



ΕΘΝΙΚΟ ΜΕΤΣΟΒΙΟ ΠΟΛΥΤΕΧΝΕΙΟ

ΣΧΟΛΗ ΗΛΕΚΤΡΟΛΟΓΩΝ ΜΗΧΑΝΙΚΩΝ ΚΑΙ ΜΗΧΑΝΙΚΩΝ
ΥΠΟΛΟΓΙΣΤΩΝ

ΠΡΩΤΗ ΣΕΙΡΑ ΑΣΚΗΣΕΩΝ
ΟΡΑΣΗ ΥΠΟΛΟΓΙΣΤΩΝ

Αναστασία Χριστίνα Λίβα
03119029
anachriliva@gmail.com

Σημείωση: Επειδή δεν πρόλαβα να τα περάσω όλα καοια ερωτήματα είναι χειρόγραφα και έχουν παραληφθεί κάποιες πράξεις λόγω τενοντίτιδας. Συγγνώμη

Άσκηση 1.1

Άσκηση 2.6 βιβλίου

α) Αν h η γραμμή του ορίζοντα, $Q \in h$, άρα Q σημείο φυγής. Εφόσον τα σημεία φυγής είναι σημεία τομής των προβολών πραγματικών τρισδιάστατων ευθειών τότε οι δύο ευθείες l και m είναι παράλληλες στον πραγματικό χόσμο.

β) Γνωρίζοντας τις θέσεις των σημείων Q και N πάνω στο Ε βρίσκω την QN . Αν το ορθογώνιο τρίγωνο QNV είναι ισοσκελές, η απόσταση VN , δηλ. η απόσταση του προοπτικού κέντρου " από την εικόνα, είναι ίση με QN . Προκειμένου να βρεθεί, θέλουμε η γωνία NQV να ισουται με $\pi/4$. Αρα η γωνία μεταξύ των δύο παραλληλων ευθειών και του άξονα α πρέπει να είναι $\pi/4$

γ) Οι δύο ευθείες θα πρέπει να είναι κάθετες ως προς τον άξονα α , ώστε η τομή των προβολών τους X να είναι ίδιο με το κεντρικό σημείο φυγής N .

δ) βλ τελος

Άσκηση 2.9 βιβλίου

Για την ορθογραφική προβολή έχω:

$$\begin{aligned} \Pi : \mathbb{R}^3 &\rightarrow \mathbb{R}^2 \\ \Pi \begin{pmatrix} X \\ Y \\ Z \end{pmatrix} &= \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} X \\ Y \end{pmatrix} \end{aligned}$$

Για τον τρισδιάστατο μετασχηματισμό ομοιότητας έχω:

$$T : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$$

$$T(P) = sRP + D, \text{ pou :}$$

$$D = \begin{pmatrix} D_1 \\ D_2 \\ D_3 \end{pmatrix}$$

και R είναι 3×3 πίνακας περιστροφής με στοιχεία ημιτονα.

Ο πίνακας R είναι ορθογώνιος, δηλαδή $R \cdot R^T = I_{3 \times 3}$.

Έχω:

$$\begin{aligned} \Pi(T(P)) &= \Pi(sRP + D) = \\ P\left(\begin{pmatrix} r_{11} & r_{12} & r_{13} \\ r_{21} & r_{22} & r_{23} \\ r_{31} & r_{32} & r_{33} \end{pmatrix} \begin{bmatrix} X \\ Y \\ Z \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} D_1 \\ D_2 \\ D_3 \end{bmatrix}\right) &= \\ P\left(\begin{bmatrix} s(r_{11}X + r_{12}Y + r_{13}Z) + D_1 \\ s(r_{21}X + r_{22}Y + r_{23}Z) + D_2 \\ s(r_{31}X + r_{32}Y + r_{33}Z) + D_3 \end{bmatrix} &= \\ \begin{bmatrix} sr_{11} & sr_{12} \\ sr_{21} & sr_{22} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} D_1 + sr_{13}z \\ D_2 + sr_{23}z \end{bmatrix} \end{aligned}$$

Άρα η προβολή του τρισδιάστατου μετασχηματισμού ομοιότητας T αντιστοιχεί σε δισδιάστατο αφινικό μετασχηματισμό

$$A \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = L \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} + d$$

