# I. 모델링(Modling) 코드

### 파이썬라이브러리를 활용한 머신러닝

### 기본적인 훈련데이터, 테스트데이터 나누는 scikit-learn 코드

• 반드시 X\_train, X\_test, y\_train, y\_test 순서로 지정할 것. 대문자는 배열(2차원), 소문자는 벡터를의미. 즉, 훈련세트(set=행렬)인 2차원 배열 X, 타깃인 1차원 벡터 y를 의미

from sklearn.model\_selection import train\_test\_split
X\_train, X\_test, y\_train, y\_test = \
train\_test\_split(df,target, test\_size=0.2)



#### 매개변수

train\_test\_split( [훈련데이터의 훈련세트] , [훈련데이트의 타깃], test\_size = 0.2, stratify = target)

test\_size : 0.2 로 지정시 훈련데이터의 80%를 훈련세트로, 20%를 테스트 세트로 분리해당 옵션 지정 안할시 기본 25%를 테스트 세트로 분리

#### (필수지정)

stratify = target : 이 매개변수를 지정하면 타깃의 비율에 따라 데이터 분할가능 ※ 돌릴때 마다 샘플이 랜덤이 되지 않도록 stratify 대신 random\_state = n 대체 가능

### 기본적인 scikit-learn 모델링 순서

- 1. from sklearn. [모듈명] import [클래스명]
- 2. [개체명] = [클래스명] (매개변수1, 매개변수2, ....)
- 3. [개체명] .fit([훈련데이터의 훈련세트], [훈련데이터의 타깃])
- 4. [개체명] .score( [검증데이터의 훈련세트] , [검증데이터의 타깃] )
- 5. [개체명] .score( [테스트데이터의 훈련세트] , [테스트데이터의 타깃] )
- 6. y\_pred = [개체명] .predict( [테스트 데이터의 훈련세트] , [테스트 데이터의 타깃] ) np.mean(y\_pred == y\_test) # 정확도 계산 가능
- [] 부분은 사용자 지정부분, 개체명은 모두 동일

## k-최근접 이웃 알고리즘[분류, 회귀]

- 기본적으로 여러 여러 환경에서 동작하는 유클리디안 거리방식 사용
- 이해하기 매우 쉬운 모델이라 더 복잡한 알고리즘을 적용해보기 전에 시도해볼 수 있는 좋은 시작점.
- 장점
  - 1. 결과 설명이 쉬움
  - 2. 예측 정확도가 높음
- 단점
  - 1. 훈련 세트가 너무 크거나(특성의 수나 샘플의 수가 클경우) 예측이 느려짐. 사실 데이터 훈련이 아닌 데이터 저장만 하기 때문
  - 2. k 값 결정이 어려움.(통상 훈련데이터의 제곱근으로 정함)

```
#분류
from sklearn.neighbors import KNeighborsClassifier
knn = KNeighborsClassifier(n_neighbors= 1, p = 2)
#회귀
from sklearn.neighbors import KNeighborsRegressor
reg = KNeighborsRegressor(n_neighbors = 1, p = 2)
```



#### 중요 매개변수

n\_neighbors = : 최근접 이웃의 개수를 지정
p = : 1이 맨허튼 거리, 2가 유클리디안 거리

## I. 선형 모델

- 학습 속도가 빠르고 예측도 빠르며 매우 큰 데이터셋과 희소한 데이터셋에도 잘 작동
- 회귀와 분류에서 본 공식을 사용해 예측이 어떻게 만들어지는지 비교적 쉽게 이해 가능 단, 데이터셋의 특성들이 서로 깊게 연관되어 있다면 계수 값 설명이 어려울 수 있음.
- 샘플에 비해 특성이 많을 때 잘 작동함.
   단, 저차원의 데이터셋에서는 다른 모델들의 일반화 성능이 더 좋음.

#### 단순회귀분석

- 예측과 훈련 세트에 있는 타깃 y 사이의 평균제곱오차(mean squared error)를 최소화하는 파라미터 w, b를 찾음
- 매개변수가 없는 것이 장점이나 그래서 모델의 복잡도를 제어할 방법이 없음.

```
from sklearn.linear_model import LinearRegression

# 선형 모델 적합
lr = LinearRegression().fit(X_train, y_train)

# 절편(intercept)은 intercept_ 속성에 저장, 가중치(weight)는 coef_ 속성에 저장
print(lr.intercept_ , lr.coef_)
```

### 리지(Ridge) 회귀

- 리지도 최소적합법과 사용하는것 같은 예측함수 사용
- 리지 회귀에서의 가중치(w) 선택은 훈련 데이터를 잘 예측하기 위하면서도 추가 규제(regularization) 조건을 만족시키기 위한 목적도 있음.
- 추가 규제 조건이란 w의 모든 원소가 0에 가깝게 되길 원함. (L2 규제)
- alpha 값으로 매개변수 조정가능. alpha 값을 높이면 그만큼 제약이 더 가해저 가중치를 0에 더 가깝게 만들어 훈련 세트의 성능은 나빠지나, 일반화에는 도움을 줄 수 있음.

```
from sklearn.linear_model import Ridge
ridge = Ridge().fit(X_train, y_train)
```



