

# Especialização em *Data Science* e Estatística Aplicada

## Módulo IV - Análise de Séries Temporais

Prof. Dr. Eder Angelo Milani

Goiânia, 2025

**IME**

INSTITUTO DE  
MATEMÁTICA E  
ESTATÍSTICA

**FEN**

FACULDADE DE  
ENFERMAGEM



**UFG**

UNIVERSIDADE  
FEDERAL DE GOIÁS



# Conteúdo Programático

- Principais conceitos de séries temporais. (Aula 1)
- Funções de autocovariância e de autocorrelação. (Aula 1)
- Definição e estimação da tendência e da sazonalidade. (Aula 2)
- Métodos de suavização.
- Modelagem Box-Jenkins: modelos AR, MA, ARMA, ARIMA e SARIMA.
- Análise de séries temporais interrompidas.

# Conteúdo - Aula 3

## 1. Definição e estimação de tendência e sazonalidade

- Tendência - Suavização
- Sazonalidade - Suavização

## 2. Modelos de Suavização

- Introdução
- Modelo para séries localmente constantes  
Suavização Exponencial Simples (SES)
- Modelos para séries que apresentam tendência  
Suavização exponencial de Holt (SEH)
- Modelos para séries sazonais  
Suavização exponencial de Holt-Winters

# Tendência

Quando supomos que a tendência possa ser representada por um polinômio de baixo grau, isto implica que usamos todas as observações  $Z_t$ ,  $t = 1, \dots, N$ , para estimar o polinômio, que representará  $T_t$  sobre todo o intervalo de tempo considerado.

A ideia de se usar algum tipo de suavização é que a tendência num instante  $t$  será estimada usando-se observações  $Z_s$ , com  $s$  ao redor de  $t$ , por exemplo usamos as observações  $Z_{t-n}, Z_{t-n+1}, \dots, Z_{t+n}$  para estimar  $T_t$ . Existem vários métodos de suavização, iremos apresentar alguns deles.

# Suavização - Médias Móveis

O que fazemos é usar um *filtro linear*, ou seja, uma operação que transforma a série  $Z_t$  na série  $Z_t^*$ , ou seja,

$$Z_t^* = \mathfrak{F}[Z_t], \quad t = 1, \dots, N.$$

Dado o modelo  $Z_t = T_t + a_t$ , transformando-o através de  $\mathfrak{F}$ , obtemos

$$Z_t^* = T_t^* + a_t^*,$$

sendo que  $T_t^* = \mathfrak{F}[T_t]$ ,  $a_t^* = \mathfrak{F}[a_t]$ . Queremos que  $\mathfrak{F}$  seja tal que  $T_t^* \approx T_t$  e  $E(a_t^*) = 0$ , de modo que, suavizando-se as observações  $Z_t$ , obtenhamos  $\mathfrak{F}[Z_t] = Z_t^* \approx T_t$ .

# Suavização - Médias Móveis

Dadas as observações  $Z_1, \dots, Z_N$ , o filtro  $\mathfrak{F}$  comumente utilizado é da forma

$$Z_t^* = \sum_{j=-n}^n c_j Z_{t+j}, \quad t = n+1, \dots, N-n,$$

sendo que  $\sum_{j=-n}^n c_j = 1$ .

Observe que:

- perdemos  $n$  observações no início e  $n$  no final da série original;
- $Z_t^*$  será uma estimativa da tendência no instante  $t$ ;
- dizemos que a equação acima é um filtro de médias móveis.

# Suavização - Médias Móveis

O caso mais simples é aquele em que  $c_j = \frac{1}{2n+1}$ , para todo  $j$ , de modo que

$$Z_t^* = \frac{1}{2n+1} \sum_{j=-n}^n Z_{t+j}, \quad t = n+1, \dots, N-n.$$

Segundo Anderson (1971), há três desvantagens principais neste processo de suavização:

- (i) inferências estatísticas derivadas do método são limitadas, dado que ele não é baseado em nenhum modelo probabilístico;
- (ii) não podemos obter as estimativas da tendência nos instantes  $t = 1, \dots, n$  e  $t = N - n + 1, \dots, N$ ;
- (iii) não fornece um meio de fazer previsões.