όπου

$$\begin{aligned} L &= \begin{bmatrix} sr_{11} & sr_{12} \\ sr_{21} & sr_{22} \end{bmatrix} \\ d &= \begin{bmatrix} D_1 + sr_{13}z \\ D_2 + sr_{23}z \end{bmatrix} \end{aligned}$$

Γενικά, για να αποδείξω ότι ενα τρισδιάστατος μετασχηματισμός ομοιότητας ενός τρισδιάστατου αντιστοιχεί σε εναν 2δ μετασχηματισμό στο επίπεδο της εικόνας μέσω ορθογραφικής προβολής πρεπει να δείξω ότι ο μετασχηματισμός διατηρεί τις κατευθύνσεις των ευθειών, τις αναλογίες των αποστάσεων ανάμεσα στις παράλληλες ευθείες και τις γωνίες μεταξύ των ευθειών.

Μετατόπιση: Μια μετατόπιση κατά διάνυσμα $D = (D_1, D_2, D_3)$ αντιστοιχεί σε παράλληλη μετατόπιση στην επίπεδο της εικόνας κατά το ίδιο διάνυσμα $D = (D_1, D_2)$. Αυτό συμβαίνει επειδή οι προβολές των ευθειών από κάθε σημείο P του αντικείμενου στο επίπεδο της εικόνας ειναι παράλληλες οπότε η μετατόπιση διατηρείται.

Περιστροφή: Μια περιστροφή κατά γωνία θ γύρω από κάποιον άξονα αντιστοιχεί σε γραμμικό μετασχηματισμό στο επίπεδο της εικόνας. Αυτό συμβαίνει επειδή οι προβολές των ευθειών από κάθε σημείο P του αντικείμενου στο επίπεδο της εικόνας είναι κάθετες στο επίπεδο της εικόνας, οπότε διατηρείται και η γωνία μεταξύ οποιωνδήποτε ευθειών,

Scaling: Ένα scale κατά παράγοντα $s > 0$ σε όλους τους άξονες αντιστοιχεί σε διαστολή στο επίπεδο της εικόνας κατά τον ίδιο παράγοντα. Αυτό συμβαίνει επειδή οι προβολές των ευθειών από κάθε σημείο P του αντικείμενου στο επίπεδο της εικόνας είναι παράλληλες οπότε η μετατόπιση διατηρείται. Ομοίως για συμίχρυνση.

Ασκηση 1.2

Ασκηση 2.12 βιβλίου

Η επιφάνεια είναι Lambertian η εκπεμπόμενη radiance είναι σταθερά:

$$L = \frac{\Delta\Phi}{Acos(\theta)\Delta\Omega} = \text{σταθερά}$$

$$\Delta\Omega = \frac{A}{r^2}$$

Επομένως η ακτινοβόλος είναι ένταση θα ισούται με

$$J(\theta) = \frac{\Delta\Phi}{\Delta\Omega} = LAcos(\theta) = J(0)cos(\theta)$$

$$J(0) = LA$$

Ασκηση 2.14 βιβλίου

Έχω $\Omega = 4\pi sr$

$$\Omega = \frac{A}{h^2} = \frac{A}{4}$$

$$I_e = J_e \frac{\Omega}{A} = \frac{J_e}{h^2} = \frac{J_e}{4}$$

Από το σχήμα έχω $\kappa(650) = 68$

$$J_e = \frac{100}{4\pi} = 7.96 w/sr$$

$$J_v = 68 \cdot J_e = 541.28 cd$$

$$I_e = \frac{J_e}{h^2} = \frac{7.96}{4} = 1.99 w/m^2$$

$$I_v = 68 \cdot I_e = 135.32 lux$$

Ασκηση 1.3

α) Χρησιμοποιώ τον ακόλουθο τύπο για το Gabor φίλτρο:

$$\exp [-(Ax^2 + Bxy + Cy^2 + Dx + Ey + K)] \exp [j(ux + vy + \varphi)]$$

και έχω:

$$A = \frac{\cos^2\theta}{4\alpha^2} + \frac{\sin^2\theta}{4b^2}$$

$$B = \sin(2\theta)\left(\frac{1}{\alpha^2} - \frac{1}{b^2}\right)$$

$$c = \frac{\cos^2\theta}{4b^2} + \frac{\sin^2\theta}{4\alpha^2}$$

$$D = -(2\left(\frac{\cos^2\theta}{4\alpha^2} + \frac{\sin^2\theta}{4b^2}\right)x_c + (\sin(2\theta)\left(\frac{1}{\alpha^2} - \frac{1}{b^2}\right)y_c))$$

$$E = -(2\left(\frac{\cos^2\theta}{4b^2} + \frac{\sin^2\theta}{4\alpha^2}\right)y_c + \sin(2\theta)\left(\frac{1}{\alpha^2} - \frac{1}{b^2}\right)x_c)$$

$$K = \left(\frac{\cos^2\theta}{4\alpha^2} + \frac{\sin^2\theta}{4b^2}\right)x_c^2 + (\sin(2\theta)\left(\frac{1}{\alpha^2} - \frac{1}{b^2}\right)x_c y_c + \left(\frac{\cos^2\theta}{4b^2} + \frac{\sin^2\theta}{4\alpha^2}\right)y_c^2)$$

Ασκηση 1.4

Ασκηση 5.5 βιβλίου

α) Τα τρία πρωταρχικά χρώματα είναι τα R, G, B.

Εστω δύο χρώματα

$$s_1 = a_1R + b_1G + c_1B$$

$$s_2 = a_2R + b_2G + c_2B$$

$$a_i, b_i, c_i > 0, i = 1, 2$$

Το προσθετικό ταιριασμά τους είναι:

$$s_{12} = (a_1 + a_2)R + (b_1 + b_2)G + C_1 + c_2)B$$

Έχω:

$$\begin{aligned}s'_1 &= (r_1, g_1) = \left(\frac{a_1}{a_1 + b_1 + c_1}, \frac{b_1}{a_1 + b_1 + c_1} \right) \\ s'_2 &= (r_2, g_2) = \left(\frac{a_2}{a_2 + b_2 + c_2}, \frac{b_2}{a_2 + b_2 + c_2} \right) \\ s'_{12} &= (r_{12}, g_{12}) = \left(\frac{a_1 + a_2}{a_1 + a_2 + b_1 + b_2 + c_1 + c_2}, \frac{b_1 + b_2}{a_1 + a_2 + b_1 + b_2 + c_1 + c_2} \right)\end{aligned}$$

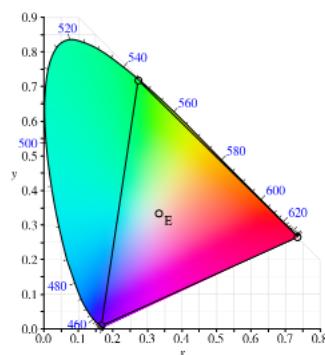
Αποδεικνύεται εύκολα ότι σε κάθε περίπτωση τα τρία παραπάνω σημεία στο επίπεδο είναι συγγραμμικά. Για να το αποδείξω μπορώ να χρησιμοποιήσω τον τύπο που δίνει το εμβαδό του τριγώνου που ορίζεται από τρία σημεία (χορυφές). Ο τύπος αυτός δίνει μηδενικό αποτέλεσμα για τα παραπάνω σημεία, άρα έχω συγγραμμικά σημεία.

Άρα βάσει του προηγούμενου αποτελέσματος εξάγω το εξής συμπέρασμα:

Το χρώμα που προκύπτει από το προσθετικό ταιρισμα δύο άλλων χρώματων βρίσκεται πάντα πάνω στην ευθεία η οποία ενώνει τα δύο αρχικά χρώματα.

Έτσι τα τρία πρωταρχικά χρώματα R, G, B σχηματίζουν ένα τρίγωνο. Μπορώ να παράξω όλα τα χρώματα μέσω του προσθετικού ταιριάσματος.