#### 매개변수

alpha = : 아주 작은 alpha 값은 계수를 거의 제한하지 않으므로 LinearRegrssion으로 만든 모델과 거의 같아짐. 기본값은 1

### 라소(Lasso) 회귀

- 라소도 리지와 마찬가지로 가중치를 0에 가깝게 만들려고 함. 방식이 달라 L1 규제라 함.
- 어떤 가중치(계수)는 정말 0이 되어 이모델에서 완전히 제외되는 특성이 생기게 됨. 특성 선택(feature selection)이 자동으로 이루어 짐.
- max\_iter로 반복 시행하는 최대횟수를 지정할 수 있으며 한 특성씩 좌표축을 따라 최적화하는 좌표하강법(coordiniate descent) 방식을 사용하여 학습 과정이 반복적으로 여러번 진행되어 최적값 찾음.
- 실제로는 리지를 더 선호하나 특성이 많고 그중 일부분만 중요하다면 라소 선호. 또한 입력 특성 중 일부만 사용하므로 쉽게 해석할 수 있는 모델 만듦.

from sklearn.linear\_model import Lasso

Lasso = Lasso(alpha=0.01, max\_iter = 100000).fit(X\_train, y\_train)



#### 매개변수

alpha = : 계수를 얼마나 강하게 0ㅇ으로 보낼지를 조절하는 alpha 매개변수 지원

max\_iter= : 반복 실행하는 최대 횟수 (n\_iter\_속성에서 확인가능)

### 엘라스틱 넷(ElasticNet) 회귀

- L1와 L2의 규제를 조정함.
- 이 회귀는 최고의 성능을 내나 두개의 매개변수를 조절해야되는 단점 존재.

#### 회귀용 선형모델와 분류용 선형 모델의 차이

- 회귀용 선형모델에서는 직선, 평면, 초평면이 선형 함수
- 분류용 선형모델에서는 결정경계가 입력의 선형 함수. 선, 평면, 초평면을 사용해 클래스를 구분하는 분류기임.
- 분류용 선형모델은 잘못된 분류의 수를 최소화하도록 w, b를 조정하는 것은 불가능. 손실함수에 대한 차이는 크게 중요하지 않음
- 회귀 모델에서는 alpha가 주요 매개변수며 LinearSVC와 LogisticRegression에서는 C가 주요 매개변수. alpha 값이 클수록, C 값이 작을수록 모델이 단순해짐.
- 보통 C와 alpha는 로그 스케일로 최적치를 정함.(자릿수가 바뀌도록 10배씩 변경함. 0.01,0.1..)
- 중요한 특성이 많지 않다고 생각하면 L1 규제를 사용, 그렇지 않으면 기본적으로 L2 규제 사용 L1 규제는 모델의 해석이 중요한 요소일 때도 사용할 수 있음. L2 규제는 몇가지 특성만 사용하므로 해당 모델에 중요한 특성이 무엇이고 그 효과가 어느 정도인지 설명하기 쉬움.

#### 로지스틱 회귀(logistic regression) - 분류용 선형 모델

- 이진 분류에서는 로지스틱(logistic) 손실함수를 사용하고 다중 분류에서는 cross-entropy 손실함수를 사용
- 매개변수 C의 값이 낮아지면 데이터 포인트 중 다수에 맞추려는 반면, C의 값을 높이면 개개의 데이터 포인트를 정확히 분류하려고 노력함. 하지만 C값을 너무 높이면 과대적합 문제 발생
- L2 규제 사용

from sklearn.linear\_model import LogisticRegression  $lr = LogisticRegression(C=100, max\_iter = 5000, solver='sag').fit(X\_train, y\_train)$ 



#### 매개변수

c= : 값이 높을수록 과대적합 위험이 상승 max\_iter=: 반복 실행하는 최대 횟수

solver='sag' : 수십만에서 수백만 개의 샘플로 이뤄진 대용량 데이터셋과 희소한 데이터셋에서 잘 작동하기 위해 solver = 'sag' 옵션을 줌. 다른 대안으로는 선형 모델의 대용량 처리 버전으로 SGDClassifier, SGDRegressor 사용 가능.

### 서포트 벡터 머신(support vector machine) - 분류용 선형 모델

• 기본 손실함수는 힌지(squared hinge)손실함수를 사용

from sklearn.svm import LinearSVC
linear\_svm = LinearSVC(C=100, max\_iter = 5000).fit(X\_train, y\_train)



#### 매개변수

c= : 값이 높을수록 과대적합 위험이 상승 max\_iter= : 반복 실행하는 최대 횟수

#### 로지스틱 회귀 vs 그 밖의 많은 선형 분류 모델

- 로지스틱을 제외한 그 밖의 선형분류모델은 태생적으로 이진분류만을 지원
- 이진 분류 알고리즘을 다중 클래스 분류 알고리즘으로 확장하는 보편적인 기법은 일대다(one-vs, -rest)방법. 일대다 방식은 각 클래스를 다른 모든 클래스와 구분하도록 이진 분류 모델을 학습
- 결국 클래스의 수만큼 이진 분류 모델이 만들어짐. 예측 할 때 이렇게 만들어진 모든 이진 분류기가 작동하여 가장 높은 점수를 내는 분류 기의 클래스를 예측값으로 선택

