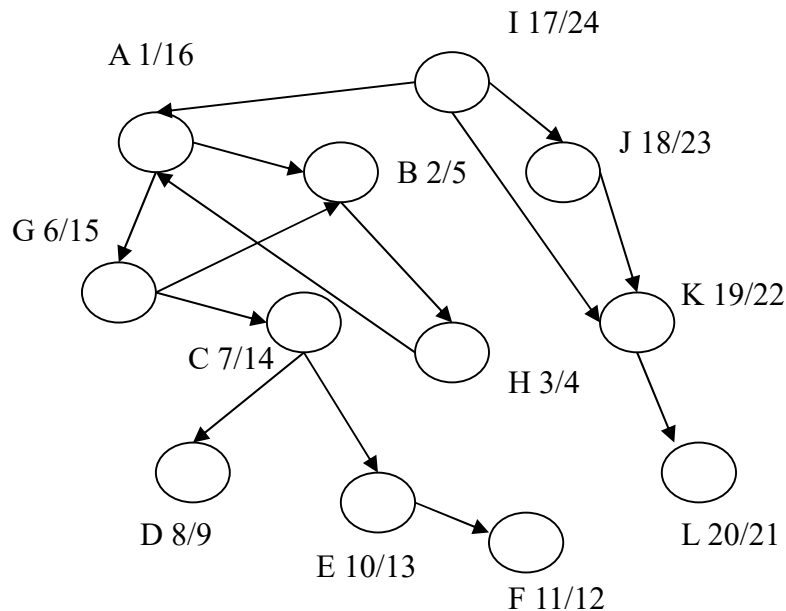
Clasificări ale arcelor grafului (I)

- Arc direct (de arbore)
 - Ce fel de noduri?
- Arc invers (de ciclu)
 - Ce fel de noduri?
- Arc înainte
 - Ce fel de noduri?
- Arc transversal
 - Ce fel de noduri?

Clasificări ale arcelor grafului (II)

- **Arc direct (de arbore)**
 - între nod gri și nod alb;
- **Arc invers (de ciclu)**
 - între nod gri și nod gri;
- **Arc înainte**
 - nod gri și nod negru și $d(u) < d(v)$;
- **Arc transversal**
 - nod gri și nod negru și $d(u) > d(v)$.

Clasificări ale arcelor grafului (III)



Arc direct (de arbore)

între nod gri și nod alb;

Arc invers (de ciclu)

între nod gri și nod gri;

Arc înainte

nod gri și nod negru și $d(u) < d(v)$;

Arc transversal

nod gri și nod negru și $d(u) > d(v)$.

Arc direct (de arbore):

AB, BH, AG, GC, CD, CE, EF, IJ, JK, KL

Arc invers (de ciclu):

HA

Arc înainte:

IK

Arc transversal:

GB, IA

DFS – Proprietăți (IV)

- **Teorema 5.7.** Într-un **graf neorientat**, DFS poate descoperi **doar muchii directe și inverse**.
 - Dem prin considerarea cazurilor posibile!
 - Fie muchia $(u,v) \in E$ și pp. $d(u) < d(v)$. Muchia poate fi străbătută din u sau din v :
 - Caz (u,v) : $c(u) = \text{gri}$, $c(v) = \text{alb}$ \rightarrow muchie directă
 - Caz (v,u) : la $d(u)$ \exists o cale cu noduri albe $u..v \rightarrow$ (**Teorema drumurilor albe**) v este descendent al lui u în $\text{Arb}(u) \rightarrow$ (**Teorema 5.5**) $d(u) < d(v) < f(v) < f(u) \rightarrow$ în intervalul $(d(v), f(v))$ când se investighează (v,u) $c(u) = c(v) = \text{gri} \rightarrow$ muchie inversă

DFS – Proprietăți (V)

- **Teorema 5.8.** G = graf orientat; G **ciclic** \Leftrightarrow în timpul execuției DFS **găsim arce inverse**.
 - Dem prin exploatarea proprietăților de ciclu și de arc invers!
 - G ciclic \rightarrow DFS descoperă arce inverse
 - Fie un ciclu și u primul nod din ciclu descoperit de DFS. Atunci $\exists u..v$ și (v,u) arcul care închide ciclul. $d(u) < d(v)$ (*ipoteză*) iar $u..v$ conține doar noduri albe \rightarrow (**Teorema drumurilor albe** & **Teorema 5.5**) $d(u) < d(v) < f(v) < f(u) \rightarrow$ în intervalul $(d(v), f(v))$ când se explorează (v,u) $c(u) = c(v) = \text{gri} \rightarrow$ arc invers
 - DFS descoperă arce inverse $\rightarrow G$ ciclic
 - Fie (v,u) arc invers $\rightarrow d(u) < d(v) < f(v) < f(u) \rightarrow$ (**Teorema 5.5**) $\rightarrow v$ este descendent al lui u în $\text{Arb}(u) \rightarrow \exists$ calea $u..v$ care închide ciclul