Βάσει του σχήματος των ορατών χρωμάτων



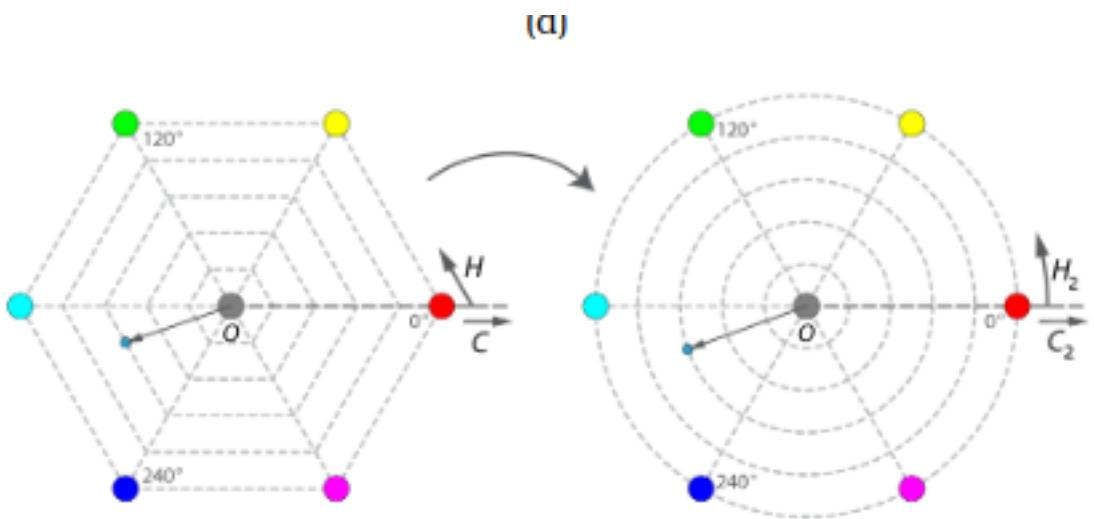
συμπεραίνω ότι δεν υπάρχει συνδυασός τριών σημείων εκτός αυτού τα οποία να ορίζουν ένα τρίγωνο που να καλύπτει όλο το εμβαδό.

Άρα, δε μπορώ να παράξω όλα τα χρώματα που βλέπει το ανθρώπινο μάτι χωρίς αρνητικό ποσοστό.

Ασκηση 5.12 βιβλίου

α)

Από το σχήμα:



$$x = R\cos(0) - G\cos\left(\frac{\pi}{3}\right) = \frac{1}{2}(2R - G - B)$$

$$y = G\sin\left(\frac{\pi}{3}\right) - B\sin\left(\frac{\pi}{3}\right) = \frac{\sqrt{3}}{2}(G - B)$$

β) Για να αποδείξω ότι οι ορισμοί του chroma C_2 και hue H_2 είναι ίδιοι με την ευκλείδια νόρμα και τη γωνία της προβολής του διανύσματος που ορίζουν τα τρία χρώματα R, G, B στο χρωματικό επίπεδο:

$$C_2 = \sqrt{R^2 + G^2 + B^2 - RG - RB - GB} \Rightarrow$$

$$C_2 = \sqrt{\left[\frac{1}{2}(2R - G - B)\right]^2 + \left[\frac{\sqrt{3}}{2}(G - B)\right]^2} \Rightarrow$$

$$C_2 = \sqrt{x^2 + y^2}$$

$$H2 = \begin{cases} \theta, & G \geq B \\ 360^\circ - \theta, & G \leq B \end{cases}, \quad \theta = \cos^{-1} \left[\frac{0.5(2R - G - B)}{C2} \right]$$

- Αν $G \geq B$:

$$\begin{aligned} H_2 &= \cos^{-1} \left[\frac{0.5(2R - G - B)}{C2} \right] \\ \cos\theta &= \frac{x}{\sqrt{x^2 + y^2}} \Rightarrow \\ x^2 - x^2 \cos^2\theta &= y^2 \cos^2\theta \Rightarrow \\ x^2 \sin^2\theta &= y \cos^2\theta \Rightarrow \left(\frac{x}{y} \right)^2 \Rightarrow \\ \tau = \tan\theta &= \frac{y}{x} = \tan(\theta - \pi) \Rightarrow \\ \theta - \pi &= \arctan\left(\frac{y}{x}\right) \end{aligned}$$