### II. 나이브 베이즈 분류기(naive bayes)

- LinearSVC 같은 선형 분류기보다 훈련 속도가 빠름, 그 대신 일반화 성능이 조금 뒤짐
- 나이브 베이즈 분류기가 효과적인 이유는 각 특성을 개별로 취급해 파라미터를 학습하고 각 특성에서 클래스별 통계를 단순 취합하기 때문.
- 희소한 고차원 데이터에서 잘 작동하며 비교적 매개변수에 민감하지 않음.
- 선형 모델로는 학습 시간이 너무 오래 걸리는 매우 큰 데이터셋에서는 나이브 베이즈 모델 시도해볼만하며 종종 사용 됨.

#### 나이브 베이즈 분류기 비교

<u>Aa</u> 분류기 명	<b>■</b> 고유속성
<u>제목 없음</u>	
<u>GaussianNB</u>	1. 연속적인 어떤 데이터에도 적용 가능 2. 대부분 매우 고차원인 데이터셋에 사용 3. 데이터를 분류할 때 사용 (클래스별로 특성의 표준편차 와 평균을 저장)
<u>MultinormialNB</u>	1. 카운트 데이터에 적용 2. 비교적 많은 데이터셋(큰 문서들)인 경우 BernoulliNB보다 성능이 좋음. 1. 텍스트 데이터를 분류할 때 사용 (클 래스별로 특성의 평균을 계산)
<u>BernoulliNB</u>	1. 이진 데이터에 적용 2. 각 클래스의 특성 중 0이 아닌 것이 몇 개인지 셈

#### MultinormialNB와 BernoulliNB 공통점

<u>Aa</u> 공통점

- 1. 예측 공식은 선형 모델과 형태가 같음(단, 기울기 w가 아니라 선형모델과 의미가 다름)
- 2. 모델의 복잡도 조절하는 alpha 매개변수 가짐
- 3. 텍스트와 같은 희소한 데이터 카운트시 사용

### III. 결정트리(decision tree)

- 분류와 회귀에 널리 사용하는 모델
- 결정 트리를 학습한다는 것은 정답에 가장 빨리 도달하는 예/아니요 질문 목록을 학습한다는 뜻
- 머신러닝에서는 이런 질문들을 테스트라고 부름.

- 각 테스트는 하나의 축을 따라 데이터를 둘로 나누는 것이며 이는 계층적으로 영역을 분할해가는 알고리즘이라 부름.
- 뒤에 나오는 랜덤포레스트 대신에 단일 트리를 사용해야 할 수 있음. 만약 의사 결정을 간소하게 표현해야 한다면 단일 트리를 사용 함. 수십, 수백개의 트리를 자세히 분석하기 어렵고 랜덤 포레스트의 트리는(특성의 일부만 사용하므로) 결정 트리보다 더 깊어지는 경향도 있기 때문.

따라서 비전문가에게 예측 과정을 시각적으로 보여주기 위해서 하나의 결정 트리가 좋은선택

#### 결정트리의 복잡도 제어

- 일반적으로 트리 만들기를 모든 리프 노드가 순수 노드가 될 때까지 진행되며, 모델이 매우 복잡해지고 훈련 데이터에 과대 적합됨.
- 순수 노드로 이루어진 트리는 훈련 세트에 100% 정확하게 맞는다는 의미
- 과대 적합을 막는 전략은 크게 두가지 **사전가지치기**(pre-pruning), **사후가지치기**(또는 가지치기 post-pruning(prunging)) 임.
- scikit learn은 사전 가지치기만 지원

#### 사전 가지치기(pre - pruning)

- 트리 생성을 일찍 중단하는 전략
- 트리의 최대 깊이나 리프의 개수를 제한하거나 또는 노드가 분할하기 위한 포인트의 최소 개수를 지정하는 것
- 결정 트리의 깊이를 제한하지 않으면 트리는 무한정 깊어지고 복잡해질 수 있음.
- 따라서 가지치기하지 않은 트리는 과대적합되기 쉽고 새로운 데이터에 잘 일반화되지 않음.

#### 매개변수

max\_depth = : 연속된 질문을 최대 4개로 제한함으로서 과대적합을 줄임.(사전가지치기)

max\_leaf\_nodes = : 리프 노드의 최대 개수를 지정(사전가지치기)

min\_samples\_leaf = : 리프 노드가 되기 위한 최소한의 샘플 개수 지정(사전가지치기)
min\_samples\_split = : 노드가 분기할 수 있는 최소 샘플 개수 지정(사전가지치기)
min\_impurity\_decrease = : 불순도(impurity) 감소 최솟값을 지정(사전가지치기)

\* (사전가지치기) 방법 중 max\_depth, max\_leaf\_nodes, min\_samples\_leaf 중 하나만 지정해도 과대 적합을 막는데 충분함.

n\_jobs = -1 : 컴퓨터의 모든코어 사용(-1 지정시)