DFS – Complexitate și Optimalitate

Complexitate:
 $O(n+m)$

n = număr noduri
 m = număr muchii

Optimalitate: NU

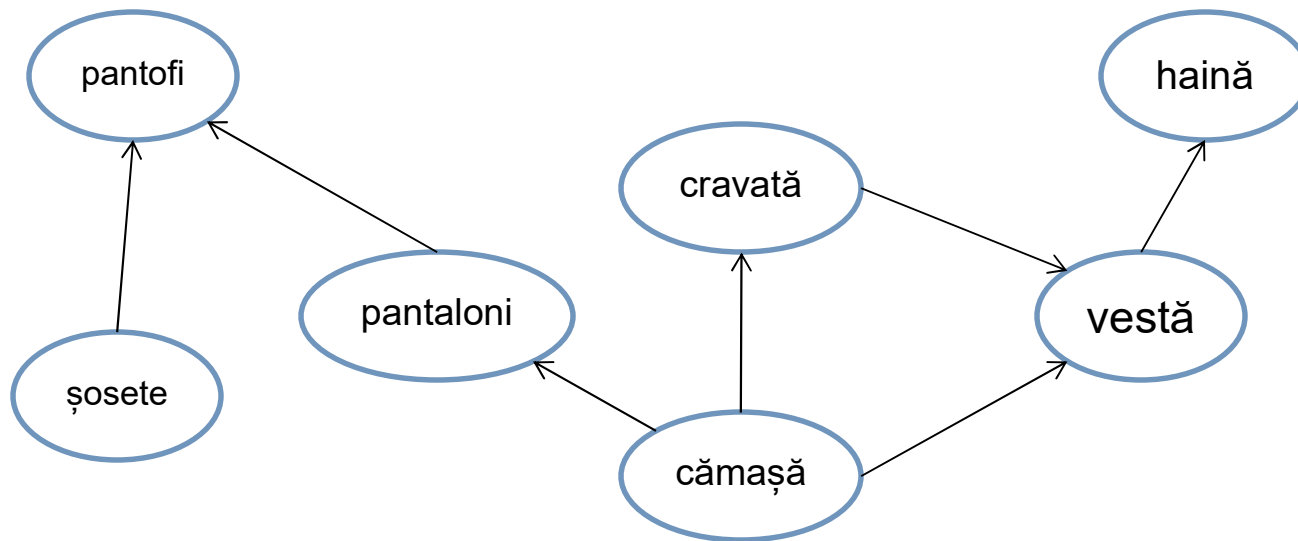
Parcurge tot graful? DA

Sortare topologică

- Se folosește la sortarea unei **mulțimi parțial ordonate** (nu orice pereche de elemente pot fi comparate).
- Fie A o **mulțime parțial ordonată** față de o relație de ordine α ($\alpha \subseteq A^*A$) atunci $\exists e_1$ și e_2 astfel încât e_1, e_2 nu pot fi comparate.
- O **sortare topologică a lui A** este o listă $L = \langle e_1, e_2, \dots, e_n \rangle$, cu proprietatea că $\forall i, j$, dacă $e_i \alpha e_j$, atunci $i < j$.

Sortare topologică - Exemplu

- $A = \{ \text{pantofi, șosete, cravată, haină, vestă, pantaloni, cămașă} \}$.



Sortare topologică

- $G = (V, E)$ orientat, **aciclic**.
- V_S – secvența de noduri a.î. $\forall (u, v) \in E$, avem $\text{index}(u) < \text{index}(v)$.
- **Scop**: $\text{Sortare_topologică}(G) \Rightarrow V_S$.
- **Idee bazată pe DFS**:
 - $G = (V, E)$ orientat, aciclic; la sfârșitul DFS avem $\forall (u, v) \in E$, $f(v) < f(u)$
 - \Rightarrow colectăm în V_S vârfurile în ordinea descrescătoare a timpilor f

Algoritm sortare topologică

- **sortare_topologică** (G)
 - **Pentru fiecare** nod u ($u \in V$) $\{c(u) = \text{alb};\}$ // inițializări
 - $V_S = \emptyset$;
 - **Pentru fiecare** nod u ($u \in V$) // pentru fiecare componentă conexă
 - **Dacă** $c(u)$ este alb
 - $V_S = \text{explorează}(u, V_S)$ // prelucrez componenta conexă
 - **Întoarce** V_S
- **explorează** (u, V_S)
 - $c(u) = \text{gri}$ // prelucrez nodul, deci îi actualizez culoarea
 - **Pentru fiecare** nod v ($v \in \text{succs}(u)$)
 - **Dacă** $c(v)$ este alb **atunci** $V_S = \text{explorează}(v, V_S)$ // recursivitate
 - **Dacă** $c(v)$ este gri **atunci** **Întoarce** Eroare: graf ciclic
 - $c(u) = \text{negru}$ // am terminat prelucrarea nodului
 - **Întoarce** $\text{cons}(u, V_S)$ // inserează nodul u la începutul lui V_S

Sortare topologică – Observație

- **Observație:** În general există mai multe sortări posibile!
- Ex:
 - cămașă, cravată, vestă, haină, șosete, pantaloni, pantofi
 - cămașă, pantaloni, cravată, vestă, haină, șosete, pantofi
 - șosete, cămașă, cravată, vestă, haină, pantaloni, pantofi
 - șosete, cămașă, pantaloni, cravată, vestă, haină, pantofi
 - șosete, cămașă, pantaloni, pantofi, cravată, vestă, haină
- Care e numărul maxim de sortări topologice?
- Dar numărul minim?
- Când se obțin aceste valori?

Complexitate?

Sortare topologică – Complexitate

Complexitate:

$O(n+m)$

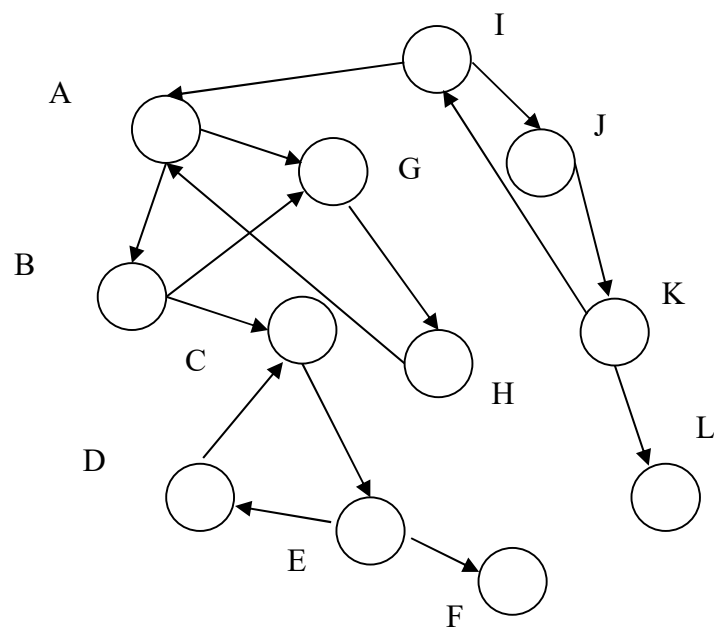
n = număr noduri

m = număr muchii

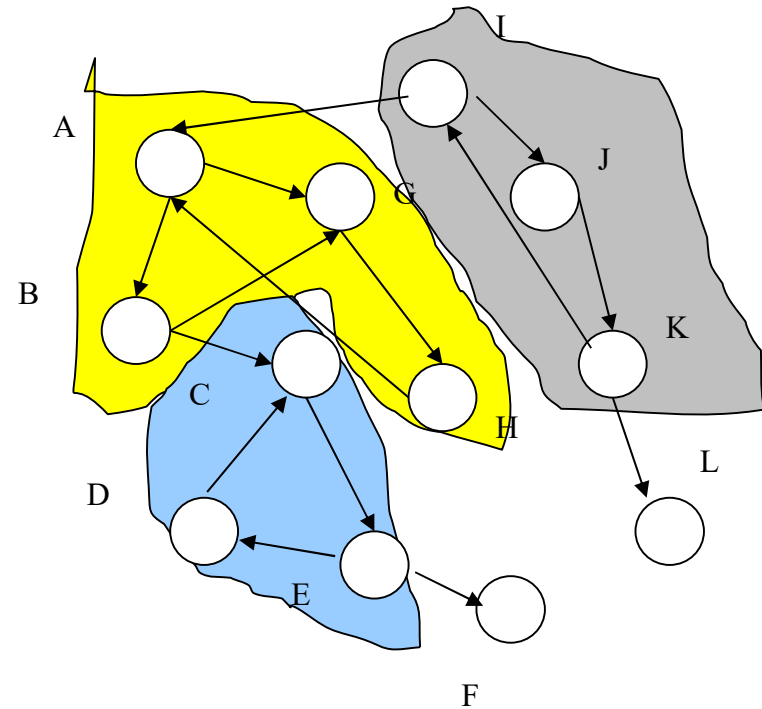
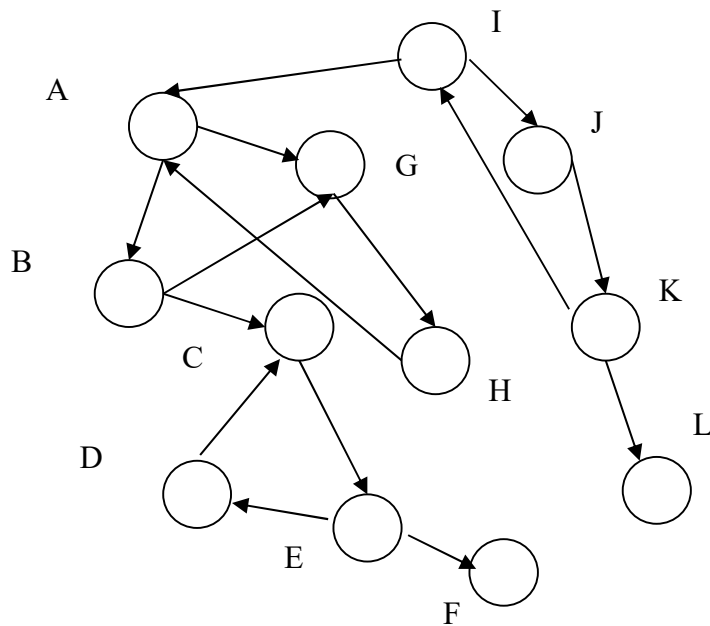
Componente Tare Conexa (CTC)

- **Definiție:** Fie $G = (V, E)$ un graf orientat. G este **tare-conex** $\Leftrightarrow \forall u, v \in V \exists$ o cale $u..v$ și o cale $v..u$ ($u \in R(v)$ și $v \in R(u)$).
- **Definiție:** $G = (V, E)$ graf orientat. $G' = (V', E')$, $V' \subseteq V$, $E' \subseteq E$. G' este o **CTC** a lui $G \Leftrightarrow G'$ e **tare-conex** ($\forall u, v \in V'$, $u \in R(v)$ și $v \in R(u)$) și G' este **maximal**.
- **Lema 5.6:** $G = (V, E)$ graf orientat, G' CTC, $\forall u, v \in V' \Rightarrow \forall u..v$ din G are noduri exclusiv în V'
 - **Dem:** $\forall z$ a.î. $u..z..v \Rightarrow z \in R(u)$ și $v \in R(z)$. Dar $u \in R(v) \Rightarrow z \in R(v) \Rightarrow v$ și z sunt în aceeași CTC.

Exemplu (I) – determina CTC



Exemplu (II) – determinare CTC(2)

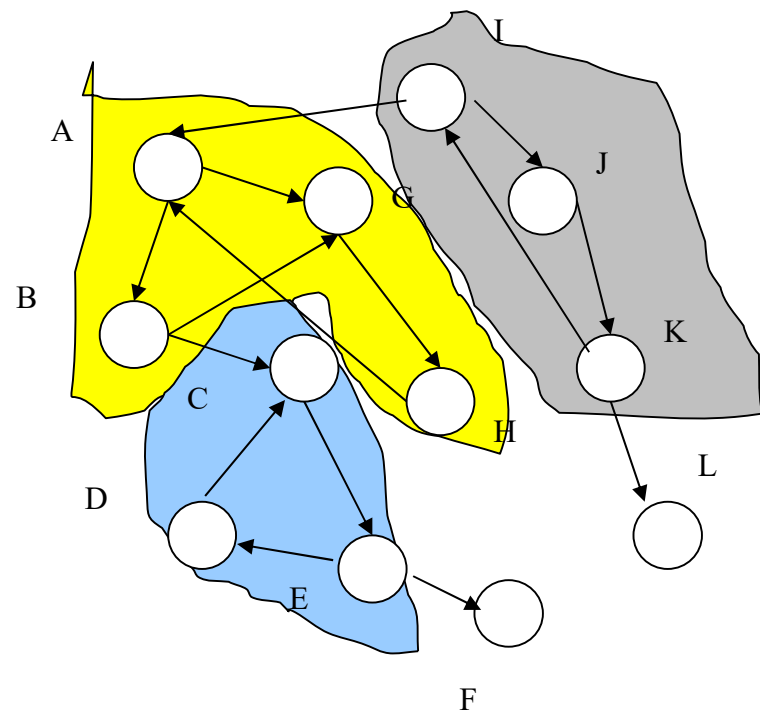
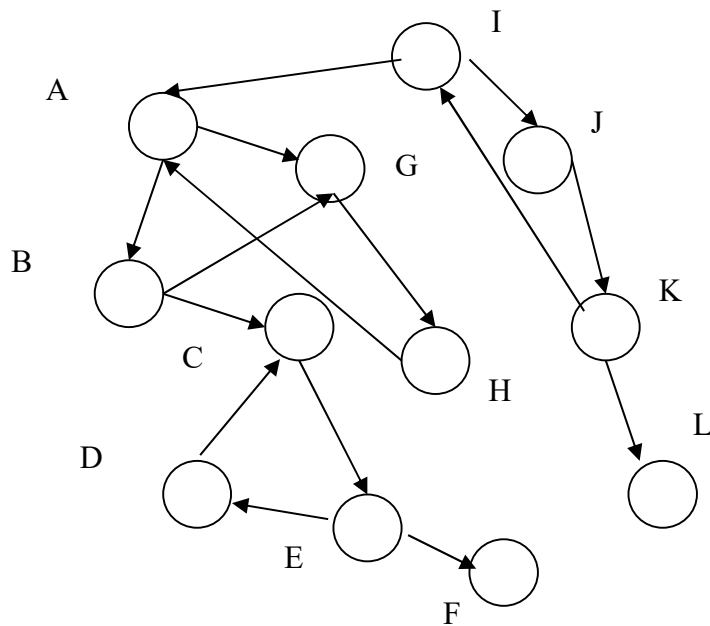