# Suavização - Médias Móveis - Exemplo

Para ilustrar o procedimento, consideremos os dados da Tabela 1 (parte da série temporal com os dados de energia) e  $n = 1$ , ou seja, teremos médias móveis centradas de três termos, sendo dada por

$$Z_t^* = \frac{1}{3} \sum_{j=-1}^1 Z_{t+j}, t = 2, \dots, 5.$$

$t$	1	2	3	4	5	6
$Z_t$	84,6	89,9	81,9	95,4	91,2	89,8

**Tabela 1:** Dados para exemplificar o método de médias móveis

Assim,

$$Z_2^* =$$



# Suavização - Médias Móveis - Exemplo

Para ilustrar o procedimento, consideremos os dados da Tabela 1 (parte da série temporal com os dados de energia) e  $n = 1$ , ou seja, teremos médias móveis centradas de três termos, sendo dada por

$$Z_t^* = \frac{1}{3} \sum_{j=-1}^1 Z_{t+j}, t = 2, \dots, 5.$$

$t$	1	2	3	4	5	6
$Z_t$	84,6	89,9	81,9	95,4	91,2	89,8

**Tabela 1:** Dados para exemplificar o método de médias móveis

Assim,

$$Z_2^* = \frac{1}{3}(Z_1 + Z_2 + Z_3) = \frac{84,6 + 89,9 + 81,9}{3} = 85,5$$

# Suavização - Médias Móveis - Exemplo

$$Z_3^* =$$

# Suavização - Médias Móveis - Exemplo

$$Z_3^* = \frac{1}{3}(Z_2 + Z_3 + Z_4) = \frac{89,9 + 81,9 + 95,4}{3} = 89,1$$

$t$	1	2	3	4	5	6
$Z_t$	84,6	89,9	81,9	95,4	91,2	89,8
$Z_t^*$		85,5	89,1	89,5	92,1	

# Suavização - Medianas Móveis

Em vez de tomar médias móveis, podemos calcular medianas móveis. Assim, o valor suavizado  $Z_t^{(md)}$  será

$$Z_t^{(md)} = \text{mediana}(Z_{t-n}, Z_{t-n+1}, \dots, Z_{t+n}).$$

Se  $Z_t$  seguir o modelo  $Z_t = T_t + a_t$ , então  $Z_t^{(md)}$  será uma estimativa da tendência no instante  $t$  e é denominada mediana móvel centrada de ordem  $2n + 1$ .

**Exemplo:** Para ilustrar o procedimento, vamos utilizar os dados anteriores e calcular medianas móveis utilizando  $n = 1$ .

A primeira mediana móvel é  $Z_2^{(md)} =$

# Suavização - Medianas Móveis

Em vez de tomar médias móveis, podemos calcular medianas móveis. Assim, o valor suavizado  $Z_t^{(md)}$  será

$$Z_t^{(md)} = \text{mediana}(Z_{t-n}, Z_{t-n+1}, \dots, Z_{t+n}).$$

Se  $Z_t$  seguir o modelo  $Z_t = T_t + a_t$ , então  $Z_t^{(md)}$  será uma estimativa da tendência no instante  $t$  e é denominada mediana móvel centrada de ordem  $2n + 1$ .

**Exemplo:** Para ilustrar o procedimento, vamos utilizar os dados anteriores e calcular medianas móveis utilizando  $n = 1$ .

A primeira mediana móvel é  $Z_2^{(md)} = \text{mediana}(Z_1, Z_2, Z_3) = 84,6$ .

# Aplicação

**Aplicação no *software* R.**

# Sazonalidade - Método de Médias Móveis

O método de médias móveis é apropriado quando temos uma série temporal cuja componente sazonal varia com o tempo, ou seja, para séries cuja sazonalidade é estocástica.

Todavia, este procedimento é aplicado usualmente mesmo para padrão sazonal constante. Vamos considerá-lo aqui para o caso em que temos um padrão sazonal constante.

Sem perda de generalidade consideremos o caso que temos dados mensais e o número total de observações,  $N$ , é múltiplo de 12, isto é,  $N = 12p$ ,  $p$  = número de anos, de modo que os dados podem ser representados como na Tabela 2.