#### 결정 트리 시각화

- sklearn.tree 로 의사결정나무 시각화
- 알고리즘의 예측이 어떻게 이뤄지는지 잘 이해할 수 있으며 비전문가에게 머신러닝 알고리즘 설명하기 좋음.

import matplotlib.pyplot as plt
from sklearn.tree import plot\_tree
plt.figure(figsize=(10,7))
plot\_tree(tree, filled = True)



#### 매개변수

filled = : 시각화한 상자에 색 채워넣기

#### 트리의 특성 중요도

- 전체 트리를 살펴보는 것이 어려울 때, 트리가 어떻게 작동하는지 요약하는 속성들을 사용 가능
- 가장 널리 사용되는 속성은 트리를 만드는 결정에 각 특성이 얼마나 중요한지 평가하는 것: 특성 중요도(feature importance)이라 함.
- 특성 중요도는 0~1사이의 숫자로 각 특성에 대해 0은 전혀 사용되지 않음을, 1은 완벽하게 타깃 클래스를 예측했다는 의미
- 선형 모델의 계수와는 달리 특성 중요도 값이 낮다고 해서 이 특성이 유용하지 않다는 뜻은 아님. 단지 트리가 그 특성을 선택하지 않았으며 다른 특성이 동일한 정보를 지니고 있기 때문일 수 있음.
- 선형 모델의 계수와는 달리, 특성 중요도는 항상 양수이며 특성이 어떤 클래스를 지지하는지는 알 수 없음. 즉 특성 중요도가 값이 가장 높다고 이를 어느 한 쪽 클래스로 단정지을 수 없음.
  - 사실 특성과 클래스 사이에는 간단하지 않은 관계가 있을 수 있기 때문
- 위 사항들은 DecisionTreeRegressor로 구현된 회귀 결정트리에서도 비슷하게 적용 됨.

tree.feature\_importance\_

#### 트리 기반 회귀 모델(DecisionTreeRegressor)

- 모든 다른 트리 기반 회귀 모델은 외삽(extrapolation), 즉 훈련 데이터의 범위 밖의 포인트에 대해 예측할 수 없음.
- 트리 모델은 데이터 범위 밖으로 나가면 단순히 마지막 포인트를 이용해 예측하는게 전부이기 때문에 일정하게 값이 유지됨.
- 따라서 범위 밖의 포인트에 대해 예측하기 위해서는 선형 모델을 사용해야 함.

### IV. 결정 트리의 앙상블

- 앙상블(ensemble)은 여러 머신러닝 모델을 연결하여 더 강력한 모델을 만드는 기법
- 앙상블은 머신러닝의 여러 종류의 모델 중 분류와 회귀 문제의 다양한 데이터셋에서 효과적이라 입증됨.
- **랜덤포레스트(random forest)**와 **그레이디언트 부스팅(gradient boosting) 결정 트리**는 둘 다 모델을 구성하는 기본 요소로 결정 트리를 사용 함.

#### 랜덤 포레스트(random forest)

- 결정 트리의 단점은 훈련 데이터에 과대적합되는 경향이 있다는 것.
- 랜덤 포레스트는 기본적으로 조금씩 다른 여러 결정 트리의 묶음
- 각 트리는 비교적 예측을 잘 할 수 있지만 데이터의 일부에 과대적합하는 경향을 가진다는 데 기초 함.
- 잘 작동하되 서로 다른 방향으로 과대적합된 트리를 많이 만들면 그 결과를 평균냄으로써 과대적합된 양을 줄일 수 있음. 이로써 트리 모델의 예측 성능이 유지되면서 과대적합이 줄어드는 것이 수학적으로 증명됨.
- 이런 전략 구현을 위해 결증 트리를 많이 만들어야 함. 각각의 트리는 타깃 예측을 잘해야 하며 다른 트리와는 구별되어야 함.
- 랜덤 포레스트에서 트리를 랜덤하게 만드는방법은 두 가지. 데이터 포인트를 무작위로 선택하는 방법과 분할 테스트에서 특성을 무작위로 선택하는 방법
- 무작위성은 알고리즘이 가능성 있는 많은 경우를 고려할 수 있도록 하므로, 그 결과 랜덤 포레스트가 단일 트리보다 더 넓은 시각으로 데이터를 바라볼 수 있음.
- 데이터의 스케일을 맞출 필요 없음
- 랜덤 포레스트는 텍스트 데이터 같이 매우 차원이 높고 희소한 데이터에는 잘 작동하지 않음. 선형 모델이 더 적합
- n\_estimators 값이 크면 클 수록 좋음. 더 많은 트리를 평균하면 과대적합을 줄여 더 안정적인 모델을 만들기 때문. 다만 더 많은 메모리와 긴 훈련 시간이 필요

#### 랜덤 포레스트 구축순서

- 1. 생성할 트리의 개수를 정한다. (n estimators 매개변수, 기본값은 10)
- 2. 트리들이 독립적으로 만들기 위해 데이터의 **부트스트랩 샘플(boostrap sample)**생성 n\_samples 개의 데이터 포인트 중에서 무작위로 데이터를 중복하여 반복 추출 \* 이 데이터셋(**부스트랩 샘플**)은 원래 데이터셋 크기와 같지만 대략 1/3 누락되어 있음.
- 3. 이렇게 만든 데이터셋으로 결정트리 만듬.
- 1) 알고리즘이 각 노드에서 후보 특성을 무작위로 선택한 후 이 후보들 중 최선의 테스트를 찾음.
  - \* 결정 트리 알고리즘은 전체 특성을 대상으로 최선의 테스트를 하는것과 비교 됨.
  - \* 몇 개의 특성을 고를지는 max\_features 매개변수로 조정할 수 있음.
- 2) 후보 특성을 고르는 것은 매 노드마다 반복되므로 트리의 각 노드는 다른 후보 특성들을 사용하여 테스트 만듬.