Componente Tare Conexa (CTC)

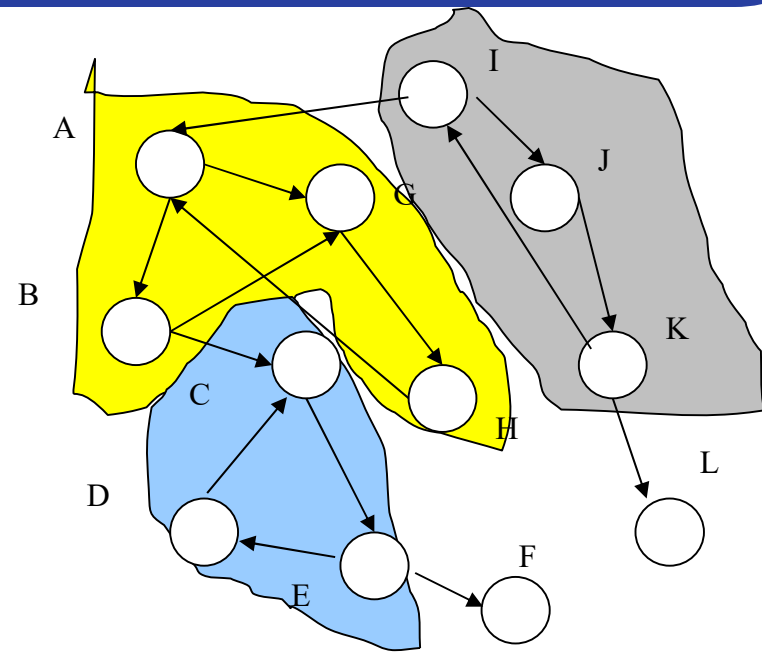
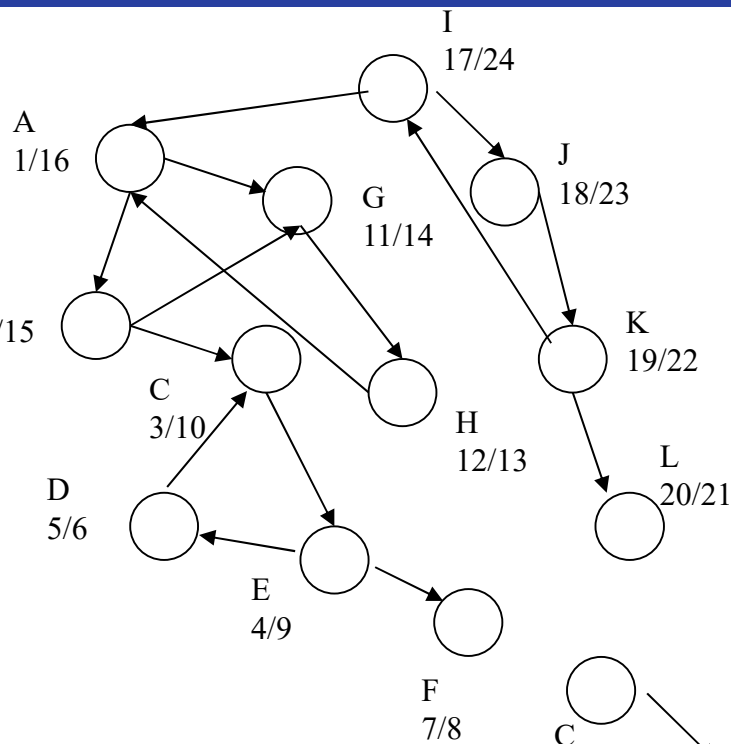
- **Teorema 5.10:** $G = (V, E)$ orientat, $G' = (V', E')$ o CTC a lui G . Toate nodurile $v \in V'$ sunt grupate în același $\text{Arb}(u)$ construit de $\text{DFS}(G)$, unde u este primul nod descoperit al componentei.
 - **Dem:** $\forall v \in V', v \neq u, \exists u..v$ drum cu noduri albe la momentul descoperirii $d(u)$; toate nodurile drumului sunt în V' (conf. **Lema 5.6**) \Rightarrow (din **Teorema drumurilor albe**) v este descendent al lui u în $\text{Arb}(u)$