Άρα

$$H_2 = \theta = \pi + \arctan(y/x)$$

- Αν $B \geq G$:

$$\begin{aligned} H_2 &= \pi - \theta = \arccos(0.5(2R - G - B)/C2) \Rightarrow \\ \cos\theta &= 0.5(2R - G - B)/C2 = \frac{x}{\sqrt{x^2 + y^2}} \end{aligned}$$

Άρα $H_2 = \pi + \arctan\left(\frac{y}{x}\right)$

Άσκηση 1.5

α)

$$\begin{aligned} H(x, y) &= h_1(x)h_2(y) \\ (f * h)(x, y) &= \int \int h(a, b)f(x - a, y - b)dadb = \\ &\quad \int \int h_1(a)h_2(b)f(x - a, y - b)da = \\ &\quad \int h_2(b) \int f(x - a, y - b)h_1(a)dadb = \\ &\quad \int h_2(b)(f * h_1)(x, y - b)db = \\ &\quad [(f * 1h_1) * 2h_2](x, y) \end{aligned}$$

β

$$h(x, y) = h_1(x) + h_2(y)$$

$$\left\{ \underbrace{}_{\alpha}^{\circ} \right\}$$

$$h(x,y) = h_1(x) + h_2(y)$$

$$(f \oplus h)(x,y) = \begin{matrix} v & v \\ a & b \end{matrix} h(a,b) + f(x-a, y-b) =$$

$$\begin{matrix} v & v \\ u & b \end{matrix} h_1(a) + h_2(b) + f(x-u, y-b) =$$

$$\begin{matrix} v & \\ u & b \end{matrix} h_2(b) + \left(\begin{matrix} v & \\ u & \end{matrix} h_1(a) + f(x-u, y-b) \right)$$

$$\begin{matrix} v & \\ b & \end{matrix} h_2(b) + f(\oplus h_1)(x, y-b)$$

$$[(f \oplus h_1) \oplus h_2] (x, y)$$

Akkonan 1.6

$$0_1) \text{ für } x \in \mathbb{R}^n \quad x \oplus B = (x \cdot B^\circ)^\circ \quad x, B \in \mathbb{R}^n$$

$$\text{Es gilt } x \oplus B = (x \oplus B)^\circ$$

$$x \oplus B = (x \oplus B)^\circ \oplus B \quad \underline{x \oplus B = (x \oplus B)^\circ} \quad ((x \oplus B)^\circ)^\circ \oplus B = \underline{(x \oplus B)^\circ}$$

$$0_2) \quad x \oplus B = \{x+y \mid x \in x, y \in B\} \Leftarrow x \oplus B = \bigcup_{y \in B} x+y \quad \text{für } x \oplus B \geq x$$

zu zeigen:

$$\text{0) für } x \in \mathbb{R}^n \quad x \oplus B = \bigcap_{y \in B} x-y$$

$$x \oplus B \stackrel{D}{=} (x \oplus B) \oplus B$$

$$x \oplus B \stackrel{D}{=} (x \oplus B) \ominus B$$

ΟΠΟΙΑ: $x \circ B = \bigcup_{y \in B} (x \oplus y)$, $\forall y \in B$

$$x \geq x \oplus y$$

$x \circ B = \bigcap_{y \in B} (x \oplus y)$, $x \circ B \subseteq x \oplus B$, $\forall y \in B$

Άρα $0 \in B \Rightarrow x \oplus B \subseteq x \circ B \subseteq x \oplus B \subseteq x \circ B \subseteq x \oplus B$

b) Αν $f \circ g, h$ ισχύει είκοσι

$$b_1) \text{ Ιδεα}: f \circ g)(x) = \bigwedge_{y \in E} f(x \oplus y) - g(y) =$$

$$(f \circ g) \circ h(x) = \bigwedge_{y \in E} \bigwedge_{z \in E} f(x \oplus z \oplus y) - g(y \oplus z) - h(z)$$

$$(g \circ h)(x) = \bigvee_{y \in E} g(x \oplus y) + h(y) = P$$

$$(f \circ (g \circ h))(x) = \bigwedge_{z \in E} \bigwedge_{y \in E} [f(x \oplus z \oplus y) - g(y \oplus z) - h(z)]$$