[정리] 부트스트랩 샘플링은 랜덤 포레스트의 트리가 조금씩 다른 데이터셋을 이용해 만들어지도록 함. 만들어진 랜덤 포레스트의 트리는 각 노드에서 특성의 일부만 사용하여 각 분기는 각기 다른 특성 부분 집합을 사용. 이 두 메커니즘이 합쳐져 랜덤 포레스트의 모든 트리가 서로 달라짐

#### 핵심 매개변수 max features

- 이를 n\_features로 설정하면 트리의 각 분기에서 모든 특성을 고려하므로 특성 선택에 무작위성이 들어가지 않음. (단, 부트스트랩 샘플링의 무작위성은 그대로)
- max\_features=1 이면 트리의 분기는 테스트할 특성을 고를 필요가 없게 되며 그냥 무작위로 선택한 특성의 임계값을찾기만 하면 됨.
- max\_features를 크게 하면 랜덤 포레스트의 트리들은 매우 비슷해지며 가장 두드러진 특성을 이용해 데이터에 잘 맞춰짐.
- 반대로 낮추면, 랜덤 포레스트 트리들은 많이 달라지고 각 트리는 데이터에 맞추기 위해 깊이가 깊어짐. 따라서 과대적합을 줄여 줌.
- 일반적으로 기본값을 쓰는 것이 좋은 방법 분류: max\_features = sqrt(n\_features) 회귀: max\_features = n\_features

#### 랜덤 포레스트의 예측 순서

- 1. 먼저 알고리즘이 모델에 있는 모든 트리의 예측을 만듦. (회귀: 예측들의 평균하여 최종예측 산출 / 분류: 약한 투표 전략 사용)
- 2. 각 알고리즘이 가능성 있는 출력 레이블의 확률을 제공함으로써 간접적인 예측을 함.
- 3. 트리들이 예측한 확률을 평균내어 가장 높은 확률을 가진 클래스가 예측값이 됨.

#### 랜덤 포레스트 분석

forest = RandomForestClassifier(n\_estimators = 5, random\_state = 42, n\_jobs = -1) forest.fit(X\_train, y\_train)
# 랜덤 포레스트안에 만들어진 트리 정보 forest.estimators\_



#### 매개변수

n\_estmators = : 생성할 트리개수 지정(기본값은 10)

random\_state = :42

\* 랜덤이기 때문에 같은 결과를 위해서는 random\_state 값을 고정해야 함.

#### 그레이디언트 부스팅 회귀 트리

- 여러 개의 결정트리를 묶어 강력한 모델을 만드는 또 다른 앙상블 방법
- 이름은 회귀이나 이 모델은 회귀, 분류 모두 사용 가능

- 랜덤 포레스트와는 달리 그레이디언트 부스팅 회귀 트리에는 무작위성이 없음. 대신 강력한 사전 가지치기가 사용됨.
- 보통 하나에서 다섯 정도의 깊지 않은 트리를 사용하므로 메모리를 적게 사용하고 예측도 빠름이런 얕은 트리 같은 간단한 모델(약한 학습기 weak learner)을 많이 연결하는것.
- 각각의 트리는 데이터의 일부에 대에서만 예측을 잘 수행하므로 트리가 많이 추가될수록 성능이 좋아짐.
- 랜덤 포레스트보다 매개변수 설정에 조금 더 민감
- 대규모 머신러닝 문제에 그레이디언트 부스팅 적용하려면 xgboost 패키지와 파이썬 인터페이스를 검토해보는것이 좋음. (scikeit-learn의 그레이디언트 부스팅보다 빨랐음)

### 핵심 매개변수 learning\_rate

- 앙상블 방식에 있는 사전 가지치기나 트리 개수 외에도 그레이디언트 부스팅에서 중요한 매개변수는 이전 트리의 오차를얼마나 강하게 보정할 것인지를 제어하는 learning\_rate 임.
- 학습률이 크면 트리는 더 많이 추가되어 모델의 복잡도가 커지고 훈련 세트에서의 실수를 바로잡을 기회가 더 많아짐.
- 이전에 만든 트리의 예측과 타깃값 사이의 오차를 줄이는 방향으로 새로운 트리를 추가하는 알고리즘
  - 1) 손실함수 정의 후
  - 2) 경사하강법을 사용하여 다음에 추가될 트리가 예측해야 할 값을 보정해 감.