# Sazonalidade

Anos	Meses					Médias
	jan 1	fev 2	mar 3	...	dez 12	
1	$Z_{11}$	$Z_{12}$	$Z_{13}$	...	$Z_{1,12}$	$\bar{Z}_{1.}$
2	$Z_{21}$	$Z_{22}$	$Z_{23}$	...	$Z_{2,12}$	$\bar{Z}_{2.}$
$\vdots$	$\vdots$	$\vdots$	$\vdots$	...	$\vdots$	$\vdots$
$p$	$Z_{p1}$	$Z_{p2}$	$Z_{p3}$	...	$Z_{p12}$	$\bar{Z}_{p.}$
Médias	$\bar{Z}_{.1}$	$\bar{Z}_{.2}$	$\bar{Z}_{.3}$	...	$\bar{Z}_{.12}$	$\bar{Z}$

**Tabela 2:** Observações mensais de uma série temporal com  $p$  anos

Sendo que

$$\bar{Z}_{i.} = \frac{1}{12} \sum_{j=1}^{12} Z_{ij}, \quad i = 1, \dots, p, \quad \bar{Z}_{.j} = \frac{1}{p} \sum_{i=1}^p Z_{ij}, \quad j = 1, \dots, 12, \quad \bar{Z} = \frac{1}{12p} \sum_{i=1}^p \sum_{j=1}^{12} Z_{ij}$$



# Sazonalidade - Método de Médias Móveis

Considere o modelo dado por

$$Z_t = T_t + S_t + a_t, \quad t = 1, 2, \dots, N$$

estimamos  $T_t$  através de

$$\hat{T}_t = \sum_{j=-n}^n c_j Z_{t+j}, \quad t = n+1, 2, \dots, N-n$$

e consideramos  $Y_t = Z_t - \hat{T}_t$ , agora calculamos as médias dos meses: janeiro, fevereiro, ..., utilizando

$$\bar{Y}_{.j} = \frac{1}{n_j} \sum_{i=1}^{n_j} Y_{ij}, \quad j = 1, 2, \dots, 12$$

# Sazonalidade - Método de Médias Móveis

Como a soma dos  $\overline{Y}_{.j}$  em geral não é zero, tomamos como estimativas das constantes sazonais

$$\hat{S}_j = \overline{Y}_{.j} - \overline{Y},$$

sendo que

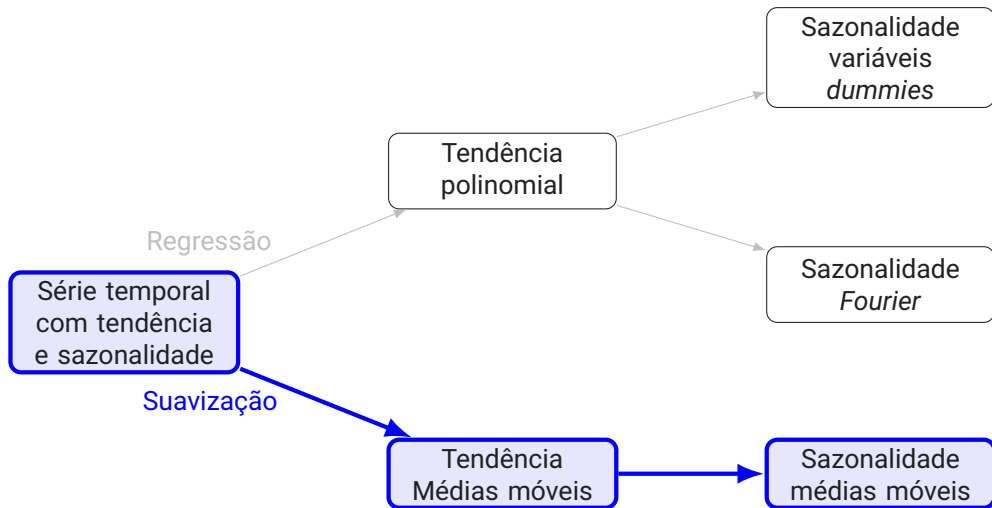
$$\overline{Y} = \frac{1}{12} \sum_{j=1}^{12} \overline{Y}_{.j}.$$

A série livre de sazonalidade é

$$Z_t^{SA} = Z_t - \hat{S}_t.$$

# Aplicação

**Aplicação no *software* R.**



# Introdução

A maioria dos métodos de previsão baseia-se na ideia de que observações passadas contêm informações sobre o padrão de comportamento da série temporal. O propósito dos métodos é distinguir o padrão de qualquer ruído que possa estar contido nas observações e então usar esse padrão para prever valores futuros da série.