Στοιχείο $z = y + z$ σω

$$f \circ (g \circ h)(x) = \bigwedge_{z \in E} \bigwedge_{y \in E} f(x \oplus y \oplus z) - g(y \oplus z) - h(z)$$

b2) Αν $f = f \circ g$ τότε:

$$f = f \circ g = (f \circ g) \circ g = h \circ g, \text{ τότε } h = f \circ g$$

και: $f \circ g = ((h \circ f) \circ g) \circ g = (h \circ g \circ g) \circ g = h \circ g = f$, αν $f = h \circ g$

Οποια $f \circ g \geq f$

Με τους υπόλοιπους προς όλη την κατηγορία

$$\log \leq f$$

Dann $\log \leq f \leq \log \geq f = \log$

c) Für $\forall x \in \mathbb{R} \exists u \in \mathbb{R} \quad \phi(x) = x \cdot 3 = (x + 3) \cdot 1$

Au $\psi_1(x) = x + 3 \quad \& \quad \psi_2(x) = x \cdot 3$ Tafel

$$\psi_1(x) = \psi_2(\psi_1(x))$$

$$\psi_2(f) = \sup \{ u : x \in X, f(x) \leq u \} = \sup \{ u : f(x+y) \geq u \quad \forall y \in \mathbb{R} \} =$$

$$\sup \{ f(x+y) : y \in \mathbb{R} \} = \sup \{ f + g : g \in \mathbb{R} \}$$

$$\psi_1(u) \rightarrow u \rightarrow \psi_1(f)(x) = (f + g)(x)$$

Apx! kō jkpi:

$$\psi(f)(x) = \sup \{ u \in \mathbb{R} : x \in \psi(X, f) \} = \sup \{ u \in \mathbb{R} : x \in \psi_1[\psi_2(X, f)] \} =$$

$$\sup \{ u : x \in \psi_1[\psi_2(X, f)] \} = (\psi_2(\psi_1(f))(x)) = ((f + g) \cdot 1)(x) = f \cdot 3$$

$$\psi(f) = \psi_2(\psi_1(f)) = f \cdot 3$$

Ergebnis: Auto 10x per w:

$$\psi_1(f)(x) = \sup \{ u \in \mathbb{R} : x \in \psi_1(X, f) \}$$

$$\psi_2(f)(x) = \sup \{ u \in \mathbb{R} : x \in \psi_2(X, f) \}$$

$$0) \text{ for } X \oplus B = \bigcup_{y \in B} X_y$$

$$X \ominus B = \bigcap_{y \in B} X_{-y}$$

$$X \cdot B = (X \oplus B) \ominus B$$

$$\psi(x) = x \cdot B = x \oplus B \ominus B = \bigcap_{y \in B} (x \ominus y), B = \{(0,0), (0,1), (1,0)\}$$

$$\text{Appl } \psi(x) = \bigcap_{y \in B} (x_{(0,0)-y} \cup x_{(0,1)-y} \cup x_{(1,0)-y}) =$$

$$(x_{(0,0)} \cup x_{(0,1)} \cup x_{(1,0)}) \cap (x_{(0,-1)} \cup x_{(0,0)} \cup x_{(1,-1)}) \cap (x_{(-1,0)} \cup x_{(-1,1)} \cup x_{(0,0)})$$

Balkonansatz:

$$b(u_1, \dots, u_n) = (u_{(0,0)} + u_{(0,1)} + u_{(1,0)}) (u_{(0,-1)} + u_{(0,0)} + u_{(1,-1)})$$

$$(u_{(1,0)} + u_{(-1,1)} + u_{(0,0)})$$

Aufgabe:

$$p(f)(x,y) = \min \{ \max \{ f(x,y), f(x,y-1), f(x-1,y) \}, \max \{ f(x,y+1), f(x,y) \},$$

$$f(x-1,y+1) \}, \max \{ f(x+1,y), f(x+1,y-1), f(x,y) \} \}$$

Aloitus 1.F

10.2 b) Bfiw:

Täpsemprin eikoin $\|\vec{v}\| = \sqrt{k_2^2 + k_3^2}$, $\vartheta = \arctan \frac{|k_3|}{|k_2|}$

fra fctoviu 3×3

$k_1 - k_2 - k_3$	$k_1 - k_3$	$k_1 + k_2 - k_3$
$k_1 - k_2$	k_1	$k_1 + k_2$
$k_1 - k_2 + k_3$	$k_1 + k_3$	$k_1 + k_2 + k_3$

S.t. $(0,0)$: $g_x = -2k_2(2a+b)$

$g_y = 2k_3(2a+b)$

$y = 2(a+b)\sqrt{k_2^2 + k_3^2}$, $\vartheta_y = \arctan \frac{k_3}{k_2}$

Fra va exw kuvien fcr Bfiw: $2(2a+b) = 1$

b) AV exw sopiba:

$$g_x = -2k_2(2a+b) - a [w(-1, -1) + w(-1, 1) + w(1, -1) + w(1, 1)] \\ - b [w(-1, 0) + w(1, 0)]$$

Exw sopiba junaferkis (utm rajaan voin kuvat $2(2a+b) = 1$)

Apu: $E(g_x) = -2k_2(2a+b) = -k_2$

KM: $\text{var}[g_x] = (4a^2 + 2b^2)6^2 =$

$$\left(16a^2 - 4a + \frac{1}{2}\right)6^2$$

Nojw sopiba
kuolevinksi julkaisen

Für Gaußverteilung defw Var[g(x)] = 0 > u = 1/6

$$b = \frac{1}{6}$$

$$\text{Apu} \quad \begin{pmatrix} 1/6 & 0 & -1/6 \\ 1/6 & 0 & -1/6 \\ 1/6 & 0 & -1/6 \end{pmatrix}$$

Apu:

eine Koeff -1/6 darf in Prewitt Matrix

10.5 Befrou

~~Gegeben~~ Log = $L_6(x) = \frac{\partial^3 g_6}{\partial x^3}$

$$\frac{\partial}{\partial x} \left(\frac{1}{6\sqrt{27}} \exp\left(-\frac{x^2}{26^2}\right) \right) = -\frac{x}{6^3\sqrt{27}} \exp\left(-\frac{x^2}{26^2}\right)$$

$$\frac{\partial}{\partial x} \left(-\frac{x}{6^3\sqrt{27}} \exp\left(-\frac{x^2}{26^2}\right) \right) = -\frac{1}{6^3\sqrt{27}} \exp\left(-\frac{x^2}{26^2}\right) + \frac{x^2}{6^5\sqrt{27}} \exp\left(-\frac{x^2}{26^2}\right)$$

b Apu. $L_6(x) = \frac{\partial^3 g_6}{\partial x^3} = \frac{1}{6^3\sqrt{27}} \left(\frac{x^2}{6^2} - 1 \right) \exp\left(-\frac{x^2}{26^2}\right)$

Darwi: $g_6(x) = g_6(x, 6) = \frac{1}{6\sqrt{27}} e^{-x^2/26^2}$

Ar $u = 26^2$:

$$g_6(x, 6) = \frac{1}{\sqrt{27}} e^{-x^2/u}, \quad u = 26^2$$

$$\frac{\partial G_0(x, b)}{\partial b} = \frac{\partial}{\partial b} \left(\frac{1}{\sqrt{b}} \cdot \frac{1}{\sqrt{\pi}} \exp\left(-\frac{x^2}{b}\right) \right) =$$

$$\frac{1}{4} \cdot \frac{1}{b^3 \sqrt{2\pi}} e^{-\frac{x^2}{2b^2}} \left(\frac{x^2}{b^2} - 1 \right) = \frac{1}{4} L_b(x) = \frac{1}{4} \frac{\partial^2}{\partial x^2} G_b(x)$$

$$\text{Tejirik } \frac{\partial^2}{\partial x^2} [G_b(x, b^2)] \propto \frac{\partial}{\partial b} G(x, b^2) =$$