### 그레이디언트 부스팅 회귀 구축

```
gbrt = GradientBoostingClassifier(random_state =0, max_depth = 1, learning_rate = 0.01)
gbrt.fit(X_train, y_train)
```



#### 매개변수

max\_depth = : 연속된 질문을 최대 4개로 제한함으로서 과대적합을 줄임.(사전가지치기)

learning\_rate = 0.01

#### 랜덤포레스트 vs 그레이디어트 부스팅 회귀

- 비슷한 종류의 데이터에서 그레이디언트 부스팅과 랜덤 포레스트 둘 다 잘 작동하지만, 보통 더 안정적인 랜덤 포레스트를 먼저 적용 함.
- 랜덤 포레스트가 잘 작동하더라도 예측 시간이 중요하거나 머신러닝 모델에서 마지막 성능까지 쥐어쩌야 할 때 그레이디언트 부스팅을 사용함.

### 배깅(Bagging)

- Bootstrap aggregating의 줄임말로 중복을 허용한 랜덤 샘플링으로 만든 훈련 세트를 사용하여 분류기를 각기 다르게 학습 시킴.
- 부트스트랩 샘플을 만드는 것은 앞서 랜덤포레스트의 특징과 같음.
- 분류기가 predict\_proba() 메서드를 지원하는 경우 확률값을 평균하여 예측을 수행 함. 그렇지 않은 경우 빈도가 높은 클래스 레이블이 예 측 결과가 됨.

### 배깅을 활용한 100개의 로지스틱 회귀모델 훈련하여 앙상블



#### 매개변수

n\_estimators = : LogisticRegression 객체를 기반 분류기로 전달하고 훈련할 분류기의 개수 100개로 지정
oob\_score = True : oob\_score 값을 통해 테스트 세트의 성능 짐작 가능. Out Of Bag 오차라 부르며 부트스트래핑에 포함되지 않은 샘플을 기반으로 훈련된 모델을 평가함.

#### 배깅을 활용한 100개의 결정 트리 모델 훈련하여 앙상블 vs 랜덤포레스트

- 결정 트리에 배깅을 수행해보면 랜덤 포레스트와 매우 비슷한 결과가 산출 됨. (결정트리에 배깅을 수행하는 것보다 랜덤포레스트를 수행하는 것이 일반적)
- 샘플의 크기를 지정 못하는 랜덤 포레스트와는 달리 max\_samples 매개변수에서 부트스트랩 샘플의 크기 지정 가능
- splitter = 'random' 이라 설정하면



#### 매개변수

splitter = 'random': 무작위로 분할한 후보 노드 중에서 최선의 분할을 찾음.

(random: 엑스트라트리, best: 랜덤포레스트)

max\_samples = 40 : 부트스트랩 샘플의 크기 지정

n\_estimators = : 결정트리가 기반 분류기 이므로 훈련할 분류기의 개수 100개로 지정

oob\_score = True : Oob\_score 값을 통해 테스트 세트의 성능 짐작 가능. Out Of Bag 오차라 부르며 부트스트래핑에 포함되지 않

은 샘플을 기반으로 훈련된 모델을 평가함.

#### 엑스트라 트리(extra tree)

- 랜덤 포레스트와 비슷하나 후보 특성을 무작위로 분할한 다음 최적의 분할을 찾는 다는점이 랜덤포레스트와 다름.
- 랜덤 포레스트는 splitter = 'best' 를 사용하나 엑스트라 트리는 splitter='random'을 사용하고 부트스트랩 샘플링은 적용하지 않음.
- 무작위성을 증가시키면 일반적으로 모델의 편향이 늘어나지만 분산이 감소함. 즉, 엑스트라 트리와 랜덤 포레스트는 다른 방식으로 모델에 무작위성을 주입함.
- 예측 방식은 랜덤포레스트와 동일하게 각 트리가 만든 확률값을 평균 함.

#### 엑스트라 트리를 활용한 100개의 결정 트리 모델 훈련하여 앙상블

from sklearn.ensemble import ExtraTreesClassifier
xtree = ExtraTreesClassifier(n\_estimators = 100, n\_jobs = -1, random\_state = 0)
xtree.fit(Xc\_train, yc\_train)



#### 매개변수

n\_estimators = : 결정트리가 기반 분류기 이므로 훈련할 분류기의 개수 100개로 지정

### 에이다 부스트(AdaBoost)

- Adaptive Boosting의 줄임말
- 에이다부스트는 그레이디언트 부스팅처럼 약한 학습기를 사용
- 그레이디언트 부스팅과 마찬가지로 순차적으로 학습해야 하기 때문에 n\_jobs 매개변수는 지원하지 않음.

- scikit-learn의 AdaBoostClassifier는 기본적으로 DecisionTreeClassifier(max\_depth = 1)을 사용하고 AdaBoostClassifier는 기본적으로 DecisionTreeRegressor(max\_depth = 3)을 사용하나 base\_estimator 매개변수에서 다른 모델을 지정할 수 있음.
- 아주 얕은 트리를 앙상블하여 일반화 성능이 조금 더 향상 됨.