Uma grande classe de métodos de previsão, que tenta tratar ambas as causas de flutuações em séries de tempo, é a das suavizações. Técnicas específicas desse tipo assumem que os valores extremos da série representam a aleatoriedade e, assim, por meio da suavização desses extremos, pode-se identificar o padrão básico.

Veremos a seguir, a grande popularidade atribuída aos métodos de suavização é devida à simplicidade, à eficiência computacional e à sua razoável precisão.

# Modelo para séries localmente constantes

Vamos considerar agora um série temporal  $Z_1, \dots, Z_N$ , localmente composta de seu nível mais um ruído aleatório, isto é,

$$Z_t = \mu_t + a_t, \quad t = 1, \dots, N,$$

sendo que  $E(a_t) = 0$ ,  $Var(a_t) = \sigma_a^2$  e  $\mu_t$  é um parâmetro desconhecido, que pode variar lentamente com o tempo.

# Suavização Exponencial Simples (SES)

## Procedimento

A SES pode ser descrita matematicamente por

$$\bar{Z}_t = \alpha Z_t + (1 - \alpha)\bar{Z}_{t-1}, \quad \bar{Z}_0 = Z_1, \quad t = 1, \dots, N,$$

sendo que  $\bar{Z}_t$  é denominado valor exponencial suavizado e  $\alpha$  é a constante de suavização,  $0 \leq \alpha \leq 1$ .

Efetuando a expansão temos que

$$\bar{Z}_t = \alpha Z_t + \alpha(1 - \alpha)Z_{t-1} + \alpha(1 - \alpha)^2 Z_{t-2} + \dots,$$

o que significa que a SES é uma média ponderada que dá pesos maiores às observações mais recentes.

# Suavização Exponencial Simples (SES)

A previsão de todos os valores futuros é dada pelo último valor exponencialmente suavizado, isto é,

$$\begin{aligned}\hat{Z}_t(h) &= \bar{Z}_t, \forall h > 0, \\ \hat{Z}_t(h) &= \alpha Z_t + (1 - \alpha) \bar{Z}_{t-1} \\ &= \alpha Z_t + (1 - \alpha) \hat{Z}_{t-1}(h + 1),\end{aligned}$$

que pode ser interpretada como uma equação de atualização de previsão, quando tivermos uma nova observação.

Além disso, a previsão feita de acordo com a última equação reduz o problema de armazenagem de observações, pois pode ser calculada utilizando apenas a observação mais recente, a previsão imediatamente anterior e o valor de  $\alpha$ .



# Suavização Exponencial Simples (SES)

## Determinação de $\alpha$

Quanto menor for o valor de  $\alpha$  mais estáveis serão as previsões finais, uma vez que a utilização de baixo valor de  $\alpha$  implica que pesos maiores serão dados às observações passadas e, conseqüentemente, qualquer flutuação aleatória, no presente, exercerá um peso menor no cálculo da previsão. Em geral, quanto mais aleatória for a série estudada, menores serão os valores da constante de suavização.

Um procedimento objetivo é selecionar o valor de  $\alpha$  que fornece a “melhor previsão” a um passo das observações já obtidas, ou seja, encontrar o valor de  $\alpha$  que minimize

$$S = \sum_{t=l+1}^N (Z_t - \hat{Z}_{t-1}(1))^2,$$

sendo  $l$  escolhido de tal modo que o valor inicial não influencie a previsão.

# Suavização Exponencial Simples (SES)

## Vantagens e Desvantagens

A SES é um método muito utilizado devido às seguintes vantagens:

- i) fácil entendimento;
- ii) aplicação não dispendiosa;
- iii) grande flexibilidade permitida pela variação da constante de suavização  $\alpha$ ;
- iv) necessidade de armazenar somente  $Z_t$ ,  $\bar{Z}_t$  e  $\alpha$ .

