1: U.1.....U の計算結果を出力するファイル名 2: V. 1..... V の計算結果を出力するファイル名 3: P.1.....Pの計算結果を出力するファイル名(SMACでは圧力補正値も加わる) 4: T.1..... Θの計算結果を出力するファイル名 5: U.O.....継続計算用のUの入力データ 新規の計算を行う場合は, 6: V. 0..... 継続計算用のVの入力データ これらのファイルは不要 7: P. 0. . . . . . 継続計算用のPの入力データ であるが、削除は不可. 8: T.0..... 継続計算用のΘの入力データ 9: UVT.1....Tecplot読込用データ(第3部で述べる可視化ソフト)の入力用データ 10:+======+ 11: | ITYPE 1==> isothermal | 12:| 2===>nonisothermal 15: ITYPE ICYCLE NITR **NCYCLE** 16:2 10000 10000 17:---18:EPSP OMG 19:1.0e-3 1.7e+0 20:----21:DT RE PR GR 22:1.0e-4 0.0e+0 7.1e-1 1.0e+5 23:----IRELP METHOD 24:DLX DLY 25:1.0e+0 1.0e+0 2 5 | ITYPE....1: 等温場(浮力項と温度場の計算をしない) 2: 非等温場 ICYCLE...計算開始のサイクル数 0なら新規でプログラムにある初期条件にしたがって計算開始 0以外の値なら継続計算 時刻 TIME = ICYCLE \* DT NITR.....SMAC->圧力補正の線形システム解法(反復法・クリロフ部分空間法)のための最大反復回数 HSMAC -> Newton法による圧力補正解法のための最大反復回数 NCYCLE...計算終了サイクル数 EPSP.....収束判定値 SMAC -> 圧力補正の線形システム解法(反復法・クリロフ部分空間法)の収束評価に使用

収束判定値(▽・¥vec{V} ≦EPSPを満足するまで、反復計算によって、圧力場を計算する)

HSMAC -> 連続の式の収束評価にて使用

OMG..... 圧力補正計算のための緩和係数

SMAC -> (point, line-)SOR法の加速係数

 $HSMAC \rightarrow 式(14-50).(14-51).(14-52)$ の $\omega$ 

DT..... 時間刻み

RE...... レイノルズ数

PR......... プラントル数

GR........ グラスホフ数

DLX.....解析領域の横幅(DLX=NX\*DX); NX, DX...x方向の格子数,格子幅(等間隔)

DLY.....解析領域の高さ(DLY=NY\*DY);NY,DY...y方向の格子数,格子幅(等間隔)

IRELP... 圧力の基準値と解の1次独立性の設定

0 : 行わない(SMAC, HSMACにおいて有効)

〈SMACにおける圧力補正の線形システム解法に関して〉

- -> 1次従属な解の1つを求めるのみ
- -> 直接法では特異行列の問題に遭遇 数学的には正しくない. 丸め誤差がなければ解は得られない.
- 1: 圧力基準を反映した1次独立な解を求める. (SMAC) 圧力基準を設定P(1,1)=0. (HSMAC)
- 2: 圧力基準を設定 P(1,1)=0. (SMACのみ有効, HSMACでは無効)1次従属の解のうちの1つを求めて, 圧力基準値P(1,1)=0を設定する.(IRELP=0の計算でPDを求めた後, PD(1,1)を差し引くことでP(1,1)=0とする)

METHOD. 圧力補正の線形システム解法に用いるアルゴリズム(SMACのみ有効) すべてバンドマトリックス用に最適化してある

1: 直接法 -> ガウスの消去法 IRELP=1とする必要がある. (丸め誤差により, IREP=0あるいは2 としても解を得られる場合もあるが, 数学的には正しくない.)

- 2: 反復法1 -> point-SOR 法
- 3: 反復法2 -> line-SOR 法: OMG=1で十分. 大きくしすぎると発散する
- 4: クリロフ部分空間法1 -> 共役残差法
- 5: クリロフ部分空間法2 -> Bi-CGSTAB法

(注意) このパラメータファイルにはReを定義してあるが、ここで取り上げる 自然対流の計算ではこの値は使用していない. 強制対流の計算を行うときなど必要に応じて プログラム中の変数VIS, BUO, ALPにReを記述して用いればよい.