```
1: U.1.....U の計算結果を出力するファイル名
2: V.1.....V の計算結果を出力するファイル名
3: P.1.....P の計算結果を出力するファイル名
4: T.1..... Θの計算結果を出力するファイル名
5: U. 0. . . . . 継続計算用のUの入力データ
                              新規の計算を行う場合は、
6: V. 0. . . . . 継続計算用のVの入力データ
                               これらのファイルは不要
7: P. 0. . . . . . 継続計算用のPの入力データ
                              であるが、削除は不可.
8: T.0..... 継続計算用のΘの入力データ _
9: UVT. 1.... Tecplot (第3部で述べる可視化ソフト) の入力用データ
10: +======+
12: l
        2===>nonisothermal
13: +=======+
14: -----
15: ITYPE ICYCLE NITR
                   NCYCLE
                        NCNT
16: 2
            100000 10000
                         1000
       0
17: -----
18: EPSP EPSC OMG
                  ALPHAP ALPHAU ALPHAV ALPHAT
19: 1. 0e-6 1. 0e-3 1. 1e+0 0. 5e0 0. 5e0 0. 5e0 0. 5e0
20: ----
21: DT
        RE
              PR
                    GR
22: 1.0e-4 0.0e0 7.1e-1 1.0e5
23: -----
24: DLX DLY IRELP METHOD NMT(1:UPWIND, ELSE:SHISUU)
25: 1.0e0 1.0e0 2 5
                      2
26: -----
  ITYPE....1: 等温場(浮力項と温度場の計算をしない) 2: 非等温場
  ICYCLE...計算開始のサイクル数
        0なら新規でプログラムにある初期条件にしたがって計算開始
        0以外の値なら継続計算
        時刻 TIME = ICYCLE * DT
  NITR..... 圧力計算のための1時間刻み(1サイクル)あたりの最大反復回数
        SMACにおける圧力補正の各種反復法と、HSMACにおいて有効
        1時間刻みあたり、圧力補正にこれより多い回数を要する場合は計算中止
  NCYCLE...計算終了サイクル数
```

NCNT.....連続の式の収束判定の許容最大反復回数

EPSP......収束判定値(速度,圧力,温度の線形システム解法で

クリロフ部分空間法を含む反復法において使用.)

EPSC.....連続の式の収束判定値

OMG.....圧力計算のための緩和係数

ALPHAP.....圧力の緩和係数 -+ ある時間ステップ(ICYCLE)において

ALPHAU.....Uの緩和係数 |->速度,圧力,温度を修正しながら

ALPHAV.....Vの緩和係数 連続の式を満足する値を求めるとき

ALPHAT.....温度の緩和係数 -+ に使用する(NCNT以下であれば収束)

DT.....時間刻み

RE..... レイノルズ数

PR......... プラントル数

GR.....グラスホフ数

DLX.....解析領域の横幅(DLX=NX\*DX); NX, DX...x方向の格子数, 格子幅(等間隔)

DLY.....解析領域の高さ(DLY=NY\*DY); NY, DY...y方向の格子数,格子幅(等間隔)

IRELP...圧力の基準値と解の1次独立性の設定

0: 行わない(SMAC, HSMACにおいて有効)

〈SMACにおける圧力補正に関して〉

- -> 1次従属な解の1つを求めるのみ(HSMAC)
- -> 直接法では特異行列の問題に遭遇 数学的には正しくない. 丸め誤差がなければ解は得られない.
- 1: 圧力基準を反映した1次独立な解を求める. (SMACのみ有効)
- 2 : 圧力基準を設定 P(1,1)=0 (SMAC, HSMAC(では1とする)において有効)<SMACにおける圧力補正に関して>

1次従属の解のうちの1つを求めて, 圧力基準値P(1,1)=0を設定する.

METHOD.. 圧力補正の線形システム解法に用いるアルゴリズム

すべてバンドマトリックス用に最適化してある

1: 直接法 -> ガウスの消去法 IRELP=1とする必要がある. (丸め誤差により, IREP=0,2 としても解を得られる場合もあるが. 数学的に正しくない.)

- 2: 反復法1 -> point-SOR 法
- 3: 反復法2 -> line-SOR 法 OMG=1で十分. 大きくしすぎると発散する
- 4: クリロフ部分空間法1 -> 共役残差法
- 5: クリロフ部分空間法2 -> Bi-CGSTAB法

NMT.....Simple法における対流・拡散項の離散化方法

## 1:風上法 / 2:指数法

(注意) このパラメータファイルには\$Re\$を定義してあるが、ここで取り上げる 自然対流の計算ではこの値は使用していない。強制対流の計算を行うときなど必要に応じ てプログラム中の変数\$VIS, BUO, ALP\$に\$Re\$を記述して用いればよい。