#### 에이다 부스트 과정

- 1. 그레이디언트 부스팅과는 달리 이전의 모델이 잘못 분류한 샘플에 가중치를 높여 다음 모델을 훈련시킴
- 2. 훈련된 각 모델은 성능에 따라 가중치가 부여됨.
- 3. 예측을 만들 때는 모델이 예측한 레이블을 기준으로 모델의 가중치를 합산하여 가장 높은 값을 가진 레이블을 선택

#### 에이다 부스트를 활용한 100개의 결정 트리 모델 훈련하여 앙상블

from sklearn.ensemble import AdaBoostClassifier
ada = AdaBoostClassifier(n\_estimators=100, random\_state = 42)
ada.fit(X\_train, y\_train)



#### 매개변수

n\_estimators = : 결정트리가 기반 분류기 이므로 훈련할 분류기의 개수 100개로 지정

### V. 커널 서포트 벡터 머신(Kernelized Support Vector Machines)

- 분류와 회귀문제 모두 같이 적용됨
- 직선과 초평면은 유연하지 못하여 저차원 데이터셋에는 선형 모델이 매우 제한적. 이때 더 복잡한 모델을 만들 수 있도록 확장한 것임. (물론 선형 모델을 유연하게 만드는 방법은특성끼리 곱하거나 특성을 거듭제곱하는 방법있음)
- 많은 경우 어떤 특성을 추가해야 할지 모르고 특성을 많이 추가하면(100개의 특성에서 가능한 모든조합)연산 비용이 커짐.
- 이때 수학적 기교를 사용해 새로운 특성을많이 만들지 않고 고차원에서 분류기로 학습가능
   : 이를 커널기법(kernel trick)이라고 함.
- 커널 기법은 실제로 데이터를 확장하지 않고 확장된 특성에 대한 데이터 포인트들의 거리(더 정확히는 스칼라 곱)을 계산 함.
- SVM은 매개변수 설정과 데이터 스케일에 매우 민감함. 따라서 입력 특성의 범위가 비슷한 데이터 전처리를 반드시 진행해야 함.
- 모든 특성이 비슷한 단위(ex. 모든 값이 픽셀의 컬러 강도) 스케일이 비슷하면 해볼만 함.
- 매개변수 설정에 민감하고 예측이 어떻게 결정되었는지 이해하기 어려울 뿐더러 비 전공자에게 모델을 설명하기 난해함.
- 10,000개 샘플 정도면 SVM이 잘 작동하나 100,000개 이상의 데이터셋에는 속도와 메모리 관점에서 도전적 과제

#### 서포트 벡터 머신에서 데이터를 고차원 공간에 매핑법

- 1) 원래 특성의 가능한 조합을 지정된 차수까지 모두계산 : 다항식 커널
- 2) 차원이 무한한 특성 공간에 매핑하는 : **가우시안 커널 또는 RBF(Fradial basis function)커널** 모든 차수의 모든 다항식을 고려하나, 특성의 중요도는 고차항이 될수록 줄어듬 (테일러 급수 전개로인해)

### 서포트 벡터 학습 절차( 두 클래스 일 경우 )

- 1. 훈련 데이터의 일부인 두 클래스 사이의 경계에 위치한 데이터 포인트들만이 결정 경계를 만드는데 영향을 줌. 이런 데이터 포인트를 '**서포 트 벡터(support vector)**' 라 부름
- 2. 새로운 데이터 포인트에 대해 예측하려면 각 서포트 벡터와의 거리를 측정함. 분류 결정은 서포트 벡터까지의 거리에 기반하여 서포트 벡터의 중요도는 훈련 과정에서 학습. (SVC 객체의 dual\_coef\_ 속성에 저장됨)

이 데이터 포인트 사이의 거리는 **가우시안 커널에 의해 계산** $k_{(rbf)}(x_1,x_2)=exp(-\gamma||x_1-x_2||^2)$ 

#### 핵심 서포트 벡터 매개변수 gamma, C

- 감마( $\gamma$ ) 매개변수는 가우시안 커널 폭의 역수에 해당하며 이는 하나의 훈련 샘플이 미치는 영향의 범위를 결정함. 즉,  $1 \sim 0$  사이인 감마가 0에 가까워 질수록(가우시안 커널의 반경이 커질수록) 훈련샘플의 영향 범위도 커짐.
- C 매개변수는 선형 모델에서 사용한 것과 비슷한 규제 매개변수. 이 매개변수는 각 포인트의 중요도(dual\_coef\_ 값)을 계산함. (자릿수가 바뀌도록 10배씩 변경함. 0.01,0.1..)
- gamma와 C 모두 모델의 복잡도를 조정하며 둘 다 큰 값이더 복잡한 모델을 만들기 때문에 C와 gamma를 함께 조정해야 함.

### 서포트 벡터 모델링

```
from sklearn.svm import SVC

# 훈련 세트와 테스트 세트가 전처리 되었다고 가정
svc = SVC()
svc.fit(X_train_scaled, y_train, log_C=-1, log_gamma=-1)
```



#### 매개변수

 $\log_{\text{C}=-1}$ :  $10^{-1}$  의 의미.  $\log$ 를 옆으로 넘기면 이해하기 쉬움.  $\log_{\text{gamma}=-1}$  :  $10^{-1}$  의 의미.  $\log$ 를 옆으로 넘기면 이해하기 쉬움.