Exemplu (III) – DFS

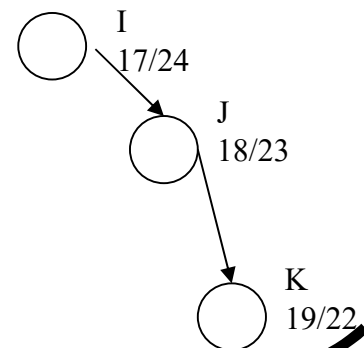
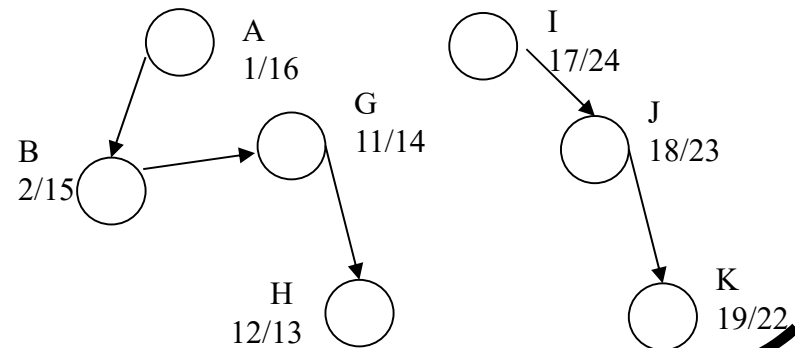
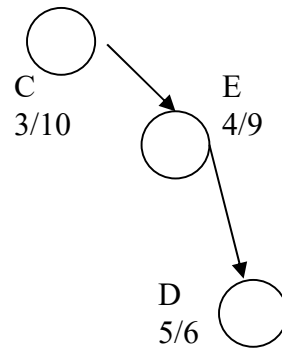
- Aplicare DFS pornind din primul nod al fiecărei CTC



Exemplu (IV) - DFS(2)



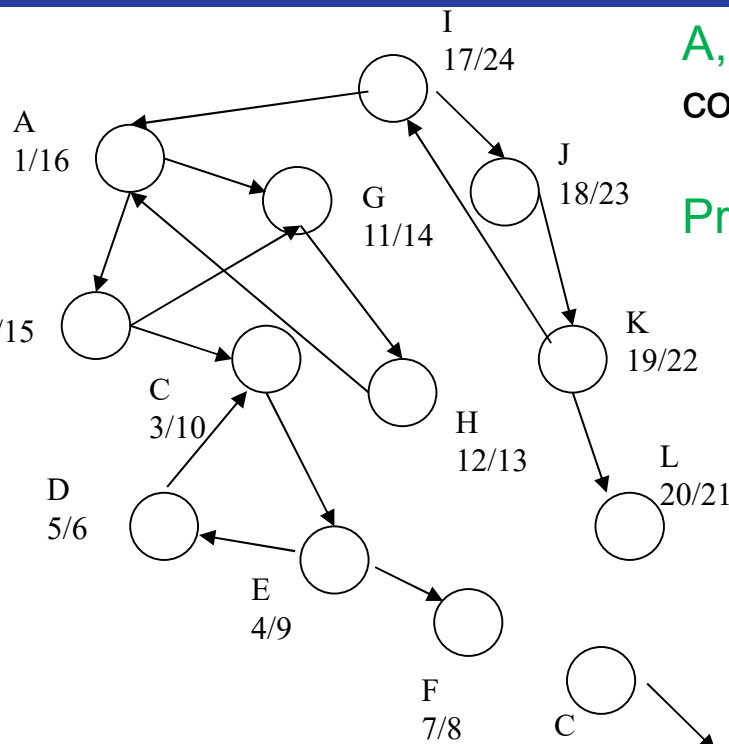
Conform Teoremei
nodurile din aceeași
CTC sunt grupate în
același arbore DFS!



Componente Tare Conexa (CTC)

- **Definiție:** $G = (V, E)$ orientat, $u \in V$. $\Phi(u)$ = strămoș DFS al lui u determinat în cursul DFS(G) dacă:
 - $\Phi(u) \in R(u)$
 - $f(\Phi(u)) = \max\{f(v) \mid v \in R(u)\}$
- **Ce e $\Phi(u)$?** $\Phi(u)$ este primul nod din CTC descoperit de DFS(G)
- **Teorema 5.11:** $\Phi(u)$ satisface următoarele proprietăți:
 1. $f(u) \leq f(\Phi(u))$ când e egalitate? u este primul nod din CTC
 2. $\forall v \in R(u), f(\Phi(v)) \leq f(\Phi(u))$ ce înseamnă ca e egalitate?
 u și v sunt în aceeași CTC
 3. $\Phi(\Phi(u)) = \Phi(u)$ Dem: $\Phi(\Phi(u)) \in R(\Phi(u)) \xrightarrow{1} f(\Phi(\Phi(u))) \leq f(\Phi(u))$ și $\xrightarrow{2} f(\Phi(\Phi(u))) \geq f(\Phi(u)) \rightarrow f(\Phi(\Phi(u))) = f(\Phi(u)) \rightarrow \Phi(\Phi(u)) = \Phi(u)$

Exemplu (V) – stramosi



A, C, I sunt strămoși DFS ai nodurilor din componenta conexă din care fac parte.

Proprietățile strămoșilor:

- $f(u) \leq f(\Phi(u))$

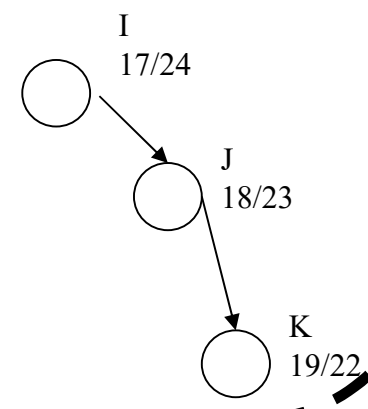
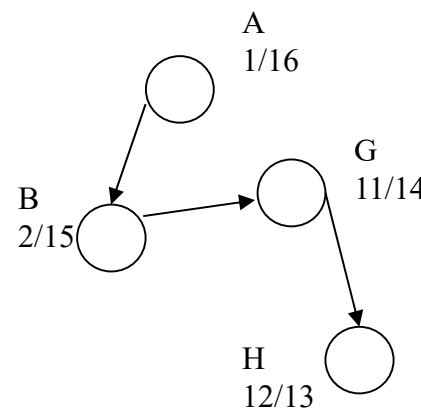
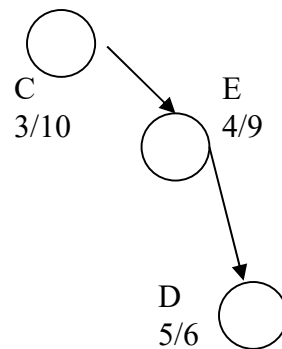
Ex: $f(B) \leq f(\Phi(B)) = f(A)$

