## POLITECHNIKA WROCŁAWSKA

# Anna Modrzejewska 236642

## Obliczenia naukowe

Lista nr 1

#### Zadanie 1

#### 1) Opis problemu

Należy iteracyjnie wyznaczyć wartość epsilonu maszynowego macheps, liczbę eta oraz liczbę MAX w arytmetyce Float16, Float32 oraz Float64.

#### 2) Rozwiązanie

Do wyznaczenia wartości *macheps* można posłużyć się pętlą:

```
x = fl(1.0)
while fl(1.0+x/2)>1.0
    x=fl(x/2)
end
```

Do wyznaczenia liczby eta:

```
x = fl(1.0)
while fl(x/2)>0.0
x=fl(x/2)
end
```

Do wyznaczenia liczby MAX (funkcja isinf(x) zwraca true w przypadku, gdy argument jest nieskończony, false w przeciwnym):

```
x = fl(1.0)
while !isinf(fl(x*2))
    x=fl(x*2)
end
x=x*(2-eps(fl))
```

#### 3) Otrzymane wyniki

	macheps	eta	max
Float16	0.000977	$6.0e^{-8}$	$6.55e^{4}$
Float32	$1.1920929e^{-7}$	$1.0e^{-45}$	$3.4028235e^{38}$
Float64	$2.220446049250313e^{-16}$	$5.0e^{-324}$	$1.7976931348623157e^{308}$

#### 4) Analiza wyników

Otrzymane przez program wyniki są takie same, co wartości zwracane przez funkcje eps(), nextfloat(fl(0.0)), realmax() oraz FLT\_EPSILON, DBL\_EPSILON, FLT\_MAX, DBL\_MAX z pliku nagłówkowego float.h języka C.

Zgodnie z definicją podaną na wykładzie, precyzją arytmetyki nazywa się największy błąd względny dla przedstawienia liczby w arytmetyce zmiennopozycyjnej (zaokrąglenia). Zatem wartość epsilonu maszynowego (która została wyżej wyznaczona jako najmniejsza taka liczba, która spełnia warunek x+1.0>1.0) równa się precyzji arytmetyki.

#### Zadanie 2

#### 1) Opis problemu

Należy sprawdzić słuszność wzoru Kahana, według którego epsilon maszynowy można otrzymać obliczając wartość wyrażenia:  $3*(\frac{4}{3}-1)-1$ .

#### 2) Otrzymane wyniki

	ze wzoru Kahana	z funkcji eps()
Float16	-0.000977	0.000977
Float32	1.1920929e-7	1.1920929e-7
Float64	-2.220446049250313e-16	2.220446049250313e-16

#### 3) Analiza wyników i wnioski

Można zauważyć, że wyniki z wzoru Kahana są równe z epsilonem maszynowym co do modułu, zatem teza Kahana jest słuszna. Jednak otrzymane wartości różnią się od 0, czego powodem może być to, że wartość ułamka  $\frac{4}{3}$  w reprezentacji liczb zmiennoprzecinkowych nie jest dokładną wartością, tylko liczbą zbliżoną do  $\frac{4}{3}$ .

#### Zadanie 3

#### 1) Opis problemu

Należy sprawdzić, że w arytmetyce Float<br/>64 liczby z zakresu [1,2] są rozmieszczone równomiernie z krokiem<br/>  $\delta=2^{-52}$ oraz sprawdzić, jak rozmieszczone są w przedziałach <br/>  $[\frac{1}{2},1]$ i [2,4]

#### 2) Rozwiązanie

Program przy pomocy funkcji bits sprawdza zapis bitowy liczby 1.0, następnej po 1.0 (przy użyciu funkcji nextfloat) oraz liczby  $1 + 2^{-52}$ , a także zapis bitowy liczby  $2 - 2^{-52}$ , następnej po niej i liczby 2.0.

#### 3) Otrzymane wyniki i analiza

Można wywnioskować, że kolejna po 1.0 liczba jest oddalona od niej o  $\delta=2^{-52}$ . Podobnie z liczbą 2.0:

Widać, że po poprzednia liczba od 2 jest oddalona od niej o dokładnie deltę. Dla przedziału  $[\frac{1}{2},1]$  krokiem okazała się  $\delta=2^{-53}$ , natomiast dla [2,4]  $\delta=2^{-51}$ :

Można zauważyć, że dla przedziału  $[2^m, 2^{m+1}]$  im większe m, tym większa delta, czyli mniejsze zagęszczenie liczb. Zmiana delty następuje w momencie zmiany cechy liczby (bity od 2. do 12.). Dla liczb z przedziału  $[\frac{1}{2}, 1]$  cechą jest 01111111110, dla [1, 2] jest to 011111111111, dla [2, 4]: 10000000000. Wzrost cechy o 1 powoduje dwukrotny wzrost delty.

#### Zadanie 4

#### 1) Opis problemu

Należy znaleźć w arytmetyce Float<br/>64 takie najmniejsze  $x \in (1,2)$ , że  $x * \frac{1}{x} \neq 1$ 

#### 2) Rozwiązanie

Program liczy wartość wyrażenia  $x * \frac{1}{x}$  w pętli, biorąc za x kolejne wartości (za pomocą funkcji nextfloat()) do momentu, aż będzie się różniło od 1.

#### 3) Wynik

#### Zadanie 5

#### 1) Opis problemu

Należy zaimplementować 4 algorytmy obliczające iloczyn skalarny dwóch wektorów w arytmetyce Float32 oraz Float64. Algorytmy różnią się kolejnością sumowania składników.