A principal desvantagem é a dificuldade em determinar o valor mais apropriado da constante de suavização. Mas alguns *softwares* já fazem isso, um exemplo é o R.

# Aplicação

**Aplicação no *software* R.**

# Modelos para séries que apresentam tendência

Considerando, agora, o caso de uma série temporal não sazonal, que é composta localmente da soma de nível, tendência e resíduo aleatório com média zero e variância constante ( $\sigma_a^2$ ), isto é,

$$Z_t = \mu_t + T_t + a_t, \quad t = 1, \dots, N.$$

A técnica vista anteriormente não é adequada para analisar séries temporais que apresentam tendência!

O método de SES quando aplicado a uma série que apresenta tendência linear positiva (ou negativa), fornece previsões que subestimam (ou superestimam) continuamente os valores reais. Para evitar esse erro sistemático, um dos métodos aplicáveis é o Suavização Exponencial de Holt (SEH).

# Suavização exponencial de Holt (SEH)

## Procedimento

Esse método é similar, em princípio, à SES, a diferença é que em vez de suavizar só o nível, ele utiliza uma nova constante de suavização para “modelar” a tendência da série.

Os valores do nível e da tendência da série, no instante  $t$ , serão estimados por

$$\bar{Z}_t = \alpha Z_t + (1 - \alpha)(\bar{Z}_{t-1} + \hat{T}_{t-1}), \quad 0 \leq \alpha \leq 1 \text{ e } t = 2, \dots, N$$

$$\hat{T}_t = \beta(\bar{Z}_t - \bar{Z}_{t-1}) + (1 - \beta)\hat{T}_{t-1}, \quad 0 \leq \beta \leq 1 \text{ e } t = 2, \dots, N,$$

respectivamente, sendo que  $\alpha$  e  $\beta$  são denominadas constantes de suavização.

As fórmulas como definidas acima, como todas os métodos de suavização, modificam estimativas prévias quando uma nova observação é obtida.

# Suavização exponencial de Holt (SEH)

## Previsão

A previsão para o valor  $Z_{t+h}$ , com origem em  $t$  é dada por

$$\hat{Z}_t(h) = \bar{Z}_t + h\hat{T}_t, \forall h > 0,$$

ou seja, a previsão é feita adicionando-se ao valor básico ( $\bar{Z}_t$ ) a tendência multiplicada pelo número de passos à frente que se deseja prever ( $h$ ).

# Suavização exponencial de Holt (SEH)

## Determinação das constantes de suavização

O procedimento é análogo ao de determinação da constante de suavização de uma SES, só que em vez de escolhermos o valor de  $\alpha$  que torna a soma dos erros quadráticos de previsão mínimo, escolhemos o valor do vetor  $(\alpha, \beta)$  tal que isto ocorra.

# Suavização exponencial de Holt (SEH)

## Vantagens e Desvantagens

As vantagens são semelhantes às do método anterior.

A desvantagem principal é a dificuldade em determinar os valores mais apropriados das duas constantes de suavização,  $\alpha$  e  $\beta$ .



# Aplicação

**Aplicação no *software* R.**

# Suavização exponencial de Holt-Winters

Para séries temporais que apresentam um padrão de comportamento mais complexo, existe o método de Holt-Winters (HW).

Existem dois tipos de procedimentos cuja utilização depende das características da série considerada. Tais procedimentos são baseados em três equações com constantes de suavização diferentes, que são associadas a cada uma das componentes do padrão da série: nível, tendência e sazonalidade. Os dois procedimentos são:

- a) série sazonal multiplicativa,
- b) série sazonal aditiva.