- $\forall v \in R(u), f(\Phi(v)) \leq f(\Phi(u))$

Ex: $E \in R(B), f(C) = f(\Phi(E)) \leq f(\Phi(B)) = f(A)$

- $\Phi(\Phi(u)) = \Phi(u)$

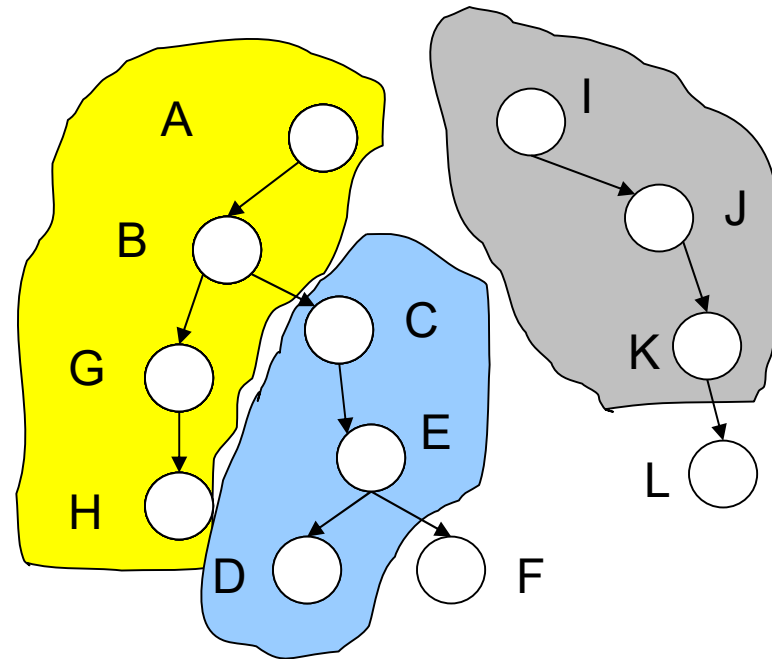
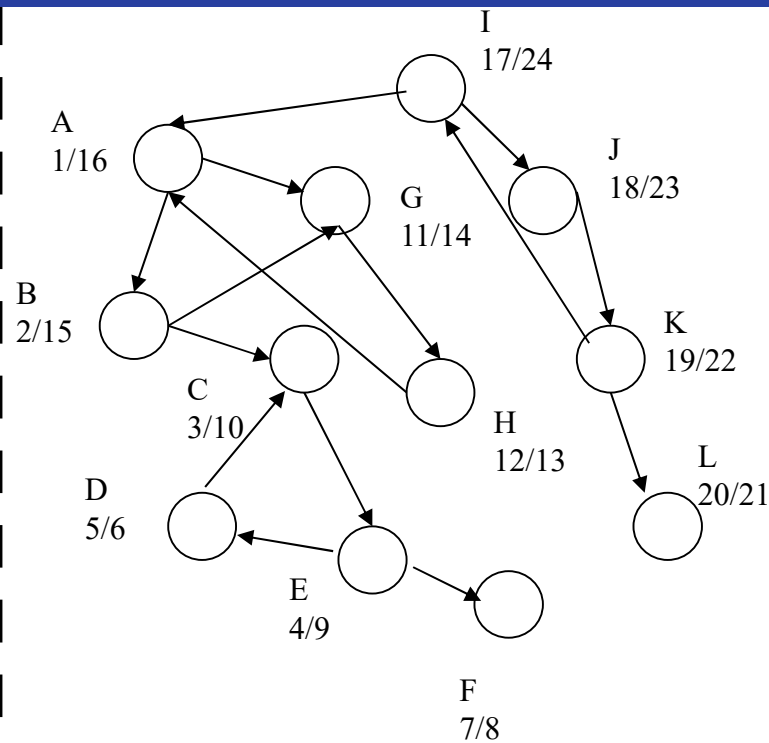
Ex: $\Phi(\Phi(E)) = \Phi(C) = C = \Phi(E)$



Componente Tare Conexa (CTC)

- Din **Definiție**: $\Phi(u) \in R(u)$ și $f(\Phi(u)) = \max\{f(v) \mid v \in R(u)\}$.
- **Teorema 5.12**. $G = (V, E)$ orientat, $\forall u \in V$, **u este descendent al lui $\Phi(u)$ în $\text{Arb}(\Phi(u))$ construit de DFS.**
 - **Dem**: prin considerarea tuturor culorilor posibile ale lui $\Phi(u)$ la momentul $d(u)$.
- **Teorema 5.13**. $G = (V, E)$ orientat, $\forall u, v \in V$; u și v aparțin aceleiași CTC $\Leftrightarrow \Phi(u) = \Phi(v)$.
 - **Dem folosind proprietățile strămoșilor** :
 - $\forall u, v \in \text{aceleiași CTC} \Rightarrow \Phi(u) = \Phi(v)$: $v \in R(u)$, $f(\Phi(v)) \leq f(\Phi(u))$ și $u \in R(v)$, $f(\Phi(u)) \leq f(\Phi(v)) \Rightarrow f(\Phi(u)) = f(\Phi(v)) \rightarrow \Phi(u) = \Phi(v)$
 - $\Phi(u) = \Phi(v) \Rightarrow \Phi(u) \in R(u) \Rightarrow u$ și $\Phi(u) \in \text{aceleiași CTC}$
și $\Phi(u) \in R(v) \Rightarrow v$ și $\Phi(u) \in \text{aceleiași CTC}$
 $\Rightarrow u$ și $v \in \text{aceleiași CTC}$

Exemplu (VI)



Primul nod dintr-o CTC descoperit prin DFS va avea drept copii în arborele generat de DFS toate elementele componentei conexe!