#### 2) Rozwiązanie

Algorytm A liczy sumę składników "wprzód", czyli dodaje od początku do końca. Algorytm B liczy sumę od końca do początku. Algorytm C tworzy nowy wektor  $z = [x_1y_1, x_2y_2, x_3y_3, x_4y_4, x_5y_5,$  sortuje rosnąco, a następnie liczby dodatnie sumuje od największej do najmniejszej, a ujemne od najmniejszej do największej. Algorytm D liczy sumę odwrotnie do algorytmu C.

#### 3) Wyniki

	Algorytm A	Algorytm B	Algorytm C	Algorytm D
Float32	-0.4999443	-0.4543457	-0.5	-0.5
błąd	0.49994429944939167	0.4543457031149	0.4999999999899	0.4999999999899
Float64	$1.02518813683 * 10^{-10}$	$-1.5643308870494*10^{-10}$	0.0	0.0
błąd	$1.1258452438296672*10^{-10}$	$1.4636737800494365 * 10^{-10}$	$1.00657107 * 10^{-11}$	$1.00657107 * 10^{-11}$

Rzeczywista wartość iloczynu skalarnego:  $-1.00657107000000* 10^{-11}$ 

#### 4) Analiza wyników

Najbliższe rzeczywistego wyniku są rezultaty algorytmu C i D liczące w arytmetyce Float64. Na podstawie różności wyników można wywnioskować, że kolejność sumowania ma znaczenie. Najlepiej sumować ze sobą w pierwszej kolejności najbliższe sobie rzędem wielkości, a na końcu najdalsze.

#### Zadanie 6

#### 1) Opis problemu

Należy policzyć w arytmetyce podwójnej precyzji wartości funkcji  $f(x)=\sqrt{x^2+1}-1$  oraz  $g(x)=\frac{x^2}{\sqrt{x^2+1}+1}$  dla  $x=8^{-1},8^{-2}...$ 

#### 2) Otrzymane wyniki

Po wywołaniu funkcji f(x) oraz g(x) z powyższymi argumentami wyniki będą następujące:

```
julia> f(8.0^-1)
0.0077822185373186414

julia> g(8.0^-1)
0.0077822185373187065
```

```
julia> f(8.0^-2)
0.00012206286282867573

julia> g(8.0^-2)
0.00012206286282875901
```

```
julia> f(8.0^-3)
1.9073468138230965e-6

julia> g(8.0^-3)
1.907346813826566e-6
```

```
julia> f(8.0^-8)
1.7763568394002505e-15

julia> g(8.0^-8)
1.7763568394002489e-15
```

```
julia> f(8.0^-9)
0.0

julia> g(8.0^-9)
2.7755575615628914e-17
```

```
julia> f(8.0^-10)
0.0

julia> g(8.0^-10)
4.336808689942018e-19
```

#### 3) Analiza wyników i wnioski

Można zauważyć, że mimo f=g, wyniki dla tych samych argumentów nieznacznie różnią się, szczególnie dla  $x \leq 8^{-9}$ , dla którego funkcja f(x) zwraca 0.0. Wynika to prawdopodobnie z tego, że w przypadku f(x), odejmując 1 od liczby zbliżonej do 1 następuje redukcja znaczących cyfr.

#### Zadanie 7

#### 1) Opis problemu

Należy policzyć w arytmetyce Float64 przybliżoną wartość pochodnej funkcji f(x) = sinx + cos3x w punkcie  $x_0 = 1$  oraz błąd bezwzględny.

#### 2) Rozwiązanie

Program składa się z funkcji df wyliczającej pochodną z ogólnego wzoru  $f'(x_0) = \frac{f(x_0+h)-f(x_0)}{h}$ , funkcji f(x) = sin(x) + cos(3x) oraz funkcji df2 liczącej rzeczywistą pochodną funkcji f(x): f'(x) = cos(x) - 3sin(3x) w celu porównania wyników funkcji df1 i df2.

#### 3) Otrzymane wyniki

Funkcja df została przetestowana dla  $h = 2^{-n}$ , gdzie  $n \in \{0, 1, 2, ..., 54\}$ :

h	wynik df	błąd
$2^{0}$	2.0179892252685967	1.9010469435800585
$2^{-1}$	1.8704413979316472	1.753499116243109
$2^{-2}$	1.1077870952342974	0.9908448135457593
	•••	
$2^{-20}$	0.11694612901192158	3.8473233834324105e-6
$2^{-21}$	0.1169442052487284	1.9235601902423127e-6
$2^{-22}$	0.11694324295967817	9.612711400208696e-7
	•••	
$2^{-47}$	0.109375	0.007567281688538152
$2^{-48}$	0.09375	0.023192281688538152
$2^{-49}$	0.125	0.008057718311461848
$2^{-50}$	0.0	0.11694228168853815
$2^{-51}$	0.0	0.11694228168853815
$2^{-52}$	-0.5	0.6169422816885382
$2^{-53}$	0.0	0.11694228168853815
$2^{-54}$	0.0	0.11694228168853815

### 4) Analiza wyników i wnioski

Można zauważyć, że dla  $n \leq -50$  funkcja zaczyna zwracać tę samą wartość 0.0, ponieważ odejmujemy wartość  $f(x_0)$  od liczby do niej zbliżonej (podobnie, jak w zadaniu wyżej - następuje redukcja znaczących cyfr), dlatego coraz mniejsze h będzie generowało taki sam błąd. Wynika to z niewystarczającej precyzji arytmetyki.