

Licenciatura em Engenharia Informática Curso Europeu

Relatório de trabalho prático 1

Agentes Racionais

Comilões e Limpadores

Ana Videira – 21250074 21 de outubro de 2019

Índice

1. Introdução	3
2. Implementação	3
4. Análise de resultados	4
4.1 Discussão dos Resultados	6
5. Conclusão	6
Anexos	6

1. Introdução

Este é um trabalho realizado no âmbito da unidade curricular do 2ºano , 1º semestre, Introdução á inteligência Artificial, do curso de Engenharia Informática – Curso Europeu. Através deste pretende-se implementar e analisar comportamentos racionais para determinados agentes de forma a preservar a sua existência e as de certas características do ambiente que os envolve.

O desenvolvimento deste trabalho tem como base o enunciado disponibilizado pelos docentes e possui uma implementação base com características especificas para o ambiente e agentes. Também é encorajada a possibilidade da implementação de funcionalidades extra ao enunciado , o que não foi possível neste caso.

Neste documento é assim apresentada uma descrição detalhada do modelo, a sua implementação e alguns resultados e conclusões tirados.

2. Implementação

2.1) Modelo base

O modelo base consiste num ambiente toroidal onde existem 4 patches de cores diferentes que representam cada um dos objetos a que os agentes vão posteriormente reagir. As patches de cor amarela representam lixo normal, as vermelhas de lixo tóxico, as verdes representam comida. As azuis representam depósitos mas são apenas uteis a um determinado tipo de agentes. A quantidade inicial de cada uma das patches é configurável.

No que diz respeito aos agentes, consideramos duas *breeds* distintas: limpadores e comilões. Cada espécie tem formas diferentes de perceção, reagem de formas diferentes às patches presentes no ambiente mas ambas possuem uma variável interna igual: a variável de define a sua energia.

Os limpadores são responsáveis pela limpeza do ambiente , recolhem o lixo normal e o lixo tóxico até lhes ter permitido. Quando atingem a sua capacidade máxima (também configurável) não conseguem "recolher" mais lixo normal ou toxico até encontrarem um depósito. Estes agentes também percebem patches verdes de comida que, ao ser ingerida, fornecelhes uma determinada quantidade de energia.

Os agentes comilões têm como objetivo comer a comida presente no ambiente. Têm também um leque de perceções próprio e também ganham energia ao ingerir comida. Para ambos os agentes, as unidades de energia que recebem por comida é também um valor configurável.

Existe a possibilidade de ativar a opção "mantemLixo" quer permite que o ambiente possua sempre a mesma percentagem dos dois tipos de lixo durante toda a simulação.

2.2) Comportamentos adicionais implementados

Não foram implementados comportamentos adicionais.

4. Análise de resultados

Teste 1		
Hipótese	O número inicial de limpadores ir sobreviventes?	nfluencia o número de comilões
Variáveis e repetições efetuadas	Foram executados 3 testes diferentes c 0, 15 e 30. Cada teste foi repetido 10 v as medias dos valores dessas 10 repetiç	vezes, os resultados apresentados são
		comiloes
	nLimpadores = 0	1,3
Resultados	nLimpadores = 15	0,7
Resultados	nLimpadores = 30	0,7
	* Descrição de todos os dados recolhidos atravé	és da ferramenta BehaviorSpace no anexo A
Conclusão	Sim, influencia. Quanto mais agentes li menos comilões sobrevivem.	impadores existem no ambiente,

Teste 2				
Hipótese	A quantidade de energia pagentes do ambiente?	or comida i	nfluencia a sobr	evivência de todos os
Variáveis e repetições efetuadas	Foram executados 3 teste 50. Cada teste foi repet medias dos valores dessas	ido 10 veze	es, os resultados	•
		ticks	comiloes	limpadores
	energiaPorComida=0	100	0	30
D141	energiaPorComida=25	100	0,5	30
Resultados	energiaPorComida=50	100	0,958333	30
	* Descrição de todos os dados	recolhidos atra	vés da ferramenta E	BehaviorSpace no anexo B
Conclusão	Sim, influencia. Quando definidas, mais agentes co		• •	

Teste 3	T		
Hipótese	1 3		nantem uma percentagem ia dos agentes comilões é
Variáveis e repetições efetuadas	desligada. Cada teste foi	repetido 10 vezes e	opção "mantemLixo" ligada e terminado com um máximo as medias dos valores dessas
		Agentes comiloes	número de patches lixo + lixoToxico
	mantemLixo? = true	1,2	110
	mantemLixo? = false	1,8	68,36363636
Resultados	* Descrição de todos os dados	s recolhidos através da fer	rramenta BehaviorSpace no anexo C
Conclusão	Sim, influencia. Quando comilões morrem mais r	* *	xo?" é ligada, os agentes

Hipótese	A quantidade de depósitos	•	a quantidade de lixo	
1	normal e toxico presente no ambiente?			
Variáveis e repetições efetuadas	Foram executados 3 testes 10, com a opção "mantem repetido 10 vezes.		•	
	Opção "mantemLixo?" = true			
		Agentes	lixo e lixoToxico	
	nDepositos=1	30,7	132	
	nDepositos=5	30,88182	132	
	nDepositos=10	30,63182	132	
Resultados	Opo	Opção "mantemLixo?" = false		
resultados		Agentes	lixo e lixoToxico	
	nDepositos=1	31,4	73,7	
	nDepositos=5	31,21818182	72,7	
	nDepositos=10	31,4	71,11667	

4.1 Discussão dos Resultados

Através dos resultado obtido podemos concluir que os comilões são o aspeto mais inconstante de toda a simulação pois diversas variáveis que podem alterar a sua sobrevivência.

O número inicial de limpadores influencia a sobrevivência dos comilões, quando mais limpadores existem menor possibilidade de sobrevivência dos comilões. Isto devese à quantidade de comida disponível no ambiente, se existem mais limpadores existem mais agente a recolher a comida disponível.

A quantidade de energia por comida influencia os comilões mas também os limpadores pois ambos possuem a uma variável interna responsável pela contagem da sua energia disponível Assim, vale para ambas as espécies de agentes, quanto menos unidades de energia são ingeridas, menor a possibilidade de sobrevivência.

A ativação ou não da opção "mantemLixo" provoca um grande impacto na simulação. Quando ativa, mantem sempre os mesmo níveis dos dois tipo de lixos no ambiente, o que faz com que desapareceram mais comilões rapidamente.

5. Conclusão

Através da análise das simulações efetuadas comprovar que as variações de parâmetros iniciais do ambiente permitem chegar a diferentes conclusões.

Neste ambiente criado, a ativação da opção "mantemLixo?" influencia vários parâmetros como a quantidade de patches lixo normal e lixo tóxico no fim da simulação e a quantidade de comilões sobreviventes. No que diz respeito ainda aos comilões , através dos testes efetuados sabemos também que a sua quantidade diminui quanto mais limpadores existirem no ambiente.

A energia por comida é também uma variável que influencia generosamente todo o ambiente pois tem e uma variável presente nas características das duas espécies de agentes. Assim, quanto menos unidades de energia por comida menor sobrevivência dos agentes.

Anexos

Anexo A – Documento Excel refente aos resultados do teste 1

Anexo B – Documento Excel refente aos resultados do teste 2

Anexo C – Documento Excel refente aos resultados do teste 3

Anexo D - Documento Excel refente aos resultados do teste 4

Anexo E – Documento Excel refente aos resultados do teste 4