Componente Tare Conex (CTC)

- **Probleme:**

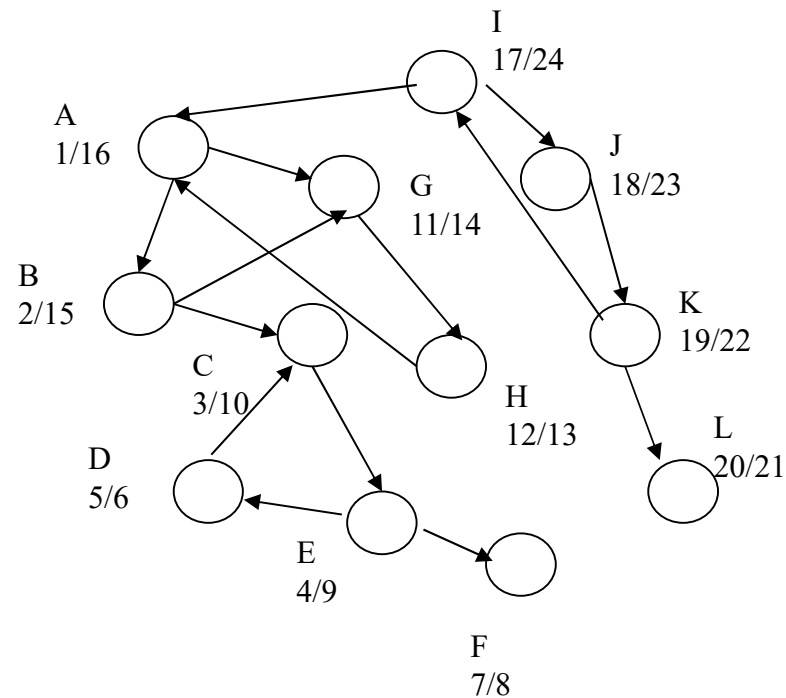
- vrem ca fiecare arbore construit să conțină o CTC.
- trebuie să eliminăm nodurile care nu sunt în componenta conexă.

- **Idee** – eliminăm nodurile ce nu aparțin CTC!

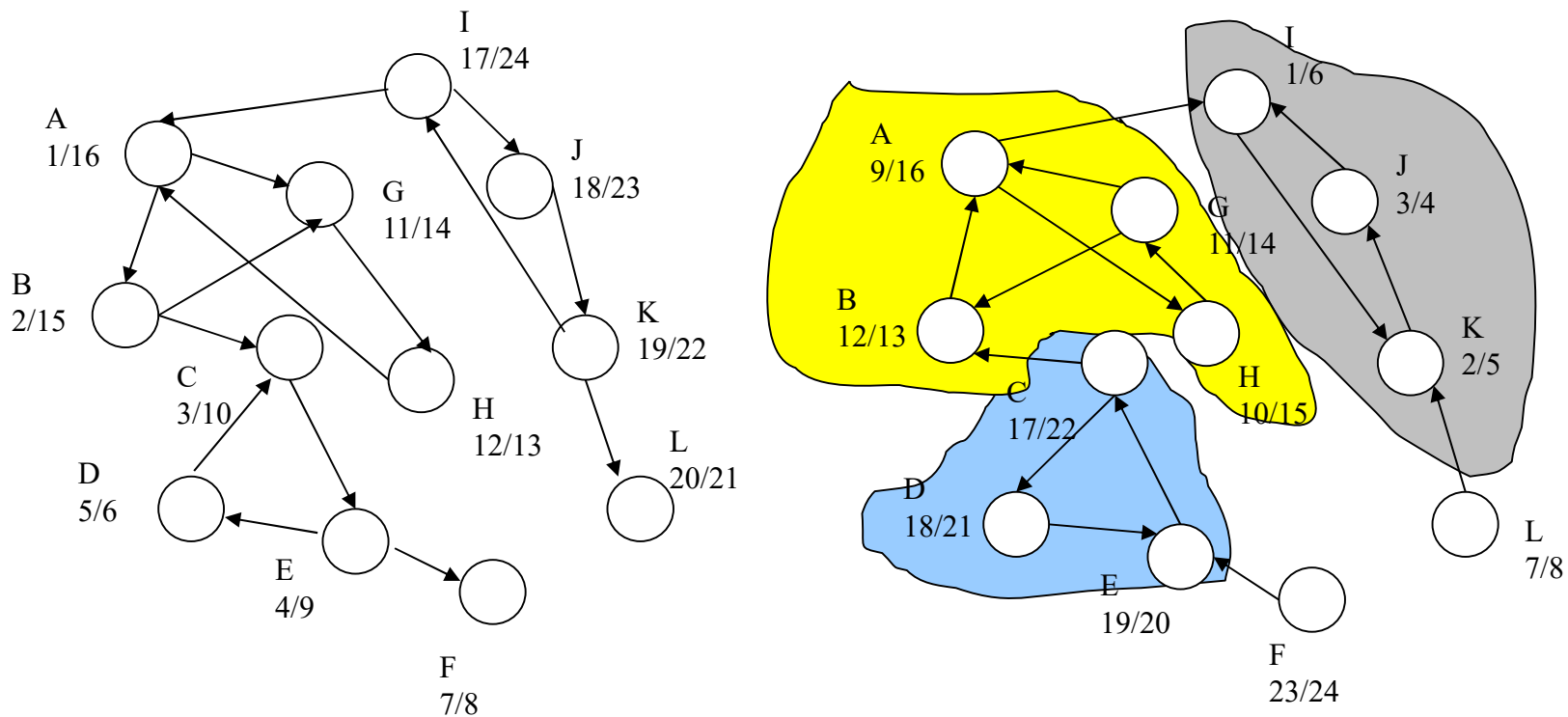
Cum?

- Dacă aparțin $\text{Arb}(u)$ și nu CTC $\Rightarrow \exists u..v$ și $\nexists v..u$.
- \rightarrow DFS pe graful transpus, în ordinea inversă a timpilor de finalizare obținuți din DFS pe graful normal!