# Suavização exponencial sazonal de Holt-Winters

## Procedimento - série sazonal multiplicativa

Considere uma série sazonal com período  $s$ . A variante do método que considera o fator sazonal ( $F_t$ ) como sendo multiplicativo, enquanto a tendência ( $T_t$ ) permanece aditiva, isto é

$$Z_t = \mu_t F_t + T_t + a_t, \quad t = 1, \dots, N.$$

# Suavização exponencial sazonal de Holt-Winters

## Procedimento - série sazonal multiplicativa

As três equações de suavização são dadas por

$$\begin{aligned}\bar{Z}_t &= \alpha \left( \frac{Z_t}{\hat{F}_{t-s}} \right) + (1 - \alpha)(\bar{Z}_{t-1} + \hat{T}_{t-1}), \quad 0 \leq \alpha \leq 1, \\ \hat{T}_t &= \beta(\bar{Z}_t - \bar{Z}_{t-1}) + (1 - \beta)\hat{T}_{t-1}, \quad 0 \leq \beta \leq 1, \\ \hat{F}_t &= \gamma \left( \frac{Z_t}{\bar{Z}_t + \hat{T}_{t-1}} \right) + (1 - \gamma)\hat{F}_{t-s}, \quad 0 \leq \gamma \leq 1,\end{aligned}$$

com  $t = s + 1, \dots, N$ , representando estimativas do fator de nível, da tendência e do sazonal, respectivamente, e  $\alpha, \beta$  e  $\gamma$  são constantes de suavização e estão restritos no intervalo 0 a 1.

# Suavização exponencial sazonal de Holt-Winters

## Previsão - série sazonal multiplicativa

As previsões dos valores futuros da série são dadas por

$$\hat{Z}_t(h) = (\bar{Z}_t + h\hat{T}_t)\hat{F}_{t+h-s}, \quad h = 1, 2, \dots, s.$$

onde  $\bar{Z}_t$ ,  $\hat{T}_t$  e  $\hat{F}_t$  são dados como anteriormente.

# Suavização exponencial sazonal de Holt-Winters

## Procedimento - série sazonal aditiva

O procedimento anterior pode ser modificado para tratar com situações onde o fator sazonal é aditivo,

$$Z_t = \mu_t + T_t + F_t + a_t, \quad t = 1, \dots, N.$$

As estimativas do fator sazonal, nível e tendência da série são dadas por

$$\begin{aligned}\bar{Z}_t &= \alpha(Z_t - \hat{F}_{t-s}) + (1 - \alpha)(\bar{Z}_{t-1} + \hat{T}_{t-1}), \quad 0 \leq \alpha \leq 1, \\ \hat{T}_t &= \beta(\bar{Z}_t - \bar{Z}_{t-1}) + (1 - \beta)\hat{T}_{t-1}, \quad 0 \leq \beta \leq 1, \\ \hat{F}_t &= \gamma(Z_t - \bar{Z}_t - \hat{T}_{t-1}) + (1 - \gamma)\hat{F}_{t-s}, \quad 0 \leq \gamma \leq 1,\end{aligned}$$

com  $t = s + 1, \dots, N$ , e  $\alpha$ ,  $\beta$  e  $\gamma$  são constantes de suavização e estão restritos no intervalo 0 a 1.

# Suavização exponencial sazonal de Holt-Winters

## Previsão - série sazonal aditiva

As previsões dos valores futuros da série são dadas por

$$\hat{Z}_t(h) = \bar{Z}_t + h\hat{T}_t + \hat{F}_{t+h-s}, \quad h = 1, 2, \dots, s$$

onde  $\bar{Z}_t$ ,  $\hat{T}_t$  e  $\hat{F}_t$  são dados como anteriormente.

# Suavização exponencial sazonal de Holt-Winters

## Vantagens e desvantagens

As vantagens são semelhantes às da utilização do método de Holt, sendo que os métodos de HW são adequados à análise de séries com padrão de comportamento mais geral.

As desvantagens são as dificuldades em determinar os valores mais apropriados das constantes de suavização.

A determinação das constantes de suavização  $(\alpha, \beta, \gamma)$  é realizada de modo a tornar mínima a soma dos quadrados dos erros de ajustamento.



# Aplicação

**Aplicação no *software* R.**

# Especialização em *Data Science* e Estatística Aplicada

## Módulo IV - Análise de Séries Temporais

Prof. Dr. Eder Angelo Milani

[edermilani@ufg.br](mailto:edermilani@ufg.br)

**IME**

INSTITUTO DE  
MATEMÁTICA E  
ESTATÍSTICA

**FEN**

FACULDADE DE  
ENFERMAGEM



**UFG**

UNIVERSIDADE  
FEDERAL DE GOIÁS