$$\lim_{h \rightarrow 0} \frac{G(x, b^2 + h) - G(x, b^2)}{h}$$

$$\text{Defn } b_1 = b + h \quad \text{with } h = b_1 - b_2$$

$$\text{Tejirik } L_b(x) = \frac{\partial^2}{\partial x^2} (G_b(x, b^2)) \propto \lim_{(b-b_2) \rightarrow 0} \frac{G_b(x, b_1) - G_b(x, b_2)}{b_1 - b_2}$$

nožički osvrtka = f(L)

$$b) G_b(x) = \frac{1}{b\sqrt{2\pi}} \exp\left(-\frac{x^2}{2b^2}\right)$$

$$g(\omega) = f\{G_b(x)\} = \int_{-\infty}^{\infty} G_b(x) e^{-j\omega x} dt = \frac{1}{\sqrt{2\pi}} e^{-\frac{b^2\omega^2}{2}}$$

Aču M/o Fourier:

$$f\{L_b(x)\} = -\frac{\omega^2}{b^2} e^{-b^2\omega^2/2}$$

fra mnu $\frac{\partial G_b}{\partial b^2}$

$$f\left\{ \frac{\partial G_b}{\partial b^2} \right\} = \int_{-\infty}^{\infty} \left[\frac{1}{4} \cdot \frac{1}{b^3 \sqrt{2\pi}} \exp\left(-\frac{x^2}{2b^2}\right) \left(\frac{x^2}{b^2} - 1 \right) \right]$$

$$\frac{1}{2} \cdot \frac{1}{6^2} \left(F\left\{ \frac{1}{6\sqrt{2}} \cdot \frac{x^2}{6^2} \exp\left(-x^2/26^2\right) \right\} - F\left\{ G_6(x)\right\} \right)$$

$$\text{TOJKUTTEI: } F\left\{ \frac{\partial^2}{\partial x^2} G_6(x) \right\} = e^{-6^2 w^2/2} \frac{1}{\sqrt{2\pi}} (1-w)^2$$

Tejeket:

$$F\left\{ \frac{\partial^2}{\partial x^2} G_6 \right\} = \frac{1}{6!} e^{-6} \frac{1}{\sqrt{2\pi}} (1-w^2)^2 - F\{G_6(w)\}.$$

$$\mathcal{A} F\left\{ \frac{\partial^2}{\partial x^2} G_6 \right\}$$

Aufgabe 3

Für

$$f(x, y) = A(x - x_c)^2 + C(y - y_c)^2 + B(x - x_c)(y - y_c)$$

$$f(x, y) = \exp(-jx\omega_1 - jy\omega_2) \exp(-B(x - x_c)(y - y_c))$$

$$\exp(j\omega_1(x - x_c) + j\omega_2(y - y_c))$$

~~Appl:~~ $\frac{\partial}{\partial t} f$:

$$\exp(-jx\omega_1 - jy\omega_2) f(w_1 - 0, w_2 - 0)$$

$$\text{OJOU: } f(w_1, w_2) \rightarrow \exp[-Ax^2 + y^2] \exp(-Bxy)$$

$$F(w_1, w_2) = \frac{1}{\sqrt{AC}} \exp\left(-\left[\frac{(w_1)^2}{4A}\right] + \left[\frac{(w_2)^2}{4C}\right]\right)$$

$$f(w_1, w_2) \xrightarrow{\text{OJOU}}$$

$$f_1(w_1, w_2) \sim e^{-Bxy}$$

Aoknon 2.6 Biblioaw δι

$$\text{Av } l = p + u \begin{bmatrix} \cos \theta \\ \cos \phi \\ b \end{bmatrix} \quad \text{Kai } m = f + u \begin{bmatrix} \cos \theta \\ \cos \phi \\ -\sin \phi \end{bmatrix}$$

δ : juvin metaxo sun ennefan

Tu amozet. tou u de du affejan ~~apo~~ apo kai apo
n δ ennefan, kai tu y tui l' kai m'

Iuno np. jemperiu exw: ~~y = x~~

$$y = \frac{2f \cdot y_p}{2p + us \sin \theta}, \quad y = \frac{2f (x_p + u \cos \theta)}{2p + us}$$

upu b=c, δ = 90

Oknon: b, c dev keta kai affejan, mai n ~~apo~~ apo etan

metabofis dev anfonote tu apobofis