Exemplu (VII) – DFS (G^T)

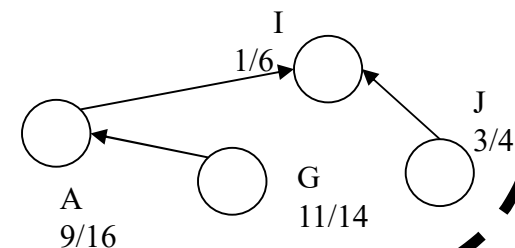
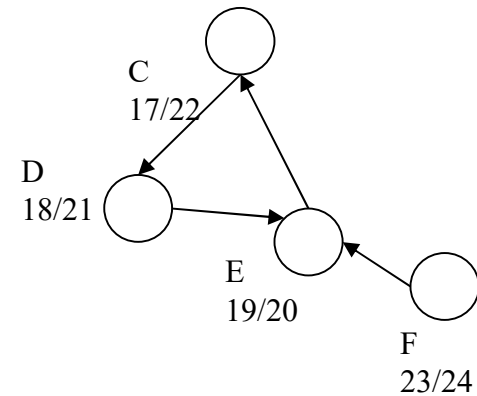
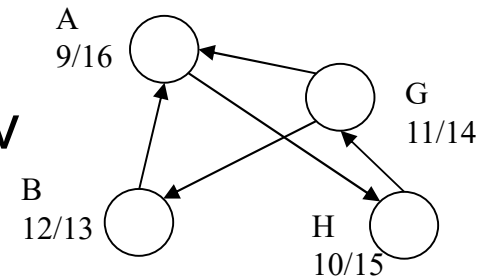


Exemplu (VIII) – DFS (G^T) (2)



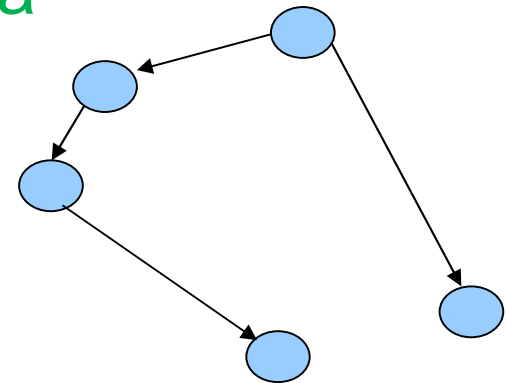
Componente Tare Conexa (CTC)

- Cazuri în $\text{DFS}(G^T)$:
 - v este în CTC descoperita din $u \rightarrow v$ poate fi descoperit din u și în $\text{DFS}(G^T)$.
 - $v \notin \text{CTC}$ dar $v \in \text{Arb}(u)$ în $\text{DFS}(G) \rightarrow$ nu va fi atins în $\text{DFS}(G^T)$ din u .
 - $v \notin \text{CTC}$ dar $\exists v..u$ în $G \rightarrow f(v) > f(u) \rightarrow v$ va fi deja colorat în negru când se explorează u .



Observatii

- Înlocuind componentele tare conexe cu noduri obținem un graf aciclic. **De ce?**
- Pentru că altfel am avea o singură CTC!
- Prima parcurgere DFS este o sortare topologică. **De ce?**
- Pentru că sortează nodurile în ordinea descrescătoare a timpilor de finalizare a strămoșilor fiecărei CTC!



Pseudocod algoritm CTC

- Algoritmul lui Kosaraju:
- CTC(G)
 - DFS(G)
 - $G^T = \text{transpune}(G)$
 - DFS(G^T) (în bucla principală se tratează nodurile în ordinea descrescătoare a timpilor de finalizare de la primul DFS)
- Componentele conexe sunt reprezentate de pădurea de arbori generați de DFS(G^T).

Complexitate?

Algoritmul lui Kosaraju

Complexitate
 $O(n+m)$

n = numar noduri

m = numar muchii

Corectitudine algoritm CTC (1)

- **Teoremă:** Algoritmul CTC calculează corect componentele tare conexe ale unui graf $G = (V, E)$.
- **Dem. prin inducție după nr. de arbori de adâncime găsiți de DFS al G^T că vârfurile din fiecare arbore formează o CTC:**
 - Fiecare pas demonstrează că arborele format în acel pas e o CTC, presupunând că toți arborii produși deja sunt CTC.
 - P_1 : trivial pentru că \nexists arbori anteriori.
 - $P_n \rightarrow P_{n+1}$: Fie arborele T obținut în pasul curent având rădăcina r . Notăm $C_r = \{v \in V \mid \Phi(v) = r\}$.

Corectitudine algoritm CTC (2)

- Demonstrăm că $u \in T \Leftrightarrow u \in C_r$:
- $u \in C_r \rightarrow u \in T$:
 - $u \in C_r \rightarrow \exists r..u \rightarrow$ toate nodurile din C_r ajung în același arbore DFS ($\text{Arb}(r)$). Dar $r \in C_r$ și r e rădăcina lui $T \rightarrow \forall u \in C_r \Rightarrow u \in T$
- $u \in T \rightarrow u \in C_r$: demonstrăm că $\forall w$ a.î. $f(\Phi(w)) > f(r)$ sau $f(\Phi(w)) < f(r)$, $w \notin T$
 - Dacă $f(\Phi(w)) > f(r) \rightarrow$ la $d(r)$, w e deja pus în CTC cu rădăcina $\Phi(w)$ pt. că nodurile sunt considerate în ordinea inversă a timpilor de finalizare $\rightarrow w \notin T$
 - Dacă $f(\Phi(w)) < f(r) \rightarrow w \notin T$ pt. că altfel ($w \in T$) $\rightarrow \exists r..w$ în $G^T \rightarrow \exists w..r$ în $G \rightarrow r \in R(w)$, $\rightarrow f(\Phi(w)) \geq f(\Phi(r)) = f(r)$ (F)
 - $\rightarrow T$ conține doar nodurile pt. care $\Phi(w) = r \rightarrow T = C_r$



ÎNTREBĂRI?

Bibliografie curs 8

- [1] Giumale – Introducere în Analiza Algoritmilor cap. 5.3, 5.4, 5.4.1
- [2] Cormen – Introducere în Algoritmi cap. Heap-uri binomiale (20), Heap-uri Fibonacci (21), Drumuri minime de sursă unică - primele 2 subcapitole (25.1 și 25.2)
- [3] R. Sedgewick, K. Wayne - Algorithms and Data Structures Fall 2007 – Curs Princeton - <http://www.cs.princeton.edu/~rs/AlgsDS07/06PriorityQueues.pdf>
- [4] Heap Fibonacci: <http://www.cse.yorku.ca/~aaw/Jason/FibonacciHeapAnimation.html>