### VI. 신경망(딥러닝)

- 신경망이라 알려진 알고리즘들은 최근 딥러닝(deep learning)이란 이름으로 다시 주목을 받음
- 복잡한 딥러닝 알고리즘의 출발점이며 비교적 간단하게 분류와 회귀에 쓸 수 있는 다층 퍼셉트론(multilayer perceptrons, MLP)을 보겠음.
- skitit-learn에서는 합성곱 신경망, 순환 신경망이 구현되어 있지 않음.
  - > 핸즈온 머신러닝 참고. 여기서는 깊게 다루지 않음.

#### 분류를 위한 다층 퍼셉트론

- 매끄러운 결정 경계를 얻기 위해서는 은닉 유닛이나 은닉층을 추가한다거나(hidden\_layer), 또는 tanh 함수를 사용할 수 있음.(activation = 'tanh')
- 리지회귀와 선형 분류기에서 한것처럼 L2 페널티를 사용해 가중치를 0에 가깝게 감소시켜 모델의 복잡도 제어 가능(alpha = )
- random\_state= 값 지정해줘야 하는 이유는 신경망에서 학습 시작하기전 가중치를 무작위로 설정하며 이 무작위한 초기화가 모델의 학습에 영향을주기 때문. 신경망이 크고 복잡도도 적절하면 이런 점이 정확도에 미치는 양향은 크지 않으나 항상 기억하고 있어야 함.
- 훈련 데이터의 전처리는 반드시 필수. SVM과 마찬가지로 스케일에 영향을 받음.

#### 매개변수

solver = 'lbfgs' : 최적화 알고리즘 설정. (LBFGS 알고리즘 설정됨.) hidden\_layer\_sizes = [10,10] : 은닉 유닛 10개를 가진 두 개의 은닉층 생성

max\_iter= : 반복 횟수 지정

activation = 'tanh': tanh 활성화 함수 지정

alpha = : L2 패널티 지정

random\_state = : 신경망 학습 전 가중치 무작위 지정되나 매개변수의 변화에 따른 신경망 모델을 살펴보기 위해서 무작위값 임의로

지정

#### 신경망의 장점과 단점

#### 장점

- 대량의 데이터에 내재된 정보를 잡아내고 매우 복잡한 모델을 만들 수 있음
- 충분한 연산 시간과 데이터를 주고 매개변수를 세심하게 조정하면 신경망은 분류와 회귀에서 모두 종종 다른 머신러닝 알고리즘을 뛰어넘 는 성능을 냄

#### 단점

- 신경망은 크고 강력한 모델일수록 종종 학습이 오래 걸리며 데이터 전처리에 주의해야 함.
- SVM과 비슷하게 모든 특성이 같은 의미를 가진 동질의 데이터에서 잘 작동
- 다른 종류의 특성을 가진 데이터라면 트리 기반 모델이 더 잘 작동할 수 있음.
- 신경망 매개변수 튜닝은 예술에 가까운 일

### IIV. 알고리즘 총평

- 최근접 이웃: 작은 데이터셋일 경우, 기본모델로서 좋고 설명하기 쉬움
- 선형 모델: 첫 번쨰로 시도할 알고리즘, 대용량 데이터셋 가능, 고차원 데이터에 가능
- 나이브 베이즈 : 분류만 가능. 선형 모델보다 훨씬 빠름, 대용량 데이터셋과 고차원 데이터에 가능. 선형 모델보다 덜 정확
- 결정 트리 : 매우 빠름, 데이터 스케일 조정 필요 없음. 시각화하기 좋고 설명하기 쉬움
- **랜덤 포레스트** : 결정 트리 하나보다 거의 항상 좋은 성능을 냄. 매우 안정적이고 강력함. 데이터 스케일 조정 필요 없음. 고차원 희소 데이터는 잘 안맞음.
- 그레이디언트 부스팅 결정 트리 : 랜덤 포레스트보다 조금 더 성능이 좋음. 랜덤 포레스트보다 학습은 느리나 예측은 빠르고 메모리를 조금 사용. 랜덤 포레스트보다 매개변수 튜닝이 많이 필요
- 서포트 벡터 머신: 비슷한 의미의 특성으로 이뤄진 중간 규모 데이터셋에 잘 맞음. 데이터 스케일 조정 필요. 매개변수에 민감
- 신경망 : 특별히 대용량 데이터셋에서 매우 복잡한 모델을 만들 수 있음. 매개변수 선택과 데이터 스케일에 민감. 큰 모델은 학습이 오래 걸림.

### IX. 새로운 데이터로 모델링할 때

- 1. 선형 모델이나 나이브 베이즈 또는 최근접 이웃 분류기 같은 간단한 모델로 시작해서 성능이 얼마나 나오는지 가늠해보기
- 2. 데이터를 충분히 이해한 다음 랜덤 포레스트나 그레이디언트 부스팅 결정트리, SVM, 신경망 같은 복잡한 모델을 만들 수 있는 알고리즘 고려