

Réunion du Vendredi 12 Janvier 2018

Ordre du jour

Première rencontre entre les commanditaires du projet et l'équipe de développement.

Présentation du projet et des attentes des commanditaires en détails.

Participants

Commanditaires

Viviane Cadenat (LAAS-CNRS)

Joel Tari-Summerfield (Akka Technologies)

Équipe de développement (UPS)

Anaïs Amato

Alexandre Berdeaux

Claire Mevolhon

Michael Vo

Context du projet

L'équipe d'Akka Technologie, en collaboration avec le LAAS-CNRS travaille actuellement sur un robot, dont le but est de se mouvoir sur les pistes d'atterrissages d'un aéroport afin de vérifier l'état des avions.

Objectif du projet

- Simuler les différents éléments d'une piste d'atterrissage d'un aéroport afin que l'équipe d'Akka Technologie puisse tester le programme de leur robot (évitement d'obstacles, etc).

- Animer des modèles 3D (avion, bus, tuyaux, etc..) sur Gazebo. Le scénario devra durer quelques minutes (cyclique ou non) et présenter des événements fidèles à ceux qui ont lieu sur une piste d'atterrissage, comme le plein de carburant d'un avion par un véhicule adapté par exemple.

- Le code d'un robot nous sera également fourni, il faudra pouvoir le faire bouger dans la simulation en plus des autres éléments.

Points de discussion à retenir

Caractéristiques Logicielles

- Ubuntu 16.04

- Gazebo 7.9 (*insertion de modèles 3D au format .dae ou .sts*)

- Ross Kinetic

Possibilité de travailler avec la méthode Scrum

- Préparer un calendrier de réunions et de livraisons, en prenant en compte l'absence de Joel Tari-Summerfield les deux premières semaines de Février ainsi que de la semaine de vacances universitaires toujours en Février

Utilisation d'un Github comme support de versionning

Travail à faire pour la prochaine réunion du Vendredi 19 Janvier, 13h30

- Se familiariser avec l'environnement de travail
- Se documenter sur les événements qui ont lieu sur une piste d'atterrissage d'un aéroport, des trajets qui y sont effectués et des différents éléments qui peuvent y être présents
- Proposer un scénario à simuler
- Présenter au commanditaire un planning des releases et réunions à venir